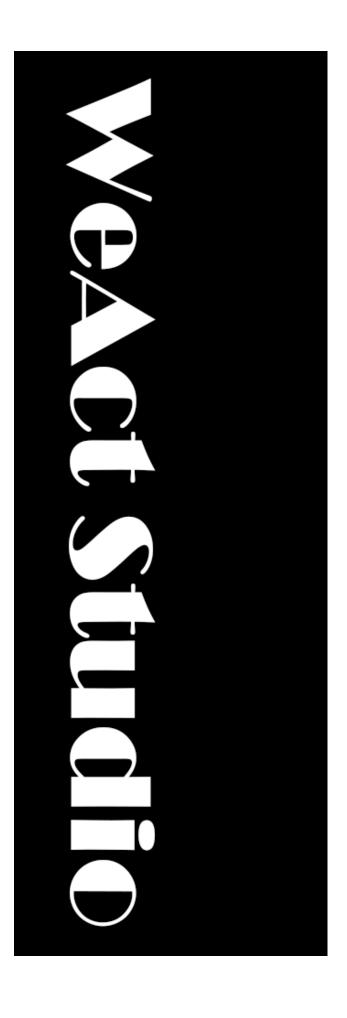


WeAct Studio

NANO&XAVIER TX2 NX 底板

使用教程



目录

Rev	vision History	.3
1.	搭建烧写环境	.4
2.	为 Nano/NX 更新设备树或刷机	.7
3.	安装 NVIDIA 组件	12
4.	使用 CAN 进行通信	14
5.	GPIO 在 shell 中使用	16
联系	《我们···	17



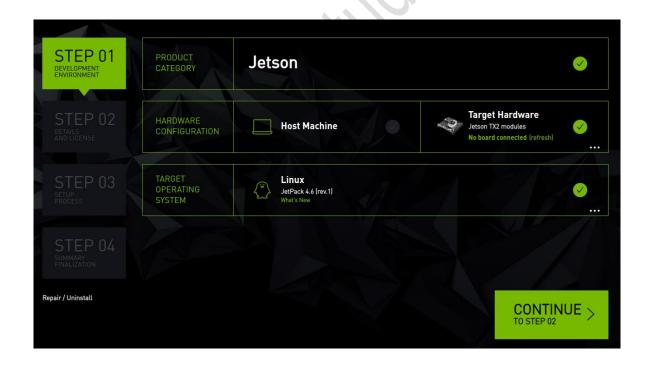
REVISION HISTORY

Draft Date	Revision	Description
2021.9.20	V1.0	1. 初始版本



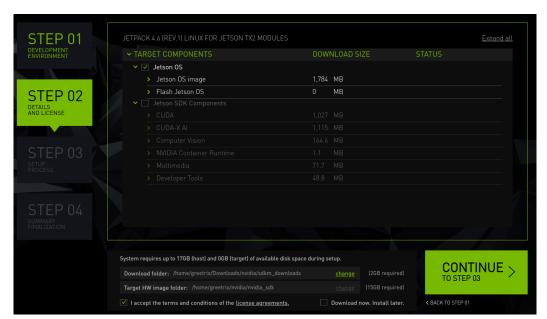
1. 搭建烧写环境

- a) 首先,需要一台装有 **Ubuntu16.04** 以上的电脑作为 HOST 端给 Nano/NX 烧写,或者可以在 Windows 上安装 VMware 来实现。
 - VMware 上如何安装 Ubuntu18.04: https://blog.csdn.net/u012556114/article/details/82751089
- b) 在 NVIDIA 下载最新的 **SDK-Manager** 并在 ubuntu18.04 中安装 (需要注册一个 NVIDIA 账号,后面也需要用到)
 - > SDK-Manager 下载地址: https://developer.nvidia.com/nvidia-sdk-manager
- c) 选择需要 Target Hardware 以及 JetPack 版本,**不勾选** HostMachine,这里以 TX2NX **为例**选择,点击 Continue



d) 这里需要勾选 I accept the terms and conditions of the license agreements, 取 **消勾选** Jetson SDK Components, 点击 CONTINUE 进行下一步。

