1 插值

1.1 Hermite插值

●Hermite插值

$$h_i = \left(1 - 2(x - x_i) \sum_{j \neq i} \frac{1}{x_i - x_j}\right) l_i^2(x)$$
$$g_i = (x - x_i) l_i^2(x)$$

1.2 三次样条M关系式

 $\bullet S(x)$

$$S(x) = \frac{(x_{i+1} - x)^3 M_i + (x - x_i)^3 M_{i+1}}{6h_i} + \frac{(x_{i+1} - x)y_i + (x - x_i)y_{i+1}}{h_i} - \frac{h_i}{6} [(x_{i+1} - x)M_i + (x - x_i)M_{i+1}], \ x \in [x_i, x_{i+1}]$$

 $\bullet M_i$ 的递推式

$$\begin{cases} \mu_i M_{i-1} + 2M_i + \lambda_i M_{i+1} = d_i, & i = 1, 2, \dots, n-1 \\ \lambda_i = \frac{h_i}{h_i + h_{i-1}}, & \mu_i = 1 - \lambda_i \\ d_i = 6f[x_{i-1}, x_i, x_{i+1}] \end{cases}$$

•边界条件为: $M_0 = M_n = 0$

$$\begin{bmatrix} 2 & \lambda_1 & & & & \\ \mu_2 & 2 & \lambda_2 & & & \\ & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & \mu_{n-2} & 2 & \lambda_{n-2} \\ & & & \mu_{n-1} & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_1 \\ M_2 \\ \vdots \\ M_{n-2} \\ M_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_1 - \mu_1 M_0 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_{n-2} \\ d_{n-1} - \lambda_{n-1} M_n \end{bmatrix}$$

•边界条件为: $S'(x_0) = m_0, S'(x_n) = m_n$

$$\begin{cases} 2M_0 + M_1 = \frac{6}{h_0} [f[x_0, x_1] - m_0] = d_0 = f[x_0, x_0, x_1] \\ M_{n-1} + 2M_n = \frac{6}{h_{n-1}} [m_n f[x_{n-1}, x_n]] = d_n = f[x_{n-1}, x_n, x_n] \end{cases}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & & & & & \\ \mu_1 & 2 & \lambda_1 & & & & \\ & \mu_2 & 2 & \lambda_2 & & & \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & \\ & & & \mu_{n-2} & 2 & \lambda_{n-1} \\ & & & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} M_0 \\ M_1 \\ M_2 \\ \vdots \\ M_{n-2} \\ M_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} d_0 \\ d_1 \\ d_2 \\ \vdots \\ d_{n-1} \\ d_n \end{bmatrix}$$

•边值条件为被插函数以 $x_n - x_0$ 为基本周期 即 $m_0 = m_n$, $M_0 = M_n$,将 $S'(x_0) = S'(x_n)$ 加入方程组,化为n变量,n个方程组。

1.3 三次样条m关系式

 $\bullet S(x)$

$$S(x) = (1 - 2\frac{x - x_i}{x_i - x_{i+1}})(\frac{x - x_{i+1}}{x_i - x_{i+1}})^2 y_i + (x - x_i)(\frac{x - x_{i+1}}{x_i - x_{i+1}})^2 m_i$$

$$+ (1 - 2\frac{x - x_{i+1}}{x_{i+1} - x_i})(\frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i})^2 y_{i+1} + (x - x_{i+1})(\frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i})^2 m_{i+1}$$

●递推式

$$\begin{cases} \lambda_{i} m_{i-1} + 2m_{i} + \mu_{i} m_{i+1} = c_{i}, & i = 1, 2, \dots, n-1 \\ \lambda_{i} = \frac{h_{i}}{h_{i} + h_{i-1}}, & \mu_{i} = 1 - \lambda_{i} \\ c_{i} = 3[\lambda_{i} y[x_{i-1}, x_{i}] + \mu_{i} y[x_{i}, x_{i+1}]] \end{cases}$$

2 拟合

•矛盾方程组 AX = Y无解。而 $A^TAX = A^TY$ 为的解为最小二乘解(使 $||AX - Y||_2$ 最小)。

3 非线性方程求解

●对分法(二分法)

