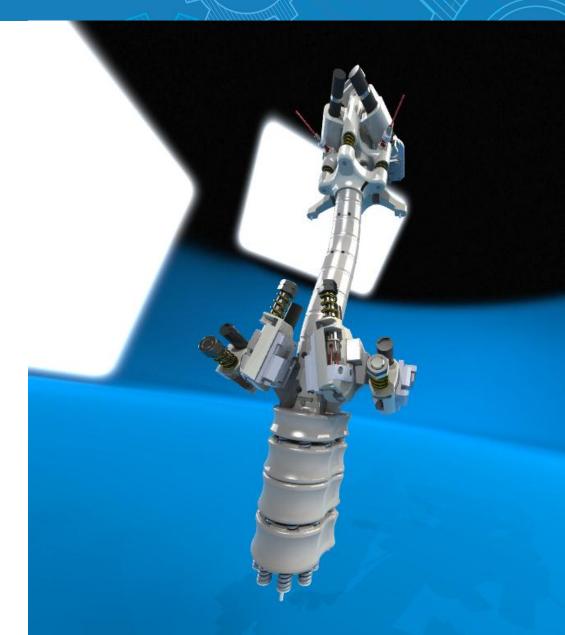
RoboyDynamic Spine

Developed by Zürich Engineering

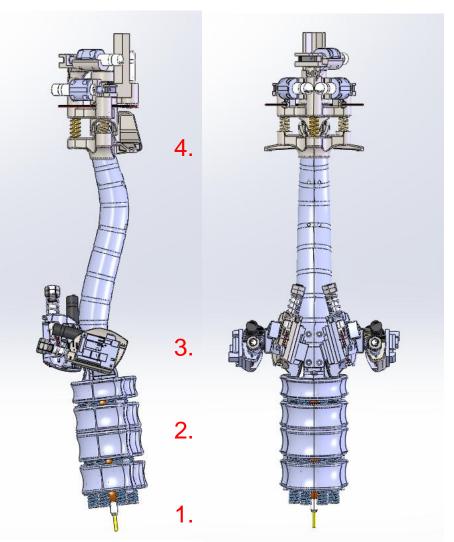
- Spine
- Neck





Konstruktionsstand Wirbelsäule

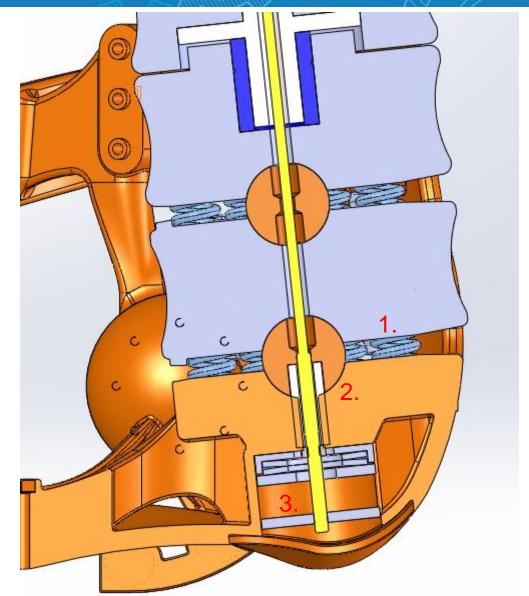
- 1. Anbindung Becken
- 2. Lendenbaugruppe
- 3. Anbindung Aktoren Bauch
- 4. Anbindung Hals
- 5. Freiheitsgrade





Anbindung Becken

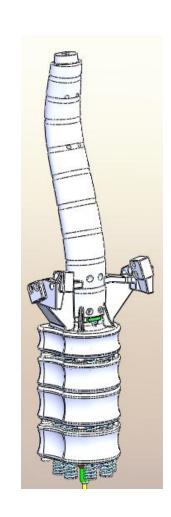
- Lendenwirbel sind über Federpakete auf Becken abgestützt
- 2. Kugel dient als Gelenk
- 3. Verbindung zu Becken mittels Seilzug

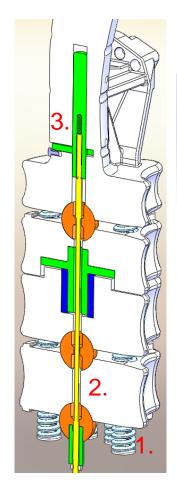


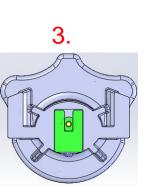


Lendenbaugruppe

- 1. Federpakete für Aufrichtung
- Seilzug für Systemzusammenhalt
- 3. Stahlzapfen und Anker



