JOS-Lab-3 实验报告

熊伟伦 5120379076 azardf4yy@gmail.com

2014年10月29日-11月3日

Contents

1	前言	2
2	User Environments and Exception Handling	2
	2.1 Environment State	2
	2.2 Allocating the Environments Array	2
	2.3 Creating and Running Environments	2
	2.4 Handling Interrupts and Exceptions	8
	2.5 Basics of Protected Control Transfer	8
	2.6 Types of Exceptions and Interrupts	8
	2.7 Setting Up the IDT	8
3	Page Faults, Breakpoints Exceptions, and System Calls	10
	3.1 Handling Page Faults	10
	3.2 The Breakpoint Exception	10
	3.3 System calls	12
	3.4 User-mode startup	15
	3.5 Page faults and memory protection	15
4	总结	18

1 前言

该报告描述了我在lab3实验的过程中遇到的问题与解决的方法,介绍了lab3的整体结构。指导中问题的解答参考上传的压缩包中的answers-lab3.txt文件。

2 User Environments and Exception Handling

这一部分首先实现User Environments相关的空间分配,地址映射。这一部分主要和kern/env.c文件有关。

2.1 Environment State

这一部分主要是讲解说明,lab的材料说明的十分详细。唯一比较奇怪的是为何下方会有env_cr3的说明出现,源代码中明明没有这个变量。不过根据我的推测,可能是env_pgdir和env_cr3的作用重复了,就删掉了这个变量。

2.2 Allocating the Environments Array

这一部分包含了exercise-1,需要在物理内存中分配一块给env链表使用,并且映射到相应的虚拟内存空间。首先是物理内存分配,调用boot_alloc函数。

```
kern/pmap.c

1 envs = boot_alloc(NENV * sizeof(struct Env));
```

代码比较简单,分配一块NENV(1024)个的大小为Env的空间,内存空间头赋给envs。 boot alloc函数是在lab2中实现的,会自动按PGSIZE对齐。

然后需要映射到虚拟内存中的UENVS段,权限位按照memlayout.h以及注释中说明的设置,用户能够读取这一部分的内容。

这样这一部分的exercise应该算完成了,运行make qemu,显示check_kern_pgdir()和check_page_installed_pgdir()成功。该部分完成,成功分配一块内存用于env。

2.3 Creating and Running Environments

首先资料说明了由于JOS目前还没有文件系统,所以用户环境需要直接读入ELF二进制文件。接下来又介绍了一系列整个lab如何组织编译读取ELF文件的。因为这一部分的

代码与读取ELF文件有关。接下来是exercise-2。

这一部分比较长,是整个组建用户环境的代码,也比较复杂。

首先是env_init函数

kern/env.c

```
1
   void
 2
   env_init(void)
 3
 4
        // Set up envs array
 5
        // LAB 3: Your code here.
 6
        int32 t i;
 7
        env_free_list = NULL;
 8
        for (i = NENV-1; i >= 0; i--) {
            envs[i].env_status = ENV_FREE;
 9
10
            envs[i].env_id = 0;
11
            envs[i].env_link = env_free_list;
12
            env_free_list = &envs[i];
13
        }
14
        // Per-CPU part of the initialization
15
16
        env_init_percpu();
17
```

参照注释,env_free_list是整个env的链表头,并且注释要求env_alloc返回envs数组的第0个元素,即envs[0]。因此为了符合这个规律习惯,我将链表按照地址大小从小到大链起来。

因此从后面开始初始化,分别设置env_status, env_id,并且将env_link指向地址 更大的一个Env结构,再将env free list指向该块。最终初始化完毕。

然后又调用了env_init_percpu(),重新设置了段寄存器的权限使用属于kernel还是user,因为这一部分不需要我们实现,就不详细讨论了。

接下来是env_setup_vm函数,全称是setup kernel virtual memory layout for env。

kern/env.c

```
static int
2
   env_setup_vm(struct Env *e)
3
4
        int i;
5
        struct Page *p = NULL;
6
7
        if (!(p = page_alloc(ALLOC_ZERO)))
8
            return -E_NO_MEM;
9
10
        e->env_pgdir = page2kva(p);
        p->pp_ref++;
11
        for (i = PDX(UTOP); i < NPDENTRIES; i++){</pre>
12
```

