

Лекция 7. Управление памятью

ИУ8

December 5, 2017

На текущей лекции рассмотрим:

- some news about new, delete
- stl allocators
- boost::pool
- memory manager models
- TCMalloc

Какой вариант работает быстрее?

```
1 int * arr[100];  
2 int * p = malloc(100 * 4);  
3 for(int i = 0; i < 100; i++)  
4     arr[i] = p + i;
```

```
1 int * arr[100];  
2  
3 for(int i = 0; i < 100; i++)  
4     arr[i] = malloc(4);
```

Как работает new?

- выделяет память под объект
- вызывает конструктор объекта
- возвращает указатель на выделенную память

Как работает delete?

- получает указатель на память, которую необходимо очистить
- вызывает деструктор объекта
- освобождает память

Example

```
1 struct T {  
2     T() { std::cout << "T::ctor";}  
3 };  
4  
5 T * ptr = new T();  
6 delete ptr;
```

Переопределение new и delete

C++ позволяет переопределять методы **new** и **delete** для классов.

Example

```
1 struct T {  
2     T() { std::cout << "T::ctor" << std::endl; }  
3     static void* operator new(std::size_t size) {  
4         auto p = ::operator new(size);  
5         std::cout << "TFoo::new(" << size << ") " << p << std::endl;  
6         return p;  
7     }  
8     static void operator delete(void* p) {  
9         std::cout << "TFoo::delete(" << p << ") " << std::endl;  
10        if (!p) return;  
11        ::operator delete(p);  
12    }  
13 };  
14  
15 T * ptr = new T();  
16 delete ptr;
```

Что можно еще делать с new?

C++ позволяет объявлять новые **operator new** и **operator delete**.

```
1 struct T {  
2     T() { std::cout << "T::ctor";}  
3 };  
4  
5 void *operator new (size_t cnt, const std::string &s) {  
6     std::cout << s << std::endl;  
7     return ::operator new(cnt);  
8 }  
9  
10 TFoo * ptr = new (std::string("some bedug message")) TFoo;  
11 delete ptr;
```

Оператор new, не бросающий исключение

Если требуется, чтобы оператор new не бросал исключение в случае нехватки памяти, а возвращал ноль, можно использовать оператор new с параметром `std::nothrow`. Этот параметр имеет тип `std::nothrow_t`.

```
1 void *operator new(size_t size, const std::nothrow_t &nt);
```

```
1 Type * ptr = new(std::nothrow) Type;  
2 if(ptr != nullptr) {  
3     // using ptr  
4 }
```

Задача

Есть выделенная память. Необходимо, чтобы объект класса разместился в этой памяти.

```
1 struct TFoo {
2     TFoo(){ std::cout << "TFoo::TFoo" << std::endl; }
3     ~TFoo(){ std::cout << "TFoo::~~TFoo" << std::endl; }
4 };
5
6 constexpr int memorySize = 1000;
7 static_assert(memorySize > sizeof(TFoo), "too little memory");
8 char static_data[memorySize];
9
10 int main() {
11     char * data = static_data;
12     TFoo *foo = new (data) TFoo;
13     data += sizeof(TFoo);
14     foo->~TFoo();
15     return 0;
16 }
```


placement new

В C++ определен так называемый placement new, который **НЕ выделяет** память, а только создает объект в области памяти, которая передана в качестве аргумента.

```
1 | void* operator new(std::size_t count, void* ptr);
```

Таким образом, можно конструировать объекты в известной области памяти. Это память может быть выделена любым способом.

Распределитель памяти

В некоторых частях стандартной библиотеки языка C++ используются специальные объекты для выделения и освобождения памяти, которые называются **распределителями памяти** (аллокаторами).

Распределители памяти используются как абстракция, преобразующая запросы на выделение памяти в физическую операцию её выделения.

В стандартной библиотеке C++ определен распределитель памяти по умолчанию

```
1 namespace std{  
2     template<class T>  
3     class allocator;  
4 }
```

Он использует стандартные механизмы new и delete, но время вызова операторов остается неопределенным.

Где используются распределители памяти

```
1 template <class T, class Alloc = allocator<T>>
2 class vector;
3
4
5 template <class T, class Alloc = allocator<T>>
6 class list;
7
8
9 template <class Key, class T,
10          class Hash = hash<Key>, class Pred = equal_to<Key>,
11          class Alloc = allocator<pair<const Key,T>> >
12 class unordered_map;
```

Все стандартные контейнеры используют распределители памяти для выделения динамической памяти.

Основные операции распределителей памяти

- **allocate(size_t N)** выделяет память для N элементов
- **construct(void * p, Args &&...)** инициализирует элемент, на который указывает p
- **destroy(void *p)** уничтожает элемент, на который указывает p
- **deallocate(void * p, size_t N)** освобождает память p

В C++11 для создания собственного распределителя памяти требуется определить только `allocate`, `deallocate`.

