

二分搜索

Binary Search

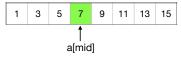
分治算法

- 分解:将原问题分解为一组子问题,子问题与原问题类似,但是规模更小
- 解决: 递归求解子问题, 如果子问题足够小, 停止递归, 直接求解
- 合并: 将子问题的解组合成原问题的解
- 回顾最大子数组问题
- 分解:将原数组分解为两个大小相等的数组Left和Right
- 解决: 递归求解数组Left和Right的最大子数组
- 如果数组只有一个元素,停止递归,直接求解
- 合并:
- $OPT(a[1..n]) = \max\{OPT(Left), OPT(Right), S(Cross)\}$
- · 计算跨越数组Left和Right的最大子数组

2

问题

- 输入: 一个已排序数组a[1..n] (元素各不相同), 一个元素x
- 输出: 如果x = a[i], 返回i, 否则返回-1
- 顺序搜索: O(n)
- 二分搜索
- 分解: 数组Left, 中间元素a[mid], 数组Right
- 解决:如果a[mid] = x,返回mid,否则递归求解数组Left或者数组Right
- 如果数组为空,停止递归,直接求解(元素不存在)
- 合并: 不需要额外工作



时间复杂度分析

- 运行时间: T(n) ≤ T(|n/2|) + O(1), T(1) = 1
- 上式可以安全地简化为T(n) ≤ T(n/2) + 1
- $T(n) \le T(n/2) + 1 \le T(n/4) + 2 \le \dots \le T(n/2^k) + k$
- $T(n) = O(\log n)$

```
int binary_search(const vector<int>& a, int x, int low, int high)
{
   if (low > high) return -1;
   int mid = (low + high) / 2;
   if (a[mid] == x) return mid;
   if (a[mid] > x)
      return binary_search(a, x, low, mid - 1);
   else
      return binary_search(a, x, mid + 1, high);
}
```

计数

Counting Occurrences

正确性分析

- 命题:如果x ∈ a[low..high],算法返回j,其中x = a[j], low ≤ j ≤ high, 否则返回-1
- 对数组a的长度n = high low + 1进行归纳
- 基本情况: n=0
- low = high + 1, 此时算法返回-1, 显然正确 (空数组不包含x)
- · 归纳假设: 假设对所有长度小于k≥1的a的子数组, 命题正确
- · 归纳步骤: 证明对长度为k的数组, 命题正确
- a[mid] = x: 算法返回mid, 显然正确
- a[mid] < x: 因为a有序, 所以x ∈ a[mid + 1..high], 根据归纳假设, 子问题能够正确求解, 所以命题正确
- a[mid] > x: 因为a有序, 所以x ∈ a[low..mid 1], 根据归纳假设, 子问题能够正确求解, 所以命题正确

6

问题

- 输入: 一个已排序数组a[1..n], 一个元素x
- · 输出: 元素x的出现次数
- 直接使用二分搜索
- 通过二分搜索可以在 $O(\log n)$ 时间内找到元素x所在的块
- 然后向左(右)扫描找到块的左(右)边界
- 时间复杂度: $O(\log n + s)$, 其中s是块的长度
- 最坏情况下是Θ(n)
- 能否做的更好? 比如O(log n)

		3	4	5	О	/	0	9	10	1.1	12	13	14	15	10
1	3	3	3	3	3	5	5	7	9	11	11	11	13	15	15

改进二分搜索

- 关键: 找到块的右边界 (和左边界)
- 分解: 将a[l..h]分成a[l..m-1], a[m]和a[m+1..h]
- 解决:
- 基本情况: 如果l>h, 返回-1
- 如果a[m] = x, 并且m = n或者a[m+1] > x, 返回m
- 如果a[m] > x, 那么递归求解数组Left, 否则, 递归求解数组Right
- a[m] < x, 或者a[m] = x且 $(m \neq n$ 且 a[m+1] = x)
- 合并: 不需要额外工作



9

计数算法

- 时间复杂度: O(log n)
- · 正确性: 基于算法first和算法last的正确性易证
- first: 找到左边界
 last: 找到右边界

```
int count(const vector<int>& a, int x)
{
   int i = first(a, x, 0, a.size() - 1, a.size());
   if (i == -1) return -1;
   int j = last(a, x, i, a.size() - 1, a.size());
   return j - i + 1;
}
```

