

# Лекция 27

## Событийно-ориентированные программы

# Signal (2) на Linux

- Системный вызов `signal` реализует семантику System V
- Библиотечная функция `signal` реализует либо BSD, либо System V
- Если определен макрос `_GNU_SOURCE` или `_BSD_SOURCE` – BSD
- `gcc -std=gnu11 prog.c` – даст BSD семантику
- `gcc -std=c11 prog.c` – даст System V семантику

# Таймер

- Отмеряют интервалы времени и уведомляют процесс о срабатывании
- Самые простые: `alarm(sec)`, `ualarm(usec)` – при срабатывании `SIGALRM`, однократно
- `setitimer/getitimer` – выбор типа времени, выбор однократно/периодически
  - `ITIMER_REAL` – реальное время – `SIGALRM`
  - `ITIMER_VIRTUAL` – время пользовательского режима – `SIGVTALRM`
  - `ITIMER_PROF` – время пользовательского режима и ядра (профилирование) - `SIGPROF`

# POSIX timers

- `timer_create`, `timer_settime`, `timer_gettime`, `timer_delete`
- Несколько таймеров на один процесс/нить
- При срабатывании: ничего не делать, генерировать сигнал, запускать функцию в НИТИ

# Timerfd (Linux)

- Отображает таймеры на файловые дескрипторы
- `timerfd_create` – создание таймера
- `timerfd_settime` – установка
- `timerfd_gettime` – получение состояния
- `Read` – ждать срабатывания

# Другие использования файловых дескрипторов (Linux)

- Inotify — отслеживание изменений в файловой системе
- Fanotify – отслеживание изменений в файловой системе
- Evenfd — «легкий» механизм wait/notify с помощью файловых дескрипторов
- Posix Message Queue (mq) – очереди сообщений
- Memfd – анонимные временные файлы

# Архитектура сервера

- Типичный сервер должен одновременно обслуживать несколько (или много) клиентов
  - Клиенты могут быть (относительно) независимые (типичные примеры: http, ssh, smtp)
  - Клиенты могут быть взаимодействующими, либо работающими с общими ресурсами (jabber, ...)

# Архитектура сервера

- Процесс на клиента
  - (+) простота реализации
  - (-) «тяжелый» процесс, плохо масштабируется
  - (-) сложности взаимодействия
- Процесс (однопоточный) на много клиентов
  - (+) простое взаимодействие
  - (+) намного лучше масштабируется
  - (-) сложность реализации
- Одна нить на клиента — рассмотрим позже



# Работа с многими ф. д.

- Единственный процесс должен работать одновременно с многими файловыми дескрипторами
  - Читать из дескриптора как только появляются данные
  - Записывать в дескриптор как только он готов
- **Процесс не имеет права ожидать готовности на одном файловом дескрипторе в ущерб другим!**

# Неблокирующий ввод-вывод

- Сокеты, пайпы, терминалы и другие «медленные» устройства могут быть переведены в неблокирующий режим (O\_NONBLOCK)

```
int cur = fcntl(fd, F_GETFL);  
fcntl(fd, F_SETFL, cur | O_NONBLOCK);
```

# Неблокирующий ввод-вывод

- В неблокирующем режиме:
  - read (и ассерт) возвращает ошибку EAGAIN, если нет данных, немедленно доступных для чтения, то есть если бы обычный read заблокировал процесс при следующей операции чтения
  - write возвращает EAGAIN, если нет места для добавления данных в буфер вывода, то есть write заблокировался бы

# O\_NONBLOCK и диски

- O\_NONBLOCK не работает при дисковом вводе-выводе, то есть тогда, когда в операции записи/чтения вовлекается подсистема управления памятью и буферный кеш
- В случае отсутствия данных в буферном кеше операция чтения заблокирует процесс в состоянии D (uninterruptible sleep)

