

1 Definitionen und Notationen

Die Definitionen dieses Kapitels sind größtenteils aus [BV14] übernommen. Hierbei handelt es sich um die Grundlagen der Automaten mit denen hier gearbeitet werden soll. Es wurde jedoch angepasst, dass für die Parallelkomposition die Inputaktionen der EIOs nicht disjunkt sein müssen. Dies wäre eine unnötige Einschränkung. Die Inputs der zu komponierenden EIOs werden als Inputs der Parallelkomposition übernommen.

1.1 Error-IO-Transitionssystem

Die hier betrachteten EIOs sind Systeme, deren Übergänge mit Inputs und Outputs beschriftet sind. Ebenfalls zulässig ist eine Kantenbeschriftung mit einem τ , das dann eine interne, unbeobachtbare Aktion darstellt, die also keine Interaktion mit der Umwelt darstellt, sondern meist dafür steht, dass die Inputs und Outputs dieses Übergangs verborgen wurden.

Definition 1.1 (*Error-IO-Transitionssystem*). Ein Error-IO-Transitionssystem (EIO) ist als Tupel $S = (Q, I, O, \delta, q_0, E)$ definiert, mit:

- Q – die Menge der Zustände
- I, O – die disjunkten Mengen der (sichtbaren) Input- und Outputaktionen
- $\delta \subseteq Q \times (I \cup O \cup \{\tau\}) \times Q$ – die Übergangsrelation
- $q_0 \in Q$ – der Startzustand
- $E \subseteq Q$ – die Menge der Error-Zustände

Die Handlungen von S sind $\Sigma = I \cup O$ und die Signatur $Sig(S) = (I, O)$.

Um in graphischen Veranschaulichungen Inputs und Outputs zu kennzeichnen wird folgende Notation verwendet: $x?$ für den Input x und $x!$ für den Output x .

Um die Komponenten einzelner Automaten zuzuordnen, werden für die Komponenten die gleichen Indizes wie für ihre zugehörigen Automaten verwendet.

Die Elemente der Übergangsrelation δ werden wir wie folgt notieren:

- $p \xrightarrow{a} q$ für $(p, a, q) \in \delta$
- $p \xrightarrow{a}$ für $\exists q : (p, a, q) \in \delta$
- diese Notation kann analog auf Wörter $w \in (\Sigma \cup \{\tau\})^*$ erweitert werden

- $w|_B$ steht für die Zeichenfolge, die aus w entsteht durch löschen aller Zeichen, die nicht in $B \subseteq \Sigma$ enthalten sind, d.h. es bezeichnet die Projektion von w auf die Menge B
- $p \xRightarrow{w} q$ für $w \in \Sigma^*$ mit $\exists w' \in (\Sigma \cup \{\tau\})^* : w'|_\Sigma = w \wedge p \xrightarrow{w'} q$
- $p \xRightarrow{w}$ für $\exists q : p \xRightarrow{w} q$

Die Sprache von S ist $L(S) = \{w \in \Sigma^* \mid q_0 \xRightarrow{w}\}$.

1.2 Parallelkomposition

Zwei EIOs sind komponierbar, wenn ihre Outputaktionsmengen disjunkt sind. Die Error-Zustände der Parallelkomposition setzen sich aus den Error-Zuständen der beiden zusammengesetzten Komponenten (geerbte Errors) und den Outputs zusammen, die von der anderen Komponente nicht angenommen werden können (neue Errors).

Definition 1.2 (*Parallelkomposition*). Zwei EIOs S_1, S_2 sind komponierbar, falls $O_1 \cap O_2 = \emptyset$ gilt. Die Parallelkomposition ist dann als $S_1 \parallel S_2 = (Q, I, O, \delta, q_0, E)$ mit folgendem definiert:

- $Q = Q_1 \times Q_2$
- $I = (I_1 \setminus O_2) \cup (I_2 \setminus O_1)$
- $O = O_1 \cup O_2$
- $q_0 = (q_{01}, q_{02})$
- $\delta = \{((q_1, q_2), \alpha, (p_1, p_2)) \mid (q_1, \alpha, p_1) \in \delta_1, \alpha \in (\Sigma_1 \cup \{\tau\}) \setminus \text{Synch}(S_1, S_2)\} \cup \{((q_1, q_2), \alpha, (q_1, p_2)) \mid (q_2, \alpha, p_2) \in \delta_2, \alpha \in (\Sigma_2 \cup \{\tau\}) \setminus \text{Synch}(S_1, S_2)\} \cup \{((q_1, q_2), \alpha, (p_1, p_2)) \mid (q_1, \alpha, p_1) \in \delta_1, (q_2, \alpha, p_2) \in \delta_2, \alpha \in \text{Synch}(S_1, S_2)\}$
- $E = (Q_1 \times E_2) \cup (E_1 \times Q_2) \cup \{(q_1, q_2) \mid \exists a \in O_1 \cap I_2 : q_1 \xrightarrow{a} \wedge q_2 \not\xrightarrow{a}\} \cup \{(q_1, q_2) \mid \exists a \in I_1 \cap O_2 : q_1 \not\xrightarrow{a} \wedge q_2 \xrightarrow{a}\}$

Dabei werden die synchronisierten Handlungen $\text{Synch}(S_1, S_2) = (I_1 \cap O_2) \cup (I_2 \cap O_1)$ nicht versteckt.