●不动点迭代的收敛

$$\begin{cases} x \in [a,b] \Rightarrow a \leq \varphi(x) \leq b \\ \varphi(x) \in C^1[a,b] \land (\exists 0 < L < 1, s.t., \forall x \in [a,b], |\phi'(x)| \leq L) \end{cases}$$

$$\Rightarrow$$

$$\begin{cases} E[a,b] \bot 有唯一不动点x^*, 而且迭代格式对任意初值均收敛于x^* \\ |x^* - x_k| \leq \frac{L^k}{1-L}|x_1 - x_0| \end{cases}$$

- •迭代格式收敛阶 若存在 $M>0,\ \lim_{k\to\infty} \frac{|e_{k+1}|}{|e_k|^n}=\lim_{k\to\infty} \frac{|x_{k+1}-\alpha|}{|x_k-\alpha|^n}=M$,则称迭代格式收敛阶为n.
 - •误差阶计算的一个方法 若 $\left\{ egin{array}{ll} arphi^{(k)}(x^*)=0, \ k=0,1,\cdots,p-1 \\ arphi^p(x^*) \neq 0 \end{array}
 ight.$

展开后有 $\lim_{k\to\infty}\frac{x_{k+1}-x^*}{(x_k-x^*)^p}=M$,故p阶收敛.

●弦截法的误差阶 先写成

$$e_{k+1} = \frac{x_k - x_{k-1}}{f(x_k) - f(x_{k-1})} \cdot \frac{f(x_k)/e_k - f(x_{k-1})/e_{k-1}}{x_k - x_{k-1}} \cdot e_k e_{k-1} ,$$

再对 $f(x_k) = f(x^* + e_k)$ 泰勒展开,且令 $|e_{k+1}| \sim A|e_k|^{\alpha}$,代入化简,得 $\alpha = \frac{1+\alpha}{\alpha}$.

4 求解线性方程组的直接法

- **•Doolittle** A = LU, L是单位下三角,U是上三角,先求U行,再求L列(先求非单位三角阵).
- ulletCrout A = LU, L是下三角, U是单位上三角, 先求L列, 再求U行(先求 非单位三角阵).
 - ●追赶法 三对角方程组
 - ● LDL^{T} 分解 对称正定矩阵,L是单位下三角矩阵,D是对角矩阵.

5 求解线性方程组的迭代方法

●行对角占优,列对角占优,对角占优 大于行(列)内其他元素和即为行(列)占 优. 统称对角占优.

5.1 Jacobi迭代

•Jacobi迭代 $D = diag\{a_{11}, \ldots, a_{nn}\},$ 则有

$$X^{(k+1)} = D^{-1}(D-A)X^{(k)} + D^{-1}b$$

- ●若M严格对角优,则可逆
- ●当A严格对角优, Jacobi迭代收敛

5.2 Gauss-Seidel迭代

•Gauss-Seidel迭代 $\diamondsuit A = L + D + U. 则$

$$(L+D)X^{(k+1)} + UX^{(k)} = b$$

从而,

$$X^{(k+1)} = -(D+L)^{-1}UX^{(k)} + (D+L)^{-1}b$$

- ●当A严格对角优, Gauss-Seidel迭代收敛
- ●当A正定对称时, Gauss-Seidel迭代收敛

5.3 松弛迭代——SOR迭代

- •SOR迭代 对结果加权 ω ,剩余权重 $(1-\omega)$ 给 $X^{(k)}$
- \bullet SOR迭代收敛必要条件 $0 < \omega < 2$

6 数值积分和数值微分

I(f)表示函数 f(x)精确积分值, $I_n(f)$ 表示近似积分值.

$$I(f) = \int_a^b f(x)dx, \ I_n(f) = \sum_{i=0}^n \alpha_i f(x_i)$$

构造数值积分就是要确定 α_i 的值

●代数精度 若 $I_n(f)$ 满足

$$E_n(x^k) = I(x^k) - I_n(x^k) = 0, \ k = 0, 1, \dots, m$$

 $E_n(x^{m+1}) \neq 0$

则称 $I_n(f)$ 具有m阶代数精度.此时对任意不高于m次的多项式f(x)都有 $I(f) = I_n(f)$.

要确定一个数值积分的代数精度,可以从 x, x^2, \ldots 开始代,直到不为0.

