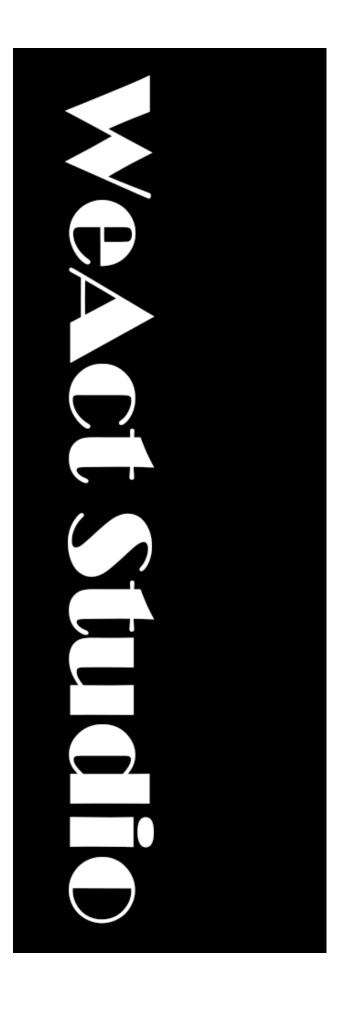


WeAct Studio

NANO&XAVIER TX2 NX 底板

规格书



目录

Rev	vision History	.3
1.	产品参数	.4
2.	应用场景	.6
3.	硬件框图	.7
4.	硬件资源图解	.8
5.	硬件参数	.9
6.	电气特性	11
7.	机械尺寸图	12
8.	开发资料	13



REVISION HISTORY

Draft Date	Revision	Description	Hardware
2021.9.20	V1.0	1. 初始版本	A5



1. 产品参数

- ▶ 本产品为 NVIDIA Jetson Nano&XavierNX&TX2NX 系列核心板的载板;
- ▶ 整版电源上电时序严格按照 NVIDIA 推荐设计, 带放电电路;
- ▶ 支持 DC XT30 (**7-26V**) 【**支持 6S 电池**】及 USB 供电, 更多供电选择;
- ▶ 电源入口带欠压、过压、过流、防反接保护,使用更放心;
- ▶ 支持1路干兆自适应网口,用于网络调试、数据通信等;
- ▶ 支持 2 路 USB3.0,用于数据传输,由 USB3.1HUB 输出,共享 USB3.1 带宽;
- > 支持 3 路 USB2.0,其中 1 路 OTG 用于系统烧写,数据传输,另外 2 路为 HOST 用于数据传输;
- ▶ 支持 1 路 HDMI (1080P) , 用于屏幕显示;
- ▶ 支持 1 路 MircoSD 卡, 用于外挂 TF 卡, 数据存储用 (Nano SD 版不支持);
- ▶ 支持 1 路 CAN、2 路 UART、2 路 IO 等接口,提供更方便的数据传输;
- ▶ 支持 1 路 MiniPCIE 接口,可接无线网卡或 4G 网卡连接互联网;
- ▶ 支持 2 路 MIPI CSI 相机接口,可同时采集双目摄像头数据,进行双目识别;
- > 可自由选择按键开机或上电自动开机,满足更多的应用场景;
- ▶ 所有接口均带 ESD 防护, 防止静电造成载板损坏;
- ▶ 体积极小的载板,结构紧凑,大小仅有 60mm*90mm;
- > 定期更新不同版本设备树,兼容不同 Tegra 内核版本。

