## PRAKTIKUM FISIKA KOMPUTASI

## **MODUL 12 OPENCV PREDIKSI WARNA**

### Nama:

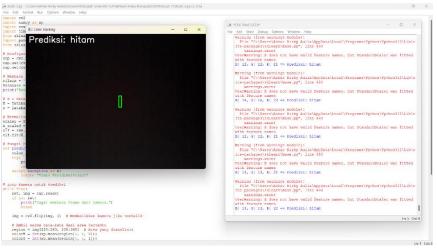
# AZHAR RIZKY AULIA (1227030008)

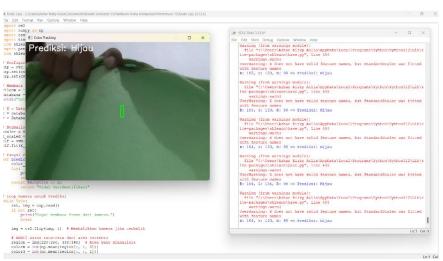
# 1. Buatlah database dengan target warna hijau dan hitam

Database warna hijau	Database warna hitam
91,144,85,Hijau	93,86,93,hitam
86,143,84,Hijau	92,86,92,hitam
85,143,85,Hijau	92,86,92,hitam
86,143,85,Hijau	94,87,94,hitam
86,142,85,Hijau	94,88,94,hitam
85,142,84,Hijau	94,88,94,hitam
85,142,84,Hijau	95,88,94,hitam
85,142,84,Hijau	95,89,95,hitam
85,142,84,Hijau	96,89,96,hitam
85,142,84,Hijau	96,90,96,hitam
85,142,84,Hijau	97,90,97,hitam
85,142,84,Hijau	98,91,97,hitam
85,142,84,Hijau	98,91,97,hitam
86,142,84,Hijau	98,91,98,hitam
85,142,85,Hijau	99,92,97,hitam
85,142,84,Hijau	99,92,97,hitam
85,142,83,Hijau	99,92,97,hitam
84,142,83,Hijau	99,92,97,hitam
84,142,84,Hijau	99,92,97,hitam
85,142,85,Hijau	99,92,97,hitam
88,144,87,Hijau	100,92,97,hitam
89,145,88,Hijau	100,92,96,hitam
89,145,88,Hijau	100,92,96,hitam
90,145,88,Hijau	100,92,96,hitam

90,145,88,Hijau	101,92,96,hitam
89,145,88,Hijau	102,92,95,hitam
89,145,88,Hijau	102,93,95,hitam
89,144,88,Hijau	102,93,95,hitam
90,145,88,Hijau	101,92,94,hitam
89,145,88,Hijau	100,93,94,hitam
90,145,88,Hijau	100,94,95,hitam
89,145,88,Hijau	101,95,96,hitam
88,144,87,Hijau	71,64,68,hitam
83,138,82,Hijau	73,66,70,hitam
78,137,79,Hijau	74,67,72,hitam
76,137,79,Hijau	73,67,72,hitam
76,137,80,Hijau	74,67,72,hitam

### 2. Prediksi warna hijau dan hitam





3. Jelaskan kode program dan prosesnya hingga diperoleh hasil prediksi dengan Bahasa sendiri siingkat, padat dan jelas!

#### Kode program 1

```
import cv2
import numpy as np
cap = cv2.VideoCapture(0)
while True:
    ret, frame = cap.read()
    frame = cv2.flip (frame,1)
    cv2.imshow("camera", frame)
    key = cv2.waitKey(1)
    if key == 27:
        break
cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

Library cv2 digunakan untuk mengakses kamera dan library numpy digunakan untuk membuat array. Kemudian variael cap berfungsi untuk membuka kamera bawaan laptop dengan ID (0). Kemudian dibuat sebuah perulangan untuk membaca frame dari kamera dan menampilkan frame yang telah di proses, dan jika tombol esc ditekan maka perulangan akan dihentikan dan program akan menutup kamera.

#### Kode program 2

```
import csv
import cv2
import numpy as np

# Konfigurasi Kamera
cap = cv2.VideoCapture(0)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH, 480)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT, 360)

# Nama file database
FileDB = 'DatabaseWarna.txt'

# Header untuk file CSV
header = ['B', 'G', 'R', 'Target']

# Buat file CSV jika belum ada
try:
    with open(FileDB, 'x', newline='') as f:
    writer = csv.writer(f)
```

```
writer.writerow(header)
except FileExistsError:
   print(f"File {FileDB} sudah ada, melanjutkan penambahan
data.")
print("Tekan tombol berikut untuk menambahkan data warna:")
print("1: Merah, 2: Hijau, 3: Biru, 4: Hitam, 5: Kuning, 6:
Putih, ESC: Keluar")
while True:
   ret, img = cap.read()
   if not ret:
       print("Gagal membaca frame dari kamera.")
       break
   img = cv2.flip(img, 1) # Membalikkan kamera jika terbalik
    # Ambil warna rata-rata dari area tertentu
   region = img[220:260, 330:340] # Area yang dianalisis
   colorB = int(np.mean(region[:, :, 0]))
   colorG = int(np.mean(region[:, :, 1]))
   colorR = int(np.mean(region[:, :, 2]))
   color = [colorB, colorG, colorR]
    # Tampilkan area analisis dan warna rata-rata
    cv2.rectangle(img, (330, 220), (340, 260), (0, 255, 0), 2)
   cv2.putText(img, f"B: {colorB}, G: {colorG}, R: {colorR}",
(10, 30), cv2.FONT HERSHEY SIMPLEX, 1, (255, 255, 255), 2)
   cv2.imshow("Database Color Capture", img)
    # Deteksi tombol untuk menentukan warna
   key = cv2.waitKey(30) \& 0xFF
   if key == 27: # ESC
       break
   elif key == ord('1'):
        label = "Merah"
   elif key == ord('2'):
       label = "Hijau"
   elif key == ord('3'): # Biru
        label = "biru"
   elif key == ord('4'): # Hitam
       label = "hitam"
   elif key == ord('5'): # Kuning
       label = "kuning"
   elif key == ord('6'): # Putih
        label = "putih"
    elif key == 27: # ESC untuk keluar
       break
```