Definition 1.3 (*Parallelkomposition auf Traces*). Gegeben zwei EIOs $S_1, S_2, w_1 \in \Sigma_1, w_2 \in \Sigma_2, W_1 \subseteq \Sigma_1^*, W_2 \subseteq \Sigma_2^*$, wird definiert:

- $w_1 \parallel w_2 = \{w \in (\Sigma_1 \cup \Sigma_2)^* \mid w|_{\Sigma_1} = w_1 \wedge w|_{\Sigma_2} = w_2\}$
- $W_1 \parallel W_2 = \bigcup \{w_1 \parallel w_2 \mid w_1 \in W_1 \wedge w_2 \in W_2\}$

Die Semantik der späteren Kapitel basiert darauf die jeweiligen Zustände, die zu Problemen führen, mit ihren Traces zu betrachten. Um dies besser umsetzen zu können, definieren wir eine prune-Funktion, die alle Outputs von dem Endzustand eines Traces entfernt. Zusätzlich wird auch noch eine Funktion definiert, die die Traces beliebig fortsetzt.

Definition 1.4 (*Pruning und Fortsetzungs Funktionen*). Für einen EIO S definieren wir:

- $prune : \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*, w \mapsto u$, mit $w = uv, u = \varepsilon \vee u \in \Sigma^* \cdot I$ und $v \in O^*$
- $cont : \Sigma^* \rightarrow \mathfrak{P}(\Sigma^*), w \mapsto \{wu \mid u \in \Sigma^*\}$
- $cont : \mathfrak{P}(\Sigma^*) \rightarrow \mathfrak{P}(\Sigma^*), L \mapsto \bigcup \{cont(w) \mid w \in L\}$

Für zwei komponierbare EIOs S_1, S_2 ist ein Ausführungsweg ihrer Parallelkomposition $S_1 \parallel S_2$ eine Transitionsfolge der Form $(q_1, q_2) \xrightarrow{w}$ für ein $w \in \Sigma_{12}^*$. So ein Ausführungsweg kann auf Wege von S_1 und S_2 projiziert werden. Diese projizierten Ausführungswege erfüllen $q_i \xrightarrow{w_i} p_i$ mit $w|_{\Sigma_i} = w_i$ für $i = 1, 2$. Umgekehrt sind zwei Ausführungswege von S_1 und S_2 , die wie oben aufgebaut sind, Projektionen von genau einem Ausführungsweg $S_1 \parallel S_2$, der ebenfalls wie oben aufgebaut ist. Daraus folgt die Behauptung des folgenden Lemmas.

Lemma 1.5 (*Sprache der Parallelkomposition*). Für zwei komponierbare EIOs S_1 und S_2 gilt: $L_{12} = L(S_1 \parallel S_2) = L(S_1) \parallel L(S_2)$.

2 Verfeinerung über Errortraces

2.1 Präkongruenz für lokale Errors

In diesem Kapitel wählen wir einen optimistischen Ansatz für die Fehlererreichbarkeit. Ein Error gilt hier somit als erreichbar, wenn er lokal erreicht werden kann, d.h. durch lokale Aktionen. Die Menge bestehend aus der internen Aktion τ und den Outputaktionen, die wir hier als lokale Aktionen bezeichnet. Alle Elemente aus dieser Menge können ausgeführt werden ohne weiteres Zutun von außen, somit kann auch nicht beeinflusst werden ob diese Übergänge genommen werden oder nicht. Es besteht also die Möglichkeit, dass der EIO einen Error-Zustand erreicht, sobald dieser lokal erreichbar ist. Diese Art der Erreichbarkeit von Fehler wird in Kapitel 3 von [BV14] dargestellt.

Definition 2.1 (lokal errorfreie Kommunikation). Ein Error ist lokal erreichbar in einem EIO S , wenn $\exists w \in O^* : q_0 \xrightarrow{w} q \in E$.

Zwei EIOs S_1, S_2 kommunizieren gut, wenn keine lokalen Errors erreicht werden können in $S_1 \parallel S_2$.

Über der lokalen Erreichbarkeit von Fehlern können wir eine Verfeinerungsrelation definieren.

Definition 2.2 (lokale Basisrelation). Für EIOs S_1, S_2 mit der gleichen Signatur schreiben wir $S_1 \sqsubseteq_E^B S_2$, wenn ein Error in S_1 nur dann lokal erreichbar ist, wenn er auch in S_2 lokal erreichbar ist.

\sqsubseteq_E^C bezeichnet die vollständig abstrakte Präkongruenz von \sqsubseteq_E^B bezüglich \parallel .

Um nun die größten Präkongruenz finden zu können, müssen wir bestimmte Traces aus unseren Automaten hervorheben. Die strikten Errortraces sind Wege, die direkt vom Startzustand zu einem Zustand in E führen. Da Outputs Aktionen sind, die von außen nicht verhindert werden können, benötigen wir auch noch die Menge der Traces, die zu einem Zustand führen, von dem aus mit lokalen Aktionen ein Error erreicht werden kann. Zusätzlich ist auch noch die Menge der Traces interessant, denen am Ende ein möglicher Input fehlt. Diese führen zwar nicht direkt zu einem Fehler, jedoch in Komposition mit einem anderen Automaten sind dies gefährdete Stellen für neue Errors, da für die Synchronisation dieser Input fehlt.

