AM编译过程

```
准备工作
 准备交叉编译环境
 获取源代码
 设置环境变量
abstract-machine和am-kernels
 AM
 am-kernels
elf和bin文件的生成: 从makefile说起
AM/mycpu提供了什么
 初始代码化和停机函数
 putch
 更多扩展
指令及其相关参数
 make
 gcc
 ld
AM参考资料
 AM概述
 AM接口规范
 AM选讲(习题课)
```

准备工作

准备交叉编译环境

获取源代码

设置环境变量

方法一: 直接在当前目录下使用

方法二:将AM_HOME写入.bashrc中(若使用其它shell,请手动将环境变量添加到相应的rc文件中)

```
Git 및 复制代码

1 echo export AM_HOME=$(pwd)/abstract-machine >> ~/.bashrc

2 source ~/.bashrc
```

推荐采用第二种方法,这样在重新打开shell时会自动完成AM_HOME的配置。

运行如下命令

```
Git ① 复制代码
1 echo $AM_HOME
2 cd $AM_HOME
```

可以看到echo命令正确输出了AM项目的路径,而cd命令则正确地进入了目标目录。若echo命令输出不正确、请检查上述环境变量的配置。

abstract-machine和am-kernels

AM

AM,也就是目录下的abstract-machine项目,为程序提供了裸机运行时环境,它的文件组织如下所示

目前文件主要分为两大部分

- abstract-machine/am: 不同架构AM api的实现,目前我们只需要关注mycpu的相关内容
- abstract-machine/klib: 架构无关的库函数, 方便应用程序开发

当然,里面的绝大部分函数都没有实现,如果应用程序调用了这些函数,就需要你把它们实现了。

am-kernels

am-kernels收录了一些可以在AM上运行的测试集和简单程序



我们先关注cpu-tests中的程序,比如其中的add.c程序,它不断计算每组数的和是否等于预期结果,如果不等于预期结果,那么说明我们cpu指令实现有误,它通过halt(1)退出程序,如果通过了所有检查,那么main函数正常退出,返回0。

```
C  复制代码
    void check(bool cond) {
 2
    if (!cond) halt(1);
 3
    }
 4
 5
    int test_data[] = {0, 1, 2, 0x7fffffff, 0x80000000, 0x80000001, 0xfffffffe
    ...};
    int ans[] = \{0, 0x1, 0x2, 0x7ffffffff, 0x80000000, 0x80000001, 0xfffffffe
    ...}:
7
    #define NR DATA LENGTH(test data)
9
    int main() {
10
11
      int i, j, ans_idx = 0;
     for(i = 0; i < NR_DATA; i ++) {</pre>
12
13
        for(j = 0; j < NR DATA; j ++) {
          check(add(test_data[i], test_data[j]) == ans[ans_idx ++]);
14
        }
15
16
        check(j == NR_DATA);
17
18
     check(i == NR DATA);
19
     return 0;
20
   }
```

elf和bin文件的生成: 从makefile说起

现在,我们希望将这个简单的add.c编译成.elf文件和.bin文件,只需要在cpu-test目录下执行

```
Shell ② 复制代码 1 make ARCH=riscv64-mycpu ALL=add
```

就可以在build/目录下找到编译生成的文件了。

在输入这条命令后,make究竟在背后做了些什么呢?通过makefile可以看到,程序主要执行以下三条命令:

```
Git ② 复制代码

1 @/bin/echo -e "NAME = $*\nSRCS = $<\nLIBS += klib\ninclude
$${AM_HOME}/Makefile" > $@

2 —@make -s -f $@ ARCH=$(ARCH) $(MAKECMDGOALS)

3 —@rm -f Makefile.$*
```

去掉命令前的@,我们可以获取程序实际执行的命令

可以看出,它的逻辑非常简单,第一条命令生成一个makefile,第二条命令执行它,最后删除生成的makefile。我们打开生成的makefile,发现它包含了另一个文件,继续打开这个文件,发现它比较复杂,不知道从哪里读起?

```
Makefile ① 复制代码

NAME = add

SRCS = tests/add.c

LIBS += klib

include /home/piper/program/abstract-machine/Makefile
```

那就让make自己告诉我们它做了些什么吧。我们同样去除am下makefile命令前的@,再次执行make,

```
Shell
                                                                         司 复制代码
    riscv64-linux-gnu-qcc -I[include path] -march=rv64ifd -mcmodel=medany -c -o
    add.o add.c
    riscv64-linux-qnu-qcc -I[include path] -march=rv64ifd -mcmodel=medany -c -o
    mycpu/boot/start.o mycpu/boot/start.S
    riscv64-linux-gnu-gcc -I[include path] -march=rv64ifd -mcmodel=medany -c -o
    mycpu/trm.o mycpu/trm.c
5
    . . .
6
7
    ar rcs am-riscv64-mycpu.a start.o trm.o timer.o ...
8
9
10
    ar rcs klib-riscv64-mycpu.a string.o stdlib.o ...
11
    riscv64-linux-gnu-ld -e _start -o add-riscv64-mycpu.elf add.o am-riscv64-
12
    mycpu.a klib-riscv64-mycpu.a
13
14
    riscv64-linux-qnu-objdump -d add-riscv64-mycpu.elf > add-riscv64-mycpu.txt
15
    riscv64-linux-gnu-objcopy -S -O binary add-riscv64-mycpu.elf add-riscv64-
16
    mycpu.bin
```

makefile首先将目标程序add.c编译成.o文件,之后分别编译将am和klib目录下的文件,并打包生成两个静态库am-riscv64-mycpu.a, klib-riscv64-mycpu.a, 之后通过ld命令进行链接,生成elf文件,

