Elektronika w eksperymencie fizycznym		Rok akademicki 2012-2013
Środa 14.15-17.00	Justyna Ilczuk Jacek Rosiński	Wykonane w dniu 17.04.2013
Ćwiczenie 8	Elementy i układy przełącza- jące	Ocena:

1 Cel ćwiczenia

Celem ćwiczenia było poznanie parametrów przełączników elektryczych oraz zasad działania elektroniczych układów przełączających.

2 Użyty sprzęt i układy pomiarowe

Hardware:

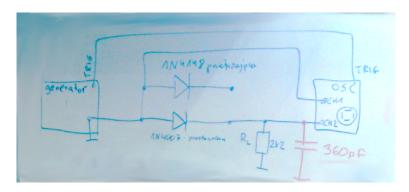
- komputer PC
- Elvis II+

Software:

• oprogramowanie od National Instruments do pomiarów na Elvisie

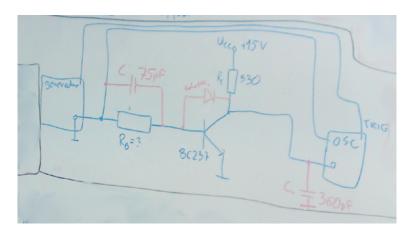
3 Wstęp teoretyczny

Idalnym przełącznikiem można określić takie urządzenie, podczas włączenia posiada zerową oporność, zaś podczas wyłączenia jego oporność w nieskończenie małym czasie zmienia się na nieskończoną. W układach rzeczywistych taka sytuacja nie ma miejsca. Przełączniki podczas włączenia posiadają oporność, zaś podczas wyłącznia przepływa przez nie niewielki prąd. Ponadto przełącznik posiada swoją pojemność. Stąd bierze się sporo efektów nieporządanych, które to badamy w tym doświadczeniu. W naszym doświadczeniu jako przełącznikiem posługiwaliśmy się układami:



Rysunek 1: Układ 1

Gdzie badaliśmy dwie diody podpisane na schemacie. Dzięki otrzymanym tak przebiegom można wyznaczyć czas wyłączania $t_{OFF}=t_1+t_2$ (rysunek 3) diody, a także oszacować największą częstotliwość, przy której dioda przestaje pracować jako przełącznik. Układ pobudzamy sygnałem prostokątnym o częstotliwości 50kHz i napięciu $V_{pp}=5V$.



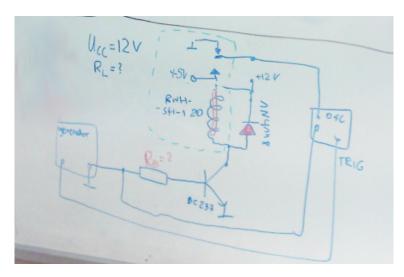
Rysunek 2: Układ 2

Układu drugiego użyliśmy, aby badać wpływ elementów oznaczonych na kolor czerwony w naszyk układzie pobudzanym sygnałem prostokątnym. Opór R_B został wyznaczony następująco:

$$\begin{array}{l} V_{pp}=3,5V,\ f=50kHz,\, U_{c}=15V,\,\,\beta=100,\, I_{c}=\frac{U_{cc}}{R_{c}},\, U_{BE}=0,7V\\ I_{c}=\beta\cdot I_{B},\,\, U_{CE}=0,1V\,\,R_{B}=\frac{E_{g}-U_{BE}}{I_{B}} \end{array}$$

$$R_B = \frac{3,5-0,7}{15} \cdot 330 \cdot 100 = 6160\Omega$$

Wybraliśmy opornik najbliższy pożądanej wartości, czyli 6k2.