*C++中lower_bound和upper_bound函数的实现

正确性分析

- 命题: 如果 $x \in a[l..h]$, 那么算法返回最后一个x所在的位置, 否则返回-1
- 对数组a的长度n = h l + 1进行归纳
- 基本情况: n = 0
- -l=h+1, 此时算法返回-1, 显然正确 (空数组不包含x)
- · 归纳假设: 假设对所有长度小于k≥1的a的子数组, 命题正确
- · 归纳步骤: 证明对长度为k的数组, 命题正确
- $a[m] = x \land (m = n \lor a[m+1] > x)$: 算法返回m, 显然正确
- a[m] > x: 因为a有序, 所以如果 $x \in a[l..h]$, 那么 $x \in a[l..m-1]$, 根据归纳假设, 子问题能够正确求解 (同时正确求解 $x \notin a[l..h]$ 的情况)
- 否则
- a[m] < x: 证明与a[m] > x情况类似
- a[m] = x ∧ m ≠ n ∧ a[m + 1] = x: 显然有x ∈ a[m + 1..h], 根据归纳假设, 该子问题可以正确求解

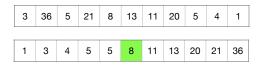
10

选择

Selection

问题

- 寻找中位数
- 输入: 数组a[1..n]
- 输出: a[1], ..., a[n]的中位数
- 使用归纳求解问题时,增强归纳假设有时候反而更有效
- 选择
- 输入: 数组a[1..n], 整数k
- 输出: a中第k小的数
- 基于排序的算法: O(n log n)



13

递归求解的时间复杂度

- 划分: 时间复杂度O(n), 空间复杂度O(1)
- 如果能够选择一个主元 ν , 使得|L|=|R|, 那么
- T(n) = T(n/2) + n
- $\Rightarrow T(n) = O(n)$
- 随机选择一个元素作为主元
- 最好情况: O(n)
- 最坏情况: T(n) = T(n-1) + n
- $\Rightarrow T(n) = O(n^2)$
- 平均情况: O(n) (证明参考算法导论第三版9.2节)
- 有没有别的方法来选择主元,使得最坏情况下O(n)呢?

$$v = 5$$
 3 4 1 5 5 36 21 8 13 11 20

 L M R

递归关系

- 回顾快速排序
- 划分: 选择一个主元v, 然后重新排列数组
- L: 小于v的元素; M: 等于v的元素; R: 大于v的元素
- k = 4: 第4小的数必然是5 (3 < k < 3 + 2)
- k=1: \$1小的数必然在L中、且必然是L中第1小的数 ($k \le 3$)
- k = 8: 第8小的数必然在R中,且必然是R中第3小的数 (k > 3 + 2)

$$\bullet \ \ selection(a,k) = \begin{cases} selection(L,k) & \text{if } k \leq |L| \\ v & \text{if } |L| < k \leq |L| + |M| \\ selection(R,k-|L|-|M|) & \text{if } k > |L| + |M| \end{cases}$$



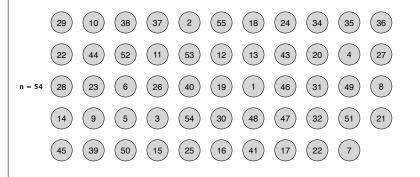
1/

最坏情况为线性时间的选择算法

- 关键: 找到一个合适的主元,使得|L|和|R|一定小于等于 $\frac{7}{10}$ n
- 每次搜索范围最多是上一次的70%
- 挑战: 在线性时间内找到这个主元
- 聪明地选取 $\frac{2}{10}$ n个元素,然后递归地求解这些元素的中位数
- $T(n) \le T(\frac{7}{10}n) + T(\frac{2}{10}n) + O(n)$
- 可以证明 $T(n) = \Theta(n)$

