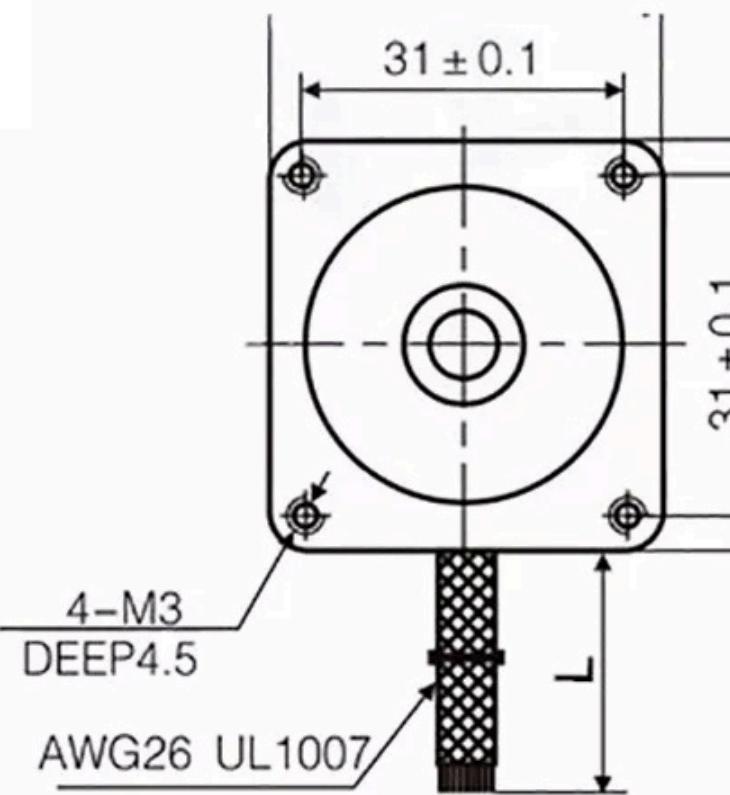
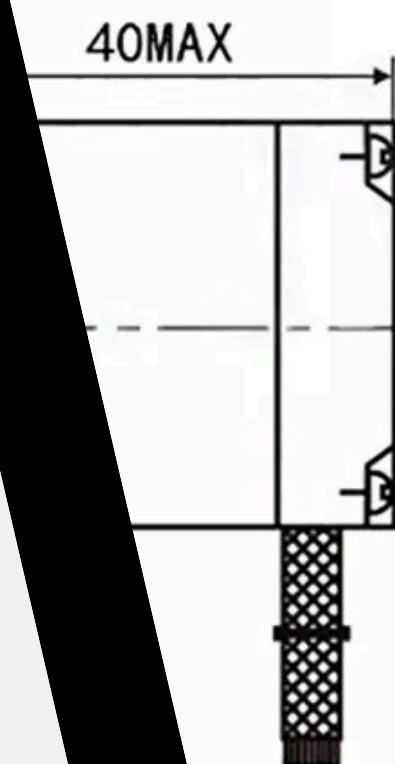