6.1 插值型数值积分

•插值型数值积分代数精度 n阶插值多项式形式的数值积分公式至少有n阶代数精度

6.2 牛顿-柯特斯积分

- •梯形积分 $T(f) = \frac{b-a}{2}[f(a) + f(b)]$
- ●梯形积分代数精度和误差 一阶代数精度.误差为:

$$E_1(x) = \int_a^b \frac{f''(\xi)}{2!} (x-a)(x-b) dx = -\frac{f''(\eta)}{12} (b-a)^3$$

- •Simpson $S(f) = \frac{b-a}{6} \left[f(a) + 4f(\frac{a+b}{2}) + f(b) \right]$
- •Simpson积分代数精度和误差 三阶代数精度.误差为:

$$E_2(x) = \int_a^b \frac{f^{(4)}(\xi)}{4!} x(x-a)(x-\frac{a+b}{2})(x-b)dx = -\frac{f^4(\eta)}{2880}(b-a)^5$$

●Newton-Cotes积分误差

6.3 复化数值积分

•复化梯形积分计算公式

$$T(h) = T_n(f) = h \left[\frac{1}{2} f(a) + \sum_{i=0}^{n-1} f(a+ih) + \frac{1}{2} f(b) \right], \ h = \frac{b-a}{n}$$

•复化梯形积分公式截断误差

$$E_n(f) = -n\frac{h^3}{12}f''(\xi) = -\frac{(b-a)^3}{12n^2}f''(\xi)$$

●复化Simpson积分

$$S_n(f) = \frac{h}{3} \left[f(a) + 4 \sum_{i=0}^{m-1} f(x_{2i+1}) + 2 \sum_{i=1}^{m-1} f(x_{2i}) + f(b) \right], \ h = \frac{b-a}{n}, \ n = 2m$$

•复化Simpson积分公式截断误差

$$E_n(f) = -m\frac{(2h)^5}{2880}f^{(4)}(\xi) = -\frac{(b-a)^5}{2880m^4}f^{(4)}(\xi)$$

6.4 自动控制误差的复化积分

●梯形积分误差控制

let
$$H_n(f) = h_n \sum_{i=0}^{n-1} f(x_{i+1/2}), \ h_{2n} = \frac{b-a}{2n}$$

$$T_{2n} = \frac{1}{2} [T_n(f) + h_n(f)]$$

$$= \frac{T_n}{2} + h_{2n} \sum_{i=1}^n f(a + (2i-1)h_{2n})$$

•梯形积分后验误差 由 $I(f) - T_n(f) \approx 4(I(f) - T_{2n}(f))$ 得:

$$I(f) - T_{2n}(f) \approx \frac{1}{3}(T_{2n}(f) - T_n(f))$$

•Simpson积分误差控制

$$S_{2n}(f) = \frac{S_n(f)}{2} + \frac{1}{6}(4H_{2n}(f) - H_n(f))$$

6.5 Romberg积分

•Romberg积分

$$I(f) \approx T_{2n}(f) + \frac{1}{3}(T_{2n}(f) - T_n(f)) = S_n(f)$$

$$I(f) \approx S_{2n}(f) + \frac{1}{15}(S_{2n}(f) - S_n(f)) = C_n(f)$$
...
$$R_{k,j} = R_{k,j-1} + \frac{R_{k,k-1} - R_{k-1,j-1}}{4^{j-1} - 1}$$

6.6 高斯积分

- ●积分公式代数精度最高为2n-1
- ulletLegendre多项式 $L_n(x) = rac{1}{2^n n!} rac{d^n}{dx^n} (x^2 1)^n$
- •高斯积分 对 $I(f) = \int_{-1}^{1} f(x) dx$,选取Legendre多项式 $L_n(x)$ 的n个零点为数值积分节点,则有

$$I_n(f) = \sum_{i=1}^n \alpha_i^{(n)} f(x_i^{(n)}).$$

它具有2n-1阶代数精度

数值微分 6.7

●向前差商

$$f'(x_0) \approx \frac{f(x_0+h)-f(x_0)}{h}$$

 $R(x) = -\frac{h}{2}f''(\xi) = O(h)$

●向后差商

$$f'(x_0) \approx \frac{f(x_0) - f(x_0 - h)}{h}$$
$$R(x) = \frac{h}{2}f''(\xi) = O(h)$$

●中心差商

$$f'(x_0) \approx \frac{f(x_0+h)-f(x_0-h)}{2h}$$

 $R(x) = \frac{h^2}{6}f''(\xi) = O(h^2)$

●步长选取 中心差商为例,舍入误差用是估计,有

总误差为
$$\frac{h^2}{6}M_3 + \frac{e}{h}$$

- 求导可知,达最小值时, $h=\sqrt[3]{\frac{3e}{M_3}}$ •事后估计 $\left[D(h,x)-D(\frac{h}{2},x)\right]<\epsilon$ 时,步长h就是合适的步长
 - 插值型微分误差

$$R(x) = \frac{d}{dx} \left(\frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{\substack{i=0\\i\neq j}}^{n} (x_j - x_i) \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \right)$$

