

LISTA04: Podstawowe człony (obiekty) dynamiki

Przygotowanie

- 1) Wymień i opisz własności podstawowych członów (obiekty) dynamiki – postać transmitancji, nazwy i ograniczenia parametrów
- 2) Wymień podstawowe człony dynamiki dla których transmitancja jest funkcją wymierną
- 3) Przedstaw następujące transmitancje: a) model Kùpfmùllera; b) model Strejca;
- 4) Na czym polega, gdzie jest stosowany: a) rozkład transmitancji na ułamki proste; b) rozkład transmitancji na podstawowe człony (iloczyn podstawowych członów)

Zadania 1 - na podstawie transmitancji wyznacz parametry

Ogólnie polecenia typu:

- a) Przedstaw obiekt w postaci podstawowych członów dynamiki - rozłóż model na podstawowe człony dynamiki.
- b) Podaj parametry członów (stałe czasowe, wzmocnienie członu, tłumienie, pulsację drgań, itp.).
- c) Podaj wzmocnienie układu,
- d) Podaj punkt równowagi - przy skoku jednostkowym, przy wymuszeniu impulsowym, dla stałego wymuszenia $u(t)=u_0$.

Przykłady szczegółowe:

- 1) Wykonaj polecenia a÷d dla następujących obiektów:

$$\frac{2}{3s+2}, \frac{1}{2s^2+10s+4}, \frac{a}{s^2+3s}, \frac{1}{2s^2+5s+4}, \frac{1}{2s^2+9s+4}$$

- 2) Dla obiektu $10\ddot{x} + 7\dot{x} + x = 2u$ podaj stałe czasowe, wzmocnienie układu i punkt równowagi dla skoku jednostkowego
- 3) Jakie stałe czasowe, wzmocnienie i stan ustalony dla $u=2$ ma obiekt opisany równaniem $4\ddot{x} + 9\dot{x} + 2x = 6u$
- 4) Podaj wartość stałych czasowych, wzmocnienia i punkt równowagi przy wymuszeniu impulsowym dla $2\ddot{x} + 7\dot{x} + 3x = 10u$
- 5) Rozłóż na podstawowe człony i podaj ich parametry $2\ddot{x} + 7\dot{x} + 3x = 12u$
- 6) Przedstaw w postaci członów inercyjnych $3\ddot{x} + 7\dot{x} + 2x = 6u$
- 7) Podaj stałe czasowe i wzmocnienie dla $4\ddot{x} + 21\dot{x} + 5x = 10u$
- 8) Przedstaw $6\ddot{x} + 13\dot{x} + 2x = 3u$ w postaci podstawowych członów
- 9) Podaj stałe czasowe, wzmocnienie i punkt równowagi przy wymuszeniu $u=2$ dla obiektu o transmitancji $\frac{2}{3s^2+7s+2}$
- 10) Przedstaw w postaci członu inercyjnego 2 rzędu $\frac{10s}{4s^2+21s+5}$. Wyznacz stan ustalony dla $u=2$.
- 11) Rozłóż na podstawowe człony i podaj ich parametry $\frac{28}{2s^3+9s^2+4s}$
- 12) Rozłóż na podstawowe człony i podaj parametry $\ddot{x} + 4\dot{x} + 8x = 32u$

W odpowiedzi należy podać postać członu oraz wymienić wartości parametrów

Zadania 2 - na podstawie parametrów wyznacz transmitancję

- a) Przed wyznaczeniem modelu określ jego własności – czego się należy spodziewać na podstawie podanych własności, np. którego rzędu jest układ, jakie ma tłumienie ($\zeta < 0$ czy $\zeta > 0$, $\zeta < 1$ czy $\zeta > 1$), stabilność, oscylacje, ...
- b) Przedstaw model w postaci transmitancji.
- c) Wyznacz podstawowe człony dynamiki i podaj właściwe parametry (stałe czasowe, tłumienie układu, okres lub pulsację drgań własnych, ...).

Przykłady:

- 1) Układ ma dwa bieguny: -10 i -2.
- 2) Układ ma parę biegunów: $-3 \pm j2$.
- 3) Układ ma podwójny biegun: -2, a dla $u=5$, jest w stanie równowagi na poziomie 10.