Definition 2.3 (Errortraces). Folgende Trace-Mengen sind definiert für einen EIO S :

- strikte Errortraces: $StT(S) = \{w \in \Sigma^* \mid q_0 \xrightarrow{w} \in E\}$
- gekürzte Errortraces: $PrT(S) = \{prune(w) \mid w \in StT(S)\}$

- *fehlende Input-Traces*: $MIT(S) = \{wa \in \Sigma^* \mid q_0 \xRightarrow{w} \wedge a \in I \wedge q \not\xRightarrow{a}\}$

Definition 2.4 (Lokale Error Semantik). Sei S ein EIO.

- Die Menge der Errortraces von S ist $ET(S) = cont(Prt(S)) \cup cont(MIT(S))$.
- Die geflutete Sprache von S ist $EL(S) = L(S) \cup ET(S)$.

Für zwei EIOs S_1, S_2 mit der gleichen Signatur schreiben wir $S_1 \sqsubseteq_E S_2$, wenn $ET(S_1) \subseteq ET(S_2)$ und $EL(S_1) \subseteq EL(S_2)$ gilt.

Satz 2.5 (Lokale Error Semantik für Parallelkompositionen). Für zwei komponierbare EIOs S_1, S_2 und $S_{12} = S_1 \parallel S_2$, gilt:

1. $ET_{12} = cont(prune((ET_1 \parallel EL_2) \cup (EL_1 \parallel ET_2)))$
2. $EL_{12} = (EL_1 \parallel EL_2) \cup ET_{12}$

Beweis.

1. “ \subseteq ”:

Da beide Seiten der Gleichung unter $cont$ abgeschlossen sind, genügt es ein präfix-minimales Element w von ET_{12} zu betrachten. Dieses Element ist nach der Definition der Menge der Errortraces entweder in MIT_{12} oder in PrT_{12} enthalten.

- Fall 1 ($w \in MIT_{12}$): Aus der Definition von MIT folgt, dass es eine Aufteilung $w = xa$ gibt mit $(q_{01}, q_{02}) \xRightarrow{x} (q_1, q_2) \wedge a \in I_{12} \wedge (q_1, q_2) \not\xRightarrow{a}$. Da $I_{12} \stackrel{Def}{=} (I_1 \setminus O_2) \cup (I_2 \setminus O_1) = (I_1 \cup I_2) \setminus (O_1 \cup O_2)$ ist $a \in (I_1 \cup I_2)$ und $a \notin (O_1 \cup O_2)$. Somit müssen wir unterscheiden, ob $a \in (I_1 \cap I_2)$ oder $a \in (I_1 \cup I_2) \setminus (I_1 \cap I_2)$ ist.
 - Fall 1a) ($a \in (I_1 \cap I_2)$): Nun können wir den Ablauf der Komposition auf die Automaten projizieren und erhalten dann: $q_{01} \xRightarrow{x_1} q_1 \not\xRightarrow{a}$ und $q_{02} \xRightarrow{x_2} q_2 \not\xRightarrow{a}$ mit $x \in x_1 \parallel x_2$, sobald einer der Automaten einen Übergang für a machen könnte, wäre dies auch für die Komposition der beiden möglich. Daraus können wir folgern $x_1 a \in cont(MIT_1) \subseteq ET_1 \subseteq EL_1$ und $x_2 \in cont(MIT_2) \subseteq ET_2 \subseteq EL_2$. Damit folgt $w \in (x_1 \parallel x_2) \cdot \{a\} \subseteq x_1 a \parallel x_2 a \subseteq ET_1 \parallel ET_2 \subseteq (ET_1 \parallel EL_2) \cup (EL_1 \parallel ET_2)$, und somit ist w in der rechten Seite der Gleichung enthalten.
 - Fall 1b) ($a \in (I_1 \cup I_2) \setminus (I_1 \cap I_2)$): oBdA gilt $a \in I_1$. Durch Projektion erhalten wir: $q_{01} \xRightarrow{x_1} q_1 \not\xRightarrow{a}$ und $q_{02} \xRightarrow{x_2} q_2$ mit $x \in x_1 \parallel x_2$. Daraus folgt $x_1 a \in cont(MIT_1) \subseteq ET_1$ und $x_2 \in L_2 \subseteq EL_2$. Somit gilt $w \in (x_1 \parallel x_2) \cdot \{a\} \subseteq x_1 a \parallel x_2 \subseteq ET_1 \parallel EL_2$, welche eine Teilmenge der rechten Seite der Gleichung ist.