按照注释要求,首先分配一块页作为一个Env的env_pgdir使用,该页被引用次数加1。再将UTOP以上的位置从kern_pgdir中复制到env_pgdir中,以便env能访问这些位置(部分虽然没有权限)。

我测试输出得到PDX(UTOP)为955,也就是i的范围是955到1023。

然后又单独设置,将该环境本身的env_pgdir赋给env_pgdir的PDX(UVPT)位置,这4MB的虚拟空间刚好对应env_pgdir。

需要明确注意的是,e->env_pgdir本身的值是指向内核虚拟地址中的一个页,也就是物理内存地址加上0xF0000000。而整个env的pgdir的4kb大小保存的是指向这个环境的虚拟地址的值的pte_t。他们的domain不一样,这是我的理解。虽然他们在UTOP之上的值是完全一样的。

接下来是region alloc函数。

kern/env.c

```
static void
 1
   region_alloc(struct Env *e, void *va, size_t len)
 2
 3
 4
        // LAB 3: Your code here.
 5
        // (But only if you need it for load_icode.)
 6
        //
 7
        // Hint: It is easier to use region_alloc if the caller can pass
 8
             'va' and 'len' values that are not page—aligned.
        //
 9
        //
             You should round va down, and round (va + len) up.
10
             (Watch out for corner-cases!)
        //
11
12
        uint32_t va_start = (uint32_t)ROUNDDOWN(va, PGSIZE);
        uint32_t va_end = (uint32_t)ROUNDUP(va+len, PGSIZE);
13
14
        struct Page *cur_page;
15
16
        uint32_t i;
        for (i = va_start; i < va_end; i += PGSIZE) {</pre>
17
18
            cur_page = page_alloc(0);
19
            if (!cur_page) {
20
                panic("env_alloc_page_but_out_of_memory\n");
21
            } else {
22
                if (page insert(e->env pgdir, cur page,
                    (void*)i, PTE_U | PTE_W))
23
                    panic("insert_page_failed\n");
24
25
            }
```

```
26 | }
27 | }
```

虽然资料后面说panic可以使用 %e来表示错误值,但我更喜欢用自己的语言表达,文档这里由于显示问题我将panic的内容删减了,源代码中稍有不同。

这个函数的作用是在用户环境下,实际分配一块内存。首先对齐得到用户环境下的虚拟地址的范围,然后分配物理页,注意,这里调用了page_alloc是真实分配物理内存,物理内存会真的减少。然后调用page_insert函数修改env_pgdir的信息,更新刚刚分配的新的页的信息。这里的panic的判断我用了比较省行数的写法。

下一个函数是load icode,比较麻烦,主要是读取ELF文件到用户环境下。

kern/env.c

```
static void
1
   load icode(struct Env *e, uint8 t *binary, size t size)
2
3
4
        // LAB 3: Your code here.
5
        struct Proghdr *ph, *eph;
        struct Elf *elf = (struct Elf*)binary;
6
7
8
        if (elf->e magic != ELF MAGIC)
9
            panic("load_icode_failed:_ELF_format_error");
10
        ph = (struct Proghdr*)((uint8_t*)elf + elf->e_phoff);
11
12
        eph = ph + elf->e_phnum;
13
14
        lcr3(PADDR(e->env_pgdir));
15
        for(; ph < eph; ph++) {</pre>
            if (ph->p_type == ELF_PROG_LOAD) {
16
                region_alloc(e, (void*)ph->p_va, ph->p_memsz);
17
                memmove((void*)ph->p_va,
18
19
                         (void*)(binary+ph->p_offset),
20
                         ph->p_filesz);
21
                memset((void*)(ph->p_va+ph->p_filesz),
22
                        0, (ph->p_memsz-ph->p_filesz));
23
            }
24
25
        lcr3(PADDR(kern pgdir));
26
27
        e->env tf.tf eip = elf->e entry;
28
29
        // LAB 3: Your code here.
30
        region_alloc(e, (void*)(USTACKTOP-PGSIZE), PGSIZE);
31
        return;
32
   }
```