- 4) Układ ma podwójny biegun: -2, a wzmocnienie układu wynosi 10.
- 5) Układ dwa bieguny $s_1 = -2$, $s_2 = -\frac{1}{2}$, a jego wzmocnienie wynosi 3.
- 6) Układ ma biegun -2 i -1/5. Wzmocnienie układu wynosi 4.
- 7) Układ ma parę biegunów $s_{1,2} = -2 \pm j2$ i wzmocnienie równe 4. Podaj stałe czasowe, tłumienie i okres drgań własnych.
- 8) Układ ma podwójny biegun $= -\frac{1}{2}$, a przy wymuszeniu 2 stan równowagi wynosi 2. Przedstaw model w postaci członu oscylacyjnego i podaj tłumienie i okres drgań własnych układu.
- 9) Układ ma stałe czasowe $= \frac{1}{2}$ i 6, wzmocnienie układu wynosi $3/2$

Zadania 3 – Porównywanie modeli na podstawie parametrów

Porównaj własności przedstawionych układów, tzn.:

- a) Który z układów szybciej się ustabilizuje?
- b) Który z układów ma większe wzmocnienie?

Przykłady:

$$1) \frac{6}{7s+2} \text{ i } \frac{3}{4s+1}$$

$$2) \frac{1}{s^2 + 3s + 2} \text{ i } \frac{3}{s^2 + 6s + 8} \quad 3) \frac{1}{s^2 + 3s + 2} \text{ i } \frac{3}{s^2 + 2s + 13}$$

Zadania 4 - Upraszczanie modeli

- a) Zaproponuj uproszczenie modelu (jeśli to możliwe)
- b) Sprawdź czy operacja została wykonana poprawnie

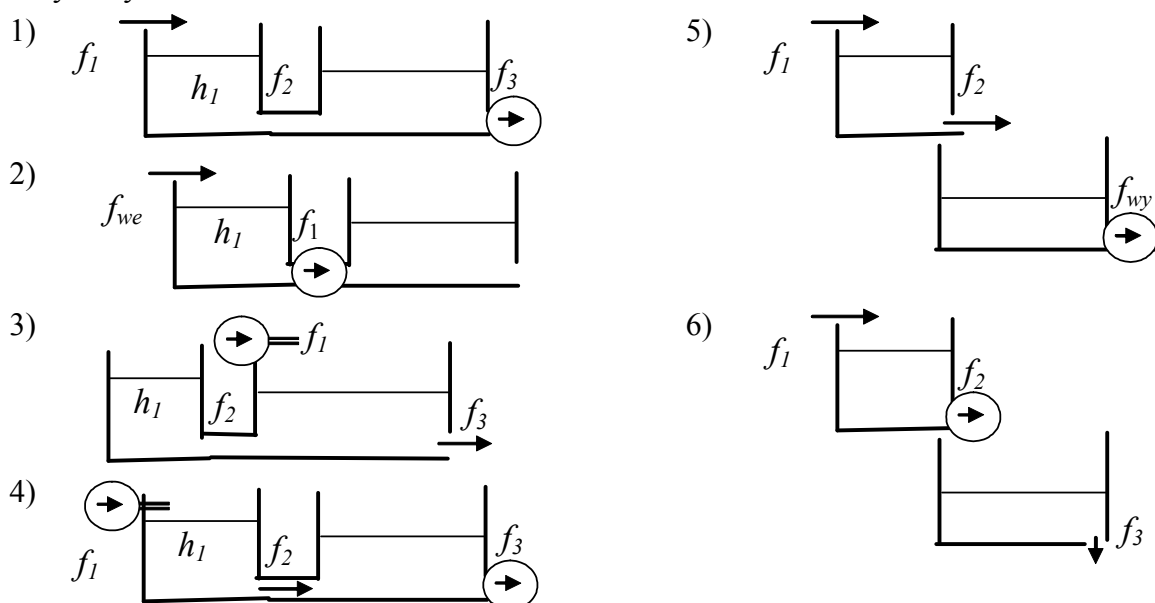
$$1) \frac{a}{(s+10)(s+2)}, \quad 2) \frac{1}{s^2 + 3s + 2}, \quad 3) \frac{3}{s^2 + 6s + 8}, \quad 4) \frac{3}{s^2 + 2s + 13}$$

Zadania 5. Zastosowanie podstawowych członów dynamiki w modelach obiektów

Wykorzystaj zlinearyzowane modele podanych przykładów kaskad zbiorników

- a) Przedstaw model kaskady w postaci członu oscylacyjnego.
- b) Czy kaskadę można przedstawić w postaci członu inercyjnego?