Ayham Salha  
07.07.2025

# Mechatronik 3

Projekt:  
Lineare Schrittmotorsteuerung mit Webinterface

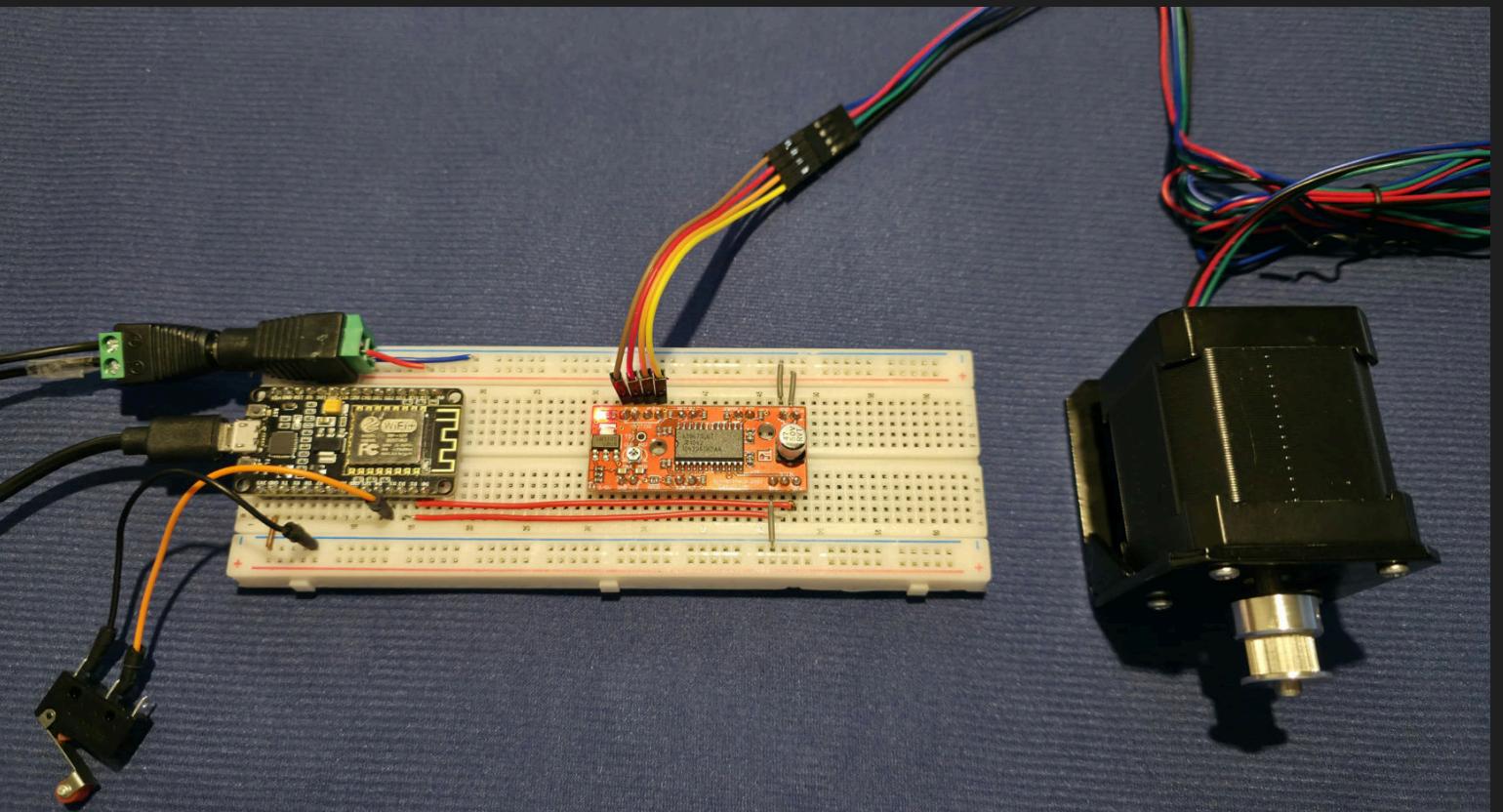


## ► Was ist das Projekt? ◀

- Ziel: Erstellung einer Lernplattform für Schrittmotorsteuerung via Webinterface