一开始我是写不来的,很不好入手,毕竟ELF是个很麻烦的东西,但根据注释参照 boot main读取ELF的方式,我就照抄。

最值得注意的一点是调用了两次1cr3函数,在上面一个函数我说到了用户环境的虚

拟地址和内核的虚拟地址的区别。这个1cr3的调用就是因为这个区别。

因为调用这个函数肯定是从内核态开始读取ELF文件,相当于一个内核打开一个新进程的过程,使用的是kern_pgdir。但是在读取ELF文件的数据的时候,应该是在用户态进行的,因为还要调用region_alloc函数,所以之前调用lcr3读取env_pgdir是切换到用户环境的虚拟内存地址中。

在读取完毕后又切回到kernel的虚拟内存地址中。1cr3的参数是物理地址,因此需要用PADDR转换一下。

根据注释,还需要设置入口elf->e entry。

最后还需要分配一个实际的页用于用户进程的栈,因为栈是向下长的,所以第一个 PGSIZE就是从 USTACKTOP-PGSIZE开始的,有一点奇怪的是如果每次load_icode都需要 分配这个内核态的虚拟页给Env,多个进程同时需要创建会如何,这个应该在后面会出现解决方案,暂时先不考虑。

接下来是env_create, 我依旧没使用panic的%e。

kern/env.c

```
void
2
   env_create(uint8_t *binary, size_t size, enum EnvType type)
3
4
        // LAB 3: Your code here.
5
        struct Env *e;
6
        int t = env alloc(&e, 0);
7
8
        if (t == -E NO MEM) {
9
            panic("env_allocuoutuofumemory\n");
10
            return;
11
        if (t == -E NO FREE ENV) {
12
13
            panic("env_allocunoumoreuenvutouuse\n");
14
            return;
15
        load_icode(e, binary, size);
16
17
        e->env_type = type;
18
        return;
19
   }
```

这个函数就是先调用env_alloc在内存中组织好一个Env的空间结构,然后调用load icode读取ELF文件。

其中env_alloc函数已经帮我们写好了,主要是调用开始实现的env_setup_vm函数,并且再设置传入的Env的各个参数,维护好env_free_list,设置保存的寄存器等。最后会cprintf一下创建新env成功,也就是资料中说的cprintt这句话就说明这一个exercise完成了。总而言之就是为还没载入ELF的新Env组织好Env链表中的信息。

最后是env_run。

kern/env.c

```
env run(struct Env *e)
2
3
        // LAB 3: Your code here.
4
5
       //panic("env_run not yet implemented");
6
7
       if (curenv != e) {
8
            if (curenv && curenv->env_status == ENV_RUNNING)
9
                curenv->env status = ENV RUNNABLE;
10
            curenv = e;
            curenv->env_status = ENV_RUNNING;
11
12
            curenv->env runs++;
13
            lcr3(PADDR(curenv->env_pgdir));
14
        }
15
        env_pop_tf(&curenv->env_tf);
16
```

这个函数就是切换进程的函数。按照注释一步一步来。

首先判断是否是切换进程,如果是并且当前进程是ENV_RUNNING,则变成ENV_RUNNABLE,然后将curenv换成e,改变curenv的状态为ENV_RUNNING,env_runs加1,切换到该进程的虚拟地址空间。最后调用env_pop_tfduqu读取该进程之前保存的寄存器的信息并且跳转到新的进程。

env_pop_tf函数是汇编内联,并且调用了popal,比较复杂,虽然明白这个函数的作用,但要完全说清楚很难。大致是先设置esp,之后popal将寄存器数据从栈中读出,最后iret跳转到用户进程的入口。

这个时候exercise-2的代码应该算是完成了,运行make qemu,出现了env_alloc中cprintf的信息。显示[00000000] new env 00001000。并且无限重启,根据资料应该会死triple fault导致的重启。Move on!