Przykłady:



Rozwiązania, uwagi i odpowiedzi:

- W odpowiedziach zastosowano następujące oznaczenia:
 T_1, T_2 – stałe czasowe, T_d – czas różniczkowania, T_i – czas całkowania
 T – okres drgań (okres drgań własnych nietłumionych),
 ω – pulsacja drgań (pulsacja drgań własnych nietłumionych),
 ξ – tłumienie (dokładnie - współczynnik tłumienia względnego),
 k - wzmacnienie członu (ogólnie),
 k_u – wzmacnienie układu (nie zależy od postaci transmitancji),
 x_0 – punkt równowagi przy zadanym wymuszeniu (stan ustalony).
- Jeśli jest pytanie o wzmacnienie to dotyczy całego układu (wzmacnienie układu przy stałym wymuszeniu). Natomiast pytanie o współczynnik wzmacnienia członu dynamiki oznacza współczynnik k występujący w danej postaci członu dynamiki, np:

$$\frac{k}{T_1 s + 1}, \frac{k}{s^2 + 2\xi\omega_n s + \omega_n^2}, \frac{k}{T_n^2 s^2 + 2\xi T_n s + 1}$$
- Jeśli jest pytanie o stałe czasowe to wiadomo, że chodzi o człony inercyjne. Parametr T w członie oscylacyjnym to okres drgań własnych (a nie stała czasowa)
- Jeśli należy rozłożyć na podstawowe człony i może to być człony inercyjny lub oscylacyjny, to przedstawiamy obie możliwości
- Dobra odpowiedź to prawidłowy wynik i metoda rozwiązania (nawet w prostych przykładach podajemy metodę).

Rozwiązanie zadań 1 – przykład 1

$\frac{2}{3s+2}$	$\frac{1}{2s^2+10s+4}$	$\frac{a}{s^2+3s}$
<p>a) Przedstaw obiekt w postaci podstawowych członów dynamiki - rozłóż model na podstawowe człony dynamiki</p> <p>b) Podaj parametry członów (stałe czasowe, wzmacnienie członu, tłumienie, pulsacja, itp.).</p>	$\frac{1}{2s^2+10s+4} = \frac{1}{2(s^2+5s+2)}$ <p>Cz. oscylacyjny $\frac{k}{s^2+2\xi\omega_n s+\omega_n^2}$</p> <p>$\omega_n = \sqrt{2}, 2\xi\omega_n = 5$</p> <p>$\xi = \frac{5}{2\omega_n} = \frac{5}{2\sqrt{2}} = \frac{5\sqrt{2}}{4} > 1$</p> <p>$k = 0.5$</p>	$\frac{a}{s^2+3s} = \frac{a}{s(s+3)} = \frac{a}{3s\left(\frac{1}{3}s+1\right)}$ <p>Cz. całkujący i inercyjny</p> <p>$\frac{1}{T_i s} \cdot \frac{k}{T_1 s + 1}$</p> <p>$T_i = 3; T_1 = 1/3; k = a$ lub $T_i = 1; T_1 = 1/3; k = a/3$</p>
	$\frac{1}{2s^2+10s+4} = \frac{1}{4\left(\frac{1}{2}s^2 + \frac{10}{4}s + 1\right)}$ <p>Cz. oscylacyjny $\frac{k}{T_n^2 s^2 + 2\xi T_n s + 1}$</p> <p>$T_n = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\omega_n}, 2\xi T_n = \frac{5}{2}$</p> <p>$\xi = \frac{5}{4 \cdot 1/\sqrt{2}} = \frac{5\sqrt{2}}{4} > 1$</p> <p>$k = 0.25$</p>	<p>Cz. całkujący, inercyjny i proporcjonalny</p> <p>$\frac{1}{T_i s} \cdot \frac{k}{T_1 s + 1} \cdot k_p$</p> <p>$T_i = 1; T_1 = 1/3; k = 1; k_p = a/3$</p>

