

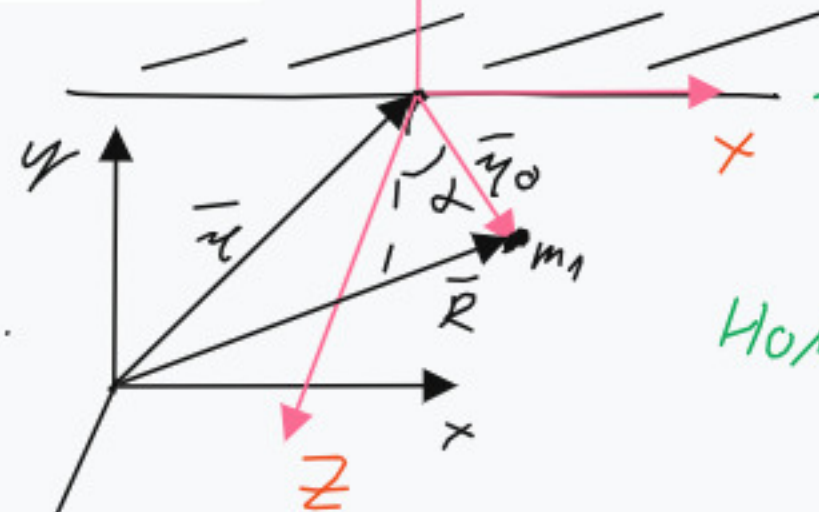
Функция Лагранжа

Задача 1. Найти функцию Лагранжа для плоского маятника, точка подвеса которого:
 б) совершает горизонтальные колебания по закону $a \cos \varphi$;
 в) совершает вертикальные колебания по закону $a \cos \varphi$.

РЕШЕНИЕ

а) $L = T - \Pi$

$T = \frac{m}{2} V^2$



l - длина маятника

Будем решать, исходя из того, что

2-обобщенными координатами

(единственная и не повторяется)

тут
 Но по потенциальной энергии.

$\vec{R} = \vec{r} + \vec{r}_0$
 $\dot{\vec{R}} = \dot{\vec{r}} + \dot{\vec{r}}_0$
 $\vec{V} = \vec{V}_{пер} + \vec{V}_{отн}$

A, B, C - константы.

$\vec{r} = \begin{pmatrix} A + a \cos \varphi \\ B \\ C \end{pmatrix}$

мне про φ и φ ли не поворачивать, считав $\varphi(t)$ и $\alpha(t)$

$\vec{r}_0 = \begin{pmatrix} l \sin \alpha \\ -l \cos \alpha \\ 0 \end{pmatrix}$

$\dot{\vec{r}} = \begin{pmatrix} -a \sin \varphi \dot{\varphi} + \dot{a} \cos \varphi \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$\dot{\vec{r}}_0 = \begin{pmatrix} l \cos \alpha \dot{\alpha} \\ l \sin \alpha \dot{\alpha} \\ 0 \end{pmatrix}$

$T = \frac{m}{2} [(\dot{a} \cos \varphi - a \sin \varphi \dot{\varphi} + l \cos \alpha \dot{\alpha})^2 + l^2 \sin^2 \alpha \dot{\alpha}^2 + 0]$

$\Pi = -mg l \cos \alpha$

$L = \frac{m}{2} [(\dot{a} \cos \varphi - a \sin \varphi \dot{\varphi} + l \cos \alpha \dot{\alpha})^2 + l^2 \sin^2 \alpha \dot{\alpha}^2 + 0] + mg l \cos \alpha$