接下来资料告诉我triple fault的来由,并且让我使用gdb测试是否进入syscall。

按照提示,我根据生成的.asm文件,分别在env_pop_tf的入口0xF0103940和syscall的入口0x00800D09设置break point,成功进入0x00800D09,说明这个syscall调用成功了,中断成功调用。

根据分析,这个syscall是hello.c中调用cprintf出现的,至于为什么没能继续执行,是因为我的handle interrupt的功能还没写。Move on!

2.4 Handling Interrupts and Exceptions

这里给出的第一个链接很简单明了的介绍了中断和异常,夏老师在上课时也花了很 长时间进行了介绍。

简单的说,exception,又叫trap gate通常用于用户控制的syscall,比如debug调试的时候,而interrupt通常是CPU调度进程切换的时候使用的。而且trap gate不会屏蔽其他中断,在执行trap gate调用的代码的过程中会被其他中断抢占,而interrupt会屏蔽其他中断,就像labl中boot的时候一样进行的寄存器位设置进行控制这个特性。

2.5 Basics of Protected Control Transfer

这里介绍了夏老师上课说的一些内容。exception属于程序本身的保护机制,比如除0,进行syscall,shi是同步的。interrupt属于系统要求程序中断,例如外界来了一个IO信号,是异步的。

The Interrupt Descriptor Table 简称IDT,是内核本身存在的一个表,用例表示中断的信号是属于哪一种情况,从0到255。又说明了JOS中所有的interrupte的handle都是内核进行的。

The Task State Segment 简称TSS,用于在中断的时候保存CPU寄存器的值,主要当前状态的权限有关。

2.6 Types of Exceptions and Interrupts

资料又介绍了IDT的分配,从0 31是同步的exception,31以上用于软中断和异步中断。以及当前section需要实现0 31的功能,后面的section需要实现JOS中的48号 syscall功能(对应于x86应该是0x80)。Lab4需要实现外部硬件中断例如时钟中断。

2.7 Setting Up the IDT

这里需要实现前面空缺的Interrupt Handle的功能,部分代码已经帮我们实现好了。在kern/trapentry.S中。

kern/trapentry.c

```
10
       TRAPHANDLER_NOEC(entry4, T_OFLOW);
11
       TRAPHANDLER_NOEC(entry5, T_BOUND);
       TRAPHANDLER_NOEC(entry6, T_ILLOP);
12
13
       TRAPHANDLER_NOEC(entry7, T_DEVICE);
       TRAPHANDLER(entry8, T_DBLFLT);
14
15
       TRAPHANDLER(entry10, T_TSS);
16
       TRAPHANDLER(entry11, T_SEGNP);
       TRAPHANDLER(entry12, T_STACK);
17
       TRAPHANDLER(entry13, T_GPFLT);
18
       TRAPHANDLER(entry14, T_PGFLT);
19
20
       TRAPHANDLER_NOEC(entry16, T_FPERR);
21
       TRAPHANDLER(entry17, T_ALIGN);
       TRAPHANDLER_NOEC(entry18, T_MCHK);
22
23
       TRAPHANDLER NOEC(entry19, T SIMDERR );
```

这里主要是注册下函数入口应对每个IDT的项,TRAPHANDLER比TRAPHANDLER_NONEC 多了一个压入error code,后者则只压入0,如何使用参考的Intel的手册。

kern/trapentry.c

```
#see as inc/trap.h
1
2
    _alltraps:
3
                     #uint16_t padding
        pushw $0
4
        pushw %ds
5
                     #uint16_t padding
        pushw $0
6
        pushw %es
7
        pushal
8
9
        movl $GD_KD, %eax
        movw %ax, %ds
10
        movw %ax, %es
11
12
13
        pushl %esp
14
15
        call trap
```

这一段参考了inc/trap.h的Trapframe的结构,然后按照注释的要求进行填写,主要作用是组织中断的堆栈结构,然后call trap函数执行中断。

之后还需要在trap_init()函数中调用SETGATE宏,这一段代码比较长我就不贴了,该函数在kern/trap.c中,主要是注册中断的trap函数和IDT表之间的映射关系,并且设置端和权限位。SETGATE宏在inc/mmu.h中定义。之后还调用了已经写好的trap_init_percpu。参照注释中的说明作用是读取内核态的TSS完成寄存器状态的切换。