- Fall 2 ($w \in PrT_{12}$): Durch die Definition von PrT und $prune$ wissen wir, dass es ein $v \in O_{12}^*$ gibt, so dass $(q_{01}, q_{02}) \xRightarrow{w} (q_1, q_2) \xRightarrow{v} (q'_1, q'_2)$ gilt mit $(q'_1, q'_2) \in E_{12}$ und $w = prune(wv)$. Durch Projektion erhalten wir $q_{01} \xRightarrow{w_1} q_1 \xRightarrow{v_1} q'_1$ und $q_{02} \xRightarrow{w_2} q_2 \xRightarrow{v_2} q'_2$ mit $w \in w_1 \| w_2$ und $v \in v_1 \| v_2$. Aus $(q'_1, q'_2) \in E_{12}$ folgt, dass entweder einer der beiden Zustände bereits ein Error-Zustand gewesen sein muss und der Fehler somit geerbt ist oder dass der Error durch die fehlende Möglichkeit entstanden ist eine synchronisierte Handlung auszuführen, da der Input nicht möglich war und es sich somit um einen neuen Fehler handelt.
 - Fall 2a) (geerbter Error): oBdA $q'_1 \in E_1$. Daraus folgt $w_1 v_1 \in StT_1 \subseteq cont(PrT_1) \subseteq ET_1$. Da gilt $q_{02} \xRightarrow{w_2 v_2}$, erhalten wir $w_2 v_2 \in L_2 \subseteq EL_2$. Dadurch ergibt sich $wv \in ET_1 \| EL_2$ mit $w = prune(wv)$ und somit ist w in der rechten Seite der Gleichung enthalten.
 - Fall 2b) (neuer Error): oBdA $a \in I_1 \cap O_2$ mit $q'_1 \not\xrightarrow{a} \wedge q'_2 \xrightarrow{a}$. Daraus folgt $w_1 v_1 a \in MIT_1 \subseteq ET_1$ und $w_2 v_2 a \in L_2 \subseteq EL_2$. Damit ergibt sich $wva \in ET_1 \| EL_2$, da $a \in O_2 \subseteq O_{12}$ gilt $w = prune(wva)$ und somit ist w in der rechten Seite der Gleichung enthalten.

1. “ \supseteq ”:

Wegen der Abgeschlossenheit beider Seiten der Gleichung gegenüber $cont$ betrachten wir auch in diesem Fall nur ein präfix-minimales Element $x \in prune((ET_1 \| EL_2) \cup (EL_1 \| ET_2))$. Da x durch die Anwendung der $prune$ -Funktion entstanden ist, existiert ein $y \in O_{12}$ mit $xy \in (ET_1 \| EL_2) \cup (EL_1 \| ET_2)$. OBdA gehen wir davon aus, dass $xy \in ET_1 \| EL_2$ gilt, d.h. es gibt $w_1 \in ET_1$ und $w_2 \in EL_2$ mit $xy \in w_1 \| w_2$.

Weiterführend werden wir für alle Fälle von xy zeigen, dass es ein $v \in PrT(S_1 \| S_2) \cup MIT(S_1 \| S_2)$ gibt, das ein Präfix von xy ist und v entweder auf ein Input aus I_{12} endet oder $v = \varepsilon$. Da v entweder leer ist oder auf einen Input endet, muss v ein Präfix von x sein. ε ist Präfix von jedem Wort und sobald x mindestens einen Buchstaben enthält, kann y durch die Definition von $prune$ nur aus Outputs bestehen und somit muss das Ende von v vor dem Anfang von y liegen. x hat dadurch ein Präfix in $PrT(S_1 \| S_2) \cup MIT(S_1 \| S_2)$, dann ist x in der Fortsetzung dieser Menge enthalten und somit gilt $x \in ET_{12}$.

Sei v_1 das kürzeste Präfix von w_1 in $PrT_1 \cup MIT_1$. Falls $w_2 \in L_2$, so sei $v_2 = w_2$, sonst soll v_2 das kürzeste Präfix von w_2 in $PrT_2 \cup MIT_2$ sein. Jede Aktion in v_1 und v_2 hängt mit einer aus xy zusammen. Wir gehen nun davon aus, dass entweder $v_2 = w_2 \in L_2$ gilt oder die letzte Aktion von v_1 findet vor oder gleichzeitig mit der letzten Aktion von v_2 statt. Ansonsten endet $v_2 \in PrT_2 \cup MIT_2$ vor v_1 und somit ist dieser Fall analog zu v_1 endet vor v_2 .

- Fall 1 ($v_1 = \varepsilon$): Dadurch dass $\varepsilon \in PrT_1 \cup MIT_1$, ist bereits in S_1 ein Error lokal erreichbar. Wir wähle $v'_2 = v' = \varepsilon$, somit ist v'_2 ein Präfix von v_2 .
- Fall 2 ($v_1 \neq \varepsilon$): Aufgrund der Definitionen von PrT und MIT endet v_1 auf ein $a \in I_1$, d.h. $v_1 = v'_1 a$. v' sei das Präfix von xy , das mit der letzten Aktion von v_1 endet, d.h. mit a , und $v'_2 = v'|_{\Sigma_2}$. Falls $v_2 \in L_2$, dann ist v'_2 ein Präfix von v_2 , da kein Fehler möglich ist in der Parallelkomposition und somit maximal das

gesamte Wort v_2 bereits in v' enthalten sein kann durch Projektion auf Σ_2 . Falls $v_2 \in PrT_2 \cup MIT_2$ gilt, dann ist durch die Annahme, dass v_2 nicht vor v_1 endet, v'_2 ein Präfix von v_2 . Im Fall $v_2 \in MIT_2$ können wir sogar schließen, dass v'_2 ein echtes Präfix von v_2 ist, da v_2 auf $b \in I_2$ endet und somit der letzte Input b noch nicht der fehlende sein kann.

In allen Fällen erhalten wir $q_{02} \xRightarrow{v'_2} (*)$ und desweiteren ist $v'_2 = v'|_{\Sigma_2}$ ein Präfix von v_2 und $v' \in v_1 \| v'_2$ ist ein Präfix von xy .