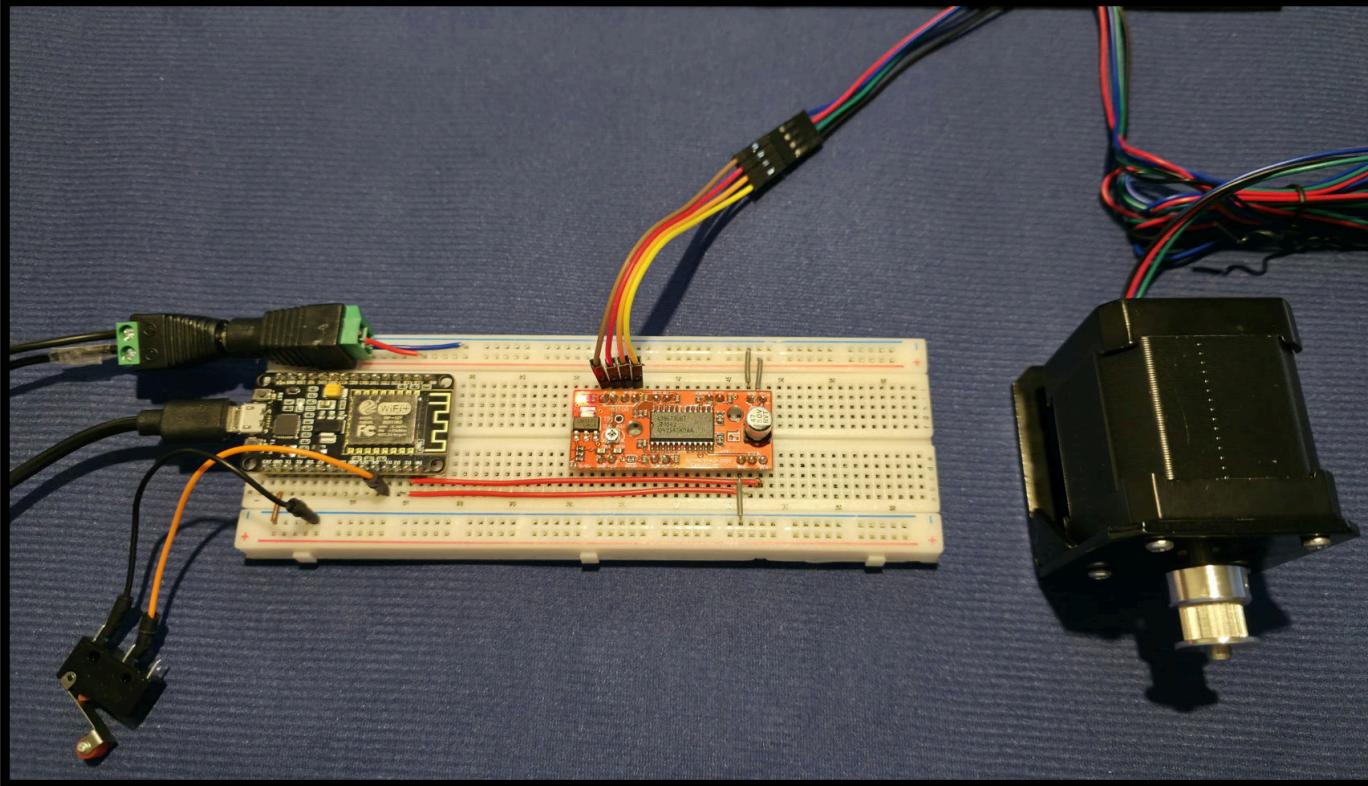
## ► Technik ◀

- ESP32 - Devkit V1
- Schrittmotor - Nema 17
- EasyDriver
- 2x Mikroschalter
- L7805 - Setp-Down Regler
- HTML/CSS/JavaScript - Webinterface
- PlatformIO - C++ / Arduino Code
- Netzteilgerät - 12V - 2.5A