随后make grade就会显示Part A通过。两个Question参考answers-lab3.txt文件。

对于Question2, 我使用make run-softint-nox, 确实显示出General Protection,与grade文件一样。

3 Page Faults, Breakpoints Exceptions, and System Calls

3.1 Handling Page Faults

这里我就在trap_dispatch函数中添加了两行代码,判断下是否是T_PGFLT,如果是就进图page_fault_handler函数并传入Trapframe。

```
kern/trap.c

static void
trap_dispatch(struct Trapframe *tf)

// Handle processor exceptions.
// LAB 3: Your code here.

if (tf->tf_trapno == T_PGFLT)
page_fault_handler(tf);
```

make grade确实part B的前4个都能通过。到目前为止的实现应该都没有问题。

3.2 The Breakpoint Exception

这一步的grade-breakpoint. sh我还需要安装tcl expect等工具,lab提供的虚拟机 竟然没装!而且monitor. c中还缺少了必须的头文件kern/env. h,导致我env_run都没找到,实在无语。

这个exercise-6实在是太坑啦!我进入了debug后程序永远会死在一个panic里面然后无限int3,经过我漫长的单步调试发现是breakpoint在exit的时候调用了syscall然后sysexit又没有做,这个练习在后面,导致我这里panic程序无法结束,这太坑了!所以我是做完了后面一个练习再回来debug这个练习的,好在相比于后面一个练习,这个练习简直容易,因为后面一个练习更坑!好了,不说废话了。

```
kern/trap.c
   switch(tf->tf_trapno) {
1
2
           case T_PGFLT:
3
                page_fault_handler(tf);
4
                break;
5
           case T DEBUG:
6
           case T BRKPT:
7
                monitor(tf);
8
                break;
9
       }
```

首先修改trap_dispatch,这个比较简单,我把DEBUG跟BRKPT转到monitor去处理就好了。这里我发现单步调试每次是trap DEBUG,而不是BRKPT。

之后在monitor.h里面先声明下函数

kern/monitor.c

```
int
   mon_debug_continue(int argc, char **argv, struct Trapframe *tf)
2
3
4
        uint32_t eflags;
5
        if (tf == NULL) {
6
            cprintf("No_trapped_environment\n");
7
            return 1;
8
9
        eflags = tf->tf eflags;
10
        eflags &= ~FL TF;
        tf->tf_eflags = eflags;
11
12
        env run(curenv);
13
        return 0;
14
   }
```

continue按照资料写本身很简单,将单步调试的FL TF位变成0即可。

但是我在这里卡了好久,完成了step后单步调试,手动int3很久慢慢跟踪才发现是breakpoint调用syscall然后panic了,panic竟然会无限重复jmp。所以等我完成了后面的sysenter跟sysexit后这个练习就能够按照预期进行下去,最后经过一些输出格式的修改跟grade脚本一样后就得分了。

kern/monitor.c

```
int
1
2
   mon_debug_step(int argc, char **argv, struct Trapframe *tf)
3
4
        uint32_t eflags;
5
        if (tf == NULL) {
6
            cprintf("No_trapped_environment\n");
7
            return 1;
8
        }
9
        eflags = tf->tf eflags;
10
        eflags |= FL TF;
        tf->tf_eflags = eflags;
11
12
        cprintf("tf_eip=0x%x\n", tf->tf_eip);
13
14
        env_run(curenv);
15
        return 0;
16
```

单步调试和continue差不多,就是将FL_TF位变成1。

kern/monitor.c

```
int
mon_debug_display(int argc, char **argv, struct Trapframe *tf)
{
   if (argc != 2) {
```

```
5
             cprintf("please_enter_x_addr");
6
        }
7
        uint32_t get_addr;
8
        get_addr = strtol(argv[1], NULL, 16);
9
10
        uint32_t get_val;
          _asm __volatile("movl_{\sqcup}(%0),_{\sqcup}%0"
11
          "=r" (get_val) : "r" (get_addr));
12
13
14
        cprintf("%d\n", get_val);
15
        return 0;
16
```

display的话我查了各个函数文件很久,模仿写内嵌汇编和strtol函数的调用,好在这些都不是很困难。x 后面输入0x或者不输入0x都默认是16进制,这个和strtol的实现有关,使用0开头就认为是8进制。这个操作后面的地址随意输入有可能会造成page-fault。