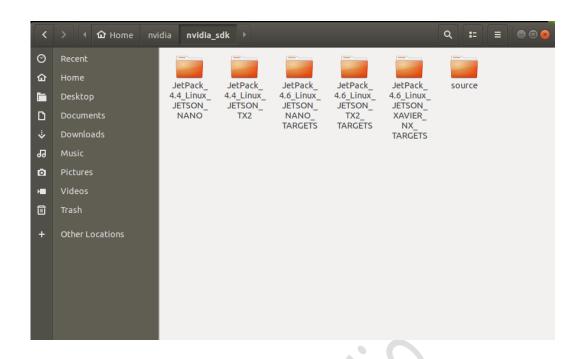




e) P.S: 请在畅通的网络环境下进行下载以及安装,下载或安装失败时,可点击 Retry 继续,直至全部状态为 Installed 并且显示绿色,安装过程中会弹出联网烧写的信息,选择 Skip。



f) 安装成功后,会在~/nvidia/nvidia_sdk/下有相应版本烧写所需的文件



g) 在终端通过 sudo apt-get install python 安装 python 支持以便后续烧写环境。

2. 为 NANO/NX 更新设备树或刷机

P.S: WeAct 设备树与官方设备树区别(**其他功能相同**),如果无需求,可以不更新设备树。

!!! 注意, 更新设备树不影响系统任何文件, 请放心更新

NVIDIA 与 WeAct 设备树差异

	NVIDIA	WeAct Studio
Nano-SD	相同	相同
Nano-EMMC	无法使用 SD 卡	可以使用 SD 卡
TX2NX	无法使用 SD 卡&UART1	可以使用 SD 卡&UART1
XavierNX	无法使用 SD 卡	可以使用SD卡

a) 这里以 TX2NX 为例,在 WeAct Studio 的 github 或者码云上下载相应的设备树文件。

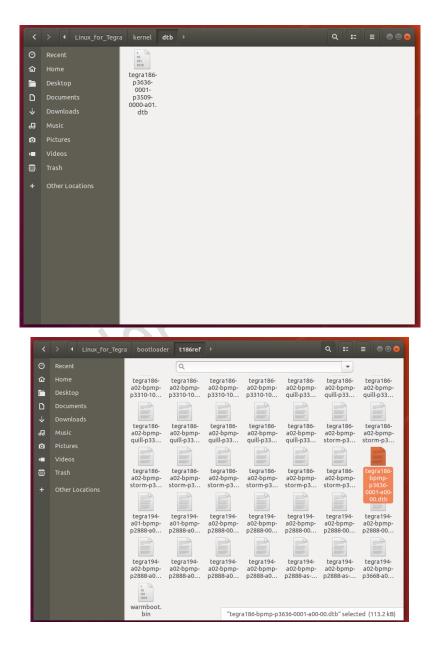
> Github: https://github.com/WeActTC/Nano TX2-Xavier NX-CB

➤ 码云: https://gitee.com/WeAct-TC/Nano TX2-Xavier NX-CB

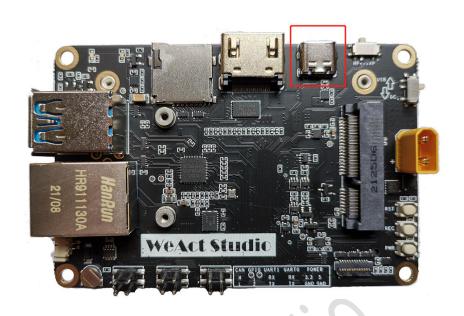
各设备设备树更新路径及设备树名称

	Linux_for_Tegra/kernel/dtb	Linux_for_Tegra/bootloader/t186ref(t210f)
Nano-EMMC	tegra210-p3448-0002-p3449- 0000-b00	无
TX2NX	tegra186-p3636-0001-p3509- 0000-a01	tegra186-bpmp-p3636-0001-a00-00
XavierNX	tegra194-p3668-all-p3509-0000	无

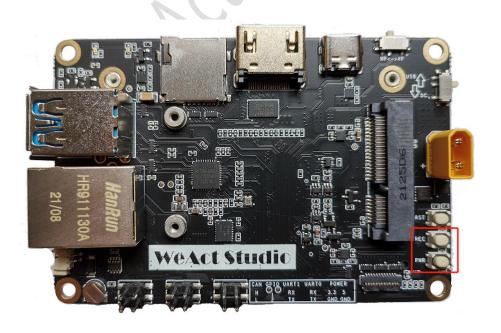
- 1. 进入~/nvidia/nvidia_sdk/JetPack_4.6_Linux_JETSON_TX2_TARGETS/Linux_for_Tegra/kernel/dtb,复制提供的设备树 tegra186-p3636-0001-p3509-0000-a01.dtb 至该目录
- 2. 进入~/nvidia/nvidia_sdk/JetPack_4.6_Linux_JETSON_TX2_TARGETS/Linux_for_Tegra/bootloader/t186ref,复制提供的设备树 tegra186-bpmp-p3636-0 001-a00-00.dtb 至该目录【仅 TX2NX 需要更新】