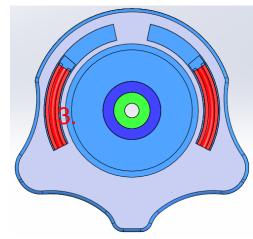


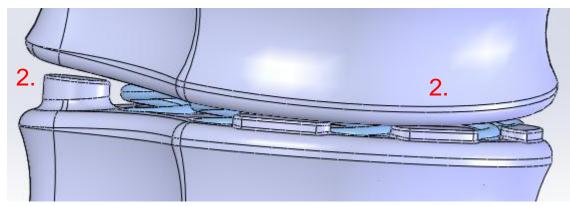


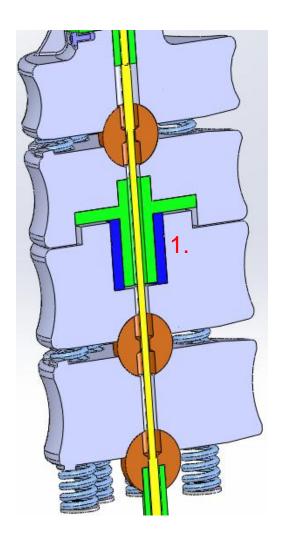


Lendenbaugruppe

- 1. Axial-/ Radialkombi- Lager
- 2. Federrückstellung Rotation
- 3. Endanschläge

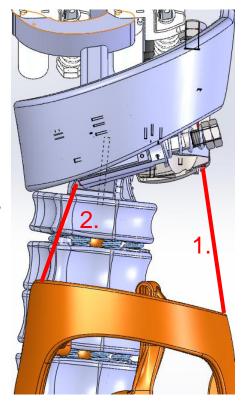


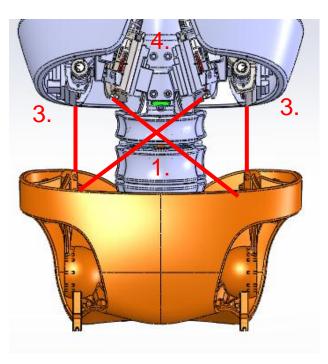




Anbindung Aktoren Bauch

- Sehnenzüge vorne gekreuzt, ohne Umlenkrollen
- 2. Sehnenzüge hinten, ohne Umlenkrollen
- Kollisionsgefahr gemieden,
 Board asymmetrisch auf
 Halter
- 4. Zugang zu Schrauben der Torsofixierung





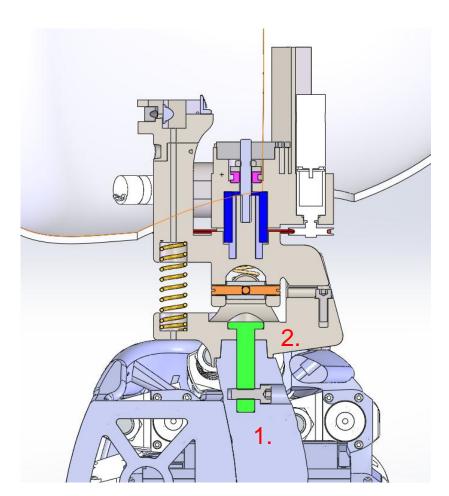


Anbindung Hals

- Konische Aufnahme mit Verdreh-Sicherung
- 2. Verbindung zu Wirbelsäule mittels Stahlzapfen

2.







