

Отчёт

Метод наименьших квадратов

Пусть $y_i, i = 1, \dots, n$ набор скалярных экспериментальных данных, $x_i, i = 1, \dots, n$ набор векторных экспериментальных данных и предполагается, что y зависит от x .

Вводится некоторая (в простейшем случае линейная) скалярная функция $f(x, \mathbf{b})$ которая определяется вектором неизвестных параметров \mathbf{b} .

Ставится задача найти вектор \mathbf{b} такой, чтобы совокупность погрешностей

$$r_i = y_i - f(x, \mathbf{b})$$

была в некотором смысле минимальной.

Согласно методу наименьших квадратов решением этой задачи является вектор β , который минимизирует функцию

$$S(\beta) = \sum_{i=1}^n (y_i - f(x_i, \mathbf{b}))^2$$

Для решения задачи найдём стационарные точки $S(\mathbf{b})$, продифференцировав её по неизвестным параметрам \mathbf{b} , приравняв производные к нулю и решив полученную систему уравнений:

$$\sum_{t=1}^n (y_t - f(x_t, \mathbf{b})) \frac{\partial f(x_t, \mathbf{b})}{\partial b_i} = 0, \quad i = 0, \dots, m$$

Так как $f(x, \mathbf{b}) = b_0 + b_1 x + \dots + b_m x^m$, то

$$\frac{\partial f(x_t, \mathbf{b})}{\partial b_i} = x_t^i$$

Тогда

$$\sum_{t=1}^n (y_t - f(x_t, \mathbf{b})) x_t^i = 0$$

$$\sum_{t=1}^n f(x_t, \mathbf{b}) x_t^i = \sum_{t=1}^n y_t x_t^i$$

$$\sum_{t=1}^n \sum_{j=0}^m b_j x_t^j x_t^i = \sum_{t=1}^n y_t x_t^i$$

$$\sum_{j=0}^m \left(\sum_{t=1}^n x_t^{i+j} \right) * b_j = \sum_{t=1}^n y_t x_t^i$$

$\mathbf{Ab} = \mathbf{c} (*)$, где

$$\mathbf{A} = \left\{ a_{i,j} = \sum_{t=1}^n x_t^{i+j} \right\}, \quad \mathbf{c} = (c_i)^T$$

Вектор искомых параметров находится как решение СЛАУ (*)

Исходные данные

№ п/п	Тип ЛА	Max P, % от ном.	Начальная		Конечная	
			высота (м)	скорость (км/ч)	высота (м)	скорость (км/ч)
17	ТУ-154	105	700	350	9250	980

Программа для аппроксимации данных и построения полученных графиков

Программа была написана мной на языке программирования Python в среде разработки PyCharm с использованием графической библиотеки Matplotlib и математической библиотеки NumPy. Несмотря на низкую скорость работы, Python хорошо подходит для прототипирования. В связи с тем, что большая часть кода использованных библиотек написана на языке C, секции, относящиеся к решению СЛАУ (*) и построению графиков, оптимизированы.

Для первой части ДЗ я выбрал для аппроксимации зависимости ускорения свободного падения g , плотности атмосферы ρ , давления p и температуры T от геометрической высоты h . Но поскольку программа хорошо декомпозирована, то не составляет труда получить данные для других величин из других источников данных.

$$g = 9.806666 - 0.000003 * h$$

$$\rho = 1.21092 - 0.000105 * h$$

$$p = 98833.684451 - 9.962727 * h + 0.000272 * h^2$$

$$T = 291.673571 - 0.009307 * h$$

Графики функций приложены в конце отчёта.

Данные атмосферы задаются в столбцах таблицы формата .csv по следующим правилам:

1. Первая строка — название величины
2. Вторая строка — буквенное обозначение (с размерностью, для использования в качестве подписи оси)
3. Третья и далее — сами данные.

