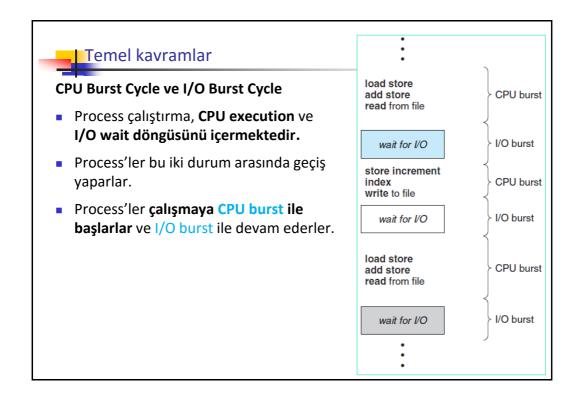
Temel kavramlar

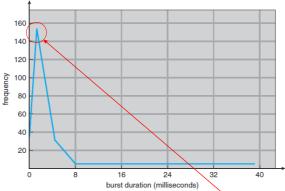
- CPU scheduling (planlama), multiprogramming çalışan işletim sistemlerinin temelini oluşturur.
- CPU, process'ler arasında geçiş yaparak bilgisayarı daha verimli hale getirir.
- Her zaman aralığında bir process'in çalıştırılması amaçlanır.
- Tek işlemcili sistemlerde, bir anda sadece bir process çalıştırılabilir.
- CPU, process'lerde ortaya çıkacak bekleme durumlarında başka process'leri çalıştırır.
- Hafızada çok sayıda process bulundurulur.
- Bir process herhangi bir şekilde beklemeye geçtiğinde CPU başka bir process'e geçiş yapar.
- Bilgisayardaki tüm kaynaklar kullanılmadan önce zamana göre planlanır.





CPU Burst Cycle ve I/O Burst Cycle

 CPU burst süresi, process'ten process'e ve bilgisayardan bilgisayara çok farklı olabilmektedir.



- Process'ler için CPU burst süresi sıklıkla kısa olmaktadır.
- Process'ler kısa aralıklarla durumunu değiştirmektedir.



Temel kavramlar

CPU Scheduler

- CPU bekleme durumuna geçtiğinde, işletim sistemi hazır kuyruğundan (ready queue) bir process'i çalıştırılmak üzere seçmek zorundadır.
- Bu seçme işlemi kısa dönem planlayıcı (short-term scheduler veya CPU scheduler) tarafından gerçekleştirilir.
- Hazır kuyruğu, ilk gelen ilk çıkar (firs-in-first-out, FIFO) olmak zorunda değildir.
- Hazır kuyruğu, FIFO, priority queue, ağaç, sırasız bağlı liste şeklinde oluşturulabilir.
- Hazır kuyruğunda bekleyen tüm process'lerin CPU tarafından çalıştırılmak üzere seçilme olasılıkları vardır.
- Kuyruk içindeki kayıtlarda, process control block (PCB) tutulur.

Temel kavramlar

Preemptive Scheduling

- CPU-scheduling kararı 4 durum altında gerçekleştirilir:
 - 1. Bir process **çalışma** durumundan **bekleme** durumuna geçtiğinde (I/O isteği),
 - 2. Bir process çalışma durumundan hazır durumuna geçtiğinde (interrupt),
 - 3. Bir process **bekleme** durumundan **hazır** durumuna geçtiğinde (I/O tamamlanması),
 - 4. Bir process'in sonlandırıldığında.
- Eğer scheduling işlemi 1. ve 4. durumlarda gerçekleşmişse, buna nonpreemptive veya cooperative scheduling denir.
- 2. ve 3. durumlarda gerçekleşmişse preemptive scheduling denir.

Temel kavramlar

Preemptive Scheduling

- Nonpreemptive scheduling'te, CPU bir process'e tahsis edilmişse, bu process sonlandırılıncaya kadar, CPU'yu serbest bırakıncaya kadar veya bekler durumuna geçinceye kadar tutar.
- Windows 3.1, nonpreemptive scheduling kullanmıştır.
- Diğer tüm Windows versiyonları preemptive scheduling kullanmıştır.
- Mac OS X işletim sistemi de preemptive scheduling kullanmaktadır.
- Preemptive scheduling veri paylaşımı yaptığında race condition gerçekleşir.
- Bir process kernel verisi üzerinde değişiklik yaparken yarıda kesilerek başka bir process'e geçilmesi ve aynı veriye erişim yapılması halinde çakışma meydana gelir.