- Fall 1 ($v_1 \in MIT_1$ und $v_1 \neq \varepsilon$): Es gibt $q_{01} \xRightarrow{v'_1} q_1 \not\xrightarrow{a}$ und sei $v' = v''a$.
 - Fall 1a) ($a \notin Synch(S_1, S_2)$): Es folgt $a \notin \Sigma_2$ und durch (*) folgt $q_{02} \xRightarrow{v'_2} q_2$ mit $v'' \in v'_1 \| v'_2$. Dadurch erhalten wir $(q_{01}, q_{02}) \xRightarrow{v''} (q_1, q_2) \not\xrightarrow{a}$ mit $a \in I_{12}$. Somit können wir wählen $v := v''a = v' \in MIT(S_1 \| S_2)$.
 - Fall 1b) ($a \in \Sigma_2$): Es folgt $a \in O_2$ und $v'_2 = v''_2a$. Durch (*) erhalten wir $q_{02} \xRightarrow{v''_2} q_2 \xrightarrow{a}$ mit $v'' \in v'_1 \| v'_2$. Daraus ergibt sich $(q_{01}, q_{02}) \xRightarrow{v''} (q_1, q_2)$ mit $q_1 \not\xrightarrow{a}, a \in I_1, q_2 \xrightarrow{a}, a \in O_2$, somit gilt $(q_1, q_2) \in E_{12}$. Wir wählen $v := prune(v'') \in PrR(S_1 \| S_2)$.
- Fall 2 ($v_1 \in PrT_1$): $\exists u_1 \in O_1^* : q_{01} \xRightarrow{v_1} q_1 \xRightarrow{u_1} q'_1$ mit $q'_1 \in E_1$. Es gilt $q_{02} \xRightarrow{v'_2} q_2$ mit $(q_{01}, q_{02}) \xRightarrow{v'_1} (q_1, q_2)$.
 - Fall 2a) ($u_2 \in (O_1 \cap I_2)^*, c \in (O_1 \cap I_2)$, sodass u_2c Präfix von $u_1|_{I_2}$ mit $q_2 \xRightarrow{u_2} q'_2 \not\xrightarrow{c}$): Für das Präfix u'_1c von u_1 mit $u'_1c|_{I_2} = u_2c$ wissen wir, dass $q_1 \xRightarrow{u'_1} q'_1 \xrightarrow{c}$. Somit gilt $u'_1 \in u'_1 \| u_2$ und $(q_1, q_2) \xRightarrow{u'_1} (q'_1, q'_2) \in E_{12}$, da für S_2 der entsprechende Input fehlt, der mit dem c Output von S_1 zu koppeln wäre, es handelt sich also um einen neuen Error. Wir wählen $v := prune(v'u'_1) \in PrT(S_1 \| S_2)$, dies ist ein Präfix von v' , da $u_1 \in O_1^*$.
 - Fall 2b) ($q_{02} \xRightarrow{u_2} q'_2$ mit $u_2 = u_1|_{I_2}$): Somit ist $u_1 \in u_1 \| u_2$ und $(q_1, q_2) \xRightarrow{u_1} (q'_1, q'_2) \in E_{12}$, da $q'_1 \in E_1$ und somit handelt es sich um einen geerbten Error. Wir wählen nun $v := prune(v'u_1) \in PrT(S_1 \| S_2)$, das wiederum ein Präfix von v' ist.

2.:

Es ist durch die Definition klar, dass gilt $L_i \subseteq EL_i$ und $ET_i \subseteq EL_i$. Wir beginnen mit der Argumentation von der rechten Seite der Gleichung aus:

$$\begin{aligned}
 & (EL_1 \parallel EL_2) \cup ET_{12} \stackrel{2.4}{=} \\
 & (L_1 \cup ET_1) \parallel (L_2 \cup ET_2) \cup ET_{12} = \\
 & \underbrace{(L_1 \parallel ET_2)}_{\subseteq (EL_1 \parallel ET_2)} \cup \underbrace{(ET_1 \parallel L_2)}_{\subseteq (ET_1 \parallel EL_2)} \cup (L_1 \parallel L_2) \cup \underbrace{(ET_1 \parallel ET_2)}_{\subseteq (EL_1 \parallel ET_2)} \cup ET_{12} = \\
 & \quad \stackrel{1.}{\subseteq} ET_{12} \quad \stackrel{1.}{\subseteq} ET_{12} \quad \stackrel{1.}{\subseteq} ET_{12} \\
 & (L_1 \parallel L_2) \cup ET_{12} \stackrel{1.5}{=} \\
 & L_{12} \cup ET_{12} \stackrel{2.4}{=} \\
 & EL_{12}
 \end{aligned}$$

□

Korrolar 2.6. \sqsubseteq_E ist eine Präkongruenz.

Beweis. Es muss gezeigt werden, dass wenn $S_1 \sqsubseteq_E S_2$ gilt, dass auch $S_3 \parallel S_1 \sqsubseteq S_3 \parallel S_2$ gilt. D.h. es ist zu zeigen, dass aus $ET_1 \subseteq ET_2$ und $EL_1 \subseteq EL_2$ folgt, $ET(S_3 \parallel S_1) \subseteq ET(S_3 \parallel S_2)$ und $EL(S_3 \parallel S_1) \subseteq EL(S_3 \parallel S_2)$.