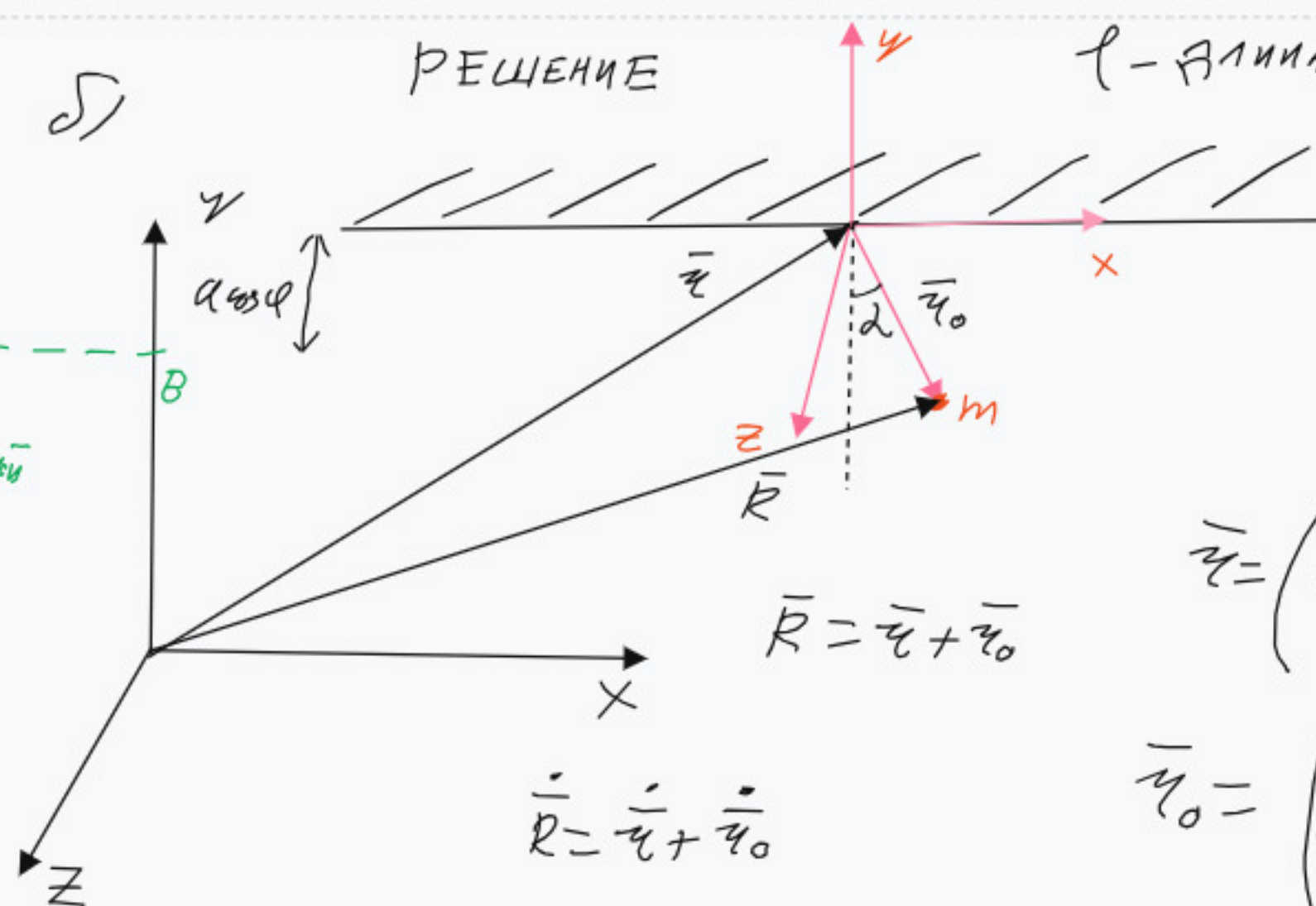
5)

РЕШЕНИЕ

l - ДЛИНА МАСТИЧКИ

Б УЖЕ РЕШАТЬ,
ИСХОДЯ ИЗ ТОГО, ЧТО
2-ОБЩЕИМЫМ
КООРДИНАТА
(ЕДИНИЦЕНАЯ
И НЕ ПОВТОРИМАСЯ 😊 😊)

ТУТ НАМ
ПОТЕНЦИАЛЬН
ЭНЕРГИИ



$$\vec{R} = \vec{r} + \vec{r}_0$$

$$\dot{\vec{R}} = \dot{\vec{r}} + \dot{\vec{r}}_0$$

$$\vec{V} = \dot{\vec{R}} = \begin{pmatrix} l \cos \alpha \dot{\alpha} \\ \dot{a} \cos \varphi - a \sin \varphi \dot{\varphi} + l \sin \alpha \dot{\alpha} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$L = T - \Pi$$

