



唐老狮系列教程

# 特殊矩阵——正交矩阵



# 唐老狮系列教程-知识回顾

## | 相关知识回顾



# 唐老狮系列教程-知识回顾

## 相关知识回顾

1. 矩阵乘以自己的逆矩阵为单位矩阵

$$MM^{-1} = M^{-1}M = I$$

2. 向量之间点乘的计算公式

向量A (Xa,Ya,Za)

向量B (Xb,Yb,Zb)

$$A \cdot B = Xa \cdot Xb + Ya \cdot Yb + Za \cdot Zb$$

两个向量点乘结果为 0，说明两个向量之间垂直

单位向量计算公式：

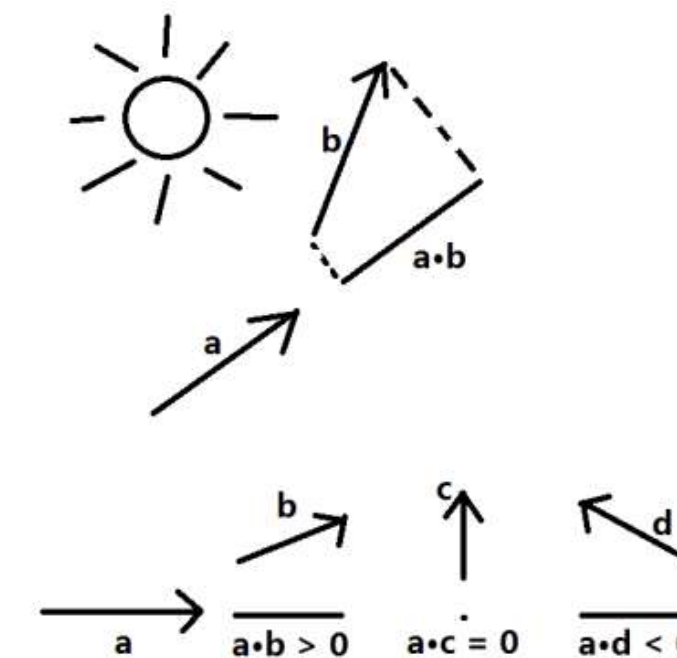
A向量(x,y,z)

$$\text{模长} = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$\text{单位向量} = (x/\text{模长}, y/\text{模长}, z/\text{模长})$$

延伸出：向量和自己的点乘结果为1，说明该向量为单位向量（模长为1）

$$A \cdot A = x^2 + y^2 + z^2 = 1$$





# 唐老狮系列教程-正交矩阵

## 主要讲解内容

- 1.正交矩阵的基本概念
- 2.正交矩阵的重要性质





# 唐老狮系列教程-正交矩阵

## | 正交矩阵的基本概念



# 唐老狮系列教程-正交矩阵

## 正交矩阵

正交矩阵是一种特殊的方阵，正交的意思是垂直

它的特点是：一个方阵和它的转置矩阵相乘为单位矩阵，那么它就是正交矩阵

$$MM^T = M^T M = I$$

通过正交矩阵的这一性质，再根据上节课学习的逆矩阵的一个重要性质

$$MM^{-1} = M^{-1}M = I$$

我们可以推导出：如果一个矩阵是正交的，那么它的逆矩阵等于其转置矩阵

$$M^T = M^{-1}$$

如果一个矩阵是正交矩阵，那么它的转置矩阵也是正交矩阵



# 唐老狮系列教程-正交矩阵

## 正交矩阵

向量之间点乘的计算公式

向量V (v1, v2, v3)

向量U (u1, u2, u3)

$V \cdot U = v1 * u1 + v2 * u2 + v3 * u3$

两个向量点乘结果为 0，说明两个向量之间垂直

向量和自己的点乘结果为1，说明该向量为单位向量（模长为1）

假设一个3x3的正交矩阵 M，根据它的基本性质  $MM^T = M^TM = I$

$$M = \begin{bmatrix} - & I & - \\ - & II & - \\ - & III & - \end{bmatrix}$$

$$M^T = \begin{bmatrix} | & | & | \\ I & II & III \\ | & | & | \end{bmatrix}$$

$$MM^T = \begin{bmatrix} - & I & - \\ - & II & - \\ - & III & - \end{bmatrix} \begin{bmatrix} | & | & | \\ I & II & III \\ | & | & | \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I \cdot I & I \cdot II & I \cdot III \\ II \cdot I & II \cdot II & II \cdot III \\ III \cdot I & III \cdot II & III \cdot III \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$I \cdot I = II \cdot II = III \cdot III = 1$$

$$I \cdot II = II \cdot I = I \cdot III = III \cdot I = II \cdot III = III \cdot II = 0$$

- =>
1. 正交矩阵的每一行，都是单位向量（自己点乘自己结果为1）

2. 正交矩阵的每一行，都彼此互相垂直（彼此点乘结果为0）

3. 以上结论对正交矩阵的每一列也适用，因为正交矩阵的转置也是正交矩阵





# 唐老狮系列教程-正交矩阵

## 如何判断正交矩阵

根据正交矩阵的基本概念，我们可以总结出判断一个矩阵是否是正交矩阵的方式有：

1. 判断  $MM^T = M^TM = I$ ，满足则为正交矩阵

2. 判断矩阵的每一行（列）是否是单位向量

$n$  维向量  $v = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ ，向量模长  $|v| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + \dots + v_n^2} = 1$

同时

判断矩阵的行（列）向量是否彼此正交（垂直）

$$v^*u = 0$$

满足则为正交矩阵





# 唐老狮系列教程-正交矩阵

## 正交矩阵的重要性质



# 唐老狮系列教程-知识回顾

## 正交矩阵的重要性质

如果矩阵  $M$  为正交矩阵

1.  $M^T$  也为正交矩阵
2.  $M^T = M^{-1}$
3. 正交矩阵的行列式为1或-1
4. 正交矩阵的 各行都是单位向量且彼此正交（垂直）
5. 正交矩阵的 各列都是单位向量且彼此正交（垂直）



# 唐老狮系列教程-知识回顾

## | 总结





# 唐老狮系列教程-正交矩阵

## 正交矩阵

正交矩阵为**方阵**，它和它的转置矩阵的相乘为单位矩阵

它具有以下性质：

假设正交矩阵为  $M$

1.  $M^T$  也为正交矩阵
2.  $M^T = M^{-1}$
3. 正交矩阵的**行列式**为1或-1
4. 正交矩阵的**各行都是单位向量且彼此正交**（垂直）
5. 正交矩阵的**各列都是单位向量且彼此正交**（垂直）



# 唐老狮系列教程

Thank

# 谢谢您的聆听