再通过objcopy获取add程序的指令和数据,以二进制形式保存在.bin文件中。为了方便阅读程序包含的riscv指令,我们同时会使用objdump进行反汇编,打开build目录下的.txt文件就能看到add.bin包含的全部指令了。

AM/mycpu提供了什么

初始代码化和停机函数

我们现在回到AM,在Id命令中,我们通过—e_start 将程序的入口地址设置成了_start。_start在 abstract_machine/am/src/mycpu/strat.S中定义,它会设置栈指针,并跳转到 trm init函数执行

在_trm_init中,调用add所定义的main函数,从而进入应用程序执行,这就到大家所熟悉的领域 了。当main函数返回时,我们调用halt结束程序的运行。

```
1 void _trm_init() {
2  int ret = main(mainargs);
3  halt(ret);
4 }
```

在这里,我们的halt只是一个while(1)的循环,从反汇编结果也可以看出这条指令不断地跳转到它自身。

```
Makefile 「复制代码
1 void halt(int code) {
2 while (1);
3 }
```

为了让我们的cpu识别程序终止,可以在halt函数中插入一些内联汇编指令

```
1 void halt(int code) {
2 asm volatile("mv a0, %0; .word 0x0000006b" : :"r"(code));
3 while (1);
4 }
```

这几条内联汇编指令首先将main函数的返回值(退出码)放进a0寄存器中,再执行一条自定义指令。 重新编译,现在可以在halt函数中找到我们插入的指令

```
1 00050513 mv a0,a0
2 0000006b 0x6b
```

我们选择riscv标准中保留的0x6b指令作为程序结束的标志,在cpu读取到这条指令时,它就能够知道应用程序已经执行完成,并且能够通过a0的值(也就是main函数返回值)判断程序运行状态。

前面已经介绍过,对于add程序,在它正常通过所有检查时,main函数最终返回0,而在它没有通过check检查时,会调用halt(1),因此在cpu读取到0x6b指令时,只需要判断a0是否为1,就可以得知我们涉及的cpu是否通过了add测试了。

另外,0x6b只是我们自定义的一条结束指令,你也可以任意选择一条在rv中没有定义过的指令码作为你自己的结束指令。

putch

如果应用程序想要输出字符,比如说hello程序会不断调用putch打印字符。但我们还没介绍输入输出的内容,cpu也还没有实现输入输出的功能,不过我们可以参考上文介绍halt时添加自定义指令的方式,来在仿真环境中输出一个字符:当cpu执行到用于输出字符的自定义指令时,就可以通过\$write()(Verilog中)或者printf()(Chisel中)输出寄存器中存放的字符。

```
1 void putch(char ch) {
2 asm volatile("mv a0, %0; .word ???" : :"r"(ch)); // 把???改成你选择的另一条自定义指令
3 }
```

更多扩展

在ppt中已经介绍过,AM = TRM + IOE + CTE + VME + MPE,我们这里只对TRM进行了初步的介绍,如果要运行更加复杂的应用程序,那么就要让我们的AM提供更加丰富的运行时环境,我们会在后续报告中介绍IOE和CTE。如果你对AM感兴趣,也可以提前阅读计算机系统基础课程的实验指南,或许能给你带来一点灵感。

指令及其相关参数

make

- -s: 在执行时不打印信息
- -f: 将跟在后面的文件作为makefile
- 其他参考: https://www.gnu.org/software/make/manual/html_node/Options-Summary.html

gcc

- -c: 只编译或汇编文件, 不链接
- -ffunction-sections / -fdata-sections: 优化选项,将每个函数/数据放在它们自己的节中,链接器可以进行优化,改善空间局部性
- 其他参考: https://gcc.gnu.org/onlinedocs/gcc/Option-Summary.html

ld

- -e: 设置程序入口地址
- 其他参考: https://sourceware.org/binutils/docs/ld/Options.html

AM参考资料

AM概述

- 计算机系统基础课程视角 https://nju-projectn.github.io/ics-pa-gitbook/ics2020/2.3.html
- 操作系统课程视角 http://jyywiki.cn/OS/AbstractMachine/AM_Design

AM接口规范

http://jyywiki.cn/OS/AbstractMachine/AM_Spec

AM选讲(习题课)

- 习题课ppt http://jyywiki.cn/ICS/2020/slides/9.slides#/
- B站录播 https://www.bilibili.com/video/BV1qa4y1j7xk?p=8