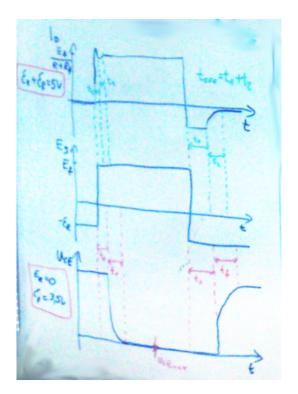
Rysunek 3: Układ 3

Układ trzeci, przełącznik elektromechaniczny, pobudzamy początokowo częstotliwością 3Hz i napięciem $V_{pp}=3,5V$. Dodatkowo do układu doprowadzamy napięcie $U_{cc}=12V$. Z pomiaru omomierzem otrzymujemy opór cewki $R_L=406\Omega$, który posłuży do obliczenia oporu R_B . Poza tym drobnym szczegółem obliczneia wyglądają analogicznie.

$$R_B = \frac{3, 5 - 0, 7}{12} \cdot 406 \cdot 100 = 9473, 3\Omega$$

Wybraliśmy opornik najbliższy pożądanej wartości, czyli 9k2.

Ważnym momentem w analizie odpowiedzi układu jest zbadanie czasów zmiany sygnału czyli na przykład



Rysunek 4: Przykładowe sygnały i zaznaczone w nich sektory interesujące

4 Opracowanie wyników

4.1 Badanie diod jako przełączników

Na początku (w części pierwszej) badaliśmy układy przełączające z diodami, poniżej przedstawiamy zmierzone przebiegi dla częstotliwości 50 kHz.

Na poniższych rysunkach 1 kratka pozioma oznacza $2\mu s$.

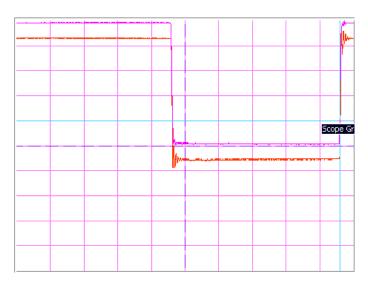
W podpisach rysunków używamy E_F i E_R oraz U_{max}

$$U_{max} = E_F - E_R = 5V_{p-p}$$

Żeby się nie powtarzać: przy pomiarze czasów występuje niepewność, wynikająca z odczytu

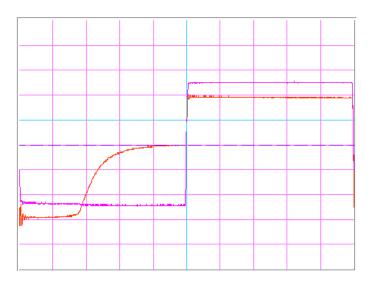
pomiaru, którą szacujemy na 1/10 podziałki, co w praktyce oznacza w przełożeniu na używane przez nas jednostki, że niepewność ta dla każdego odczytu czasu wynosi $0.2\mu s$.

Dla diody prostowniczej:



Rysunek 5: $E_F = U_{max}, E_R = 0V$

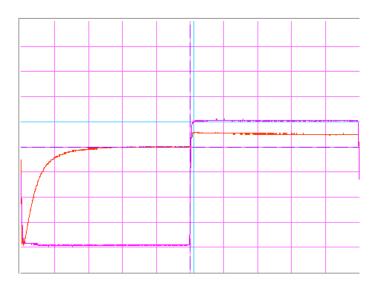
Dla tego przypadku t_{off} praktycznie można pominąć, bo nie sposób wyznaczyć go na podstawie przebiegu.



Rysunek 6: $E_F = 0.5U_{max}, E_R = -0.5U_{max}$

Gdy zmieniliśmy offset napięcia tak, że przełącznik był wyłączany napięciem - 2.5 V, sytuacja zdecydowanie się zmieniła i zaobserwowaliśmy następujące czasy wyłączania diody:

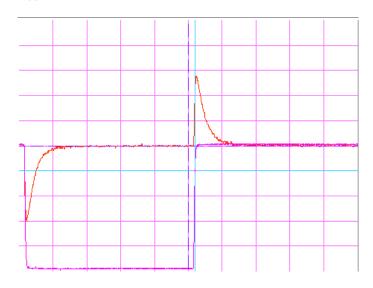
$$t_1 = 3.6\mu s, \ t_2 = 4.4\mu s, \ t_{off} = 8\mu s.$$