- $ET(S_3 \parallel S_1) \stackrel{2.5}{=} \stackrel{1.}{=} cont(prune((ET_3 \parallel EL_1) \cup (EL_3 \parallel ET_1)))$
 $\quad \begin{array}{l} ET_1 \subseteq ET_2 \\ \text{und} \\ EL_1 \subseteq EL_2 \end{array} \subseteq cont(prune((ET_3 \parallel EL_2) \cup (EL_3 \parallel ET_2)))$
 $\stackrel{2.5}{=} \stackrel{1.}{=} ET(S_3 \parallel S_2)$
- $EL(S_3 \parallel S_1) \stackrel{2.5}{=} \stackrel{2.}{=} (EL_3 \parallel EL_1) \cup E_{31}$
 $\quad \begin{array}{l} EL_1 \subseteq EL_2 \\ \text{und} \\ ET_{31} \subseteq ET_{32} \end{array} \subseteq (EL_3 \parallel EL_2) \cup ET_{32}$
 $\stackrel{2.5}{=} \stackrel{2.}{=} EL(S_3 \parallel S_2)$

□

In [BV14] wurde auch die Verfeinerung von EIOs als Relation betrachtet mit Spezifikation und Implementierung. Hier soll ebenfalls eine Verfeinerungsrelation über EIOs betrachtet werden, jedoch im Zusammenhang mit den Definitionen von oben und Satz 2.5.

Lemma 2.7 (Verfeinerung mit Errors). *Gegeben sind zwei EIOs S_1, S_2 mit der gleichen Signatur. Wenn für alle EIOs U gilt, S_2 und U kommunizieren gut, folgt S_1 und U kommunizieren gut, dann verfeinert S_1 S_2 . Diese Verfeinerung entspricht der Relation \sqsubseteq_E von oben, die hier dann wie folgt definiert ist: wenn $U \parallel S_1 \sqsubseteq_E^B U \parallel S_2$ für alle U , dann gilt $S_1 \sqsubseteq_E S_2$.*

Beweis. Da S_1 und S_2 die gleichen Signaturen haben, definieren wir: $I := I_1 = I_2$ und $O := O_1 = O_2$. Für jeden der Partner U gilt $I_U = O$ und $O_U = I$. Um zu zeigen, dass $S_1 \sqsubseteq S_2$ müssen wir zeigen, dass gilt:

- $ET(S_1) \subseteq ET(S_2)$
- $EL(S_1) \subseteq EL(S_2)$

Wir wählen ein präfix-minimales Element $w \in ET(S_1)$ und müssen dann zeigen, dass dieses w oder eines seiner Präfixe in $ET(S_2)$ enthalten ist, um die erste Inklusion zu zeigen.

- Fall 1 ($w = \varepsilon$): Es ist ein Error lokal erreichbar in S_1 . Wir nehmen für U einen Automaten, der nur aus dem Startzustand und einer Schleife für alle $x \in I_U$ besteht. Somit kann S_1 die gleichen Error-Zustände lokal erreichen wie $U \parallel S_1$. Daraus folgt, dass auch $U \parallel S_2$ einen lokal erreichbaren Error-Zustand haben muss. Durch unsere Definition von U kann dieser Fehler nur geerbt werden von S_2 . Es muss also in S_2 ein Error-Zustand durch interne Handlungen und Outputs erreichbar sein, d.h. $\varepsilon \in PrT(S_2)$.
- Fall 2 ($w = x_1 \dots x_n x_{n+1}$) $\in \Sigma^+$ mit $n \geq 0$ und $x_{n+1} \in I$: Wir betrachten die folgenden Partner U , siehe auch Abbildung 2.1:

- $Q_U = \{q_0, q_1, \dots, q_{n+1}\}$
- $q_{0U} = q_0$
- $E_U = \emptyset$
- $\delta_U = \{(q_i, x_{i+1}, q_{i+1}) \mid 0 \leq i \leq n\} \cup$
 $\{(q_i, x, q_{n+1}) \mid x \in I_U \setminus \{x_{i+1}\}, 0 \leq i \leq n\} \cup$
 $\{(q_{n+1}, x, q_{n+1}) \mid x \in I_U\}$

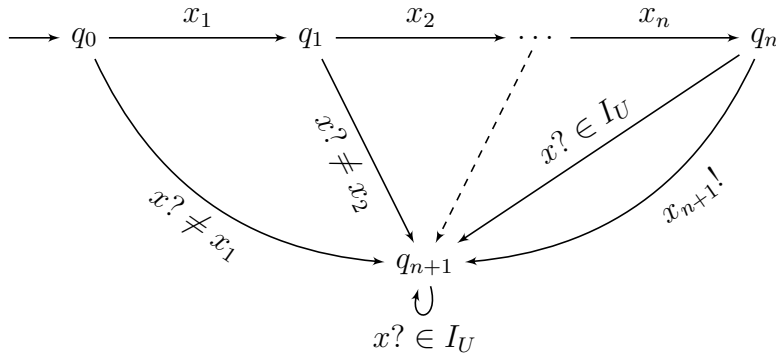


Abbildung 2.1: $x? \neq x_i$ steht für alle $x \in I_U \setminus \{x_i\}$

Wir können für w zwei Fälle unterscheiden. Beide führen zu $\varepsilon \in PrT(U \parallel S_1)$.

