Nama: Farhanang Wahyu Aprian

NIM: V3920021

Kelas: TI D

DOKUMEN ANIMASI 3D PANDA SENDERHANA

Dokumentasi

Langkah Penginstalan

Install Python(3.9.9)
 Pergi ke website python "https://www.python.org/downloads/" untuk mendownload python



Download python dan jalankan instalasinya.

Install Panda3D
 Pergi ke Command Prompt dan ketik "pip install panda3d"

Source Code dan Hasil Run

Buka file main.py pada code editor lalu jalankan source codenya

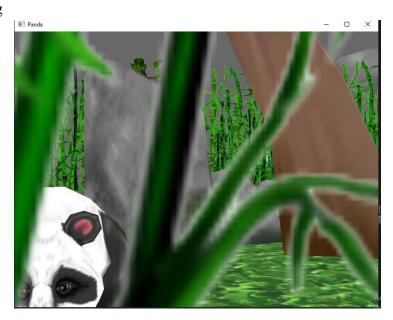
```
animation.py ×
Ф

∨ OPEN EDITORS

                                                                                            from math import pi, sin, cos
from direct.showbase.DirectObject import DirectObject
from direct.showbase.ShowBase import ShowBase
from direct.showbase.ShowBase import ShowBase
from direct.interval.FunctionInterval import PosInterval
from direct.showbase.ShowBase import ShowBase
from direct.actor.Actor import Actor
from direct.task import Task
from direct.interval.IntervalGlobal import Sequence
from nadad.come import Points
              V PERTEMUAN 16 (UAS)
                                                                                             from panda3d.core import Point3
from panda3d.core import ClockObject
                                                                                                          return OnscreenText(text=msg, style=1, fg=(0, 0, 0, 1), shadow=(1, 1, 1, 1), parent-base.a2dTopLeft, align=TextNode.ALeft, pos=(0.08, -pos - 0.04), scale=.06)
                                                                                             key = {
    "Kiri": False,
    "Kanan": False,
    "Atas": False,
    "Bawah": False,
    "Shift": False
                                                                                             camera = False
def CameraStatus(stats):
                                                                                                        key[type] = stats
                                                                                             class MyApp(ShowBase):
    def __init__(self):
        ShowBase.__init__(self)
                                                                                                                    self.inst1 = addInstructions(0.06, "W: Berjalan ke depan")
self.inst2 = addInstructions(0.12, "A: Berjalan ke samping")
self.inst3 = addInstructions(0.18,
                                                                                                                    "S: Berjalan ke belakang")
self.inst4 = addInstructions(0.24,
"D : Berjalan ke kanan")
                                                                                                                   self.scene = self.loader.loadModel("models/environment") # Melakukan Load pada environtment
self.scene.reparentTo(self.render) # Melakukan render pada environtment
self.scene.setDos(-8, 42, 0) # mengatur posisi environtment
self.scene.setScale(0.25, 0.25, 0.25) # mengatur skala
                                                                                                                     self.music = self.loader.loadSfx("assets/Grasswalk.mp3")
```

```
self.music.setVolume(0.9)
                                                                  # Menjalankan Camera
self.cameraState()
                                                                  self.pandaActor = Actor("models/panda-model", {
    "walk": "models/panda-walk4"
}) # melakukan load data pada Aktor
   🗴 🍨 animation.py
V PERTEMUAN 16 (UAS)
                                                                  self.accept("w",keyState,["Atas", True]) # ketika w dipencet akan mengubah status atas menjadi true
self.accept("w-up", keyState,["Atas", False]) # ketika w dilepas status atas berubah menjadi false
 > assets
                                                                  self.accept("d",keyState,["Kanan", True])
self.accept("d-up", keyState,["Kanan", False])
                                                                 # Tombol Kirl
self.accept("a",keyState,["Kiri", True])
self.accept("a-up", keyState,["Kiri", False])
# Tombol Bawah
self.accept("s",keyState,["Bawah", True])
self.accept("s-up", keyState,["Bawah", False])
                                                                  self.accept("shift", keyState, ["Shift", True])
self.accept["shift-up", keyState, ["Shift", False]]
                                                                  self.taskMgr.add(self.gerakanUpate,"Update Gerakan") # berfungsi untuk melakukan looping pada gerakan
                                                           # Menjalankan fungsi status kamera
def cameraState(self):
                                                                  if camera == True:
    self.enableMouse() # mengijinkan menggunakan cursor mouse / menampilkan cursor mouse
                                                                       self.disableMouse() # melakukan disable pada cursor sehingga mouse hilang
self.taskMgr.add(self.spinCameraTask, "SpinCameraTask") # melakukan looping pada fungsi perputaran kamera
                                                           # memutar kamera
def spinCameraTask(self, task):
    angleDegrees = task.time * 6.0 # memutar kamera berdasarkan
```

Hasil Running



How to run this simple animation

Klik pada exe yang sudah disediakan lalu panda dapat dikendalikan Tombol-tombol yang digunakan :

Tombol W
 Digunakan untuk menjalankan panda ke depan
 Digunakan untuk memutar badan panda ke kanan
 Digunakan untuk memutar badan panda ke kiri
 Tombol S
 Digunakan untuk panda bergerak ke belakang