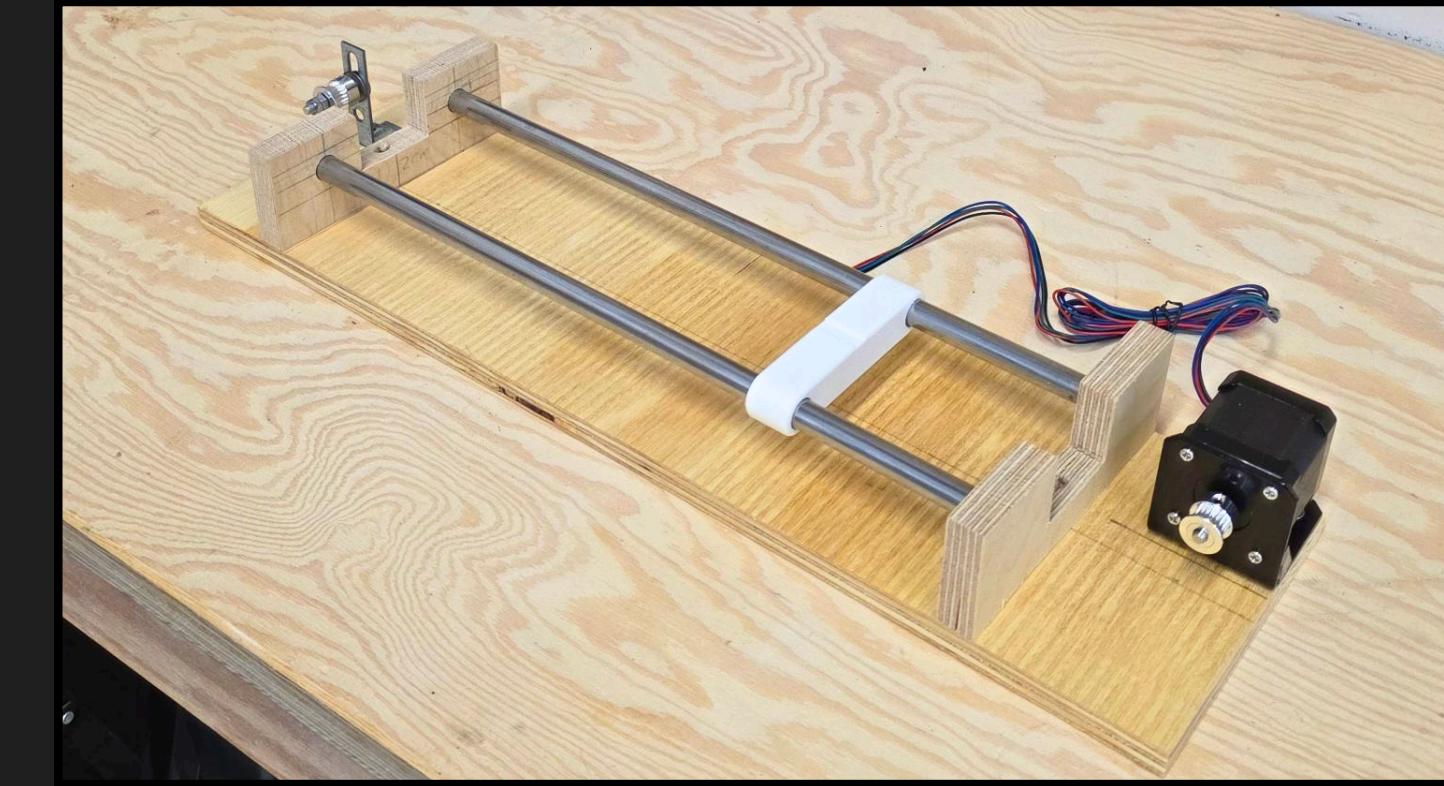


# ► VERSUCHSAUFBAU ◀

1. Verkabelung



