

הוראות למפעיל הגשה 4:

1. הכנה ראשונה:

- חיבור את המערכת לשולחן בצורה יציבה וחזקת
- חיבור USB למחשב
- פתח SERIAL MONITOR

2. איפוס זווית:

הקלד ZERO

- המערכת מoopsת את האנקיודר לערך 0 מעלה

3. קביעת זווית התחלת:

- הטה את המוט פיזית עד 45 מעלה לכל כיוון
- שחרר בעדינות

4. ביצוע הניסוי:

- הקולד פרמטרים בצורה: Kp Ki Kd Targe:
- דוגמה: 3 0.5 0 5:
- בין מינוס 15 לפלאס 15 מעלה Target ערך

5. מהלך ריצה:

- לאחר הזנה תקינה בקר PID מתחילה לעבוד

6. עצירה:

- לעצירה יזומה STOP
- עצירה אוטומטית אם עברו זווית של 90 מעלה לא משנה באיזה צד או שיעברו 8 שניות