3. 使用 USB Type-C 线连接载板上的 USB OTG 接口。



4. 将开机键**拨至 MP(手动开机)**, 摁住 REC 键, 再摁 PWR 键开机,松开 REC 键进入 Recovery 模式,此时 VMWare 右下角会出现 NVIDIA 的 USB 驱动标志,或者打开终端,输入 Isusb 命令,会发现 Nvidia Corp。



- 5. 进入~/nvidia/nvidia_sdk/JetPack_4.6_Linux_JETSON_TX2_TARGETS/Linux_f or_Tegra, 打开终端:
 - a) **如果你没有系统,需要刷机**,请使用刷机命令 sudo ./flash.sh jetson-xavier-nx-devkit-tx2-nx mmcblk0p1
 - b) **如果你有系统,只需要更新设备树**,请使用更新设备树命令 **sudo ./flash.sh -r** -k kernel-dtb jetson-xavier-nx-devkit-tx2-nx mmcblk0p1

等更新成功就可以使用了,其他设备命令请参考下面表格。

各设备更新设备树命令

设备	设备树更新命令
Nano-SD	sudo ./flash.sh -r -k DTB jetson-nano- qspi-sd mmcblk0p1
Nano-EMMC	sudo ./flash.sh -r -k DTB jetson-nano- emmc mmcblk0p1
TX2-NX	sudo ./flash.sh -r -k kernel-dtb jetson- xavier-nx-devkit-tx2-nx mmcblk0p1
Xavier-SD	sudo ./flash.sh -r -k kernel-dtb jetson- xavier-nx-devkit-qspi mmcblk0p1
Xavier-EMMC	sudo ./flash.sh -r -k kernel-dtb jetson- xavier-nx-devkit-emmc mmcblk0p1

各设备刷机命令

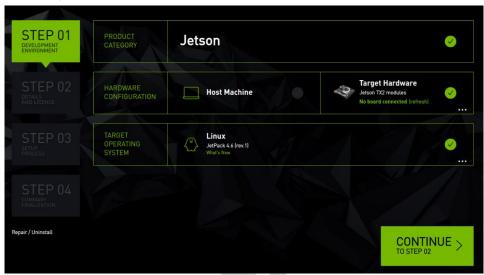
设备	设备树更新命令
Nano-SD	sudo ./flash.sh jetson-nano-qspi-sd mmcblk0p1
Nano-EMMC	sudo ./flash.sh jetson-nano-emmc mmcblk0p1
TX2-NX	sudo ./flash.sh jetson-xavier-nx-devkit- tx2-nx mmcblk0p1
Xavier-SD	sudo ./flash.sh jetson-xavier-nx-devkit- qspi mmcblk0p1
Xavier-EMMC	sudo ./flash.sh jetson-xavier-nx-devkit- emmc mmcblk0p1

更新设备树/刷机后,会有 Successfully!显示,如下图所示。

```
File Edit View Search Terminal Help
    11.1401 ] tegradevflash_v2 --iscpubl
11.1423 ] Cannot Open USB
   11.142.
11.9533 ]
                  tegrarcm_v2 --isapplet
   13.2306 ]
13.2341 ]
13.2354 ]
                  tegradevflash_v2 --iscpubl
                  Bootloader version 01.00.0000
                  Bootloader version 01.00.0000
    13.3996 ]
[ 13.4611 ]
[ 13.4611 ]
[ 13.4611 ] Writing partition
[ 13.4647 ] tegradevflash_v2 --write kernel-dtb 1_kernel_tegra186-p3636-0001-p3
509-0000-a01_sigheader.dtb.encrypt
    13.4611
[ 13.4676 ] Bootloader version 01.00.0000
[ 13.6334 ] Writing partition kernel-dtb with 1_kernel_tegra186-p3636-0001-p350
9-0000-a01_sigheader.dtb.encrypt
   13.7256
   13.7250 ]
13.7259 ] Coldbooting the device
13.7283 ] tegradevflash_v2 --reboot coldboot
13.7306 ] Bootloader version 01.00.0000
    13.9214 ]
  ** The [kernel-dtb] has been updated successfully. ***
```