- Fall 2a) ($w \in MIT(S_1)$): In $U \parallel S_1$ erhalten wir $(q_0, q_{01}) \xrightarrow{x_1 \dots x_n} (q_n, q')$ mit $q' \not\xrightarrow{x_{n+1}}$ und $q_n \xrightarrow{x_{n+1}}$. Deshalb gilt $(q_n, q') \in E_{U \parallel S_1}$ und $x_1 \dots x_n \in StT(U \parallel S_1)$. Da alle Aktionen aus w bis auf x_{n+1} synchronisiert werden gilt $x_1, \dots, x_n \in O_{U \parallel S_1}$. Daraus ergibt sich dann $\varepsilon \in PrT(U \parallel S_1)$.
- Fall 2b) ($w \in PrT(S_1)$): In $U \parallel S_1$ erhalten wir $(q_0, q_{01}) \xrightarrow{u} (q_{n+1}, q'') \xrightarrow{u} (q_{n+1}, q')$ für $u \in O^*$ und $q' \in E_1$. Daraus folgt $(q_{n+1}, q') \in E_{U \parallel S_1}$ und somit $wu \in StT(U \parallel S_1)$. Da alle Handlungen aus w synchronisiert werden gilt $x_1, \dots, x_n, x_{n+1} \in O_{U \parallel S_1}$ und da $u \in O^*$ folgt daraus $u \in O_{U \parallel S_1}^*$. Somit ergibt sich $\varepsilon \in PrT(U \parallel S_1)$.

Da wir wissen, dass $\varepsilon \in StT(U \parallel S_1)$ gilt, können wir durch $U \parallel S_1 \sqsubseteq_E^B U \parallel S_2$ schließen, dass auch in $U \parallel S_2$ ein Error lokal erreichbar sein muss.

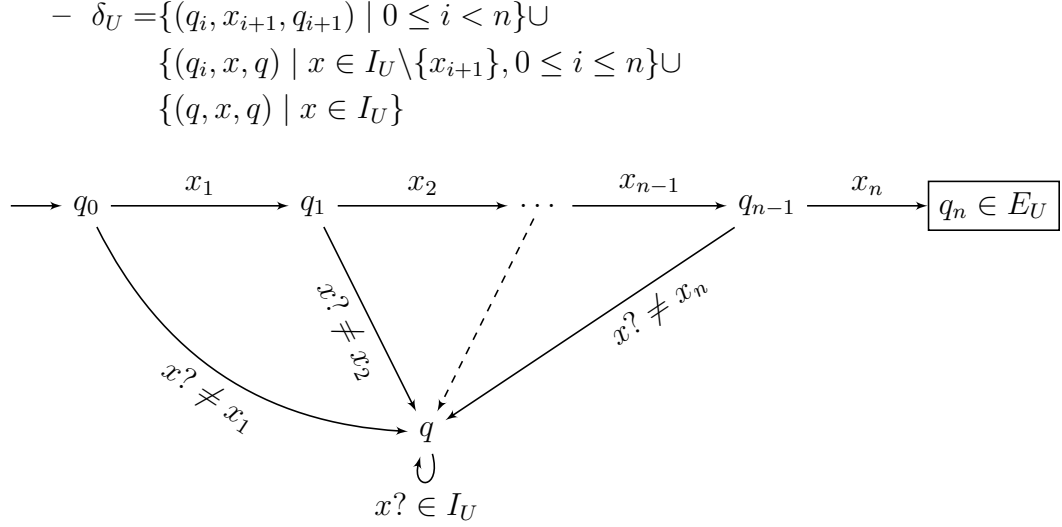
Dieser Error kann geerbt oder neu sein.

- Fall 2i) (neuer Error): Da jeder Zustand von U alle Inputs $x \in O = I_U$ zulässt, muss ein lokal erreichbarer Error einer sein, bei dem ein Output $a \in O_U$ von U möglich ist, der nicht mit einem passenden Input aus S_2 synchronisiert werden kann. Durch die Konstruktion von U sind in q_{n+1} keine Outputs möglich. Ein neuer Error muss also die Form (q_i, q') haben mit $i \leq n, q' \not\xrightarrow{x_{i+1}}$ und $x_{i+1} \in O_U = I$. Durch Projektion erhalten wir dann $q_{02} \xrightarrow{x_1 \dots x_i} q' \not\xrightarrow{x_{i+1}}$ und damit gilt $x_1 \dots x_{i+1} \in MIT(S_2) \subseteq ET(S_2)$. Somit ist ein Präfix von w in $ET(S_2)$ enthalten.
- Fall 2ii) (geerbter Error): U hat $x_1 \dots x_i u$ ausgeführt mit $u \in I_U^* = O^*$ und ebenso hat S_2 diesen Weg ausgeführt. Durch dies hat S_2 einen Zustand in E_2 erreicht, da von U keine Fehler geerbt werden können. Es gilt dann $prune(x_1 \dots x_i u) = prune(x_1 \dots x_i) \in PrT(S_2) \subseteq ET(S_2)$. Da $x_1 \dots x_i$ ein Präfix von w ist, für auch in diesem Fall ein Präfix von w zu einem Error.

Um uns von der zweiten Inklusion zu überzeugen reicht es zu zeigen, dass $L(S_1) \setminus ET(S_1) \subseteq EL(S_2)$ gilt, da wir die erste Inklusion bereits bewiesen haben und wegen der Definition von EL .

