

1. Determinare, se è possibile:

- i. una matrice $A \in M_2(\mathbb{R})$ con determinante 4 e traccia 3.
- ii. Due matrici distinte $B, C \in M_3(\mathbb{R})$ a scala ridotta e equivalenti per righe.
- iii. Due matrici $D, E \in M_3(\mathbb{R})$ aventi lo stesso determinante ma non lo stesso rango.
- iv. Una matrice $F \in M_3(\mathbb{R})$ che possa essere la matrice di Gram associata (rispetto una base qualsiasi) a un prodotto interno φ che non ammette vettori isotropi e con $\text{Rad}(\varphi) = \text{Span}\{(2, 3, 4)\}$.
- v. Una matrice $G \in M_3(\mathbb{R})$ priva di autovalori reali.

2. Si consideri l'endomorfismo f di \mathbb{R}^3 tale che

$$f((1, 0, 0)) = \left(0, \frac{1}{2}, -\frac{3}{2}\right) \quad f((0, 1, 0)) = (6, 2, 3) \quad f((2, 1, 1)) = (4, 2, 2)$$

- i. Determinare la matrice canonicamente associata a f .
- ii. Stabilire se f è diagonalizzabile.
- iii. Determinare una base del complemento ortogonale di $f(W)$ rispetto al prodotto scalare canonico, con $W = \text{Span}\{(1, 0, 0), (0, 1, 0)\}$.
- iv. Determinare una rappresentazione cartesiana di uno degli auto-spazi di f^{2016} .
- v. Stabilire se esiste un vettore $v \in \mathbb{R}^3$ tale che $f(v) = v + (4, 2, 0)$.

3. Nello spazio euclideo tridimensionale, si considerino i punti $P(1, 1, 0)$, $Q(1, 0, 1)$, $R(0, 0, 2)$ e $S(1, 3, 1)$. Si determini:

- i. l'equazione del piano π contenente P, Q e R ;
- ii. l'equazione della retta t perpendicolare a π passante per S ;
- iii. la distanza di S dal piano π ;
- iv. la posizione reciproca di t e del piano $x - ay - z = 3$ al variare del parametro reale a .