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} A \\ B + a \cos \varphi \\ C \end{pmatrix}$$

$$\vec{r}_0 = \begin{pmatrix} l \sin \alpha \\ -l \cos \alpha \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\dot{\vec{r}} = \begin{pmatrix} 0 \\ \dot{a} \cos \varphi - a \sin \varphi \dot{\varphi} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\dot{\vec{r}}_0 = \begin{pmatrix} l \cos \alpha \dot{\alpha} \\ + l \sin \alpha \dot{\alpha} \\ 0 \end{pmatrix}$$

МНЕ ПРО
q И phi НИЧЕГО
НЕ ГОВОРЯТ,
СЧИТАЮ phi И alpha

$$T = \frac{m}{2} V^2 = \frac{m}{2} \left[l^2 \cos^2 \alpha \dot{\alpha}^2 + (\dot{a} \cos \varphi - a \sin \varphi \dot{\varphi} + l \sin \alpha \dot{\alpha})^2 + 0 \right]$$

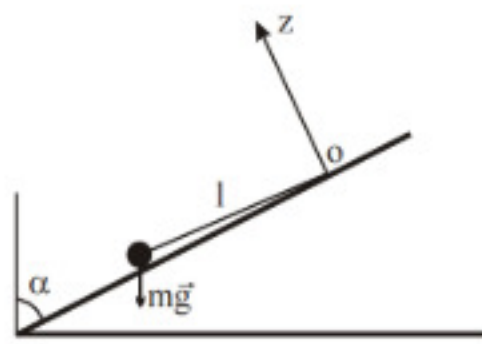
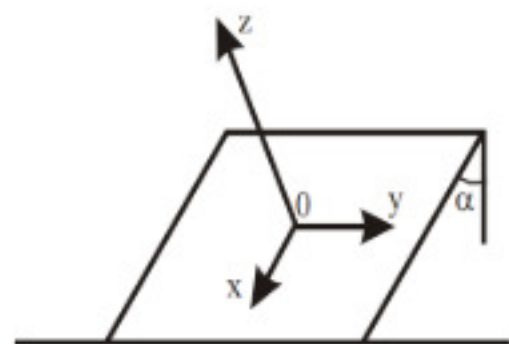
$$\Pi = mg(a \cos \varphi - l \cos \alpha)$$

$$T - \Pi = \frac{m}{2} \left[l^2 \cos^2 \alpha \dot{\alpha}^2 + (\dot{a} \cos \varphi - a \sin \varphi \dot{\varphi} + l \sin \alpha \dot{\alpha})^2 + 0 \right] - mg(a \cos \varphi - l \cos \alpha)$$

Задача 2. Математический маятник массы m и длины l совершает колебания в плоскости, расположенной под углом α к вертикали (рис а и б). Определить функцию Лагранжа.

$$Q_4 = 0$$

$$Q_5 = 0$$



$L = ?$

$$L = T - \Pi$$

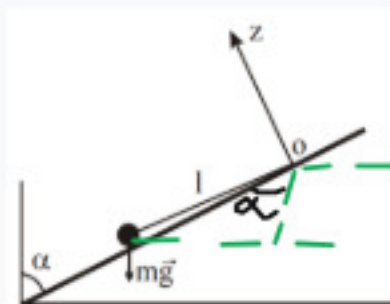
$F = 3$ — МАТЕРИАЛЬНЫЕ ТОЧКИ.
 $L = 2$ — ЧИСЛО СВЯЗЕЙ
 $F = 1$ — СТЕПЕНИ СВОБОДЫ

