Q

i













一文纵览向量检索

作者: 华为云开发者联盟

2020-09-28

本文字数: 5084字 _阅

摘要:本文针对自量检索要解决的问题,梳理了主流向量检索相关的技术,分析了向量检索目前的一个趋势。

架构

什么是向量检索

首先我们了解下什么是向量,所谓向量就是由 n 个数字(二值向量由 n 个比特组成)组成的数组,我们称之为 n 维向量。而向量检索就是在一个给定向量数据集中,按照某种度量方式,检索出与查询向量相近的 K 个向量(K-Nearest N eighbor,KNN),但由于 KNN 计算量过大,我们通常只关注近似近邻(Approximate Nearest Neighbor,AN N)问题。

向量度量

常见的向量度量有四种: 欧式距离、余弦、内积、海明距离

不同的度量方式对应不同的场景,通常欧式距离用于图片检索,余弦用于人脸识别,内积多用于推荐,海明距离由于向量比较小,通常用于大规模视频检索场景。

有了度量以后,我们通常会用召回率(也通常叫精度)来评估向量检索的效果,对于给定的向量 q,其在数据集上的 K 近邻为 N,通过检索召回的 K 个近邻集合为 M,则

$$Recall = \frac{|N \cap M|}{K}$$

召回越接近 100%代表索引效果越好。

向量检索解决的问题

向量检索从本质上讲, 其思维框架和传统的检索方法没有什么区别, 后面在讲解向量检索的索引结构部时, 体会能更深刻一些。

1. 减少候选向量集

和传统的文本检索类似,向量检索也需要某种索引结构来避免在全量的数据上做匹配,传统文本检索是通过倒排索引来过滤掉无关文档,而向量检索是通过对向量建立索引结构来绕过不相关的向量,本文重点讨论相关的向量索引结构。

2. 降低单个向量计算的复杂度

开源

后仕一个很小的数据集上做原始问量的排序。

下面我们围绕这两个问题来展开向量检索的相关讨论。

向量检索索引结构

为向量建立高效的索引结构是向量检索面对的头号问题,在开始展开前我们看一个♂Benchmark项目,这个项目在多 个公开的向量数据集对比了相关索引结构的召回性能指标,使我们能够快速对各种索引结构的性能表现有个直观的认 识。

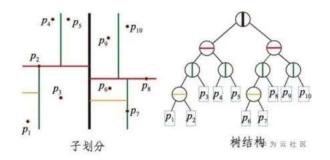
暴力计算

暴力计算是最简单但复杂度最高的一种方式,在计算召回的时候,暴力计算的结果是作为答案的基准数据,在人脸识别 的场景中经常要求 100%的召回率,这种情况下一般直接暴力计算。

基于树的方法

基于树的方法有很多种,比较典型的有 KDTree、BallTree、VPTree,类比传统的二叉树,树结构无非是在建树的时候 是决定往左还是往右扩展,不同的向量树索引在于按照什么标准去决策,KDTree (如下图所示) 会选取向量中某个方 差最大的维度取中值作为判定标准,也就是以超平面去划分空间,而 BallTree 则以球面去划分空间,VPTree 会先选取 一个制高点,然后计算每个点和制高点的距离,取距离中值作为判定标准。通常这些方法在检索的时候都会利用三角形 不等式来去除不必要的探索。

基于树的方法还有很多其他类型,但万变不离其宗,无非就是按照某个判定标准,对向量空间进行划分,但不管怎么划 分,由于需要回溯的,都决定了基于树的方法在性能上要稍逊一筹。



哈希方法

哈希对大家再熟悉不过,向量也可以采用哈希来加速查找,我们这里说的哈希指的是局部敏感哈希(Locality Sensitiv e Hashing, LSH), 不同于传统哈希尽量不产生碰撞, 局部敏感哈希依赖碰撞来查找近邻。

写点什么

1. 如果 d(x,y) <= d1, 则 h(x) = h(y)的概率至少为 p1;

Java

开源

活动 💧

2. 如果 d(x,y) >= d2, 则 h(x) = h(y)的概率至少为 p2;