```
else:
    continue

# Simpan data ke file CSV
with open(FileDB, 'a', newline='') as f:
    writer = csv.writer(f)
    writer.writerow(color + [label])
    print(f"Data {color} dengan label '{label}' telah
disimpan.")

cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

Dimulai dengan import library yang diperlukan seperti cv2 untuk mengakses kamera, numpy untuk membuat array, dan csv supaya file disimpan dalam csv. Kemudian dilanjutkan dengan membuka kamera bawaan laptop dengan variabel cap menggunakan ID (0) dan mengatur resolusi menjadi 480x360 piksel. Kemudian variabel FileDB berisi nama file dan format untuk database warna dan variabel header adalah nama kolom data didalam file. Kemudian ditentukan area analisis warna pada koordinat tertentu dan menghitung rata rata warna biru, hijau, dan merah pada area. Kemudian area analisis warna ditampilkan dan ditampilkan juga nilai rata-rata warna pada layer. Kemudian dibuat logika sesuai dengan input yang diberikan saat kode program dijalankan, misalnya 1 untuk merah kemudian data warna (B,G,R) dan label ditambahkan ke file database. Kemudian jika tombol esc ditekan maka pengambilan data berakhir dan kamera akan langsung ditutup.

#### Kode program 3

```
import cv2
import numpy as np
import csv
import time
from sklearn import svm
import pandas as pd
from sklearn.preprocessing import StandardScaler

# Konfigurasi Kamera
cap = cv2.VideoCapture(0)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH, 480)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT, 360)

# Membaca Database
```

```
FileDB = 'DatabaseWarna.txt' # Pastikan file ini tersedia dan
formatnya benar
Database = pd.read csv(FileDB, sep=",", header=0)
print("Database:\n", Database)
\# X = Data (B, G, R), y = Target
X = Database[['B', 'G', 'R']]
y = Database['Target']
# Normalisasi Data dan Pelatihan Model SVM
scaler = StandardScaler() # Normalisasi data
X scaled = scaler.fit transform(X)
clf = svm.SVC(kernel='linear') # Gunakan kernel linear
clf.fit(X scaled, y)
# Fungsi Prediksi Warna
def predict color(b, g, r):
   color scaled = scaler.transform([[b, g, r]])
   try:
       prediction = clf.predict(color scaled)[0] # Ambil hasil
prediksi
       return prediction
   except Exception as e:
       return "Tidak Teridentifikasi"
# Loop Kamera untuk Prediksi
while True:
   ret, img = cap.read()
   if not ret:
       print("Gagal membaca frame dari kamera.")
   img = cv2.flip(img, 1) # Membalikkan kamera jika terbalik
    # Ambil warna rata-rata dari area tertentu
   region = img[220:260, 330:340] # Area yang dianalisis
   colorB = int(np.mean(region[:, :, 0]))
   colorG = int(np.mean(region[:, :, 1]))
   colorR = int(np.mean(region[:, :, 2]))
   color = [colorB, colorG, colorR]
    # Prediksi warna
   prediction = predict color(colorB, colorG, colorR)
   print(f"B: {colorB}, G: {colorG}, R: {colorR} => Prediksi:
{prediction}")
   # Tampilkan hasil di jendela kamera
```

```
cv2.putText(img, f"Prediksi: {prediction}", (10, 30),
cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 1, (255, 255, 255), 2)
    cv2.rectangle(img, (330, 220), (340, 260), (0, 255, 0),
2) # Area analisis
    cv2.imshow("Color Tracking", img)

# Tombol keluar (ESC)
    k = cv2.waitKey(30) & 0xff
    if k == 27: # Tekan ESC untuk keluar
        break

cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

Dimulai dengan import library yang diperlukan seperti cv2 untuk mengakses kamera, numpy untuk membuat array, svm untuk melatih dan menjalankan model SVM, dan pandas untuk membaca file CSV. Kemudian terdapat variabel dengan nama Database yang berfungsi untuk membaca database warna dari file CSV, lalu variabel X merupakan data input yaitu B,G,R dan variabel y adalah data target atau nama warna. Kemudian model SVM dilatih dengan kernel linear. Kemudian terdapat fungsi dengan nama predict\_color untuk memprediksi warna berdasarkan nilai B, G, R. Kemudian dilakukan perulangan untuk membuat area analisis warna pada daerah tertentu dan dilakukan prediksi warna menggunakan fungsi predict\_color. Kemudian hasil prediksi tersebut ditampilkan di frame kamera.

Proses prediksi warna diawali dengan kode program membaca data dari kamera, dan mengambil area kecil sebagai area untuk menganalisis warna. Area ini dibuat untuk menghitung nilai rata-rata dari biru, merah, dan hijau. Setelah mendapatkan nilai rata-rata warna, data tersebut kemudian diolah menggunakan StandardScaler supaya format data lebih mudah dibaca saat model SVM dilatih. Kemudian data yang telah diolah ini dimasukkan ke model SVM yang telah dilatih menggunakan database warna. Model SVM akan membandingkan data baru dengan nilai-nilai warna yang ada dalam database untuk menentukan warna yang paling mendekati. Kemudian hasil prediksi ditampilkan secara langsung didalam frame kamera.