经过一段时间的调试通过了grade-breakpoint.sh。

Question3和4参见anwers-lab3.txt。

3.3 System calls

这里比较麻烦的是搞清楚整个syscall的调用流程,我的理解是这样的。用户进行syscall的时候,调用的是lib/syscall.c中的syscall,然后进入kern/trap.c的路由根据中断号,进入kern/syscall.c中的syscall函数,然后根据对应syscallno参数再路由一次调用对应的操作。操作结束后在trap的调用中返回curenv。

这个exercise-7在我还没有理解或者说写一遍正常的syscall的时候直接做我觉得是非常不合理的。

这个练习实现的是跳过中间的路由进入trap的阶段,直接根据syscallno调用需要的操作。虽然知道目的和意思,但是实际写起来太难了,很多东西需要自己查wiki查手册,而且还查不到。根据课程网站的资料,首先修改kern/trapentry.S中的代码。

kern/trapentry.c

```
1
        push1 $GD_UD|3
2
        pushl %ebp
3
        pushfl
4
        push1 $GD_UT | 3
5
        pushl %esi
6
        pushl $0
7
        pushl $0
8
        pushl %ds
9
        pushl %es
10
        pushal
11
        movw $GD_KD, %ax
```

```
12
        movw %ax, %ds
13
        movw %ax, %es
14
        push1 %esp
15
        call my_syscall
16
        popl %esp
17
        popal
18
        popl %es
19
        popl %ds
        mov1 %ebp, %ecx
20
        movl %esi, %edx
21
22
        sysexit
```

这里完成了sysenter函数的入口,组织好了压栈的参数后call了my_syscall函数,参数的组织结构参考Trapframe。my_syscall函数定义在kern/syscall.c中,根据这里组织的参数直接调用kern/syscall.c中的syscall函数。my_syscall就是简单的将最后1个参数补成0了,减少了我在汇编中组织参数的麻烦工作。

当然首先lib/syscall需要支持sysenter,这一步很难写,好在网站上有参考用跳转来判断是否需要进入sysenter。

我有一个疑问就是直接使用网站上的代码会提示我标签重复申明,但我去掉标签又提示找不到,最后我查看stackoverflow上的解决方法是使用local标签,分别使用1表示标签,1f表示跳转解决了这个问题。我也不知道为什么会说我重复标签申明。

lib/syscall.c

```
1
    //Lab 3: Your code here
 2
                       "movl⊔%%esp,%%ebp\n\t"
 3
                        "leal_lf,_%%esi\n\t"
 4
                         sysenter\n\t"
 5
                        "1:\n\t"
 6
                        "popl⊔%%edi\n\t"
 7
 8
                        "popl⊔%%esi\n\t"
 9
                        "popl⊔%%ebp\n\t"
                        "popl_{\sqcup}\%%esp\n\t"
10
                         'popl⊔%%ebx\n\t"
11
12
                         'popl⊔%%edx\n\t'
13
                        "popl⊔%%ecx\n\t"
14
                        : "=a" (ret)
15
                          ″a″ (num),
16
                          ″d″ (a1),
17
                          ″c″ (a2),
18
                          "b" (a3),
"D" (a4)
19
20
                        : "cc", "memory");
21
```

在trap. init中也要申明下sysenter特例。这一步的wrmsr没按照要求写在inc/x86. h中,在这里用就在这个文件里写宏吧。

kern/trap.c

```
#define wrmsr(msr,val1,val2) \
    __asm__ __volatile__("wrmsr" \
    : \
    : "c" (msr), "a" (val1), "d" (val2))
```

kern/trap.c

```
void
1
2
   trap_init(void)
3
4
5
        // Per-CPU setup
        extern void sysenter_handler();
6
7
        wrmsr(0x174, GD_KT, 0);
8
        wrmsr(0x175, KSTACKTOP, 0);
9
        wrmsr(0x176, sysenter_handler, 0);
10
11
12
        // Per-CPU setup
13
        trap_init_percpu();
14
```