主元选择

 将n个元素分成[n/5]组,每组5个元组,可能还有额外的一组,由剩下的 n%5个元素组成



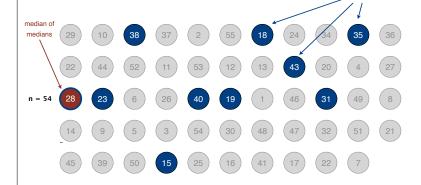
17

19

medians

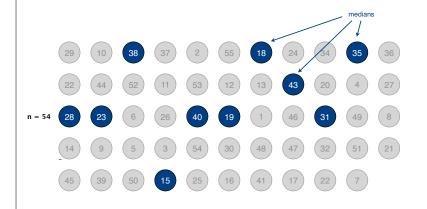
主元选择

- 将n个元素分成[n/5]组,每组5个元组,可能还有额外的一组,由剩下的 n%5个元素组成
- 直接计算每一组的中位数 (额外那一组除外)
- 递归计算 | n/5 | 个中位数的中位数,将其作为主元



主元选择

- 将n个元素分成[n/5]组,每组5个元组,可能还有额外的一组,由剩下的 n%5个元素组成
- 直接计算每一组的中位数 (额外那一组除外)



基于中位数的中位数的选择算法

 $\mathsf{Mom}\text{-}\mathsf{Select}(a[i..j],k)$

if
$$(j-i+1 < 50)$$

return $k^{\rm th}$ smallest element of a[i...j] via merge sort or brute force Group a[i...j] into $\lfloor n/5 \rfloor$ groups of 5 elements each (ignore leftovers)

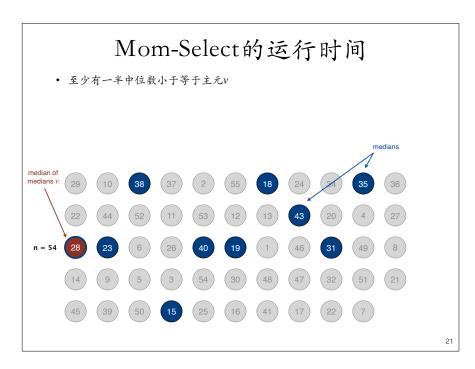
 $v \leftarrow \mathsf{Mom}\text{-}\mathsf{Select}(B, \lfloor n/10 \rfloor)$

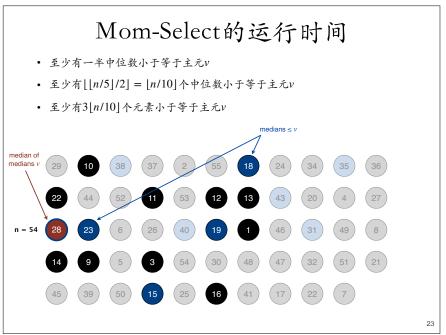
 $(L, M, R) \leftarrow \mathsf{Partition}(a[i..j], v)$

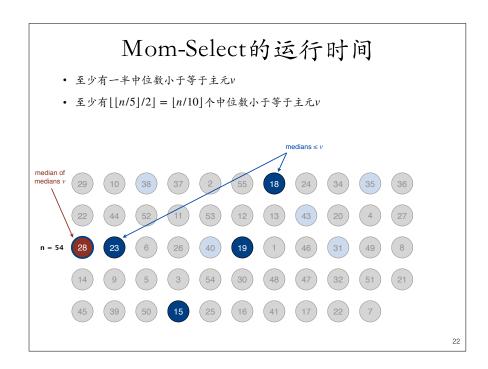
if $(k \leq |L|)$ return Mom-Select(L, k)

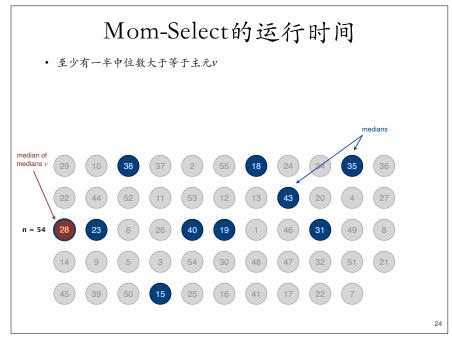
else if (k > |L| + |M|) return Mom-Select(R, k - |L| - |M|)