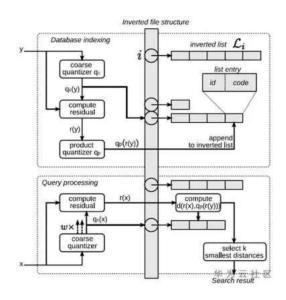
上面的表达式用人话来说就是:高维空间的两点若距离很近,那么设计一种哈希函数对这两点进行哈希值计算,使得他 们哈希值有很大的概率是一样的,若两点之间的距离较远,他们哈希值相同的概率会很小。不同距离度量的哈希函数不 同,不是所有距离度量(如内积)都能找到对应局部敏感哈希

架构

基于倒排方法

首页

传统倒排索引是根据文档包含某个词,然后将当前文档放入改词的倒排索引中来建立索引结构,那向量是如何建立起倒 排索引呢?通过聚类把整个向量空间划分为 K 个区域,每个区域用一个中心点 C 代替,这样每个向量和所有中心点对 比,将自身归入到距离自己最近的中心点对应的倒排,整个索引结构就建立起来了



另一种基于倒排的索引是 BOW,原理大体相同,例如一张图片会抽取出几百个局部特征,先对所有的特征聚类,形成 中心点,这些中心点作为倒排的基础,建立索引时,把图片的每个局部特征归类到其最近的中心点,建立倒排,检索时 会根据命中的次数来过滤结果。

基于图的方法

前面介绍的索引结构都可以归类为基于空间划分的方法,每个向量只会属于某个划分好的一个区域,这些方法最大的的 问题是为了提高召回需要考察很大一块区域的向量,导致计算量激增,那有没有更好的方法来解决这个问题呢?基于图 的方法就可以比较好的实现这一目标,图方法最朴素的想法是邻居的邻居也可能是邻居,这样把最近邻的查找转化为图 的遍历,由于其连通性,可以针对性的考察部分向量而不是按区域来考察,因此可以大幅降低向量的考察范围。

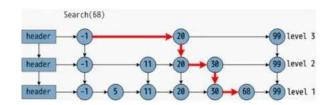
最近几年图方法是向量检索研究的一个热点,出现了如 KGraph、NSG、HNSW、NGT 等一批图索引方法,但实际上 这些图方法的主要区别在构建过程,不同图方法采用不同的手段来提升图的质量,但图检索的步骤基本是一致的: a,选 好入口点; b.遍历图; c.收敛。在不断实践中我们观察到一些特性来评判图索引质量, 指引我们在图方法改进的方向:

读书笔记

- 2. 邻居点数量尽可能少,即减少出度
- 3. 尽可能保证图的连通性, 增加入度

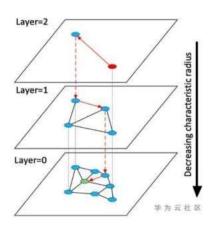
下面我们以 HNSW 为例介绍一下图方法的原理,之所以选取 HNSW 在于该方法易于理解,比较容易实现流式索引构建和更新,属于传统方法在向量上的完美体现。

HNSW 背后其实是跳表在图上的应用,跳表作为一种简单高效的索引结构在 Redis、LevelDB 等系统中获得广泛应用,如下图所示:



第一层上有全量的数据,在上层根据随机投币决定,越往上投到的概率越小,投到高层的节点往下都有一条记录,作为检索的高速公路快速前进。

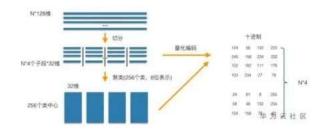
HNSW 的原理也类似,不同于传统跳表在每层用链表来串联节点,HNSW 在每层都是一个 NSW (Navigable Small World Graph) ,通过图数据结构组织,上层节点也是通过投币决定在哪一层,并且它们在下层图中都有记录,上层图可以看做下层图的一个缩影,检索时,从上到下,不断指引检索过程逐步靠近想要探寻的向量空间。另外在构图过程中 HNSW 通过边的裁剪来保证图的连通性,这里顺便提一下,纵观多篇图方法的论文,都从自己的视角表述了边裁剪方法,但不管各种方法对裁边描述的有多酷炫,其方法本质都是一模一样的,只是视角不一样而已。



向量量化

前面把主流的向量检索的索引技术基本都概述了一遍,经过索引结构对考察的向量做了裁剪以后,对高维向量而言,单个的计算量还是很大,有没有方法来减少计算量呢?量化正是基于这个目的技术,所谓量化是指把一个很大的值空间量化到一个较小的值范围,举个简单的例子,全世界有60多亿人口,也就是地球人的表征有60多亿种,我们可以把人量化为男人和女人两种类型,这样就把一个60多亿的空间量化成只有两个值的范围。