Rysunek 7: $E_F = 1V$, $E_R = -4V$

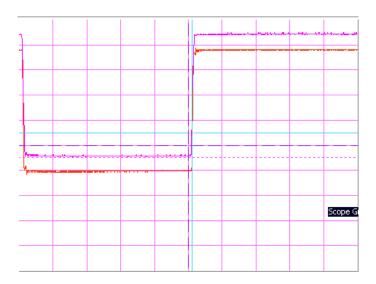
Dalej zmieniając offset, zauważamy, że charakterystyka przebiegu się zmienia i że t1, traci kosztem t2:

$$t_1 = 0\mu s, \ t_2 = 5\mu s, \ t_{off} = 5\mu s.$$



Rysunek 8: $E_F = 1V$, $E_R = -4V$

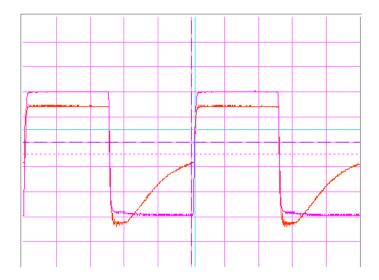
Dalej zmieniając offset, tak że napięcie sterujące jest mniejsze, równe 0V, obserwujemy, że dioda nie zachowuje się uż jako przełącznik.



Rysunek 9: $E_F = U_{max}, \ E_R = 0V$ z dołączonym kondensatorem $C_L = 360 pF$

Ten układ różni się od pierwszego jedynie dołączonym kondensatorem $C_L=360pF$. Nie dziwi zatem, że jego odpowiedź jest bardzo podobna do pierwszego układu, jeśli chodzi o różnice to, można zauważyć, że oscylacje na diodzie są mniejsze, ale poza tym jest praktycznie identycznie i czas wyłączania diody jest podobnie mały, tak że nie ma sensu go mierzyć.

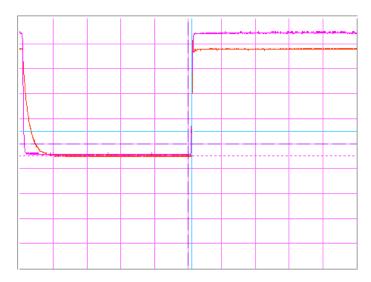
Wszystkie poprzednie pomiary były przeprowadzone dla częstotliwości 50 kHz. Naszym kolejnym zadaniem było oszacowanie najmniejszej częstotliwości, przy której dioda przestaje pracować jako przełącznik.



Rysunek 10: $E_F=U_{max},\ E_R=0V$ dla częstotliwości 99 kHz

Powyższy przebieg wyraźnie wskazuje, że dioda nie pracuje tu już jako przełącznik ponieważ cały czas płynie przez nią prąd w dwie strony i nie ma chwili, kiedy prąd przez nią nie płynie, czyli ani przez chwilę nie jest naprawdę wyłączona.

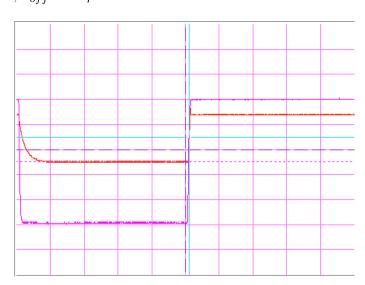
Analogiczne badania przeprowadziliśmy dla diody impulsowej.



Rysunek 11: $E_F = U_{max}, E_R = 0V$

Dla tego przypadku t_{off} jest stosunkowo niewielki.