Temel kavramlar

Dispatcher

- CPU scheduling işlevini gerçekleştiren bileşen dispatcher olarak adlandırılır.
- Dispatcher, short-term scheduler tarafından CPU'ya atanacak process'i seçer.
- Dispatcher aşağıdaki işlevleri içermektedir:
 - Context geçişi
 - Kullanıcı moduna geçiş
 - Programı yeniden başlatmak için kullanıcı programında uygun konuma atlama
- Dispatcher'ın çok hızlı bir şekilde geçiş yapması zorunludur.
- Process'ler arasında geçiş süresine dispatch latency denilmektedir.

Konular

- Temel kavramlar
- Scheduling kriterleri
- Scheduling algoritmaları
- Çoklu process veya scheduling
- Gerçek zamanlı CPU scheduling

Scheduling kriterleri

- CPU scheduling algoritmaları çok sayıda farklı kritere göre karşılaştırılır:
 - CPU utilization: CPU'nun olabildiği kadar kullanımda olması istenir. CPU kullanım oranı %0 %100 arasındadır. Gerçek sistemlerde bu oran %40 ile %90 arasındadır.
 - Throughput: Her zaman aralığında tamamlanan process sayısıdır.
 - Turnaround time: Bir process'in hafızaya alınmak için bekleme süresi, hazır kuyruğunda bekleme süresi, CPU'da çalıştırılması ve I/O işlemi yapması için geçen sürelerin toplamıdır.
 - Waiting time: Bir process'in hazır kuyruğunda beklediği süredir.
 - Response time: Bir process'e gönderilen isteğe cevap dönünceye kadar geçen süredir.
- CPU utilization'ı ve thoroughput'u maksimum, turnaround time, waiting time ve response time'ı minimum yapmak amaçlanır.
- Genellikle ortalama değerler optimize edilmeye çalışılır.



Konular

- Temel kavramlar
- Scheduling kriterleri
- Scheduling algoritmaları
- Çoklu process veya scheduling
- Gerçek zamanlı CPU scheduling



- CPU scheduling algoritmaları, hazır kuyruğunda bekleyen process'lerden hangisinin CPU'ya atanacağını belirlerler.
 - First-Come, First-Served Scheduling
 - Shortest-Job-First Scheduling
 - Priority Scheduling
 - Round-Robin Scheduling

First-Come, First-Served Scheduling

- En basit CPU scheduling algoritmasıdır ve first-come first served (FCFS) şeklinde çalışır.
- CPU'ya ilk istek yapan process, CPU'ya ilk atanan process'tir.
- FIFO kuyruk yapısıyla yönetilebilir.
- FCFS algoritmasıyla **ortalama bekleme süresi** genellikle **yüksektir**.
- Bekleme süreleri process'lerin kuyruğa geliş sırasına göre çok değişmektedir.

First-Come, First-Served Scheduling

Aşağıdaki 3 process için CPU'da çalışma süreleri ms olarak verilmiştir.

Process	Burst Time			
P_1	24			
P_2	3			
P_3	3			

Process'ler P1, P2, P3 sırasıyla gelirse Gantt şeması aşağıdaki gibidir.



- Ortalama bekleme süresi (0+ 24 + 27) / 3 = 17 ms olur.
- P2, P1, P3 sırasıyla gelirse Gantt şeması aşağıdaki gibidir.



Ortalama bekleme süresi (0+ 3 + 6) / 3 = 3 ms olur.

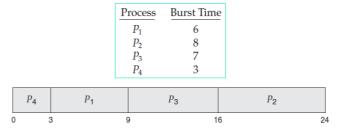
Scheduling algoritmaları

First-Come, First-Served Scheduling

- FCFS algoritmasında, process'lerin çalışma süreleri çok farklıysa ortalama bekleme süreleri çok değişken olur.
- Bir CPU-bound process ile çok sayıda I/O bound process varsa, CPU-bound process CPU'da çalışırken tüm I/O bound process'ler hazır kuyruğunda bekler, I/O cihazları boş kalır.
- Çok sayıda küçük process'in büyük bir process'in CPU'yu terketmesini beklemesine convoy effect denilmektedir.
- Bir process'e CPU tahsis edildiğinde sonlanana veya I/O isteği yapana kadar CPU'yu elinde tutar.
- FCFS algoritması belirli zaman aralıklarıyla CPU'yu paylaşan timesharing sistemler için uygun değildir.

Shortest-Job-First Scheduling

 Shortest-Job-First Scheduling (SJF) algoritmasında, CPU'ya bir sonraki işlem süresi en kısa olan (shortest-next-CPU-burst) process atanır.



- Ortalama bekleme süresi, (0 + 3 + 9 + 16) / 4 = 7 ms'dir. FCFS kullanılsaydı 10,25 ms olurdu ((0 + 6 + 14 + 21) / 4).
- SJF algoritması minimum ortalama bekleme süresini elde eder.