在进入了kern/syscall.c后,这里还需要判断syscallno,因此要写个路由。

kern/syscall.c

```
int32_t syscall(uint32_t syscallno, uint32_t a1,
2
   uint32_t a2, uint32_t a3, uint32_t a4, uint32_t a5)
3
4
5
        switch (syscallno){
6
            case SYS_getenvid:
7
                return sys_getenvid();
8
            case SYS_cputs:
9
                sys_cputs((const char*) a1,a2);
10
                return 0;
11
            case SYS_cgetc:
12
                return sys_cgetc();
            case SYS_env_destroy:
13
                return sys_env_destroy(a1);
14
15
            case SYS_map_kernel_page:
16
                return sys_map_kernel_page
                ((void *)a1, (void *)a2);
17
18
            case SYS_sbrk:
19
                return sys_sbrk(a1);
20
            default:
21
                return -E_INVAL;
22
```

这里的SYS_sbrk是后面的练习,因为我这部分的文档是在1ab代码写完后写的,所以就把sbrk也当做写完了吧。

最后这个通过了testbss,实在是艰难,这两个练习我搞了一整天,而且不写完这个前面的debug练习是无法exit的。

3.4 User-mode startup

exercise-8这个按照提示非常简单,这个sys_getenvid的就在kern/syscall.c中,是一个syscall。

在lib/libmain.c中添加一行代码修改下全局的thisenv即可。

```
lib/libmain.c

thisenv = envs + ENVX(sys_getenvid());
```

exercise-9这个sbrk开始由于忘记搞syscall的路由导致一直返回-3,好在很快解决了。根据课程网站的提示,完成起来比较容易,比syscall跟debug简单多了。

首先我在每个Env中加了一个变量用来保存当前分配到的虚拟空间栈的地址的底。

lib/libmain.c

然后sys_sbrk就根据保存的break开始分配inc个byte的栈空间即可,函数re-gion_alloc都写好了。我还修改了region_alloc删掉了开头的static,让我能在其他文件中调用它。轻松通过测试。

3.5 Page faults and memory protection

首先资料介绍说明并且强调了user的page-fault和kernel的page-fault应该使用不同的处理方式,前者可以继续执行,认为只是user的process的错误,不会影响ker-

nel,后者则认为是kernel错误,后果比较严重。

首先在kern/trap.c中的page_fault_handler函数中,判断是否是kernel产生的page-fault,如果是,则panic。按照资料写,一句话判断。

kern/trap.c

```
void
page_fault_handler(struct Trapframe *tf)
{
    .....
if (!(tf->tf_cs & 0x3)) {
    panic("kernel_page_fault");
}
.....
}
```

接下来进行user的page-fault判定,下面按层次介绍。

首先是sys_cputs函数,在kern/syscall中,在发生syscall中断后进入该函数判定 user这个页操作是否允许,添加user mem assert的调用。

kern/syscall.c

```
static void
1
2
   sys_cputs(const char *s, size_t len)
3
4
       // Check that the user has permission to read memory [s, s+len).
5
       // Destroy the environment if not.
6
7
       // LAB 3: Your code here.
8
       user_mem_assert(curenv, (void*)s, len, PTE_U | PTE_P);
9
10
       // Print the string supplied by the user.
       cprintf("%.*s", len, s);
11
12
```

user_mem_assert函数在熟悉的kern/pmap.c中,调用user_mem_check判断是否是user process的page-fault,如果是,直接env_destroy这个env。

kern/pmap.c

```
1
  void
2
  user_mem_assert(struct Env *env, const void *va, size_t len, int perm)
3
4
       if (user_mem_check(env, va, len, perm | PTE_U) < 0) {</pre>
5
           cprintf("[%08x]_user_mem_check_assertion_failure_for_"
6
                "va_{\sqcup}\%08x \n", env->env_id, user_mem_check_addr);
7
           env destroy(env);
                                // may not return
8
       }
9
  }
```

user_mem_check函数同样在kern/pmap.c中,判断下所调用的va是否越界,如果没有越界,再用pgdir_walk函数判定页表中的情况,这样一层一层的设计十分巧妙但是复杂。最后,如果越界了,直接抛出-E_FAULT,在上面的sys_mem_assert捕获到这个负的返回值后就直接消灭这个env了。