3. 安装 NVIDIA 组件

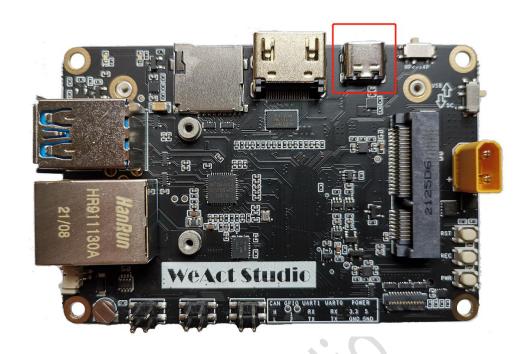
a) 选择需要 Target Hardware 以及 JetPack 版本,**不勾选** HostMachine,这里以 TX2NX 为例选择,点击 Continue



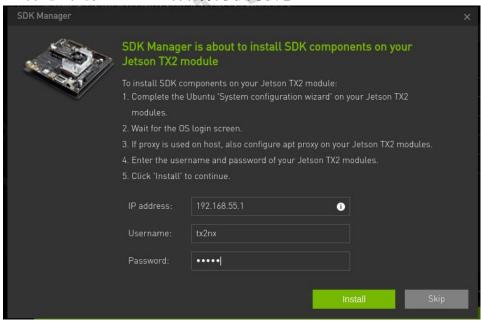
b) 勾选所需要 SDK 组件, 勾选 I accept the terms and conditions of the license agreements, 点击 CONTINUE 进行下一步。



c) 使用 USB Type-C 线连接载板上的 USB OTG 接口。



- d) 将开机键**拨至 MP(手动开机)**,摁 **PWR**键开机,此时 VMWare 右下角会出现 **NVIDIA 的 USB 驱动标志**,或者打开终端,输入 **Isusb** 命令,会发现 **Nvidia Corp**。
- e) 输入 TX2NX 账号密码, TX2NX 端请保持联网状态



f) 等待安装完成即可。

4. 使用 CAN 进行通信

- a) Tx2-NX/XavierNX 上集成了 2 个 CAN 控制器(CAN0/CAN1),另外 WeAct Studio 的载板上设计了 1 个 CAN 收发器(CAN0),可直接挂载 CAN 物理总线使用。
- b) Tx2-NX/XavierNX 自带 canbus 的驱动并集成到了镜像中,已经支持 canbus 无需多做处理。我们需要安装 canbus 模块。(在终端输入下面命令或者放入 rc.local 里面开启自启)

```
modprobe can // 插入 can 总线子系统 modprobe can-raw //插入 can 协议模块 modprobe can-bcm modprobe can-gw modprobe can_dev modprobe mttcan //真正的 can 口支持
```

c) 通过 Ismod 检查是否安装成功。

```
nvidia@localhost:~$ lsmod
Module
                                Used by
                          Size
fuse
                        103841
                                2
mttcan
can dev
                         13306
                                1 mttcan
can_gw
                                0
                         10919
can bcm
                         16471
                                0
can raw
                         46600
                                3 can raw, can bcm, can gw
can
zram
                         26166
                                6
overlay
                         48691
                                0
                                0
bcmdhd
                        934274
cfg80211
                                1 bcmdhd
                        589351
spidev
                                0
                         13282
nvgpu
                       1575721
                                20
                         13912
                                0
bluedroid_pm
ip tables
                         19441
  tables
                         28951
                                1 ip_tables
```

d) 配置 canbus 属性,和串口的波特率设置类似。

sudo ip link set can0 type can bitrate 500000 sudo ip link set up can0

e) 通过 ifconfig 查看是否配置成功。

f) 在一个终端通过 cansend can0(can1) ×××命令来发送数据, 另一个终端通过 candump can1(can0)完成实际信号收发测试

```
nvidia@localhost:~$ cansend can0 555#112233445566
```

5. GPIO 在 SHELL 中使用

a) Nano/TX2-NX/Xavier-NX 可直接通过 shell 命令控制 GPIO 输入输出

	GPIO1	GPIO2
Nano	194	38
TX2-NX	338	269
Xavier-NX	196	105

b) 以 TX2-NX GPIO1 为例

- > 先激活 IO: sudo echo 338 > /sys/class/gpio/export
- > 设置 IO 方向: echo out > /sys/class/gpio/gpio338/direction
- > 设置输出: echo 1 > /sys/class/gpio/gpio338/value

联系我们

> Github: https://github.com/WeActTC

➤ 码云: https://gitee.com/WeAct-TC

> 网站: https://www.weact-tc.cn/

> 淘宝: https://shop118454188.taobao.com



WeAct Studio 官方淘宝店