

# U-ERRE

## Universidad Regiomontana

**Axel Alberto Mireles Martínez: 739047**

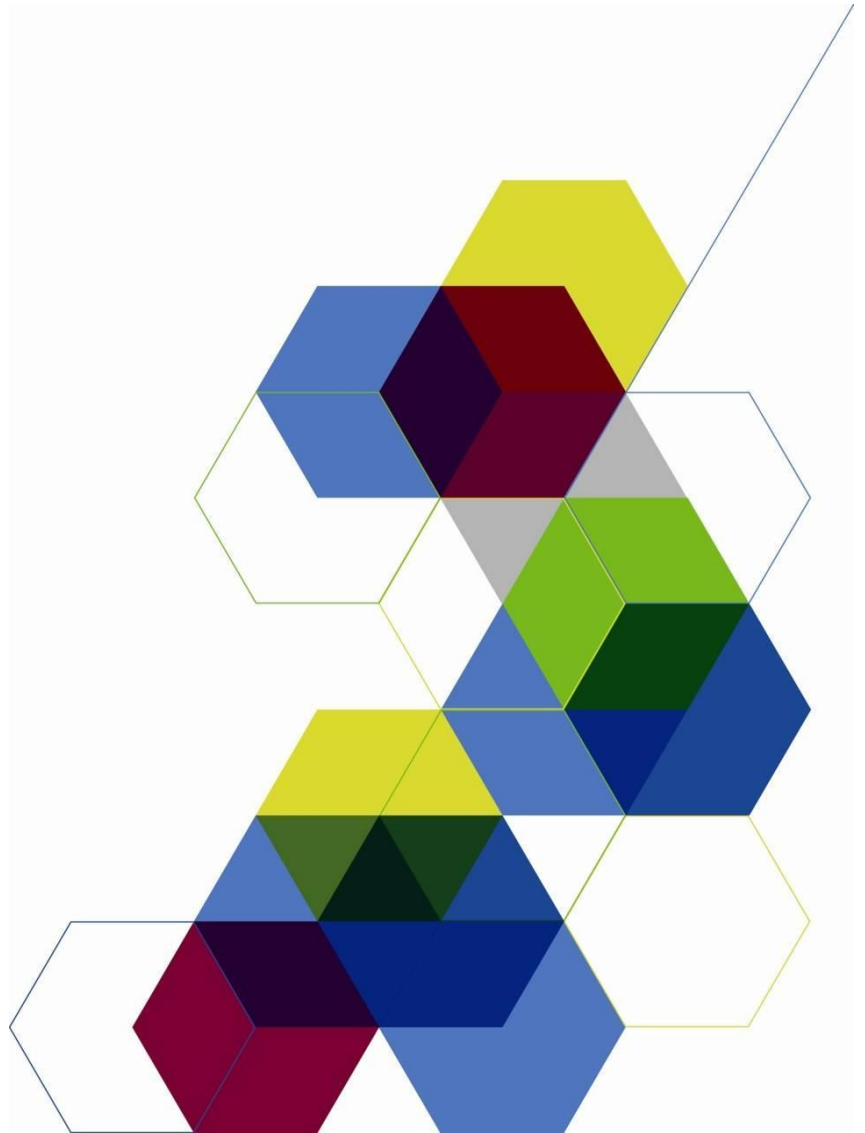
**Materia: Métodos Numéricos.**

**Título: Método Rung-Kutta.**

**Profesor: Sergio Castillo.**

**Fecha: 04/08/2026**

**Lugar: Monterrey, N.L., México.**



# REPORTE

## Método Runge-Kutta

**Definición** = Es una familia de algoritmos numéricos para resolver ecuaciones diferenciales ordinarias (EDOs) con condiciones iniciales.

**Antecedentes**: Desarrollado alrededor de 1900 por los matemáticos alemanes Carl Runge y Martin Kutta, este método surgió como una mejora a las técnicas existentes (como Euler) para aproximar soluciones de EDOs.

**Relación con otros métodos**:

- Euler: RK4 generaliza la idea de Euler, usando múltiples pendientes en lugar de una sola (mayor precisión).
- Taylor: RK4 evita el cálculo de derivadas superiores, usando evaluaciones de  $f(t, y)$  en puntos intermedios.
- Múltiples pasos: Requieren varios puntos previos, mientras que RK4 solo necesita el último.

## Fórmula:

Para la EDO:  $\frac{dy}{dt} = f(t, y), y(t_0) = y_0$

El paso RK4 es:  $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$

Donde:

- $k_1 = f(t_n, y_n)$
- $k_2 = f(t_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2} k_1)$
- $k_3 = f(t_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2} k_2)$
- $k_4 = f(t_n + h, y_n + h k_3)$

## Algoritmo =

- 1- Definir la EDO, condición inicial ( $y_0$ ), tamaño de paso ( $h$ ) y tiempo final.
- 2- Calcular los pendientes  $k_1, k_2, k_3, k_4$ .
- 3- Actualizar la solución:  $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$
- 4- Repetir hasta alcanzar el tiempo deseado.

## Aplicaciones en la vida cotidiana:

- Astronomía: Simulación de órbitas planetarias y trayectorias de cohetes.
- Robótica: Control de movimientos precisos en brazos mecánicos.
- Medicina: Simulación de la dispersión de fármacos en el cuerpo.
- Videojuegos: Física realista en motores de juego.