$$L = 2$$

ТАИИАН
 ВДОЛ
 НЕПРЯВЛЯЮЩЕЙ
 ПЛОСКОСТИ

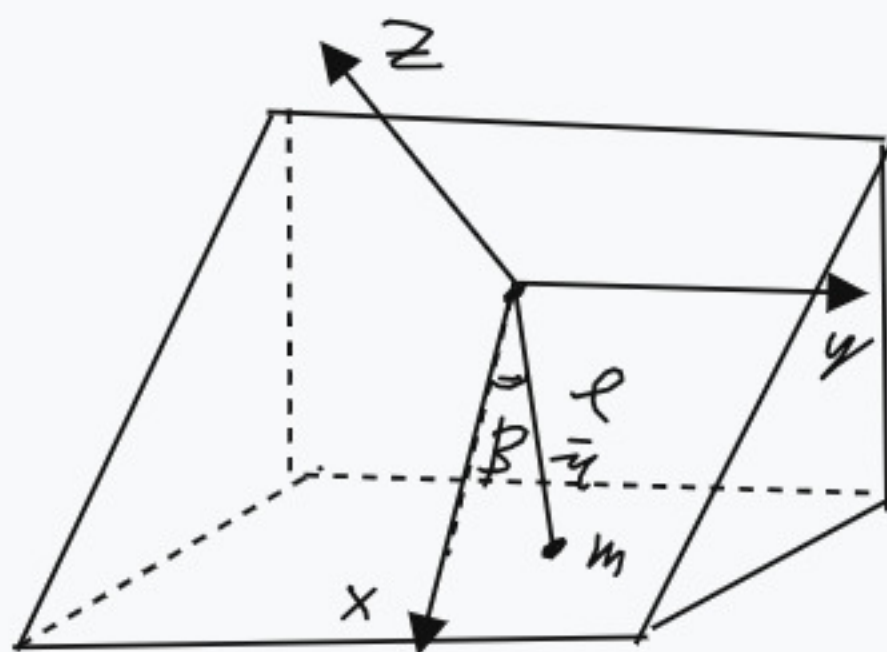
+

НАТЯНУТАЯ НИТКА НА ПЛОСКОСТИ



— — — — — ПОЛЬ ПОТЕНЦИАЛЬНОЙ ЭНЕРГИИ

$$\Pi = -mg l \cos \alpha$$



$$\vec{r} = \begin{pmatrix} l \cos \beta \\ l \sin \beta \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\vec{v} = \dot{\vec{r}} = \begin{pmatrix} -l \sin \beta \dot{\beta} \\ l \cos \beta \dot{\beta} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$T = \frac{mv^2}{2} = \frac{m}{2} (l^2 \sin^2 \beta \dot{\beta}^2 + l^2 \cos^2 \beta \dot{\beta}^2) = \frac{m}{2} l^2 \dot{\beta}^2$$

$$L = T - \Pi = \frac{m l^2 \dot{\beta}^2}{2} + mg l \cos \alpha$$

ФУНКЦИЯ ЛАГРАНЖА.

✓3

Цилиндрическая с.к.: $q_1 = r$; $q_2 = \varphi$; $q_3 = z$

$$x = r \cos \varphi, y = r \sin \varphi, z = z$$

$$L = T - \Pi$$

$$\dot{x} = \dot{r} \cos \varphi - r \sin \varphi \cdot \dot{\varphi}$$

$$\dot{y} = \dot{r} \sin \varphi + r \cos \varphi \dot{\varphi}$$

$$\dot{z} = \dot{z}$$

$$T = \frac{m}{2} (\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2) = \frac{m}{2} \left((\dot{r} \cos \varphi - r \sin \varphi \dot{\varphi})^2 + \dot{z}^2 + (\dot{r} \sin \varphi + r \cos \varphi \dot{\varphi})^2 \right) =$$

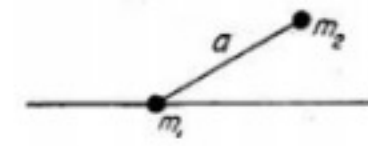
$$= \frac{m}{2} \left(\dot{r}^2 \cos^2 \varphi + r^2 \sin^2 \varphi \dot{\varphi}^2 - 2 \dot{r} \dot{\varphi} \cos \varphi \sin \varphi + \dot{z}^2 + \dot{r}^2 \sin^2 \varphi + 2 \dot{r} \dot{\varphi} \cos \varphi \sin \varphi + r^2 \cos^2 \varphi \dot{\varphi}^2 \right) =$$

$$= \frac{m}{2} (\dot{r}^2 + r^2 \dot{\varphi}^2 + \dot{z}^2)$$

$$\Pi = 0$$

$$L = m(\dot{r}^2 + r^2 \dot{\varphi}^2 + \dot{z}^2)$$

Задача 4. Напишите функцию Лагранжа системы состоящей из точки массой m_1 движущейся по горизонтальной прямой, и точки массой m_2 , движущейся в вертикальной плоскости, в поле силы тяжести (см. рисунок).



