

一. 选择题

1. C

→ 数据结构三要素

{ 逻辑结构
存储结构 (物理结构)
数据运算

2. A

3. A

→ 举例: 长度为5的有序表(1, 2, 3, 4, 5)删除第3个元素, 需要将4, 5依次前移 → $n=5, i=3, n-i=2$

4. B (同2010-1)

5. D (同2010-17)

6. D

→ 顺序存储要求存储空间连续, 链式存储无要求

7. C (同2012-2)

8. C

→ 总查找次数 = $1+2+\dots+n = \frac{n(n+1)}{2}$, 每个元素平均查找长度为 $\frac{n+1}{2}$

9. C

A. $O(\log n)$ B. $O(1)$ C. $O(n)$ D. $O(1)$

10. (同2011-14)

11. A (同2010-4)

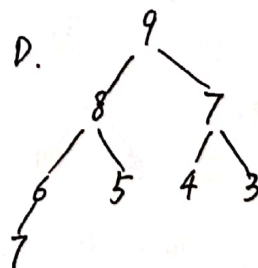
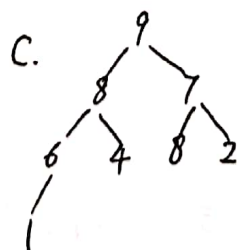
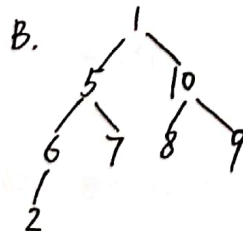
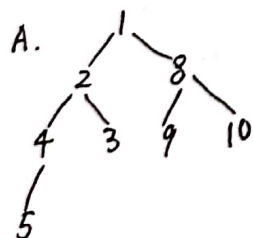
12. D (同2010-19)

13. B (同2010-13)

14. A (同2010-20)

15. A

→ 堆只有两种: 大顶堆, 小顶堆



→ 只有A为小顶堆。

填空题

1. 一对多 多对多

2. 方便统一链表的插入与删除操作 (若无头结点, 则第一个元素的插入与删除与其他元素有点不一样)

3. $2n-1$



4. 将第 i 行非零元素置为0 或第 i 行元素非零元素置为0 (前者针对无表图, 后者针对有表图)
5. 队尾 队头 先进先出
6. 找出散列地址 解决地址冲突

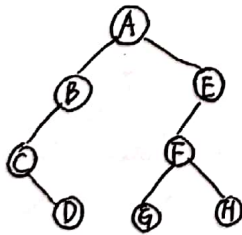
三. 判断题.

1. f (先+中, 中+后 皆行)
2. t
3. t (最好 $O(n)$, 最差 $O(n^2)$)
4. f (快排在序列基本有序时接近 $O(n^2)$)
5. t
6. f (比较次数最大为树高)
7. f (由散列函数及 Hash 冲突处理方法)
8. t (广度优先遍历用栈, 深度优先用队列)
9. t
10. t (不稳定的有: ①快排 ②希尔排序 ③堆排序 ④选择排序)

四. 简答题

1. 解:

由中序序列 CDBAGFHE 与后序序列 DCBGHFEA 可画出二叉树如下:



→ 解析: 本题与 2010-3 (简答题第3题) 类似, 做法与它类似, 这里就不展开讲解了。
(中序区分左右子树, 前/后序中找根结点)



解:

设 VE 表示事件最早发生时间, VL 表示事件最迟发生时间, e 表示活动最早开始时间, l 表示最迟开始时间
时间余量 $d = l - e$.

由图可得下表

	V_1	V_2	V_3	V_4	V_5	V_6	V_7	V_8
$VE(i)$	0	3	5	9	21	18	28	30
$VL(i)$	0	7	5	9	21	18	28	30

	a_1	a_2	a_3	a_4	a_5	a_6	a_7	a_8	a_9	a_{10}
$e(i)$	0	0	3	5	5	9	21	18	18	28
$l(i)$	0	4	7	9	5	9	21	18	24	28
d	0	4	4	4	0	0	0	0	6	0

由以上两个表可知: 关键活动为 $a_1, a_5, a_6, a_7, a_8, a_{10}$

关键路径为 $V_1 \rightarrow V_3 \rightarrow V_4 \rightarrow V_6 \rightarrow V_5 \rightarrow V_7 \rightarrow V_8$

→ 关键活动性质满足时间余量为0

3.

解:

该算法的功能为删除顺序表中全部值为 X 的元素

→ while ($i < L.length$ && $L.elem[i] != X$) → 找到顺序表中第1个值为 X 的元素位置 i

→ for ($j = i + 1; j < L.length$ && $L.elem[j] != X$)

if ($L.elem[j] != X$) {

$L.elem[i] = L.elem[j]$

$i++$

}

这一段代码意思是遍历 i 位置以后元素 j , 若 $elem[j] != X$, 则将 j 放在 i 的位置上覆盖了 X , 这里就将第1个值为 X 的元素“删除”了, 后面再有值为 X 的元素在 $elem[j] != X$ 条件下不会被忽略, 最后顺序表中 X 就不存在了, 不等于 X 的元素不断插入.