Wir nehmen uns dafür ein beliebiges $w \in L(S_1) \setminus ET(S_1)$ und zeigen, dass es in $EL(S_2)$ enthalten ist.

- Fall 1 ($w = \varepsilon$): Da ε immer in $EL(S_2)$ enthalten ist, haben wir hier nichts zu zeigen.
- Fall 2 ($w = x_1 \dots x_n$ mit $n \geq 1$): Wir konstruieren einen Partner U wie folgt, siehe dazu auch Abbildung 2.2:
 - $Q_U = \{q, q_0, q_1, \dots, q_n\}$
 - $q_{0U} = q_0$
 - $E_U = q_n$


 Abbildung 2.2: $x? \neq x_i$ steht für alle $x \in I_U \setminus \{x_i\}$, q_n ist der einzige Error-Zustand

Da $q_{01} \xRightarrow{w} q$ gilt, wissen wir, dass $U|S_1$ einen lokal erreichbaren Error hat. Somit muss $U|S_2$ ebenfalls einen lokal erreichbaren Error haben.

- Fall 2a) (neuer Error aufgrund von $x_i \in O_U$ und $q_{02} \xRightarrow{x_1 \dots x_{i-1}} q' \not\xrightarrow{x_i}$): Es gilt $x_1 \dots x_i \in MIT(S_2)$ und somit $w \in EL(S_2)$. Anzumerken ist, dass nur auf diesem Weg Outputs von U möglich sind, deshalb gibt es keine anderen Outputs von U , die zu einem neuen Fehler führen können.
- Fall 2b) (neuer Error aufgrund von $a \in O_2$): Der einzige Zustand, in dem U nicht alle Inputs erlaubt sind, ist q_n , der bereits ein Error-Zustand ist. Falls dieser Zustand erreichbar ist in $U||S_2$, dann besitzt der komponierte EIO einen geerbten Error und es gilt $w \in L(S_2) \subseteq EL(S_2)$.
- Fall 2c) (geerbter Error von U): Da der einzige Zustand aus E_U q_n ist und alle Aktionen synchronisiert sind, ist dies nur möglich, wenn gilt $q_{02} \xRightarrow{x_1 \dots x_n}$. In diesem Fall gilt wie im letzten $w \in L(S_2) \subseteq EL(S_2)$.
- Fall 2d) (geerbter Error von S_2): Es gilt dann $q_{02} \xRightarrow{x_1 \dots x_i u} q' \in E_2$ für $i \geq 0$ und $u \in O^*$. Somit ist $x_1 \dots x_i u \in StT(S_2)$ und damit $prune(x_1 \dots x_i u) = prune(x_1 \dots x_i) \in PrT(S_2) \subseteq EL(S_2)$. Damit gilt $w \in EL(S_2)$.

□

Satz 2.8 (Full Abstractness für lokale Error Semantik). Seien S_1, S_2 zwei EIOs mit derselben Signatur. Dann gilt $S_1 \sqsubseteq_E^C S_2 \Leftrightarrow S_1 \sqsubseteq_E S_2$, insbesondere \sqsubseteq_E ist eine Präkongruenz.

Beweis. Wie bereits in 2.6 festgehalten, ist \sqsubseteq_E eine Präkongruenz.

“ \Leftarrow ”: Im Beweis von 2.7 wurde bereits festgestellt wenn $\varepsilon \in ET(S)$ gilt, dass ein Error lokal erreichbar ist in S . Somit impliziert $S_1 \sqsubseteq_E S_2$, dass $\varepsilon \in ET(S_2)$ gilt, wenn

$\varepsilon \in ET(S_1)$. Dadurch folgt auch, dass ebenfalls $S_1 \sqsubseteq_E^B S_2$ gilt. Somit folgt aus $S_1 \sqsubseteq_E S_2$ der relationale Zusammenhang $S_1 \sqsubseteq_E^C S_2$.

“ \Rightarrow ”: Durch die Definition von \sqsubseteq_E^C folgt aus $S_1 \sqsubseteq_E^C S_2$ $U \parallel S_1 \subseteq U \parallel S_2$ für alle EIOs U , die mit S_1 komponierbar sind. Somit folgt auch die Gültigkeit von $U \parallel S_1 \sqsubseteq_E^B U \parallel S_2$ für alle diese EIOs U . Mit Lemma 2.7 ergibt sich dann $S_1 \sqsubseteq_E S_2$. \square

Korrolar 2.9. *Ein EIO S_1 verfeinert einen EIO S_2 genau dann wenn für alle EIOs U für die gilt S_2 kommuniziert gut mit U folgt S_1 kommuniziert ebenfalls gut mit U . Dies lässt sich formal wie folgt ausdrücken: $S_1 \sqsubseteq_E S_2 \Leftrightarrow U \parallel S_1 \subseteq U \parallel S_2$ für alle Partner U .*

Beweis. “ \Rightarrow ”: Diese Richtung folgt aus dem Beweis von Satz 2.8.

“ \Leftarrow ”: Diese Richtung folgt wurde in Lemma 2.7 bewiesen. \square

Literaturverzeichnis

- [BV14] Ferenc Bujtor und Walter Vogler, *Error-pruning in interface automata*, Tech. report, Universität Augsburg, 2014.