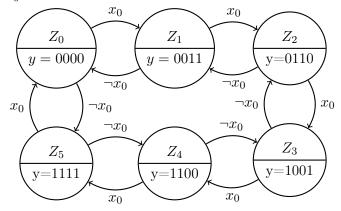
Aufgabe3.1

Die Schaltung soll einen Zähler darstellen der in 3er Schritten vorwärts oder rückwärts Zählt. Das Umstellen der Zählrichtung erfolgt durch den Schalter x_0 .



$$\begin{split} \mathbf{A} &= \{X,Y,Z,\delta,\mu\} \text{ ,mit } \\ \mathbf{X} &: B \Rightarrow \{x_0\} \\ \mathbf{Y} &: B^4 \Rightarrow \{y_3,y_2,y_1,y_0\} \\ \mathbf{Z} &: B^6 \Rightarrow \{Z_5,Z_4,Z_3,Z_2,Z_1,Z_0\}, \text{ mit } \\ ON(Z_0) &= \{0000\} \\ ON(Z_1) &= \{0011\} \\ ON(Z_2) &= \{0110\} \\ ON(Z_3) &= \{1001\} \\ ON(Z_4) &= \{1100\} \\ ON(Z_5) &= \{1111\} \\ \delta &: B^3 \Rightarrow \{z_2^+,z_1^+,z_0^+\} \end{split}$$

Für die Zustandsübergangsfunktion gilt

$$z_{2}^{+} = (x_{0} \wedge \neg z_{2} \wedge z_{1} \wedge \neg z_{0}) \vee (\neg x_{0} \wedge z_{1} \wedge z_{0}) \vee (x_{0} \wedge z_{2} \wedge 2_{0})$$

$$z_{1}^{+} = (\neg x_{0} \wedge \neg z_{2} \wedge \neg z_{1} \wedge z_{0}) \vee (\neg x_{0} \wedge z_{1} \wedge \neg z_{0}) \vee (x_{0} \wedge \neg z_{2} \wedge \neg z_{1})$$

$$z_{0}^{+} = \neg z_{0}$$

$$\mu : B^{4} \Rightarrow \{y_{3}, y_{2}, y_{1}, y_{0}\}, \text{mit}$$

$$y_{3} = z_{2} \vee (z_{1} \wedge z_{0})$$

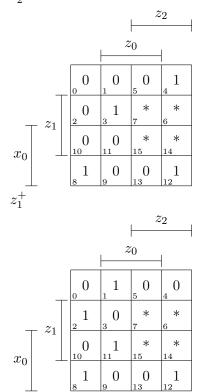
$$y_{2} = z_{2} \vee z_{1} \wedge z_{0}$$

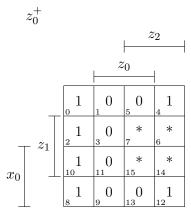
$$y_{1} = \neg z_{1} \wedge \neg z_{0} \vee z_{1} \wedge \neg z_{0}$$

$$y_{0} = z_{0}$$

Dazu die Wertetabelle													
x_0	\mathbf{Z}	z_2	z_1	$ z_0 $	y_3	y_2	y_1	y_0	Z^+	z_{2}^{+}	$ z_1^+ $	$ z_{0}^{+} $	
0	Z_0	0	0	0	0	0	0	0	Z_1	0	0	1	
0	Z_1	0	0	1	0	0	1	1	Z_2	0	1	0	
0	Z_2	0	1	0	0	1	1	0	Z_3	0	1	1	
0	Z_3	0	1	1	1	0	0	1	Z_4	1	0	0	
0	Z_4	1	0	0	1	1	0	0	Z_5	1	0	1	
0	Z_5	1	0	1	1	1	1	1	Z_0	0	0	0	
0	_	1	1	0	*	*	*	*	_	*	*	*	
0	_	1	1	1	*	*	*	*	_	*	*	*	
1	Z_0	0	0	0	0	0	0	0	Z_5	1	0	1	
1	Z_1	0	0	1	0	0	1	1	Z_0	0	0	0	
1	Z_2	0	1	0	0	1	1	0	Z_1	0	0	1	
1	Z_3	0	1	1	1	0	0	1	Z_2	0	1	0	
1	Z_4	1	0	0	1	1	0	0	Z_3	0	1	1	
1	Z_5	1	0	1	1	1	1	1	Z_4	1	0	0	
1	_	1	1	0	*	*	*	*	_	*	*	*	
1	_	1	1	1	*	*	*	*	_	*	*	*	

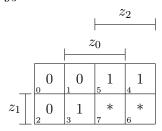
Daraus ergeben sich folgende KV-Diagramme für z_2^+, z_1^+ und z_0^+, z_2^+



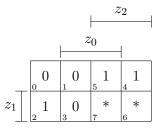


Folglich bilden folgende KV-Diagramme die Minimierung der Ausgangsfunktion.

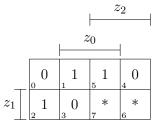
 y_3



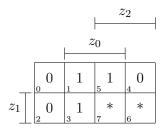
 y_2



 y_1

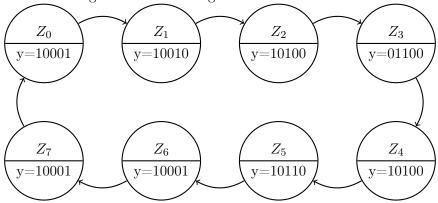


 y_0



Aufgabe 3.2

In dieser Aufgabe soll eine Ampel implementiert werden die Automatisch läuft. Heißt nach einer gewissen Zeit gibt es Automatisch grün die Fußgänger ohne das ein Knopf gedrückt werden muss. Es ist also ein Autonomer-Automat. Folglich beschreibt folgender Automat die Funktion der Ampel.



x_0	Z	z_2	z_1	$ z_0 $	z_2	$ z_1 $	z_0	J_2	K_2	J_1	K_1	J_0	K_0	y_4	y_3	y_2	y_1	y_0
0	Z_0	0	0	0	0	0	1	0	*	0	*	1	*	1	0	0	0	1
0	Z_1	0	0	1	0	1	0	0	*	1	*	*	1	1	0	0	1	0
0	Z_2	0	1	0	0	1	1	0	*	*	0	1	*	1	0	1	0	0
0	Z_3	0	1	1	1	0	0	1	*	*	1	*	1	0	1	1	0	0
0	Z_4	1	0	0	1	0	1	*	0	0	*	1	*	1	0	1	0	0
0	Z_5	1	0	1	1	1	0	*	0	1	*	*	1	1	0	1	1	0
0	Z_6	1	1	0	1	1	1	*	0	*	0	1	*	1	0	0	0	1
0	Z_7	1	1	1	0	0	0	*	1	*	1	*	1	1	0	0	0	1