Ponieważ w przypadku $\frac{1}{2s^2 + 10s + 4}$ jest $\xi \geq 1$, więc możliwe jest także drugie rozwiązanie:

$$\frac{1}{2s^2 + 10s + 4} = \frac{1}{2(s - s_1)(s - s_2)}, \quad \text{gdzie} \quad s_{1,2} = \frac{-10 \pm \sqrt{68}}{4} = \frac{-10 \pm 2\sqrt{17}}{4} \rightarrow$$

$$\rightarrow s_1 = \frac{-5 - \sqrt{17}}{2}, \quad s_2 = \frac{-5 + \sqrt{17}}{2}$$

$$= \frac{1}{2 \left(s + \frac{5 + \sqrt{17}}{2} \right) \left(s + \frac{5 - \sqrt{17}}{2} \right)} = \frac{1}{2 \cdot \frac{5 + \sqrt{17}}{2} \cdot \frac{5 - \sqrt{17}}{2} \left(\frac{2}{5 + \sqrt{17}} s + 1 \right) \left(\frac{2}{5 - \sqrt{17}} s + 1 \right)}$$

Cz. inercyjny 2.rzędu $\frac{k}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)}$, gdzie $T_1 = \frac{2}{5 + \sqrt{17}}$; $T_2 = \frac{2}{5 - \sqrt{17}}$;

$$k = \frac{2}{(5 + \sqrt{17})(5 - \sqrt{17})} = \frac{2}{5^2 - \sqrt{17}^2} = \frac{2}{25 - 17} = \frac{2}{8} = 0.25$$

Warto sprawdzić przekształcenie: $\frac{k}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)} = \frac{k}{T_1 T_2 s^2 + (T_1 + T_2)s + 1} = \frac{1}{4 \left(\frac{1}{2} s^2 + \frac{5}{2} s + 1 \right)}$

$$T_1 T_2 = \frac{2}{5 + \sqrt{17}} \cdot \frac{2}{5 - \sqrt{17}} = \frac{4}{5^2 - \sqrt{17}^2} = \frac{4}{25 - 17} = \frac{4}{8} = 0.5$$

$$T_1 + T_2 = \frac{2}{5 + \sqrt{17}} + \frac{2}{5 - \sqrt{17}} = 2 \frac{5 - \sqrt{17} + 5 + \sqrt{17}}{(5 + \sqrt{17})(5 - \sqrt{17})} = 2 \frac{10}{5^2 - \sqrt{17}^2} = \frac{20}{25 - 17} = \frac{20}{8} = \frac{5}{2}$$

c) Podaj wzmocnienie układu

$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{2}{3s + 2} \frac{1}{s} = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{2}{3s + 2} = 1$	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{1}{2s^2 + 10s + 4} \frac{1}{s} = 0.25$	Układ całkujący – nie ma wzmocnienia (przy stałym wymuszeniu brak stanu równow.). Gdyby jednak było liczone to otrzymamy
$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{1}{1.5s + 1} \frac{1}{s} = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{1}{1.5s + 1} = 1$	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{1}{2(s^2 + 5s + 2)} \frac{1}{s} = 0.25$	
	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{k}{(T_1 s + 1)(T_2 s + 1)} \frac{1}{s} = k = 0.25$	
		$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{s^2 + 3s} \frac{1}{s} = \infty$

Wzmocnienie układu nie zależy od postaci transmitancji, co można wykorzystać do sprawdzenia przekształceń (rozłożenia na podstawowe człony dynamiki).

d) Podaj punkt równowagi:

- przy skoku jednostkowym $\rightarrow u(t) = 1(t) \rightarrow u(s) = 1/s$,
- przy wymuszeniu impulsowym $\rightarrow u(t) = \delta(t) \rightarrow u(s) = 1$,
- dla stałego wymuszenia $u(t) = u_0 \rightarrow u(s) = u_0/s$.

$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{2}{3s + 2} \frac{1}{s} = 1$	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{1}{2s^2 + 10s + 4} \frac{1}{s} = 0.25$	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{s^2 + 3s} \frac{1}{s} = \infty$, brak
$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{2}{3s + 2} 1 = 0$	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{1}{2s^2 + 10s + 4} 1 = 0$	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{s^2 + 3s} 1 = a/3$
$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{2}{3s + 2} \frac{u_0}{s} = u_0$	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{1}{2s^2 + 10s + 4} \frac{u_0}{s} = 0.25u_0$	$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{s^2 + 3s} \frac{u_0}{s} = \infty$, brak

Wynik nie zależy od postaci transmitancji (można wykorzystać przy sprawdzaniu przekształceń)

Rozwiązanie zadanie 2 – przykład 1

Układ ma dwa bieguny: -10 i -2.

