

第四章 应用

2015年11月25日 19:43

一、刚体

二、振动和波

一、刚体

2015年11月25日 19:44

1. 刚体Rigid Body

- a. 刚体为特殊的质点系 $\{m_i\}$ ，任意两质点间距离不变，即：

$$\forall m_i, m_j, \frac{d|\vec{r}_i(t) - \vec{r}_j(t)|}{dt} = 0$$

- b. 实质：忽略了单位形变的抽象近似.
- c. 多个刚体为刚体系统

2. 刚体运动学

a. 刚体运动研究

- i. 刚体的平动——即质心的平动
- ii. 刚体的转动

b. 自由度数Degree of Freedom

- i. 描述刚体运动所需最少独立参数个数.
- ii. 自由刚体

1) 平动成分

- a) 以质心 C 代表位置.
- b) (x_c, y_c, z_c) ，为三个平动自由度.

2) 转动成分

- a) 称为方位角.
- b) (α, β, γ) ，为三个转动自由度.

3) 共计六个自由度，为三维空间下最大值.

iii. 受约束刚体

- 1) 平动无转动： (x_c, y_c, z_c) ，三个自由度.
- 2) 平面平行滚动： (x_c, y_c) ，转角 θ ，三个自由度.
- 3) 定轴运动：转角 θ ，一个自由度.
- 4) 定点转动（陀螺仪）：相当于三个方向的定轴运

动，三个自由度.

3. 转动惯量

a. 角动量与角速度有

$$J = \sum_i \Delta m_i [(\vec{r}_i \cdot \vec{r}_i) \vec{\omega} - (\vec{r}_i \cdot \vec{\omega}) \vec{r}_i]$$

b. 定义转动惯量为

$$I = \sum_i m_i r_i^2$$

c. 则和外力矩有

$$M = I \cdot \frac{d\omega}{dt}$$

d. 角动量和角速度方向不同，但角动量分量有

$$J_z = I_z \omega$$

e. 对比平动与转动中的惯性：

i. 平动：惯性质量，速度，动量

ii. 转动：转动惯量，角速度，角动量

f. 对于连续体，转动惯量 I_z

$$I_z = \int_{z_1}^{z_2} \int_{y_1}^{y_2} \int_{x_1}^{x_2} (x^2 + y^2) \rho \, dx \, dy \, dz$$

4. 常见的均匀刚体的转动惯量

a. 细棒关于中心： $I = \frac{1}{12} ml^2$

b. 细棒关于端点： $I = \frac{1}{3} ml^2$

c. 圆球关于直径： $I = \frac{2}{5} mR^2$

d. 球壳关于直径： $I = \frac{2}{3} mR^2$

e. 圆柱关于轴线： $I = \frac{1}{2} mR^2$

f. 圆环关于轴线： $I = mR^2$

g. 长方形薄板关于中心垂直轴： $I = \frac{1}{12} m(a^2 + b^2)$

h. 长方形薄板关于中心水平轴，

i. 平行于 b : $I = \frac{1}{12}ma^2$

ii. 平行于 a : $I = \frac{1}{12}mb^2$

i. 平行轴定理

i. 刚体关于过质心转轴之转动惯量为 I_C , 将该轴平移 d , 对应的转轴之转动惯量为 I_D , 有 $I_D = I_C + md^2$.

ii. 说明过质心的轴在同方向上转动惯量最小.

j. 正交轴定理

i. 刚性薄板平面沿 $x \circ y$, 有 $I_z = I_x + I_y$

5. 球坐标

a. (r, θ, φ)

b.
$$\begin{cases} x = r \sin \theta \cos \varphi \\ y = r \sin \theta \sin \varphi \\ z = r \cos \theta \end{cases}$$

c. $dV = r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi$

6. 角加速度 β

a. $M_{\parallel} = \frac{dI_{\parallel}}{dt} = I_z \frac{d\omega}{dt} = I_z \beta$

b. 微分形式 : $M_{\parallel} dt = I_z dw$

c. 积分形式 : $\int_0^t M_{\parallel} dt = I_z(\omega - \omega_0)$

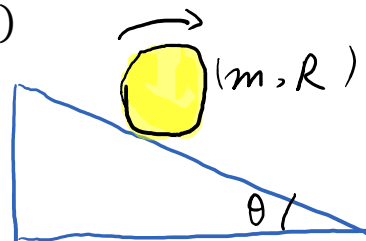
7. 平面平行运动

a. 即研究理想化的纯滚动的运动.

b. $f_s = \frac{1}{3}mg \sin \theta$

c. $a_c = \frac{2}{3}g \sin \theta$

d. $\mu_s \geq \frac{1}{3} \tan \theta$



8. 刚体的能量

a. 刚体的动能定理

i. 刚体质心的平动能.

ii. 刚体的转动能.

$$\text{iii. } E_k = \frac{1}{2}mv_c^2 + \frac{1}{2}I_c\omega^2$$

b. 刚体动能的改变

i. 合外力做功为转动动能改变.

$$\text{ii. } \int_{\varphi_0}^{\varphi} M_c \, d\varphi = I \int_{\omega_0}^{\omega} \omega \, d\omega$$

二、振动与波

2015年12月3日 17:09

1. 振动

a. 振动指周期性往复运动.

b. 简谐振动

i. 具有 $F = -kx$.

ii. 即受力总指向平衡位置.

iii. 称为弹性恢复力.

c. 简谐振动的运动学方程

i. $m \frac{d^2x}{dt^2} = -kx$

ii. $x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$

iii. 其中三个参数 (A, ω, φ_0) 为振幅、圆频率、初相位

iv. 相位 $\varphi = \omega t + \varphi_0$

v. $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}, \ddot{x} = -\omega^2 x, \omega = \frac{2\pi}{T}, T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$

vi. 频率 $\nu = \frac{1}{T}$

1) 光子能量 $E = h\nu = \frac{h\omega}{2\pi} \propto \omega$

2) 单一圆频率振动系统——单色谐振子

d. 振子能量

i. 动能

$$E_k = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 = \frac{1}{2} m A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t + \varphi_0)$$

ii. 弹性势能

$$V = \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} k A^2 \cos^2(\omega t + \varphi_0)$$

iii. 总能量

$$E = \frac{1}{2} k A^2$$

iv. 在 $\pm A$ 处, $\dot{x} = 0$, 阻挡振子 (宏观物体) 穿透

v. 量子隧道效应

e. 单摆

i. $\frac{d^2\theta}{dt^2} + \omega^2\theta = 0$

ii. $T = 2\pi \sqrt{\frac{r^2 + 2(l+r)^2}{2g(l+r)}}$

2. 机械波与简谐波

a. 波动传递信息和能量

i. 各质元不能前进, 只传播振动信息(A, ω, φ_0)

ii. 各质元振动相位不同

iii. 波动速率 $v \ll c$

b. 横波与纵波

i. 横波: 各质点振动方向与波的传播方向垂直

ii. 纵波: 振动与波动同向, 又称为疏密波

c. 弹性材料被施加作用力

i. 大部分材料允许纵向形变

ii. 小部分材料允许横向形变

iii. 浅水能有横波, 深水只有纵波

d. 若所有质元均做简谐运动, 称此波为简谐波

i. 波速——相位信息传递速度, 为常量

ii. 相速度仅为波速的一种形式

iii. $u(x, t) = A \cos \left[\omega \left(t - \frac{x}{v_0} \right) + \varphi_0 \right]$