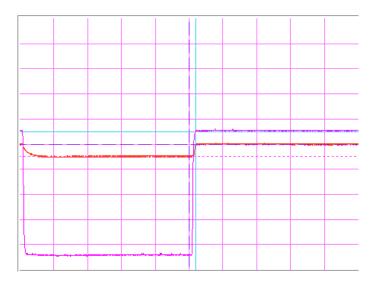
$$t_1 = 0\mu s, \ t_2 = 1.2\mu s, \ t_{off} = 1.2\mu s.$$



Rysunek 12: $E_F = 0.5 U_{max}, \ E_R = -0.5 U_{max}$

Gdy zmieniliśmy offset napięcia tak, że przełącznik był wyłączany napięciem - $2.5~{
m V},$ czas wyłaczania diody praktycznie nie uległ zmianie:

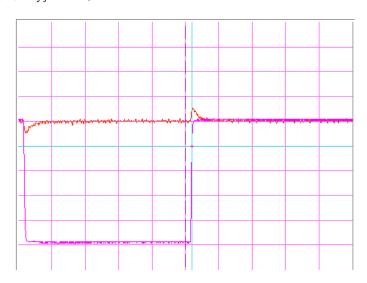
$$t_1 = 0\mu s, \ t_2 = 1.2\mu s, \ t_{off} = 1.2\mu s.$$



Rysunek 13: $E_F = 1V, \ E_R = -4V$

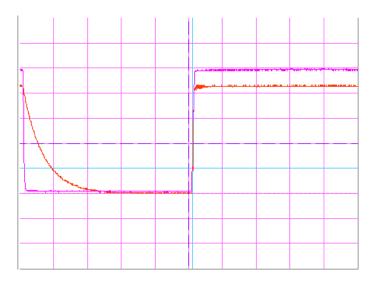
Dalej zmieniając offset, zauważamy, że zakres napięcia w którym przełącza dioda jest coraz mniejszy, czasy oszacowaliśmy następująco:

$$t_1 = 0\mu s, \ t_2 = 0.8\mu s, \ t_{off} = 0.8\mu s.$$



Rysunek 14: $E_F = 1V$, $E_R = -4V$

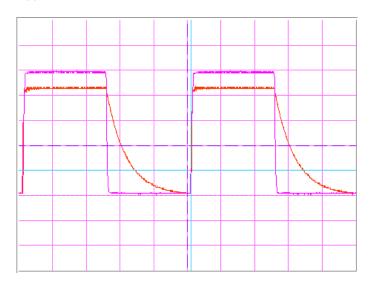
Dalej zmieniając offset, tak że napięcie sterujące jest mniejsze, równe 0V, obserwujemy, że dioda nie zachowuje się uż jako przełącznik.



Rysunek 15: $E_F = U_{max}, \ E_R = 0V$ z dołączonym kondensatorem $C_L = 360 pF$

Ten układ różni się od pierwszego z diodą impulsową jedynie dołączonym kondensatorem $C_L=360pF$. Jego odpowiedź jest bardzo podobna do pierwszego układu, ale czas t_2 zauważalnie się zwiększył.

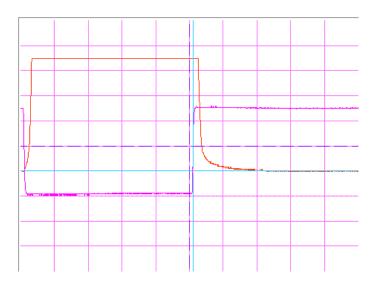
$$t_1 = 0\mu s, \ t_2 = 4\mu s, \ t_{off} = 4\mu s.$$



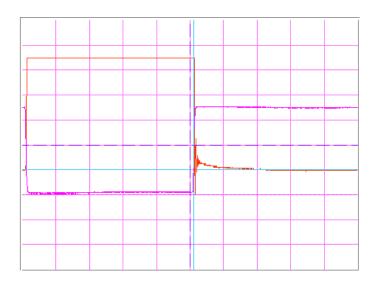
Rysunek 16: $E_F = U_{max}, \ E_R = 0V$ dla częstotliwości 90 kHz

Na tym przebiegu widać, że w podanej częstotliwości dioda już nie pracuje jak dobry włącznik.