# Опрос файловых дескрипторов

- Переведя файловые дескрипторы в неблокирующий режим можно опрашивать их, ожидая готовности
- Это неэффективное, немасштабируемое решение, которое требует еще и активного ожидания (busy wait)
- **Требуется поддержка со стороны ядра операционной системы — ядро должно разбудить процесс, когда дескрипторы будут готовы, а иначе процесс должен спать и не потреблять ресурсы**

# Отслеживаемые события

- Ф. д. готов к выполнению операции чтения, т. е. операция чтения не заблокирует процесс
  - Поступили данные
  - Поступил запрос на подключение
  - Поступил признак конца файла (закрытие соединения)
- Ф. д. готов к выполнению операции записи
- Поступил сигнал
- Тайм-аут (истекло время ожидания)

# СИСТЕМНЫЕ ВЫЗОВЫ

- `Select` (самый старый, из BSD), `pselect` – работают со множествами файловых дескрипторов
- `Poll`, `ppoll` (SystemV) работают с массивами файловых дескрипторов
- При увеличении числа отслеживаемых файловых дескрипторов растут накладные расходы на передачу параметров в ядро

# Epoll (Linux)

- 

```
int epoll_create1(int flags);
```

- Flags – 0 или FD\_CLOEXEC
- Возвращается файловый дескриптор для дальнейшего использования
- Список отслеживаемых файловых дескрипторов хранится в ядре
- Для закрытия используется close



# epoll\_ctl

```
int epoll_ctl(int epfd, int op, int fd, struct epoll_event
*event);
```

- EPOLL\_CTL\_ADD, EPOLL\_CTL\_DEL, EPOLL\_CTL\_MOD — операции
- fd — интересующий нас файловый дескриптор

```
typedef union epoll_data {
    void            *ptr;
    int             fd;
    uint32_t        u32;
    uint64_t        u64;
} epoll_data_t;
struct epoll_event {
    uint32_t        events;            /* Epoll events */
    epoll_data_t    data;             /* User data variable */
};
```

# epoll\_pwait

```
int epoll_pwait(int epfd, struct epoll_event *events,  
                int maxevents, int timeout,  
                const sigset_t *sigmask);
```

- Возвращаются события (не более maxevents) в массив events
- Timeout задается в миллисекундах
- Системный вызов возвращает
  - число событий (при результате > 0)
  - 0 — признак тайм-аута
  - -1 — признак ошибки

# Достоинства ероII

- Нет ограничения на число файловых дескрипторов (до 100000 работает ok)
- Не нужно каждый раз подготавливать множества файловых дескрипторов
- Результат удобнее для обработки

# Файловый ввод-вывод

- Операции с регулярными файлами и каталогами могут требовать значительного времени
- Неблокирующие операции, `pselect`, `epoll` — не работают с файлами так, как с другими устройствами
  - Путь данных с диска в буферы в процессе затрагивает много подсистем ядра, в частности, управление памятью, корректная реализация крайне сложна

# Файловый ввод-вывод

Варианты решения проблемы:

- Выполнять файловые операции в отдельных нитях
- Для чтения отображать файл в память mmap, рекомендовать ядру подгрузить его в память с помощью madvise, проверять наличие файла в памяти с помощью mincore

# Использование select/poll/epoll

- Для каждого клиента хранится информация:
  - Номер файлового дескриптора
  - Состояние обработки данных
  - Буфер данных, ожидающих отправки клиенту
- Когда файловый дескриптор готов, он обрабатывается с помощью **неблокирующих** read/write/accept, пока не будет получена ошибка EAGAIN
-

# Событийно-ориентированные программы

- Программа, использующая `epoll` схематично выглядит так:

```
while (1) {  
    // ждать поступления события  
    // обработать поступившее событие  
}
```

- Единственной точкой ожидания процесса является `epoll`
- Это — пример событийно-ориентированной программы

# Событийно-ориентированные программы

- Событийно-ориентированные программы построены по принципу автоматов:
  - Выделяются состояния, в которых может находиться автомат
  - Выделяются все типы событий
  - Описываются переходы между состояниями по приходу всех типов событий
  - Требования: действия во время выполнения переходов между состояниями не должны блокировать процесс