else return \boldsymbol{v}



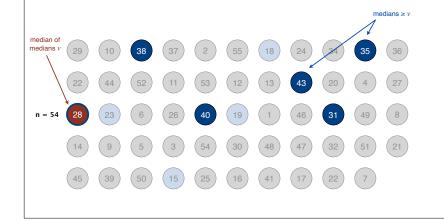






Mom-Select的运行时间

- 至少有一半中位数大于等于主元v
- 至少有[[n/5]/2] = [n/10]个中位数大于等于主元v

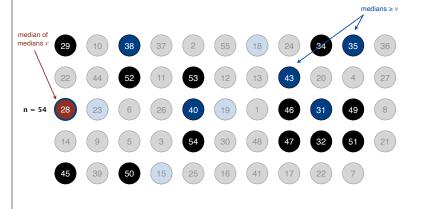


Mom-Select的运行时间的递归式

- · 从[n/5]个中位数中递归地选择中位数,即主元v
- · 至少有3[n/10]个元素小于等于主元v
- · 至少有3[n/10]个元素大于等于主元v
- 从最多n-3[n/10]个元素中递归地选择
- 令T(n)是Mom-Select从n个元素中选择第k小元素所需的比较次数
- $T(n) \le T(\lfloor n/5 \rfloor) + T(n 3\lfloor n/10 \rfloor) + 11/5 \cdot n$
- 递归计算中位数的中位数
- 递归选择
- 划分:比较次数≤n
- 计算5个元素的中位数: 比较次数 < 6

Mom-Select的运行时间

- · 至少有一半中位数大于等于主元v
- 至少有||n/5|/2| = |n/10|个中位数大于等于主元v
- 至少有3[n/10]个元素大于等于主元v



Mom-Select的运行时间

•
$$T(n) \le \begin{cases} 6n & \text{if } n < 50 \\ T(\lfloor n/5 \rfloor) + T(n-3\lfloor n/10 \rfloor) + 11/5 \cdot n & \text{if } n \ge 50 \end{cases}$$

- 猜测: T(n) ≤ 44n
- 数学归纳法证明
- 基本情况: $\exists n < 50$ 时使用归并排序, 所以 $T(n) \le 6n$
- 当*n* ≥ 50时,

$$T(n) \le T(\lfloor n/5 \rfloor) + T(n - 3\lfloor n/10 \rfloor) + 11/5 \cdot n$$

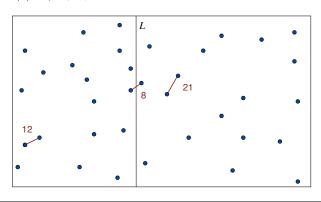
 $\le 44(\lfloor n/5 \rfloor) + 44(n - 3\lfloor n/10 \rfloor) + 11/5 \cdot n$
 $\le 44(n/5) + 44n - 44(n/4) + 11/5 \cdot n$
 $= 44n$
当 $n > 50$ 时、 $3 \lfloor n/10 \rfloor > n/4$

最近点对

Closest Pair

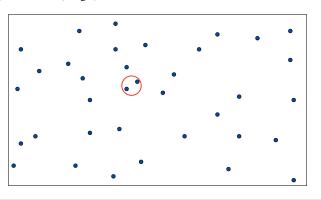
分治法求最近点对

- 分解: 构造垂线L使得L的两侧各有n/2个点
- 解决: 递归地求解每侧的最近点对
- 合并: 找到最近的特殊点对,即一个点在L的左侧,另一个点在L的右侧
- 返回三者中的最近点对



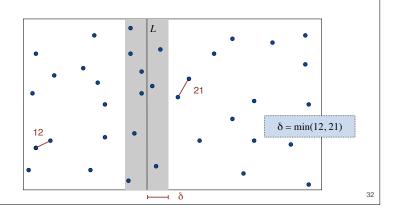
问题

- 给定二维平面上的n个点,找到距离最近的一对点
- 穷举法: Θ(n²)
- · 一维情况: 数轴上的n个点
- 排序 + 扫描: O(n log n)