WeAct Studio

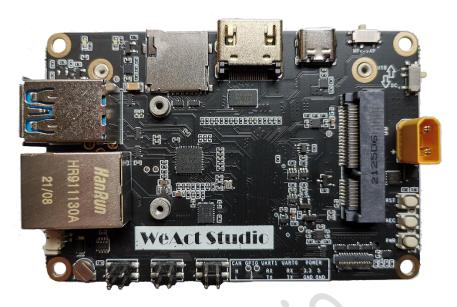


图 1 载板正面图



图 2 载板底面图

2. 应用场景

- √ 深度学习
- √ 机器视觉
- √ 实验室
- √ 机器人竞赛
- √ 无人机
- √ 无人驾驶
- √ AGV 导航

3. 硬件框图

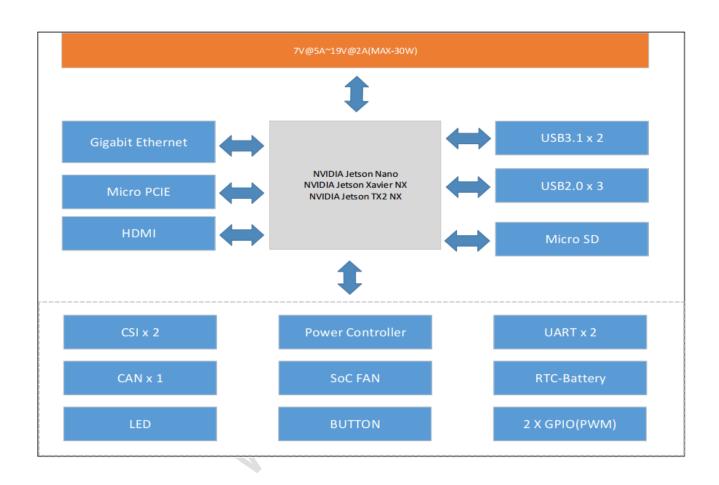


图 3 载板硬件框图

4. 硬件资源图解

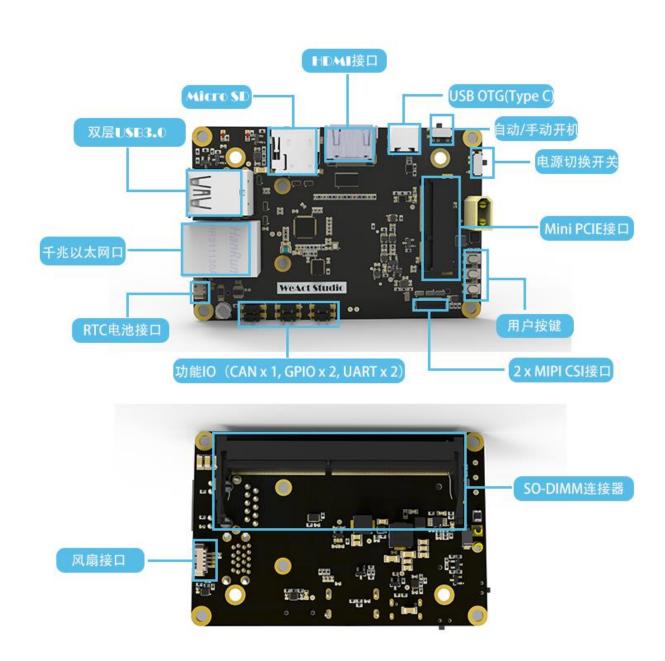


图 4 载板正背面硬件资源图解

5. 硬件参数

KEY	1 x 开机按键 1 x Recovery 按键 1 x 复位按键
LED	1 x 电源 LED (红色) 1 x 系统开机状态 LED (翠 绿)
SD	1 x Mirco SD 接口
USB	1 x USB3.0*2 双层接口 1 x USB2,0 OTG TypeC 接 口 2 x USB2.0 HOST 接口(与 USB3.0 同一个接口)
CSI	2 x MIPI CSI 接口
PCIE	1 x Mini PCIE 接口
HDMI	HDMI A 型接口
Ethernet	1 x 1000M 自适应 RJ45 接口
CAN	1路,1 x 2P 直插贴片排针
UART	2路, 2 x 2P 直插贴片排针
GPIO	2 路,1 x 2P 直插贴片排针
FAN	1 x TX1.25 卧式电源接口
Auto Power On	1 x 侧贴开关
POWER	1 x XT30 立式公座 1 x 侧贴开关 (USB/DC 切 换)

RTC 备用电源	1 x 超级电容
	1 x RTC 电池接口



6. 电气特性

环境参数	最小值	典型值	最大值
工作温度	0℃	/	70°C
工作电压	7V	12V	27V

7. 机械尺寸图

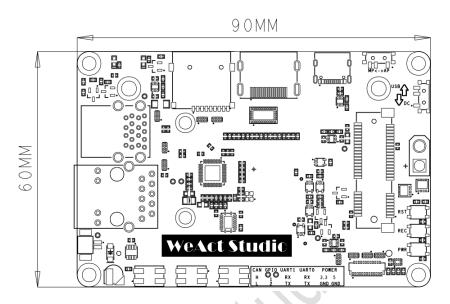


图 6 载板正面机械尺寸

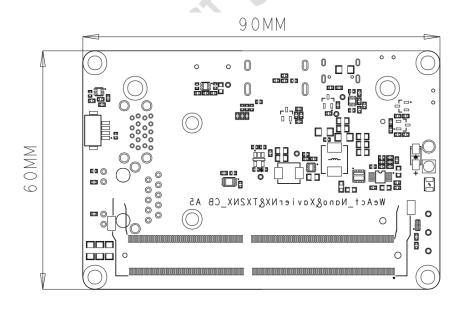


图 7 载板背面机械尺寸图

8. 开发资料

- ▶ 提供载板的引脚定义,方便开发者自行修改设备树
- ▶ 提供各版本设备树,定期更新设备树
- ▶ 提供各种烧录、各功能操作使用教程



WeAct Studio 官方淘宝店