Scheduling algoritmaları

Shortest-Job-First Scheduling

- SJF algoritmasındaki en büyük zorluk, sonraki çalışma süresini tahmin etmektir.
- Long-term (job) scheduling için kullanıcının belirlediği süre alınabilir.
- SJF algoritması genellikle long-term scheduling için kullanılır.
- SJF algoritması short-term scheduling seviyesinde kullanılamaz.
- Short-term scheduling'te CPU'da sonraki çalışma süresini bilmek mümkün değildir.
- Short-term scheduling'te sonraki çalışma süresi tahmin edilmeye çalışılır.
- Sonraki çalışma süresinin önceki çalışma süresine benzer olacağı beklenir.

Priority Scheduling

- Shortest-job-first (SJF) algoritması, priority scheduling algoritmalarının özel bir durumudur.
- CPU en yüksek önceliğe sahip process'e atanır.
- Eşit önceliğe sahip olanlar ise FCFS sırasıyla atanır.
- SJF algoritması tahmin edilen CPU-burst süresine göre önceliklendirme yapar.
- SJF algoritmasında, CPU burst süresi azaldıkça öncelik artar, CPU burst süresi arttıkça öncelik azalır.

Scheduling algoritmaları

Priority Scheduling

Aşağıda 5 process için öncelik değerine göre gantt şeması verilmiştir.

Process	Burst Time	Priority
P_1	10	3
P_2	1	1
P_3	2	4
P_4	1	5
P_5	5	2



Ortalama bekleme süresi (1+ 6 + 16 + 18) / 4 = 8,2 ms olur.

Priority Scheduling

- Önceliklendirme kriterleri aşağıdakilerden bir veya birkaç tanesi olabilir:
 - Zaman sınırı
 - Hafıza gereksinimi
 - Açılan dosya sayısı
 - I/O burst ve CPU burst orani
 - Process'in önemi
- Priority scheduling preemptive veya nonpreemptive olabilir.
- Preemptive yönteminde, bir process hazır kuyruğuna geldiğinde, çalışmakta olan process'ten daha öncelikli ise, çalışmakta olan kesilir.
- Nonpreemptive yönteminde, bir process hazır kuyruğuna geldiğinde, çalışmakta olan process'ten daha öncelikli bile olsa, çalışmakta olan durum değiştirene kadar devam eder.

Scheduling algoritmaları

Priority Scheduling

- Priority scheduling algoritmasında, CPU sürekli yüksek öncelikli process'leri çalıştırabilir ve bazı processler sürekli hazır kuyruğunda bekleyebilir (indefinite blocking, starvation).
- Sınırsız beklemeyi engellemek için düşük öncelikli process'ler kuyrukta beklerken öncelik seviyesi artırılır (Örn. her 15 dakikada 1 artırılır).
- Öncelik değeri artırılarak en düşük önceliğe sahip process'in bile belirli bir süre sonunda çalışması sağlanır.

Round-Robin Scheduling

- Round-robin (RR) scheduling, genellikle time-sharing sistemlerde kullanılır.
- Hazır kuyruğundaki process'ler belirli bir zaman aralığında (time slice)
 CPU'ya sıralı atanır.
- Zaman aralığı genellikle 10 ms ile 100 ms aralığında seçilir.
- Time slice aralığından daha kısa sürede sonlanan process CPU'yu serbest bırakır.
- Round-robin scheduling ile ortalama bekleme süresi genellikle uzundur.

Scheduling algoritmaları

Round-Robin Scheduling

• Aşağıda 3 process için CPU-burst time ve gantt şeması verilmiştir.

Process

■ Örnekte time slice = 4 ms olarak alınmıştır.

0	4	4	7 1	0 1	4 1	8 2	22 2	6 30
	P ₁	P_2	P ₃	P ₁	P ₁	P ₁	P ₁	P ₁
				P ₂ P ₃	3			
				P_1	24			

Burst Time

- P_1 için = 10-4 = 6, P_2 için 4, P_3 için 7 ms bekleme süresi vardır.
- Ortalama bekleme süresi ise 17 / 3 = 5,66 ms'dir.
- q time slice süresiyle n process çalışan sistemde, bir process için en fazla bekleme süresi (n - 1) * q olur.

Round-Robin Scheduling

- Time slice süresi çok büyük olursa çalışma FCFS yöntemine benzer.
- Time slice süresi çok küçük olursa context switch işlemi çok fazla yapılır.
- Context switch süresi overhead olur ve çok fazla context switch yapılması istenmez.
- Time slice süresi, context switch süresinin genellikle 10 katı alınır.
- CPU'nun %10 süresi context switch için harcanır.