Ано

m_1
 m_2
 a

Число степеней свободы:

$$F = 3N - L = 3 \cdot 2 - 3 = 3$$

число
материальных
точек

число
связей

(+2, так как m_1 в поле пружины
+1, так как m_2 и m_1 соединены
палочкой)

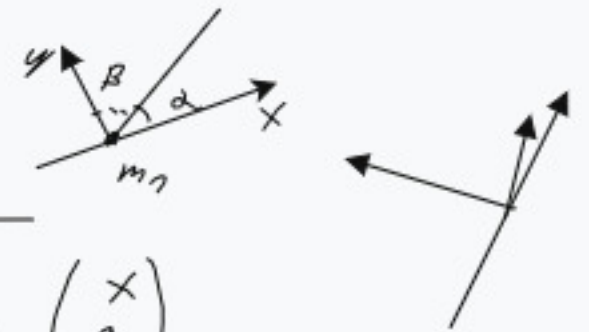
Рассмотрим обобщенные координаты так

$$q_1 = x_1$$

$$q_2 = \alpha$$

$$q_3 = \beta$$

поле потенциальной
энергии



$$L = T - \Pi$$

$$T = \frac{m_1}{2} \dot{x}^2 + \frac{m_2}{2} \left[(\dot{x} - a \sin \alpha \dot{\alpha})^2 + (a \cos \beta \cos \alpha \dot{\alpha} - a \sin \beta \sin \alpha \dot{\beta})^2 + (a \cos \beta \sin \alpha \dot{\beta} + a \sin \beta \cos \alpha \dot{\alpha})^2 \right] \quad \ominus$$

$$\begin{aligned} & \ominus \frac{m_1 \dot{x}^2}{2} + \frac{m_2}{2} \left[(\dot{x}^2 - 2a \sin \alpha \dot{\alpha} \dot{x} + a^2 \sin^2 \alpha \dot{\alpha}^2) + (a^2 \cos^2 \beta \cos^2 \alpha \dot{\alpha}^2 - 2a \sin \beta \cos \beta \cos \alpha \sin \alpha \dot{\beta} \dot{\alpha} + \right. \\ & \left. + a^2 \sin^2 \beta \sin^2 \alpha \dot{\beta}^2) + (a^2 \cos^2 \beta \sin^2 \alpha \dot{\beta}^2 + 2a \sin \beta \cos \beta \sin \alpha \cos \alpha \dot{\beta} \dot{\alpha} + a^2 \sin^2 \beta \cos^2 \alpha \dot{\alpha}^2) \right] \quad \oplus \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \vec{r}_1 &= \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \vec{r}_2 &= \begin{pmatrix} x + a \cos \alpha \\ a \cos \beta \sin \alpha \\ a \sin \beta \sin \alpha \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\dot{\vec{r}}_1 = \begin{pmatrix} \dot{x} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\dot{\vec{r}}_2 = \begin{pmatrix} \dot{x} - a \sin \alpha \dot{\alpha} \\ a \cos \beta \cos \alpha \dot{\alpha} - a \sin \beta \sin \alpha \dot{\beta} \\ a \cos \beta \sin \alpha \dot{\beta} + a \sin \beta \cos \alpha \dot{\alpha} \end{pmatrix}$$

$$T = \frac{m_1 \dot{x}^2}{2} + \frac{m_2}{2} \left[a^2 \cos^2 \alpha \dot{\alpha}^2 + a^2 \sin^2 \alpha \dot{\beta}^2 + \dot{x}^2 + a^2 \sin^2 \alpha \dot{\alpha}^2 - 2a \sin \alpha \dot{\alpha} \dot{x} \right] \quad \ominus$$