常微分方程数值解 7

Runge-Kutta方法

•2阶Runge-Kutta

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 1 \\ 2c_2a = 1 \\ 2c_2b = 1 \\ y_{n+1} = y_n + h(c_1k_1 + c_2k_2) \\ k_1 = f(x_n, y_n) \\ k_2 = f(x_n + ah, y_n + bhk_1) \end{cases}$$

7.2 线性多步法

●线性多步法

$$\begin{cases} f(x_{n+1}) = f(x_{n-p}) + \int_{x_{n-p}}^{x_{n+1}} f(x,y) dx \\ 显示格式积分节点为\{x_n, x_{n-1}, \dots, x_{n-q}\} \\ 隐式格式积分节点为\{x_{n+1}, x_n, \dots, x_{n+1-q}\} \end{cases}$$

8 计算矩阵的特征值和特征向量

8.1 幂法

•幂法 有 $X^{(k)} = \alpha_1 \lambda_1^k v_1 + \dots + \alpha_n \lambda_n^k v_n$ $\begin{cases} 按模最大特征值只有一个: \begin{cases} \lambda_1 \approx x_i^{(k+1)}/x_i^{(k)} \\ v_1 = X^{(k)} \end{cases} \end{cases}$ 按模最大特征值为两相反数: $\begin{cases} \lambda_1 \approx \sqrt{x_i^{(k+2)}/x_i^{(k)}} \\ v_1 = X^{(k+1)} + \lambda_1 X^{(k)} \\ v_2 = X^{(k+1)} - \lambda_1 X^{(k)} \end{cases}$

●规范化

$$\begin{cases} Y^{(k)} = X^{(k)}/||X^{(k)}||_{\infty} \\ X^{(k+1)} = AX^{(k)} \\ \text{收敛于一个向量:} & \begin{cases} \lambda_1 \approx \max_{1 \leq i \leq n} |x_i^{(k+1)}| \\ v_1 = Y^{(k)} \end{cases} \\ \text{偶数列和奇数列收敛于反号向量:} & \begin{cases} \lambda_1 \approx -\max_{1 \leq i \leq n} |x_i^{(k+1)}| \\ v_1 = Y^{(k)} \end{cases} \\ \text{偶数列和奇数列收敛于两个不同向量:} & \begin{cases} \lambda_1 \approx \sqrt{x_i^{(k+1)}/y_i^{(k-1)}} \\ \lambda_2 = -\lambda_1 \\ v_1 = X^{(k+1)} + \lambda_1 X^{(k)} \\ v_2 = X^{(k+1)} - \lambda_1 X^{(k)} \end{cases} \end{cases}$$

●反幂法取A-1即可

8.2 实对称矩阵的Jacobi方法

•Givens变换结果 若 $Q = Q(p, q, \theta)$,则有:

$$\begin{cases} b_{ip} = b_{pi} = a_{pi}cos\theta - a_{qi}sin\theta, & i \neq p, q \\ b_{iq} = b_{qi} = a_{pi}sin\theta + a_{qi}cos\theta, & i \neq p, q \\ b_{pp} = a_{pp}cos^{2}\theta + a_{qq}sin^{2}\theta - a_{pq}sin2\theta \\ b_{qq} = a_{pp}sin^{2}\theta + a_{qq}cos^{2}\theta + a_{pq}sin2\theta \\ b_{pq} = b_{qp} = a_{pq}cos2\theta + \frac{a_{pp} - a_{qq}}{2}sin2\theta \end{cases}$$

为使 $b_{pq}=b_{qp}=0$,令 $s=\frac{a_{qq}-a_{pp}}{2a_{pq}},\,t^2+2st-1=0$ 的绝对值最小根作为 $tan\theta$.

$$\begin{cases} b_{ip} = b_{pi} = ca_{pi} - da_{qi}, & i \neq p, q \\ b_{iq} = b_{qi} = da_{pi} + ca_{qi}, & i \neq p, q \\ b_{pp} = a_{pp} - ta_{pq} \\ b_{qq} = a_{pp} + ta_{pq} \\ b_{pq} = b_{qp} = 0 \\ b_{ij} = a_{ij}, & i \neq p, q; & j \neq p, q \end{cases}$$