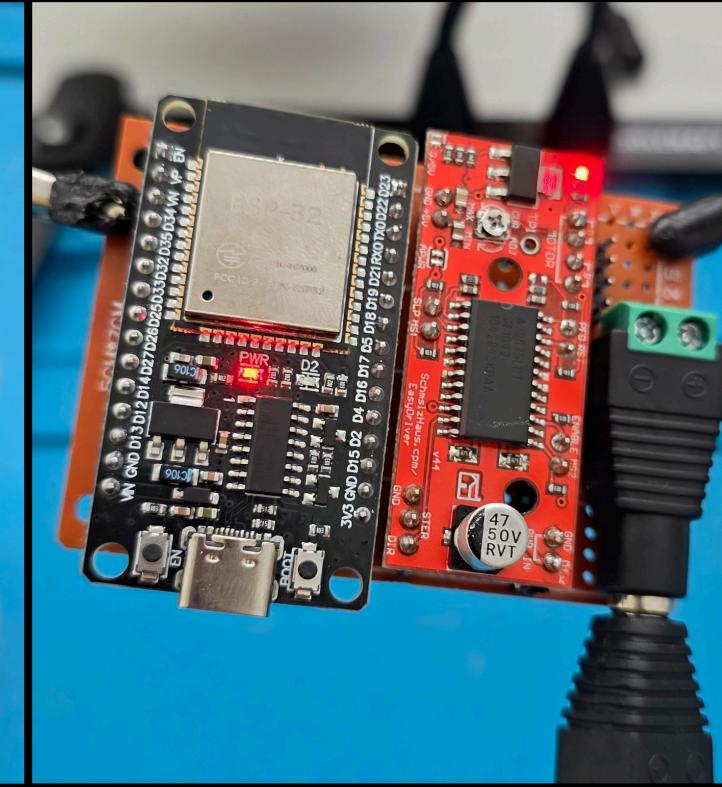
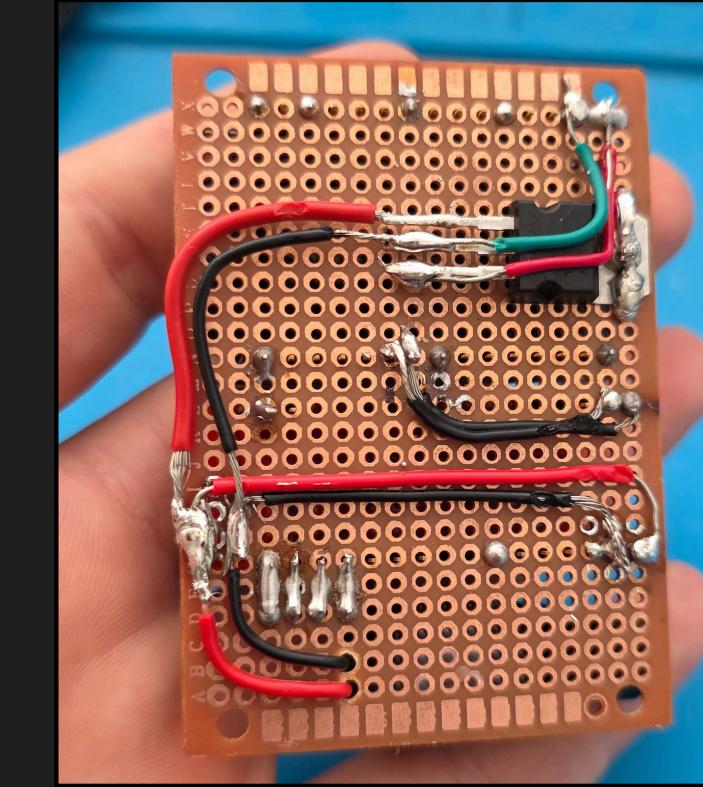
2. Plattform aufbauen



