0600603151



המסלול האקדמי המכללה למינהל ביה"ס למדעי המחשב



ת.ז הסטודנט:	
מספר חדר:	ברקוד נבחן
מספר נבחן:	
מספר אסמכתא:	

מבחן בקורס: תכנות מונחה עצמים

<u>תאריך הבחינה</u>: 27.09.13

שנת הלימודים: תשעייג, סמסטר: קיץ, מועד: אי

משך הבחינה: 3.5 שעות

שם המרצה/ים:

אליהו חלטציי

<u>שם המתרגל/ים</u>:

חיים שפיר

מבנה הבחינה: הבחינה מורכבת מחלק אחד.

מספר השאלות הכולל בבחינה: 6.

משקל כל שאלה: בצמוד לכל שאלה

הוראות לנבחן:

- אסור השימוש בכל חומר עזר
 - יש לענות בגוף השאלון.
 - נדרש להחזיר את השאלון.
 - לא מצורף נספח לבחינה
 - מחברת טיוטה: כן
- מחברת נפרדת לכל שאלה: לא

•

שאלה 1 – Constructors and virtual methods (1 בקודות)

נתונות ההגדרות של המחלקות הבאות:

```
class A{
  public:
  A(){
     cout<<"A"<<endl;
    m(); // notice!!
  void call_m(){
     //...
     m();
  virtual void m(){
     cout << "A::m()" << endl;
  }
  ~A(){
     cout<<"~A"<<endl;
     m(); // notice!!
  }
};
class B: public A{
  public:
  B(){
     cout << "B" << endl;
   virtual void m(){
     cout << "B::m()" << endl;
   ~B(){
     cout << ``\sim B" << endl;
   }
};
int main()
  Bb;
  b.call_m();
  return 0;
                                                              מהו הפלט של התוכנית? (10 נק')
```

```
A
A::m()
B
B::m()
~B
~A
A::m()
```

שאלה 2: ירושה ופולימורפיזם (30 נקודות)

אנו בונים סימולציה של רובוטים. נתונה המחלקה הבאה המגדירה רובוט, מחלקה זו מגדירה את כל המשותף לכל הרובטים השונים בסימולציה, כמו למשל המיקום שלהן במפה הנקבע ע"י x,y:

```
class Robot{
...
public:
Robot(int x,int y){ ... }
...
};

מחלקה זו ניתנה לנו בקוד סגור – היא אינה ניתנת לעריכה ולא ניתן להניח קיומן של מתודות שונות פרט למה שמופיע לעיל.
בסימולציה קיימים רובוטים שונים. הם מורכבים מחלקים שונים כמו מנשא חפצים, זרוע, חיישנים שונים וכו'.
התחלנו לבנות את המחלקה הבאה המתארת מנשא שבתוכו הרובוט יכול לשמור חפצים שאסף:
```

```
class Carrier {

int m_load; // הקיבולת המקסימלית של המנשא הקיבולת המקסימלית של המנשא הקיבולת המקסימלית של המנשא הקיבולת החפצים שאסף // מספר החפצים שאסף // public:

Carrier (const char** a_items_names, int a_load) {

// העתקת מערך שמות החפצים וכמותם // m_load=a_load;

}

int getLoad() const {return m_load;}

...

};
```

.Carrier אין להוסיף בונה דיפולטיבי למחלקה

- (ל נק') Carrier עבור המחלקה copy Ctor א. כיתבו
- ב. כיתבו (בצורה מונחית עצמים) את המחלקה MyCarrierRobot ואת הבונה שלה, ע"פ ההגדרות הבאות: (בצורה מונחית עצמים) את המחלקה 10)
 - הוא סוג של רובוט, MyCarrierRobot .a
 - b. שיש לו מנשא.
 - .MyCarierRobot על הבונה לקבל פרמטרים שבאמצעותם יש לאתחל את .c
- ג. נתון מערך של רובוטים **Robot המאותחל בכל מיני סוגים שנוים של רובוטים. כתבו פונקציה (גלובאלית) המקבלת כפרמטרים את המערך, את גודלו של המערך, ופרמטר קיבולת. על הפונקציה להחזיר את מספר המנשאים השייכים לרובוטים מסוג MyCarrierRobot שהקיבולת שלהם גדולה מפרמטר הקיבולת (16 נק')

לדוגמא אם פרמטר הקיבולת היה 50, והרובוטים מסוג MyCarrierRobot שבמערך שלנו מחזיקים מנשאים לדוגמא אם פרמטר הקיבולת היה 50, והרובוטים מסוג 40,50,50,100,100,80,30,20,10 עם הקיבולות הבאות: 3.

דגשים:

- MyCarrierRobot פרט לפונקציה, ניתן להוסיף מתודות רק למחלקה
- * הקפידו על תכנות מונחה עצמים נכון לדוגמא, מתודה לא תחזיר ערך שלא שייך ישירות למחלקה שלה
 - * הקפידו על יעילות כיצד פרמטרים מועברים
 - MyCarrierRobot שימו לב שלא כל הרובוטים במערך הם מסוג *

פתרון:

Х.

```
Carrier(const Carrier & a_carrier){
  num_of_items=a_carrier.num_of_items;
  m_items_names=new char*[num_of_items];
  for(int i=0;i<num_of_items;i++){
       m_items_names[i]=new char[strlen(a_carrier.m_items_names[i])+1];
       strcpy(m_items_names[i], a_carrier.m_items_names[i]);
  }
  m_load=a_carrier.m_load;
}</pre>
```

```
class MyCarrierRobot : public Robot{
  Carrier carrier;
  public:
  MyCarrierRobot (int x,int y,const Carrier& c) :Robot(x,y), carrier(c) { }
},
                                                                                            ٦.
                                                למחלקה MyCarrierRobot נוסיף את המתודה הבאה:
const Carrier& MyCarrierRobot::getCarrier(){ return carrier; }
                                                                            ונכתוב את הפונקציה:
int count_loadss(Robot** arr, int size, int load){
   int count=0;
   for(int i=0;i < size;i++){
                                                               // if it is a carrier robot
           if(typeid(arr[i]) == typeid(MyCarrierRobot*)) {
                  MyCarrierRobot* r = (MyCarrierRobot*)arr[i];
                                                                      // convert to warrior
                  if( (r->getCarrier()).getLoad() > load)
                          count++
           }
    }
   return count;
}
                             שאלה 20) Operator Overloading – Const :3 שאלה
                                                נתונה המחלקה הבאה המכילה מערך של int-int-ים
class MyArray{
   int* arr;
   int size:
    // ...
}
                                                         כמו כן, נתונה פונקציית ה main הבאה:
int main() {
   MyArray a(3); // create an inner array of 3 ints
   a[0]=5;
   a[1]=6;
   a[2]=7;
   cout<<a<"---"<<endl;
  return 0;
 }
```

פלט:

```
5
6
7
```

השלימו את הקוד החסר כך שפונקציית ה main תעבוד ללא בעיות. שימו לב שה main לא בודקת את כל מקרי הקצה, ואתם נדרשים להקפיד על יעילות, צורת העברת הפרמטרים השונים (בדגש על const) וערכי החזרה.

תשובה:

```
class MyArray{
  int* arr;
  int size;
  public:
  MyArray(int a_size){
     size=a size;
     arr=new int[size];
  int getSize() const { return size;}
  int& operator[](int index){return arr[index];}
  int operator[] (int index) const {return arr[index];}
};
ostream& operator<<(ostream& out,const MyArray& a){
  for(int i=0;i<a.getSize();i++){
     out << a[i] << endl;
  return out;
}
```

<u>שאלה 4 – Templetes (20 נקודות)</u>

נתונה פונקציית ה main הבאה:

למרות ש f ו i הינם טיפוסים שונים, הפעולה dub מכפילה את ערכם

- א. ממשו את הנדרש כדי שהקוד ב main יעבוד. (10 נק')
- ב. כתבו פונקציה בשם Apply הפועלת על מבנה נתונים לא ידוע (יכול להיות מערך, רשימה מקושרת, עץ וכו'), המכיל נתונים מסוג לא ידוע (מכיל למשל סטודנטים או עובדים או מקושרת, עץ וכו'), המכיל נתונים מסוג לא ידוע (מכיל למשל סטודנטים או עובדים או int הפעולה הנ"ל על כל אחד מהנתונים במבנה הנתונים. (10 נק')

תשובה:

.χ

. ユ

```
class Dub{
  public:
  template <class T>
  void operator()(T& t){
    t*=2;
  }
};

template<class iterator, class operation>
  void Apply(iterator begin, iterator end, const operation& f) {
  for(; begin!= end; begin++)
    f(*begin);
}
```

שאלה 5 שאלות פתוחות (10 נק')

- א. בשאלה 4 בסעיף א', מהו Dub מהו לub? (4 נק')
- ב. בשאלה 4 בסעיף ב', מהם ההנחות הסמויות שהנחת על הפרמטרים השונים? (4 נק')
 - ג. מה הקשר בין Dub ל Apply? (2 נק')

תשובות:

- T היא מחלקה המגדירה object function מחלקה עם אופרטור () הפועל על טיפוס Dub א.
 כלשהו ומכפיל את ערכו פי 2. dub הוא אובייקט שנוצר ממחלק הזו ובאמצעותו ניתן להפעיל dub .2
 את האופרטור ().
 - by value מומשו האופרטורים =! , ++ , *, ושניתן לקבל אותם iterator ב. שלאובייקט מסוג operation מומשו האופרטור () הפועל על טיפוס פרמטורי דבטיחות. ולאובייקט מסוג
 - "ג. אובייקט מסוג Dub ניתן להעברה כפרמטר הפעולה עבור apply, אנו מעבירים "פונקציה Dub ג. אובייקט מסוג Dub ניתן להעברה כפרמטר אובייקט של

שאלה 6: ירושה מרובה (10 נקודות)

?האם קטע הקוד הבא מתקמפל, אם לא – מדוע עמוד 7 מתוך 8

```
class Shape{
  char color;
  public:
  Shape(char c){
     color=c;
  }
  // ...
};
class Rectangle: virtual public Shape{
  int width, height;
  public:
  Rectangle(char c):Shape(c){};
  //...
},
class Circle: virtual public Shape{
  int x,y,r;
  public:
  Circle(char c):Shape(c){};
  //...
};
class Cylinder: public Rectangle, public Circle{
  public:
  Cylinder(char c):Rectangle(c),Circle(c){};
};
int main()
 Cylinder c(1);
```

תשובה: הקוד לא מתקמפל.

מדוע? מכיוון שה CTOR של המחלקה Cylinder מורכב תחילה מ Shape ואז מהשאר, ולכן הוא Shape שיאתחל את Shape דורש אתחול של Shape ואז את האתחול של השאר. לא ניתן ליצור Shape שיאתחל את Shape (גם אם מדובר באותו ה shape של circle) כי לא ניתן ליצור את האובייקט בשכבה השנייה לפני שהאובייקטו בשכבה הראשונה נוצר...

הדרך הנכונה ביותר היתה לבקש ב CTOR שני אובייקטים, האחד מסוג Rectangle והשני מסוג CTOR, ובאמצעות ה Rectangle למשל לאתחל תחילה את Shape ואז את שתי הצורות האחרות בהתאמה.