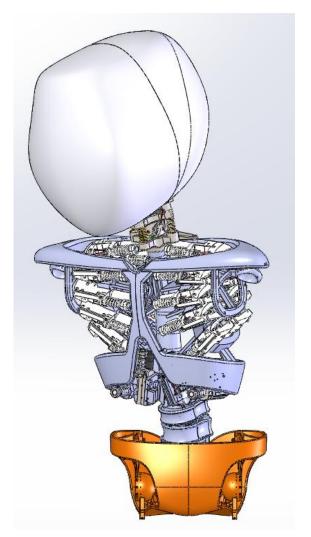
Freiheitsgrade Wirbelsäule

1. Flexion: 20°

2. Extension: 6°

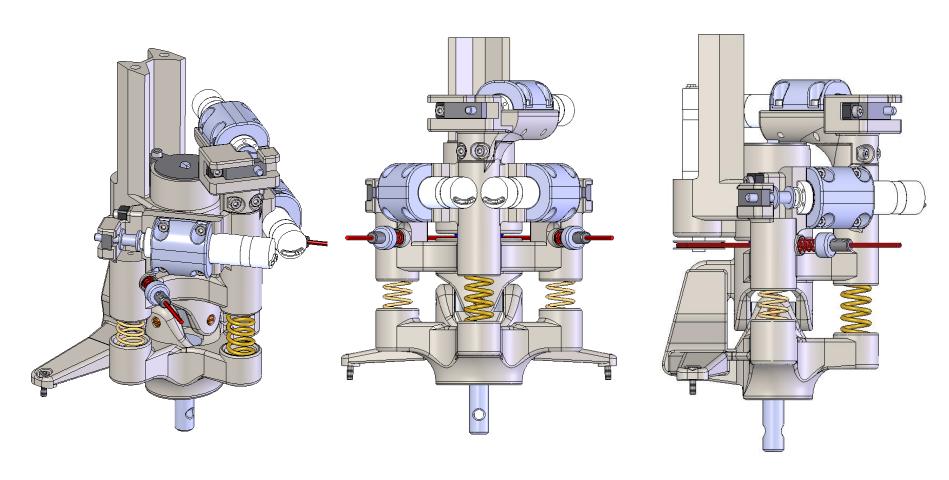
3. Lateral: 10°

4. Rotation: 30°





Ansichten Hals

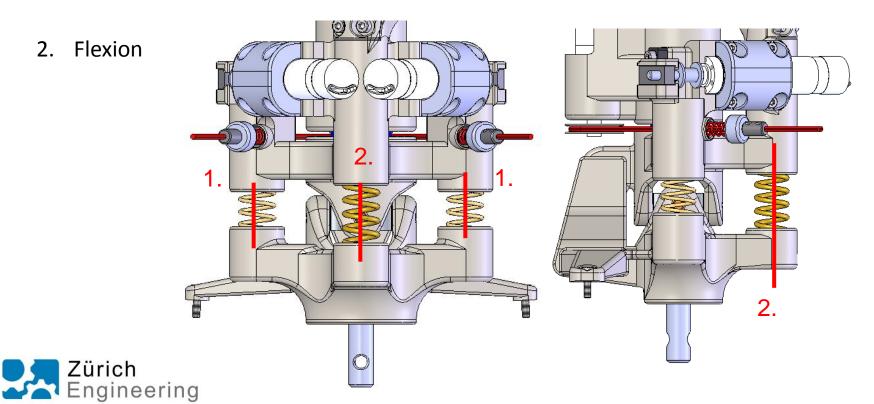




Anbindung Aktoren Hals

Funktionen:

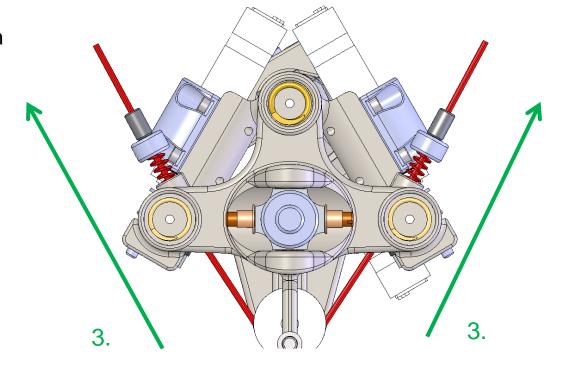
- 1. Lateralflexion
- 2. Flexion



Anbindung Aktoren Hals

Funktionen:

3. Rotation



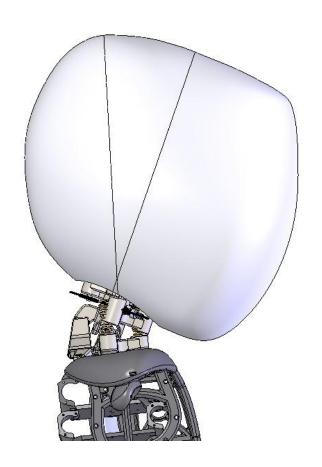


Freiheitsgrade Hals

Flexion: 25°

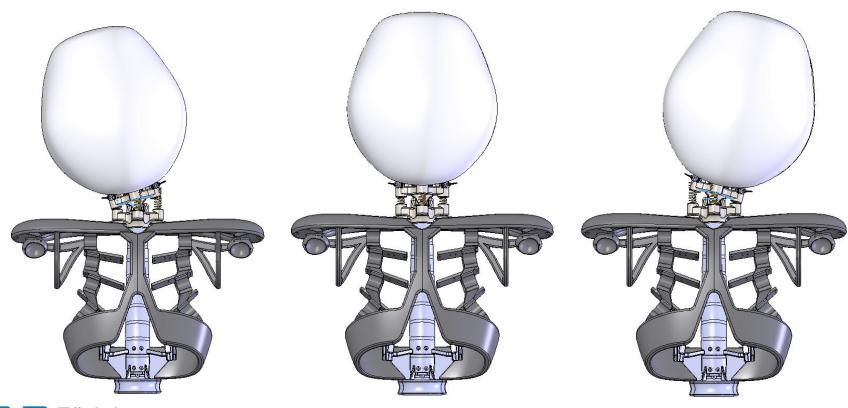
Extension: 0°





Freiheitsgrade Hals

Lateralflexion: +/- 15°





Freiheitsgrade Hals

Rotation: +/- 25°