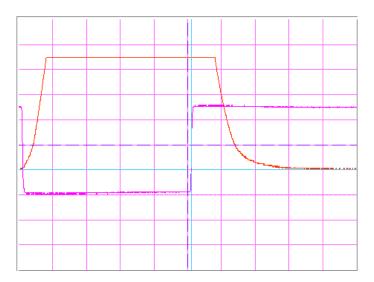
Następnie przystąpiliśmy do badania kluczy tranzystorowych, za pomocą układu drugiego. Otrzymane przebiegi przedstawiamy pod spodem:



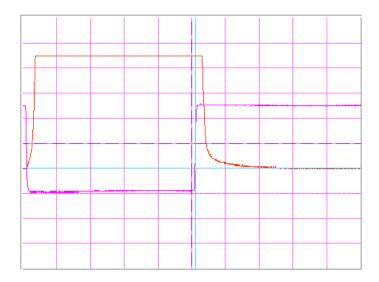
Rysunek 17: Układ bez elementów dodatkowych



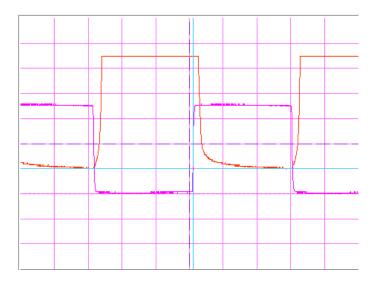
Rysunek 18: Układ z kondensatorem przyspieszającym ${\cal C}$



Rysunek 19: układ z diodą



Rysunek 20: Układ z kondensatorem obciążającym ${\cal C}_L$

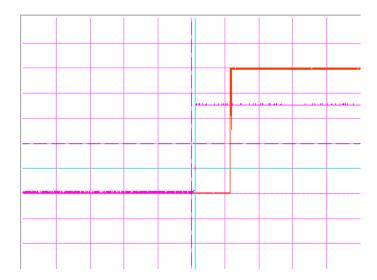


Rysunek 21: Układ działający przy częstotliwoścu granicznej z nasyconym tranzystorem

Następnie przystąpiliśmy do badzania układu z przełącznikiem elektromechanicznym. Na początku wyznaczaliśmy oporności cewki miernikiem elektronicznym.

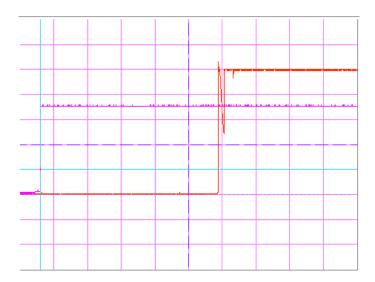
$$R_l = 406\Omega, R_z = 0, 4\Omega, R_r > 20M\Omega$$

Następnie zarejestrowaliśmy następujący przebieg napięcia:



Rysunek 22: Układ z przełącznikiem elektromechanicznym

Co wyglądało niepokojąco dobrze. Dopiero w powiększeniu widać było specyficzne defekty tego przełącznika:



Rysunek 23: Układ z przełącznikiem elektromechanicznym

Na powyższym zdjęciu widać wyraźnie zakłócenia przy przełączaniu. A także opóźnienie wyłącznika $t_{off}=5,5ms$, co jest sporym opóźnieniem w stosunku do innych układow.

5 Wnioski

Nie ma idealnych włączników. Na rynku możey jedynie wybierać spośród takich, które mają większe będź mniejsze zalety, w zależmości od potrzeb. Tak oto:

- Przełączniki diodowe i tranzystorowe przy dużych częstotliwościach tracą swoje właści-wości
- Przełącznik elektromechaniczny ma bardziej strome przejścia z pozycji włączonej do wyłączonej, ale w zamian za to przy mechanicznym przełączaniu występuje spore opóźnienie, i cość nieprzewidywalne skoki napięcia przy przekoku przełącznika.
- Przełącznik elektromechaniczny pracuje tylko na niskich częstotliwościach
- Przełączniki diodowe i tranzystorowe zachowują się inaczej, gdy do układu dodamy inne elementu co zdecydowanie polepsza właściwości przełącznika.