PQ 原埋如图, PQ 中的 P 是乘积的意思, 那怎么就冒出个乘积呢? 在下图中一个 128 维的问量空间在经过 PQ 处埋后, 向量空间切分成了 4 段, 每段内由 256 个中心点来量化表达, 因此原始的 128 维空间现在可以用每段里的中心点组合, 也即 256 * 256 * 256 * 256 种组合来表达, 这就是所谓的乘积。



对于二值向量,由于现代 CPU 都提供了专门的指令,计算海明距离非常快速,在海量的向量检索中通常会直接生成二值向量,生成二值向量方法常见的有 ITQ(Iterative Quantization)、DeepHash 等方法。

其他技术

聚类

向量聚类主要指的是 K-means 系列方法,如经典的 K-means、K-means++、K-means#、One pass K-means、XinYang k-means等,在实践中我们也使用过分层的方法来获得海量中心点。

内积转换

前面在哈希章节我们已经看到对内积是没有办法找到对应的局部敏感哈希函数,内积也不满足三角形不等式,因此导致很多索引结构无法直接使用内积作为度量,大多数做法是先对向量做归一化再检索,但归一化会转换向量空间分布。研究人员通过一个数学观察发现了一个方法,通过一定规则变换,可以使得内积和欧式能够实现负相关,如下图所示:

定义一个数值
$$U<1$$
, 计算 $\max_{X_i\in S}\frac{\|X_i\|_2}{U}$,对 $X_i\in S$ 都跨以该值,即得到
$$\|x_i\|_2\leq U<1,\quad\forall x_i\in S$$
 对向量数据和query分别升增加项,向量数据 $P(x)$ 追加师项 $\|x\|_2^2$,query数据 $Q(x)$ 追加师个"1/2",即
$$P(x)=\left[x;\|x\|_2^2;\|x\|_2^4;\dots;\|x\|_2^{2^n}\right]$$
 证得到:
$$\|P(x_i)\|_2^2=\|x_i\|_2^2+\|x_i\|_2^4+\dots+\|x_i\|_2^{2^m}+\|x_i\|_2^{2^{m+1}}$$

$$\|Q(q)\|_2^2=\|q\|_2^2+m/4$$

$$Q(q)^TP(x_i)=q^Tx_i+\frac{1}{2}(\|x_i\|_2^2+\|x_i\|_2^4+\dots+\|x_i\|_2^{2^m})$$
 基于上面三个展开项,能得到:
$$\|Q(q)-P(x_i)\|_2^2=(\|q\|_2^2+m/4)-2q^Tx_i+\|x_i\|_2^{2^{m+1}}$$
 分子而定句uery, $\|q\|_2^2+m/4$ 为固定项,当师权大司($m\geq 3$ 即可)可看出 $\|x_i\|_2^{2^{m+1}}\to 0$,即得到 $argmax_x\in Sq^Tx\simeq argmin_{x\in S}\|Q(q)-P(x)\|_2$

Java

本文开头我们提到向量检索的思维框架和传统检索没有什么区别,到目前为止传统方法应用到向量检索的红利也基本吃 完。这两年的一个发展趋势是各种方法的组合,通过吸收各种方法的长处,来获得更好的性能、承载更大规模的向量。

架构

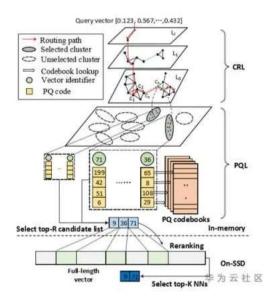
量化图

InfoQ[®] 写作社区

从 Benchmark 上我们可以清晰的看到,处在优势地位的方法基本被图方法霸屏,同时我们知道量化可以降低单个向量 的计算量,因此很自然的一种想法是让两者强强联手,在图遍历过程中使用量化计算来加速,这种方法对于在高维度方 法上优势明显,加速比能达到三倍以上。