kern/pmap.c

```
1
   int
   user_mem_check(struct Env *env, const void *va, size_t len, int | perm)
2
3
   {
4
        // LAB 3: Your code here.
5
        uintptr_t lva = (uintptr_t) va;
6
        uintptr_t rva = (uintptr_t) va + len - 1;
7
        uintptr t idx;
8
        pte t *pte;
9
        perm |= PTE_U | PTE_P;
10
11
        for (idx = lva; idx <= rva; idx = ROUNDDOWN(idx+PGSIZE, PGSIZE)) {</pre>
            if (idx >= ULIM) {
12
13
                user_mem_check_addr = idx;
14
                return —E_FAULT;
15
            }
            pte = pgdir_walk (env->env_pgdir, (void*)idx, 0);
16
            if (pte == NULL || (*pte & perm) != perm) {
17
                user_mem_check_addr = idx;
18
19
                return —E_FAULT;
20
            }
21
        }
22
        return 0;
23
   }
```

最后还要再kern/kdebug.c的debuginfo_eip函数中调用下user_mem_check函数在debug调用该函数的时候同样判断下是否user越界。

随后在breakpoint进程中使用lab1写的backtrace操作确实产生了user态的page-fault。evilhello进程使用了sys_cputs调用了该进程不能访问的kernel中的部分,同样产生了user态的page-fault,env被杀死。

exercise-10和11 pass。

exercise-12又要做hacker了,这个练习分别在0和3的权限下调用了接触kernel内存部分的代码,当然在0下会执行在3下会user page-fault,需要我们实现如何进入0权限下后调用evil函数。知道了目的,要做的就是如何hack kernel了,hacking to the gate!

根据提示,先使用汇编的sgdt命令读取gdt的内容,通过sys_map_kernel_page将这块映射到user态创建的一块内存空间vaddr中。如下ring0_call函数的第3到8行。然后根据创建的vaddr,得到entry的位置。在改gdt之前先保存下以便恢复,然后第18行很hack的修改gdt,19行调用进入0权限并且进入call_fun_ptr包装函数,此时处于0权限

下,调用evil函数,kernel态当然能直接搞0xF0000000以上的空间。最后恢复保存的gdt并且返回。

user/evilhello2.c

```
void ring0 call(void (*fun ptr)(void)) {
 2
        struct Pseudodesc r_gdt;
3
        get_gdt(&r_gdt);
4
 5
        int t = sys_map_kernel_page((void*)r_gdt.pd_base, (void*) √addr);
6
        if (t < 0) {
7
             cprintf("ring0_call:\(\u00ba\)sys_map_kernel_page\(\u00ba\)failed,\(\u00ba\)%e\n",\(\u00ba\);
        }
8
9
10
        uint32_t base = (uint32_t)(PGNUM(vaddr) << PTXSHIFT);</pre>
11
        uint32_t index = GD_UD >> 3;
        uint32_t offset = PGOFF(r_gdt.pd_base);
12
13
14
        gdt = (struct Segdesc*)(base+offset);
15
        entry = gdt + index;
        oldold = *entry;
16
17
18
        SETCALLGATE(*((struct Gatedesc*)entry), GD_KT, call_fun_ptr, 3);
19
        asm volatile("1cal1 = \$0x20, \$0");
20 | }
```

user/evilhello2.c

说句题外话,如果kernel要解决这种漏洞,我觉得关键是在user态不能随意调用 sys_map_kernel_page操作,应该增加user态的判断是否超出user能够使用的范围。这 样能够接触kernel态的东西并且随便映射和直接接触kernel态的才能使用的空间没有任何区别。当然我不能修复这个漏洞,不然我lab怎么pass得分。

4 总结

这个lab的难度明显比lab1和lab2难,我从星期四晚上写到第二个星期的星期一上午才写完,包括文档和answer估测25到30小时,挖坑无数。因为还要准备GRE,如果后面的lab5,lab6也是这个难度我可能要权衡下时间问题了TT。