По умолчанию в C++11 `construct` использует `placement new`, а `destroy` явно вызывает деструктор.

Аллокатеры boost

Библиотека boost имеет два распределителя памяти, удовлетворяющих требованиям стандартной библиотеки. Следовательно, их можно использовать в качестве аллокаторов для стандартных контейнеров.

Эти распределители памяти реализованы в классах `boost::pool_allocator` и `boost::fast_pool_allocator`.

```
1 int main() {  
2     std::vector<int, boost::pool_allocator<int>> v;  
3     for (int i = 0; i < 1000; ++i)  
4         v.push_back(i);  
5  
6     v.clear();  
7     boost::singleton_pool<boost::pool_allocator_tag, sizeof(int)>::  
8         purge_memory();  
9 }
```

Различные программные системы имеют свои собственные требования к используемым моделям управления памятью. Поэтому время от времени требуется реализовывать механизмы управления памятью, удовлетворяющие этим требованиям.

Требования к моделям управления памятью

- скорость выделения/освобождения памяти
- размер занимаемой памяти для службных нужд
- оптимизация под конкретное "железо"
- оптимизация под конкретные данные

Упрощенная модель управления памятью

Универсальность механизма управления памятью в языке C++ может стать причиной неэффективности использования памяти.

Стандартный механизм распределения памяти управляет пулом байтов и может выделять из него участки памяти любого размера. В качестве вспомогательной структуры может применяться простой блок управления.

```
1 struct {  
2     size_t size;  
3     bool available;  
4 };
```

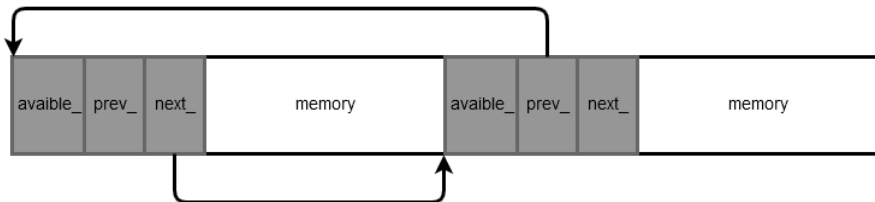


В начале работы программы в памяти располагается только одна структура. По мере выделения памяти появляются новые блоки. При новом запросе на выделение памяти последовательно проверяются все доступные блоки необходимого размера.

Освобождение блока памяти приводит к очередному поиску предыдущего свободного блока и изменению его размера.

Можно получить постоянное время освобождение памяти путем изменения служебной структуры.

```
1 struct MCB {  
2     bool available;  
3     MCB * prev;  
4     MCB * next;  
5 };
```



Основные проблемы

- фрагментация памяти
- параллелизм

Блоки разного размера

В основном для выделения памяти для "больших" объектов используют стандартные функции выделения физической памяти. Для выделения памяти под объекты малого размера используют более сложные механизмы.

Fixed size allocator

Предположим, что программе всегда требуются блоки одного и того же размера. Тогда можно сделать стек свободных блоков, из которого будет выделяться память под объекты. При освобождении блоки будут добавляться в стек свободных блоков. Все это обеспечит константное время для выделения/освобождения памяти.

Так как приложениям требуется работа с памятью разных размеров, то используют несколько экземпляров fixed size allocator, которые работают со своими размерами блока.

Когда требуется выделить N байт, аллокатор ищет экземпляр fixed size allocator с размером блока, больше или равным N .

Подходы к реализации эффективных аллокаторов

Многопоточность

Самый простой подход добавить поддержку многопоточности в аллокатор - это добавить mutex. Недостатки такого решения очевидны.

Чтобы как-то нивелировать недостатки, связанные с мьютексом, создают локальный для каждого потока кэш.

TCMalloc

На этой идее основан TCMalloc от Google (ТС - Thread Caching). Основная идея: для каждого потока есть свой стек свободных блоков, и только в случае переполнения этого стека блоки кладутся в глобальный стек свободных блоков. Если надо выделить блок, который все еще находится в локальном стеке, то не требуется дополнительного времени на синхронизацию.

Самостоятельное изучение

- реализовать распределитель памяти удовлетворяющий требованиям стандартной библиотеки и оптимизированный для работы с объектами размера 128, 256 байт

Список литературы

- Ссылка на пример распределителя в C++11
- Memory Management Reference
- Александреску - Современное проектирование на C++
- Loki library
- The Boost C++ Libraries : Boost.Pool
- operator delete
- operator new
- Перегрузка операторов new и delete