图+倒排

图的性能虽然卓越,但缺点也非常明显,为了保证检索效果,图上边的保存消耗大量的存储



尤其在向量本身很小的二值向量上,这是不能承受之重,另外图的邻居本身具有随机性,对硬件处理向量也非常不利。 倒排方式则恰恰相反,索引结构基本不消耗太多空间,但缺点是空间划分方法容易导致召回率不高,但我们从暴力计算 的观察获得一些启发,暴力计算从空间划分角度有两种视角:可以将暴力计算看做成把所有向量聚类为一个;也可以将 暴力计算看做聚类为 N(N 为向量数据集的大小)个中心,每个中心点是向量本身。这两种方法都能 100%召回,但 他们一个是因为中心点下面的向量太多,另一个因为聚类的中心点太多,而导致计算量不可接受,那我们是否可以找到 一个平衡点?适当的中心点数目使得召回和性能取得一个比较好的平衡?图+倒排方式应运而生,用海量中心点去分割 向量空间, 图方法来组织海量中心点。

华为云向量检索实践

向量检索的应用出现了空前的繁荣,华为云搜索服务 (Cloud Search Service, CSS) 目前已经对外开放向量检索的能 力,我们针对高性能和海量数据两种典型的场景都提供了解决方案。

总结:

本文针对向量检索要解决的问题,梳理了主流向量检索相关的技术,分析了向量检索目前的一个趋势。在向量检索的发展历程中,还有很多相关的方法没有囊括进来,但万变不离其宗,这些方法要么还是传统方法的扩展或者应用三角不等式的优化或者应用层次方法等等。期盼本文能帮助梳理向量检索的脉络。

参考文献:

- 1. J. L. Bentley. Multidimensional binary search trees used for associative searching. Communications of the ACM, 18:509-517,1975
- 2. P. N. Yianilos. Data structures and algorithms for nearest neighbor search in general metric spaces. I n Proc. of the 4th annual ACM-SIAM Symposium on Discrete Algorithms, pages 311–321, 1993
- 3. Liu, T.; Moore, A. & Gray, A. (2006). New Algorithms for Efficient High-Dimensional Nonparametric Cl assification. Journal of Machine Learning Research. **7**: 1135–1158.
- 4. P. Indyk and R. Motwani. Approximate nearest neighbors: Towards removing the curse of dimensiona lity. In STOC, pages 604–613, Dallas, TX, 1998.
- 5. W. Dong, C. Moses, and K. Li. Efficient k-nearest neighbor graph construction for generic similarity m easures. In Proceedings of the 20th international conference on World wide web, pages 577–586. ACM, 2011.
- 6. Y. A. Malkov and D. A. Yashunin. Efficient and robust approximate nearest neighbor search using hier archical navigable small world graphs. CoRR, abs/1603.09320, 2016.
- 7. &https://arxiv.org/abs/1707.00143
- 8. & https://yongyuan.name/blog/vector-ann-search.html
- 9. A. Shrivastava and P. Li. An improved scheme for asymmetric Ish. Technical report, arXiv:1410.5410, 2014.
- 10. H. Jegou, M. Douze, and C. Schmid. Product quantization for nearest neighbor search. IEEE transactions on pattern analysis and machine intelligence, 33(1):117{128, 2011.
- 11. Phttps://arxiv.org/abs/1810.07355
- 注:本文部分索引结构示例图源自♂https://yongyuan.name/blog/vector-ann-search.html



首页

活动 💧

Java

开源 架构 读书笔记

全部标签 >

写点什么

发布于: 2020-09-28 | 阅读数: 242

数据 搜索 检索 检查



华为云开发者联盟

十关注

Q

提供全面深入的云计算技术干货 2020-07-14 加入 生于云,长于云,让开发者成为决定性力量

> ♂ 微博 ▲ 举报 ▲点赞 ★ 收藏 🤏 微信 ♠ 部落

评论

快抢沙发! 虚位以待

暂无评论

InfoQ[®] 促进软件开发及相关领域知识与创新的传播

联系我们 InfoQ

> 内容投稿: editors@geekbang.com 业务合作: hezuo@geekbang.com

合作伙伴 反馈投诉: feedback@geekbang.com 加入我们 加入我们: zhaopin@geekbang.com

关注我们 联系电话: 010-64738142

地址: 北京市朝阳区叶青大厦北园

InfoQ 近期会议

北京 ArchSummit全球架构师峰会 2023年3月17-18日

上海 ArchSummit全球架构师峰会 2023年4月21-22日

广州 QCon全球软件开发大会 2023年5月26-27日

Copyright © 2023, Geekbang Technology Ltd. All rights reserved. 极客邦控股(北京)有限公司 | 京 ICP 备 16027448 号 - 5 🚇 京公网安备 11010502039052号 | 产品资质

关于我们

我要投稿