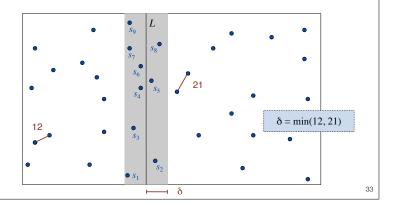
如何找到特殊的最近点对

- 假设L左侧的最近点对的距离是 δ_1 , L右侧的最近点对的距离是 δ_2 , 令 $\delta=\min\{\delta_1,\delta_2\}$
- · 仅仅需要考虑距离L小于δ的点



如何找到特殊的最近点对

- · 将宽为2δ的带状区域内的点根据y坐标从小到大排序
- 对于每个点,只需计算它与7个点之间的距离
- · 7n次计算就可以找到特殊的最近点对



最近点对的分治算法

Closest-Pair (p_1, \dots, p_n)

构造分割线将 p_1, \dots, p_n 分成L和R两个部分,每部分均有n/2个点 //O(n)

 $\delta_1 \leftarrow \text{Closest_Pair}(L) / / T(n/2)$

 $\delta_2 \leftarrow \text{Closest_Pair}(R) / / T(n/2)$

 $\delta \leftarrow \min\{\delta_1, \delta_2\}$

 $T(n) = 2T(n/2) + O(n \log n)$

 $A \leftarrow$ 所有距离分割线小于 δ 的点 I/O(n)

 $\Rightarrow T(n) = O(n \log^2 n)$

将A中的点按照纵坐标排序 //O(n log n)

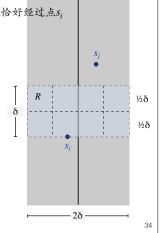
对于A中每个点 //O(n)

计算其与后续7个点的距离,如果某个距离小于 δ ,更新 δ

返回 δ

如何找到特殊的最近点对

- · 令s;是带状区域中y坐标第i小的点
- 如果|j-i| > 7,那么 $d(s_i, s_i) \ge \delta$
- 考虑带状区域中一个 $2\delta \times \delta$ 的矩形R, 其下底边恰好经过点 s_i
- 令 s_i 是任意位于R上方的点, 显然 $d(s_i, s_i)$ ≥ δ
- 将矩形R分成8个小正方形
- 每个小正方形中最多只有一个点
- 小正方形的对角线长为 $\delta/\sqrt{2} < \delta$
- L两侧的最近点对的距离是 δ
- 除了 s_i , R中最多只有7个点



保持输入有序

- 输入
- Px: n个点,按照横坐标排序
- Pv: n个点,按照纵坐标排序
- 分解: 将n个点分成L和R左右两个部分
- 变量
- Lr: L中的点,按照横坐标排序
- L_v: L中的点,按照纵坐标排序
- R: R中的点,按照横坐标排序
- R_v: R中的点,按照纵坐标排序
- d i g g h
- A_y : 与垂线距离小于 δ 的点,按照纵坐标排序 $A_y = [e,h,f,g,d]$

 $P_x = [a, b, c, d, e, f, g, h, i, j, k, l]$ $P_y = [a, l, c, j, e, h, f, g, d, i, b, k]$ $L_{x} = [a, b, c, d, e, f] \qquad R_{x} = [g, h, i, j, k, l]$

 $L_y = [a, c, e, f, d, b]$ $R_y = [l, j, h, g, i, k]_{36}$

最近点对的分治算法-优化版

Closest_Pair(P_x, P_y)

将 P_x 左半部分的点加入 L_x , 右半部分的点加入 R_x //O(n)对于 P_{v} 中的每个点,根据其横坐标将其加入 L_{v} 或者 R_{v} //O(n)

 $(l_1, l_2) \leftarrow \text{Closest_Pair}(L_x, L_y) //T(n/2)$

 $(r_1, r_2) \leftarrow \text{Closest_Pair}(R_x, R_y) //T(n/2)$

T(n) = 2T(n/2) + O(n)

 $\delta \leftarrow \min\{d(l_1, l_2), d(r_1, r_2)\}$

 $\Rightarrow T(n) = O(n \log n)$

对于 P_v 中的每个点,如果其距离分割线的距离小于 δ ,将其加入 A_v //O(n)

对于 A_v 中的每个点 //O(n)

计算其与后续7个点的距离,如果某个距离小于 δ ,更新 δ 和最近点对 返回最近点对