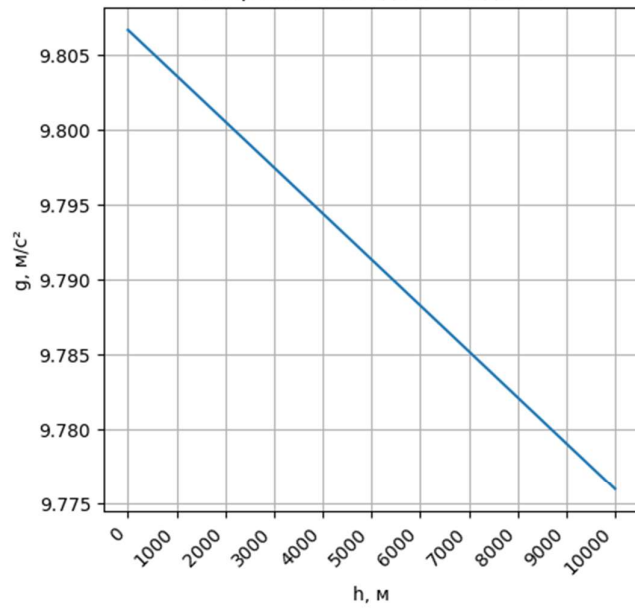
Для каждой величины собственная функция `polyfill` составляет из исходных данных компоненты СЛАУ (*), передаёт их функции `np.linalg.solve`, которая непосредственно решает систему и возвращает массив `numpy` вида `[b0, b1, ..., bm]`, соответствующий функции $f(x, \mathbf{b})$

```
def polyfill(x: list, y: list, m: int):  
    """  
    Аппроксимирует зависимость между множествами x и y к полиному степени m  
    :return: массив NumPy вида [b0, b1, ... bm], соответствующий полиному :raw-  
html:<br />` b0 + b1 * x + ... + bm * x ^ m  
    """  
    A_raw = [[sum(x[t] ** (i + j) for t in range(len(x))) for j in range(m + 1)]  
for i in range(m + 1)]  
    A = np.array(A_raw, dtype=float)  
    c = np.fromiter((sum(y[t] * x[t] ** i for t in range(len(x))) for i in  
range(m + 1)), dtype=float)  
    b = np.linalg.solve(A, c)  
    return b
```

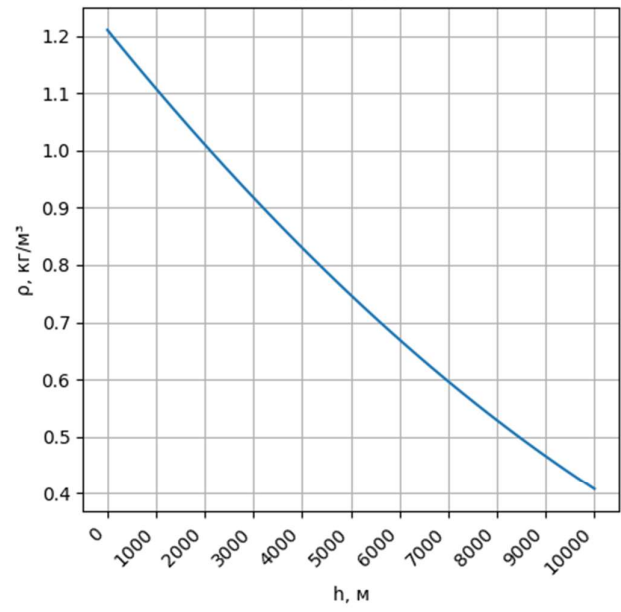
Для вычисления ординат точек при построении графиков используется собственная функция `polyval`:

```
def polyval(poly, x):  
    result = 0  
    for coeff in reversed(poly):  
        result = result * x + coeff  
    return result
```

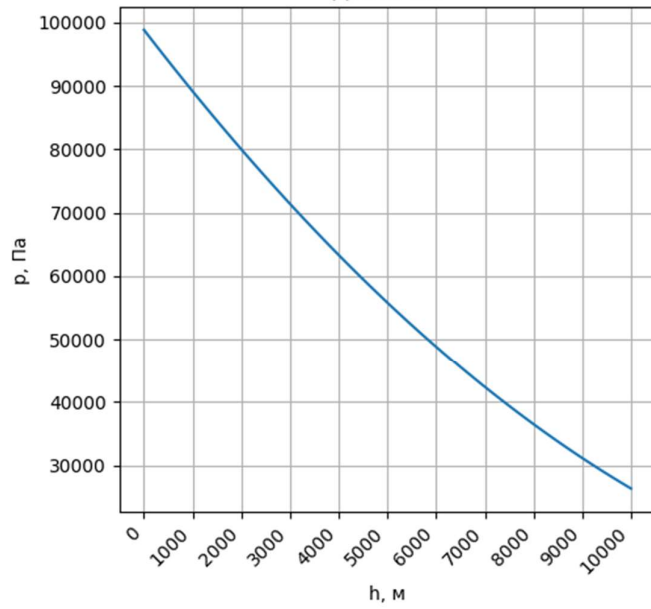
Ускорение свободного падения



Плотность



Давление



Температура