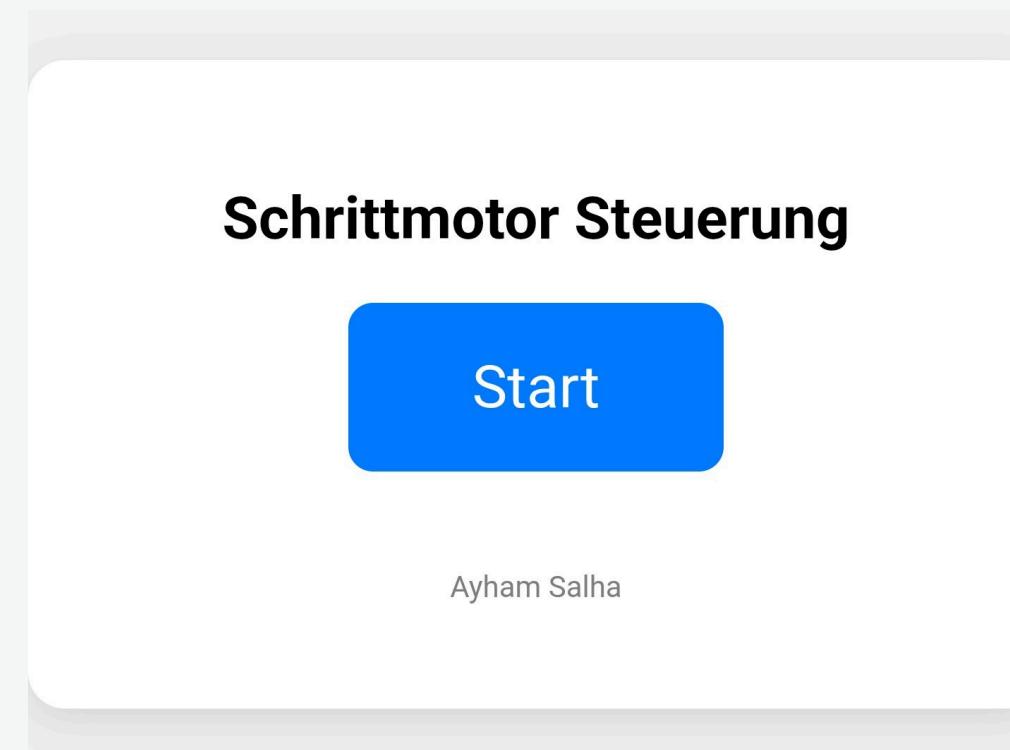
3. Gesamt Projekt



4. Auf Platine löten



# Webinterface

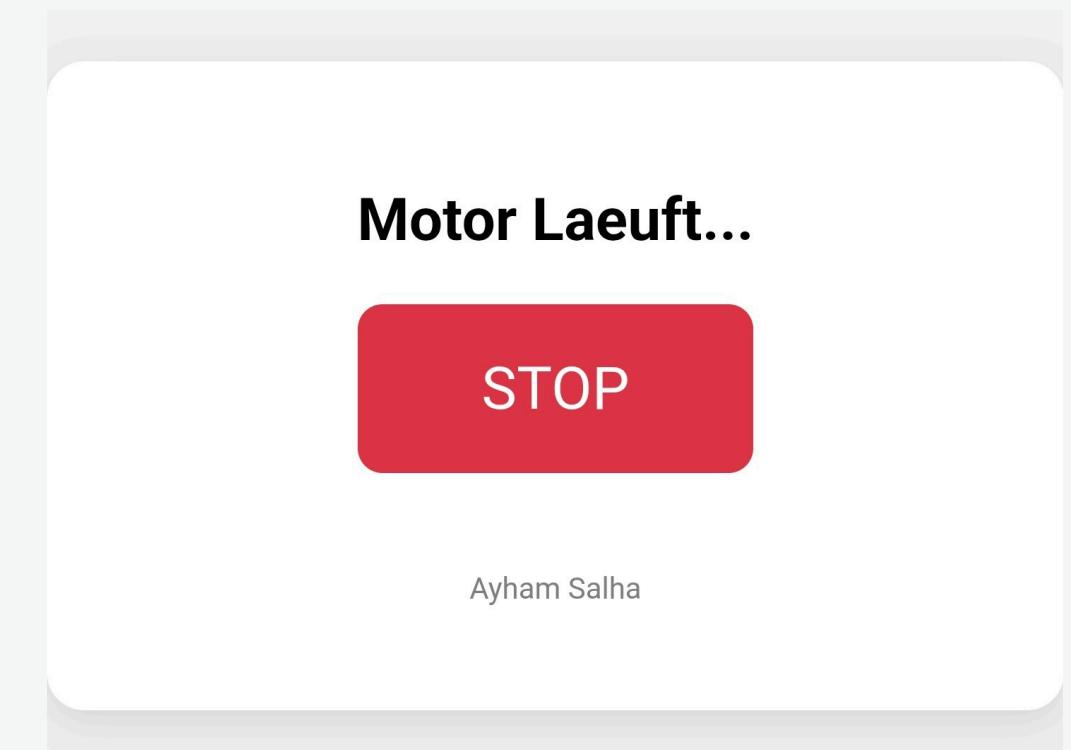


Parameter eingeben

Strecke (max 30cm): 10 cm

Runden (max 10): 4

Senden

This is the input page of the web interface. It contains two input fields: "Strecke (max 30cm): 10 cm" and "Runden (max 10): 4". Below the fields is a blue "Senden" button.