Stąd przewidywane własności - układ 2.rzędu, stabilny, bez oscylacji, tłumienie $\xi > 1$

Transmitancja:
$$\frac{a}{(s-s_1)(s-s_2)} = \frac{a}{(s-(-10))(s-(-2))} = \frac{a}{(s+10)(s+2)}$$
gdzie a – dowolne wzmocnienie (nie można określić wartości)

Rozkład na człony (1):
$$\frac{a}{(s+10)(s+2)} = \frac{a}{20\left(\frac{1}{10}s+1\right)\left(\frac{1}{2}s+1\right)} \rightarrow T_1=0.1, T_2=0.5, k=a/20$$

Rozkład na człony (2):
$$\frac{a}{(s+10)(s+2)} = \frac{a}{s^2+12s+20} \rightarrow \omega_n = \sqrt{20} = 2\sqrt{5}$$

$$2\xi\omega_n = 12 \rightarrow \xi = \frac{12}{2 \cdot 2\sqrt{5}} = \frac{3}{\sqrt{5}} = \frac{3\sqrt{5}}{5} > 1$$

Parametry: stałe czasowe 0.1 i 0.5, wzmocnienie układu $a/20$, tłumienie $3/\sqrt{5}$

Rozwiązanie zadanie 2 – przykład 2

Układ ma parę biegunów: $-3 \pm j2$.

Stąd przewidywane własności - układ 2.rzędu, stabilny, z oscylacjami, tłumienie $0 < \xi < 1$

Transmitancja:
$$\frac{a}{(s-s_1)(s-s_2)} = \frac{a}{(s-(-3+j2))(s-(-3-j2))} = \frac{a}{(s+3-j2)(s+3+j2)} =$$
$$= \frac{a}{(s+3)^2 - (j2)^2} = \frac{a}{s^2+6s+9+4} = \frac{a}{s^2+6s+13}$$
gdzie a – dowolne wzmocnienie (nie można określić wartości)

Rozkład na człony:
$$\frac{a}{s^2+6s+13} \rightarrow \omega_n = \sqrt{13}$$

$$2\xi\omega_n = 6 \rightarrow \xi = \frac{6}{2 \cdot \sqrt{13}} = \frac{3}{\sqrt{13}} < 1$$

Parametry: stałe czasowe – nie ma, wzmocnienie układu $a/13$, tłumienie $3/\sqrt{13}$

Rozwiązanie zadanie 2 – przykład 3

Układ ma podwójny biegun: -2

Stąd przewidywane własności - układ 2.rzędu, stabilny, bez oscylacji, tłumienie $\xi=1$

Postać transmitancji:
$$\frac{a}{(s-s_1)^2} = \frac{a}{(s+2)^2}$$

Dla $u=5$, jest w stanie równowagi na poziomie 10.

Stąd
$$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{(s+2)^2} \frac{5}{s} = 10 \rightarrow \frac{5a}{4} = 10 \rightarrow a = 8$$

Transmitancja ostatecznie:
$$\frac{8}{(s+2)^2}$$
 Sprawdzenie:
$$\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{8}{(s+2)^2} \frac{5}{s} = \frac{40}{4} = 10$$

Rozkład na człony (1):
$$\frac{8}{(s+2)^2} = \frac{8}{4\left(\frac{1}{2}s+1\right)^2} = \frac{2}{(0.5s+1)^2} \rightarrow T_{1,2}=0.5, k=2$$

Rozkład na człony (2):
$$\frac{8}{(s+2)^2} = \frac{8}{s^2+4s+4} \rightarrow \omega_n = \sqrt{4} = 2$$

$$2\xi\omega_n = 4 \rightarrow \xi = 1$$

Parametry: stałe czasowe – 0.5, wzmocnienie układu 2, tłumienie 1

Rozwiązanie zadanie 2 – przykład 4

Układ ma podwójny biegun: -2.