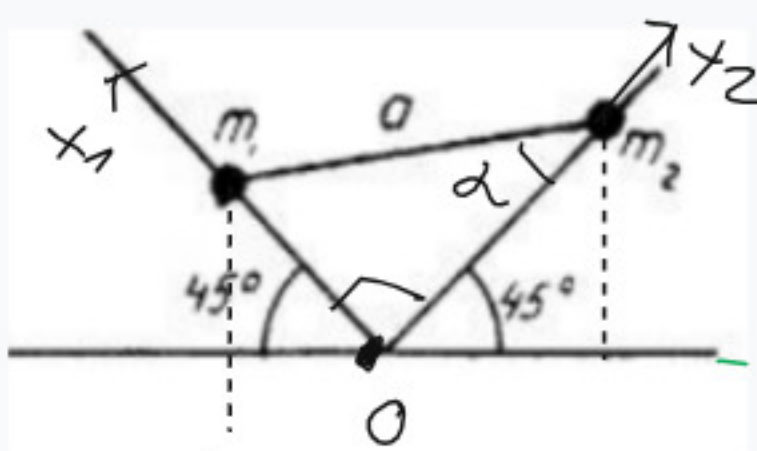
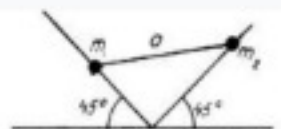
$$\ominus \frac{m_1 \dot{x}^2}{2} + \frac{m_2}{2} \left[a^2 \dot{\alpha}^2 + a^2 \sin^2 \alpha \dot{\beta}^2 + \dot{x}^2 - 2a \sin \alpha \dot{\alpha} \dot{x} \right] \quad \ominus$$

$$\ominus \frac{(m_1 + m_2) \dot{x}^2}{2} + \frac{m_2}{2} \left[a^2 (\dot{\alpha}^2 + \sin^2 \alpha \dot{\beta}^2) - 2a \sin \alpha \dot{\alpha} \dot{x} \right]$$

$$\Pi = m_2 g a \sin \alpha \sin \beta$$

$$L = \frac{(m_1 + m_2) \dot{x}^2}{2} + \frac{m_2}{2} \left[a^2 (\dot{\alpha}^2 + \sin^2 \alpha \dot{\beta}^2) - 2a \sin \alpha \dot{\alpha} \dot{x} \right] - m_2 g a \sin \alpha \sin \beta$$

Задача 5. Напишите функцию Лагранжа системы точек массы, которых m_1 и m_2 , движущихся по прямым, образующим угол 45° с горизонтом, в поле силы тяжести (см. рисунок).



ПОЛЕ ПОТЕНЦИАЛЬНОЙ ЭНЕРГИИ

В КАЧЕСТВЕ ОБОБЩЕННОЙ Координаты ВВИБЕРУ УГОЛ α

ДАНО
 m_1, m_2
 $L = ?$

РЕШЕНИЕ
Число материальных точек. (2)

$F = 3N - 2$
↓
Число связей (свободы)
Число связей

$$F = 6 - 5 = 1$$

$$L = \left(\begin{array}{l} +2 \text{ так как } m_1 \text{ может двигаться только вдоль прямой} \\ +2 \text{ так как } m_2 \text{ может двигаться только вдоль прямой} \\ +1 \text{ так как } m_1 \text{ и } m_2 \text{ связаны галкой} \end{array} \right)$$

$$L = T - \Pi$$

$$T = \frac{m_1 V_1^2}{2} + \frac{m_2 V_2^2}{2} \quad \text{---}$$

$$V_1 = \dot{x}_1$$

$$x_1 = a \sin \alpha; \quad \dot{x}_1 = a \cos \alpha \dot{\alpha}$$

$$V_2 = \dot{x}_2$$

$$x_2 = a \cos \alpha; \quad \dot{x}_2 = -a \sin \alpha \dot{\alpha}$$

$$\text{---} \quad \frac{m_1 a^2 \cos^2 \alpha \dot{\alpha}^2}{2} + \frac{m_2 a^2 \sin^2 \alpha \dot{\alpha}^2}{2}$$

$$\Pi = m_2 a \cos \alpha \sin 45^\circ + m_1 a \sin \alpha \sin 45^\circ$$

$$L = m_1 a \left(\frac{a \cos^2 \alpha \dot{\alpha}^2 + \sin^2 \alpha \sqrt{2}}{2} \right) + m_2 a \left(\frac{\cos \alpha \sqrt{2} + a \sin^2 \alpha \dot{\alpha}^2}{2} \right)$$