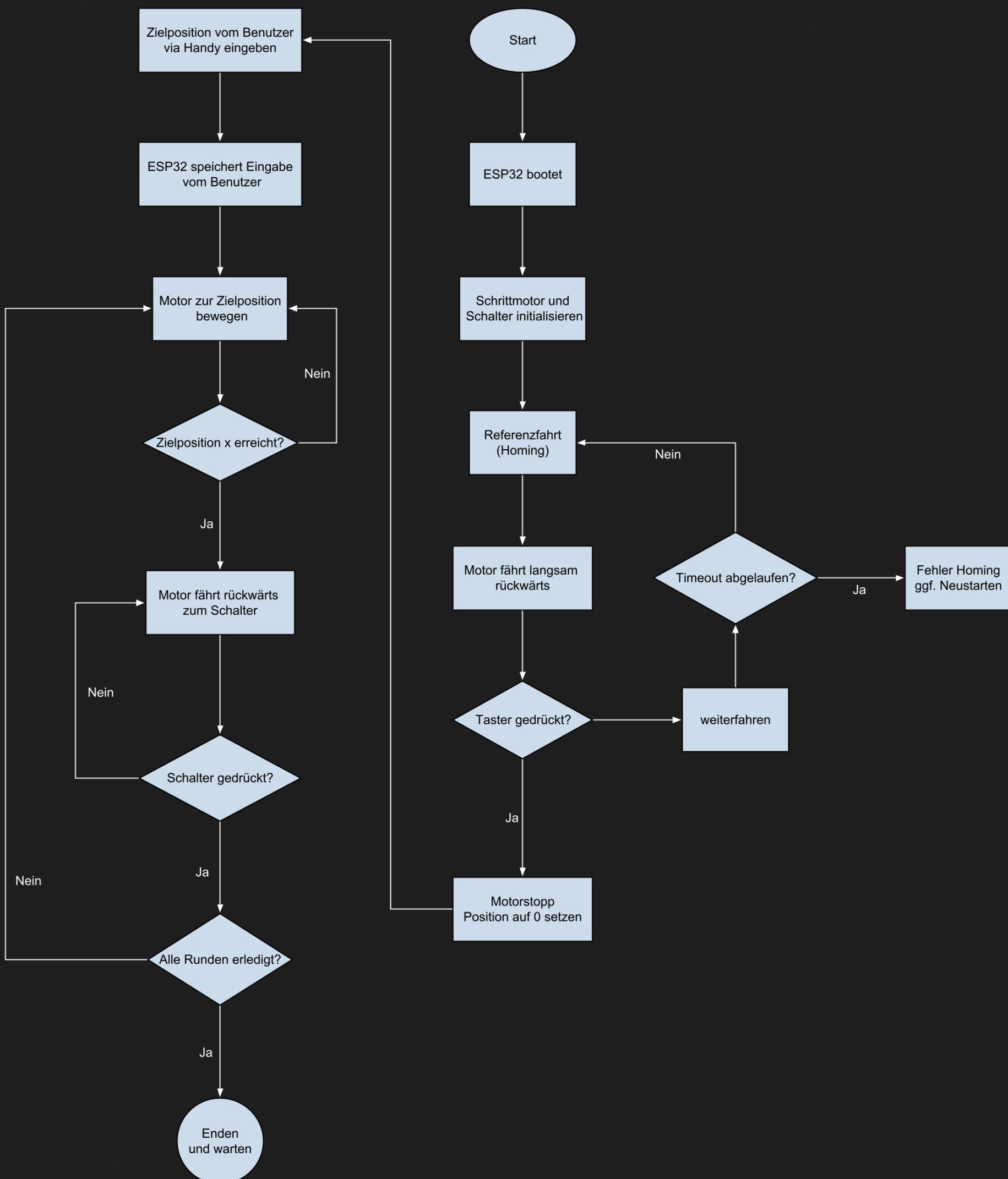
Startseite

Eingabeseite

Stopseite

# PAP

wie funktioniert es?