Postać transmitancji: $\frac{a}{(s - s_1)^2} = \frac{a}{(s + 2)^2}$

Wzmocnienie układu wynosi 10.

Stąd $\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{(s + 2)^2} \frac{1}{s} = 10 \rightarrow \frac{a}{4} = 10 \rightarrow a = 40$

Transmitancja ostatecznie: $\frac{40}{(s + 2)^2}$

Rozwiązanie zadanie 4 – przykład 1

Uprościć $\frac{a}{(s + 10)(s + 2)}$. Są dwa bieguny -10 i -2. Mniej znaczący jest biegun -10.

Propozycja uproszczenia: $\frac{a}{(s + 10)(s + 2)} \approx \frac{a}{(s + 2)^k}$

Stan ustalony dla 1(t): $\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{(s + 10)(s + 2)} \frac{1}{s} = \frac{a}{20}$ $\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{(s + 2)} \frac{1}{s} = \frac{a}{2}$

Stąd korekta $k=0.1$

Ostatecznie: $\frac{a}{(s + 10)(s + 2)} \approx \frac{a}{10(s + 2)}$

Sprawdzenie dla 1(t): $\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{(s + 10)(s + 2)} \frac{1}{s} = \frac{a}{20}$ $\lim_{s \rightarrow 0} s \frac{a}{10(s + 2)} \frac{1}{s} = \frac{a}{20}$

Sprawdzenie (część odpowiedzi):

Zadania 1

- 1)
- 2) Stałe czasowe = 2 i 5 , wzmacnienie = 2, dla $u=1(t)$ punkt równowagi = 2
- 3) Stałe czasowe = $\frac{1}{2}$ i 4 , wzmacnienie = 3, dla $u=2$ stan ustalony = 6
- 4) Stałe czasowe = $\frac{1}{3}$ i 2 , wzmacnienie = $\frac{10}{3}$, dla $u=\delta(t)$ punkt równowagi = 0
- 5) Człon inercyjny 2-ego rzędu o stałych czasowych = $\frac{1}{3}$ i 2 oraz wzmacnieniu = 4,
lub człon oscylacyjny o pulsacji = $\sqrt{3/2}$, tłumieniu = $7/4\sqrt{2/3} = 7/(2\sqrt{6})$, współczynnika wzmacnienia członu oscylacyjnego = 6 (wzmacnienie układu = 4)
lub człon oscylacyjny o okresie drgań = $\sqrt{2/3}$, tłumieniu = $7/4\sqrt{2/3} = 7/(2\sqrt{6})$, współczynnika wzmacnienia członu oscylacyjnego = 4 (wzmacnienie układu = 4)
- 6) Stałe czasowe = $\frac{1}{2}$ i 3, wzmacnienie członu = 3
- 7) Stałe czasowe = $\frac{1}{5}$ i 4, wzmacnienie członu = 2
- 8) Stałe czasowe = $\frac{1}{2}$ i 6, wzmacnienie = $3/2$ lub ...
- 9) Stałe czasowe = $\frac{1}{2}$ i 3, wzmacnienie = 1, dla $u=2$ punkt równowagi = 2
- 10) Stałe czasowe = $\frac{1}{5}$ i 4, wzmacnienie = 2, dla $u=2$ stan ustalony = 0
- 11) Człon inercyjny 2-ego rzędu o stałych czasowych = $\frac{1}{4}$ i 2 oraz wzmacnieniu = 7,
lub człon oscylacyjny o pulsacji = $\sqrt{2}$, tłumieniu = $\frac{9}{4\sqrt{2}}$, współczynnika wzmacnienia członu oscylacyjnego = 14 (wzmacnienie układu = 7)
lub człon oscylacyjny o okresie = $\sqrt{1/2}$, tłumieniu = $\frac{9}{4\sqrt{2}}$, współczynnika wzmacnienia członu oscylacyjnego = 7 (wzmacnienie układu = 7)

Zadania 2

5b) $\frac{6}{(s+2)(2s+1)}$, 6b) $\frac{8}{(s+2)(5s+1)}$, 7b) $\frac{32}{s^2+4s+8}$, 8b) $\frac{1}{(2s+1)^2}$, 9b) $\frac{3}{6s^2+13s+2}$

Zadania 3