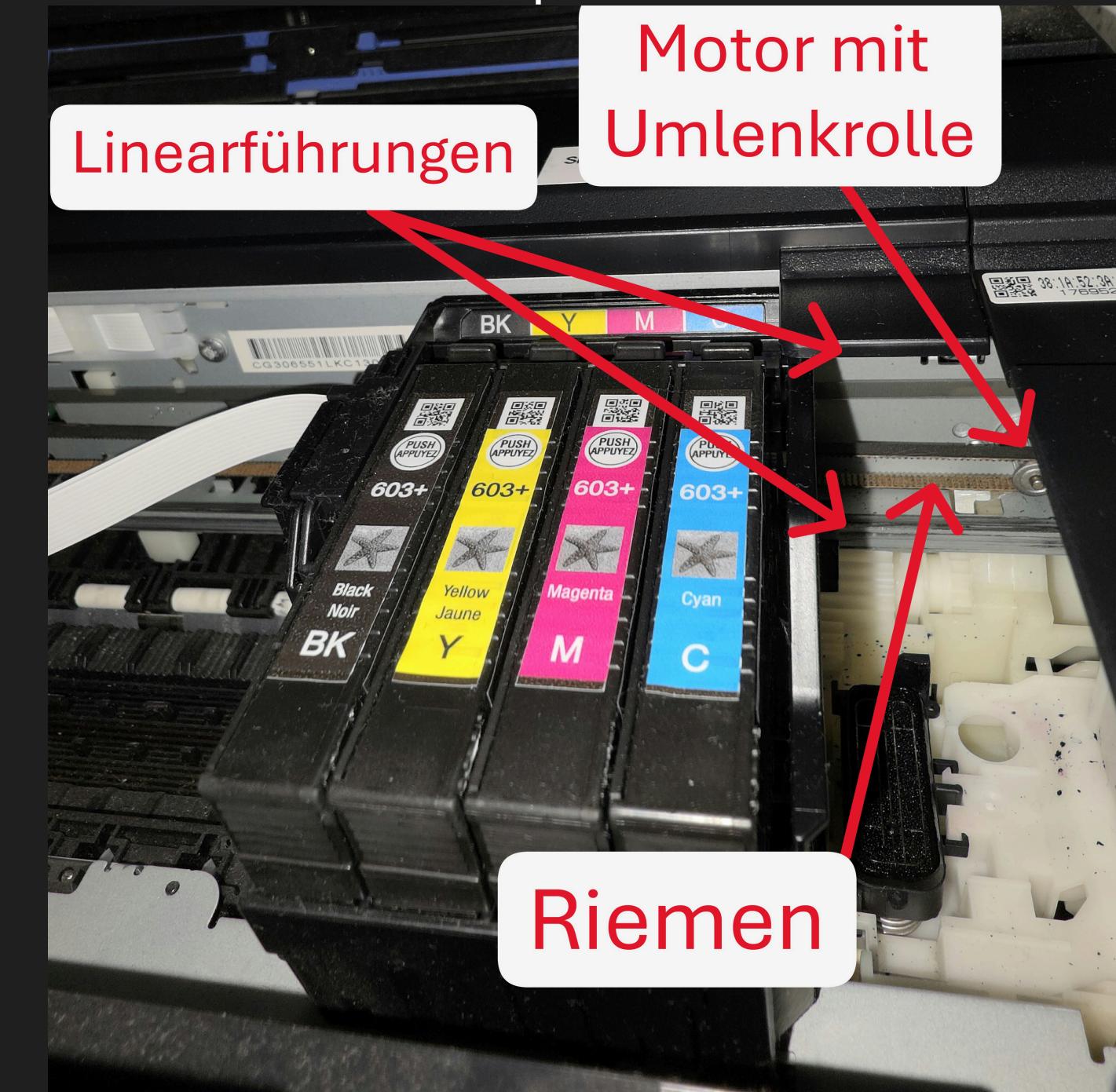


# ► Welche Anwendungen hat das Projekt? ◀

3D Drucker



Kopierer



# Demo

Danke für eure Aufmerksamkeit!