→ $L.length = i$ → i 位置一直在更新, 这里的 i 表示了顺序表的最后一个元素位置.

→ 举个例子:

初始序列: 1, 3, 2, 4, 2, 5 $\xrightarrow{X=2}$ 1, 3, 4, 2, 5 \longrightarrow 1, 3, 4, 5

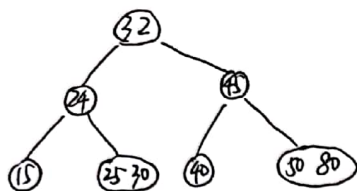
→ 相当于把 4, 2, 5 插入 1, 3, 2 中, 4 先覆盖 2, 再插入 5 即可, i 一直指向最后一个元素



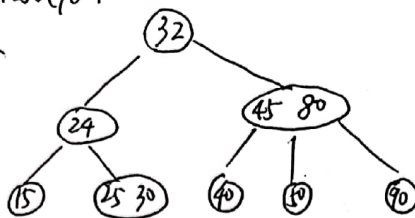
扫描全能王 创建

4. 解:

① 插入30:



② 插入90:

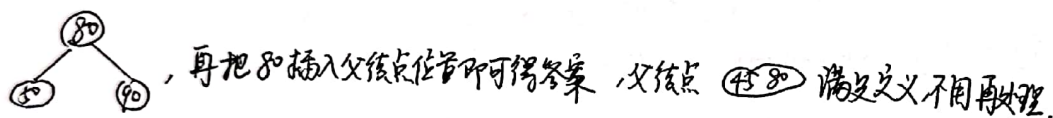


→ 考查了B树的删除插入操作.

→ 首先明确 m 阶 B 树关键字个数为 $\lceil m/2 \rceil \sim m-1$, 插入一个元素时先找到插入位置, 然后直接插入. 插入后检查被插入结点内关键字个数, 若关键字个数大于 $m-1$, 则需要进行拆分. 进行拆分时, 结点内关键字若已经有 m 个, 此时取出第 $\lceil m/2 \rceil$ 个关键字并将第 $1 \sim \lceil m/2 \rceil - 1$ 个关键字和第 $\lceil m/2 \rceil + 1 \sim m$ 个关键字做成两个结点连接在第 $\lceil m/2 \rceil$ 个关键字左右的指针上, 并将第 $\lceil m/2 \rceil$ 个关键字插入父结点相应位置中; 如果在其父结点内出现关键字个数超出状况范围情况, 则继续从进行拆分操作.

→ 结合题目解题如下:

插入30后结点 25 30 满足3阶B树定义, 不用再处理, 插入90后 45 80 90 内关键字个数 $> m-1$, 进行拆分



5. 解:

原始数据: $12 \rightarrow 178 \rightarrow 200 \rightarrow 530 \rightarrow 765 \rightarrow 149 \rightarrow 52 \rightarrow 6$

第1趟

分配(按最低位)结果为

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
530	52								
200	12			765	6		178	149	

收集: $200 \rightarrow 530 \rightarrow 12 \rightarrow 52 \rightarrow 765 \rightarrow 6 \rightarrow 178 \rightarrow 149$

第2趟

分配(按中间位)结果为

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
6									
200	12		530	149	52	765	178		

收集: $200 \rightarrow 6 \rightarrow 12 \rightarrow 530 \rightarrow 149 \rightarrow 52 \rightarrow 765 \rightarrow 178$

第3趟

分配(按最高位)结果为

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
52	178								
12	149	200		530		765			
6									

收集: $6 \rightarrow 12 \rightarrow 52 \rightarrow 149 \rightarrow 178 \rightarrow 200 \rightarrow 530 \rightarrow 765$



扫描全能王 创建

1. ① sizeof (ElemType)

② ! S.base

③ S.stackSize

④ e

⑤ top+1

→ 本题素材来自于严版《数据结构》P47 的 status push(), 当然做了些小改编, 大家做这种题时不要一味地抄, 看题干是否改编了, 灵活运用。

→ ④⑤句合成一句 *S.top++=e;

2.

⑥ V < G.vernum

⑦ DeQueue(Q, u)

⑧ ! Visit[w]

⑨ TRUE

⑩ EnQueue(Q, w)

→ 本题素材依旧来自于网步版《数据结构》P170 的算法 7.6. 这题就是书上的原版

→ 算法是广度优先的非递归算法。



六. 排序算法 (25分)

1.

```
void MergeList_L ( LinkList &La, LinkList &Lb, LinkList &Lc ) {
    // 已知单链表 La 和 Lb 的元素为非递减排列
    // 归并得到的 Lc 也是非递减排列的单链表
    pa = La->next; pb = Lb->next;
    Lc = pc = La;
    while ( pa && pb ) {
        if ( pa->data <= pb->data ) {
            pc->next = pa; pc = pa; pa = pa->next;
        }
        else { pc->next = pb; pc = pb; pb = pb->next; }
        pc->next = pa ? pa : pb; // 插入剩余段
        free ( Lb );
    }
}
```

- 素材来自于严版《数据结构》的归并的算法 2.12, 这个算法就是逐一找到 La 与 Lb 中对应位置较小的插入 Lc 中, 最后再把剩余的整个插入 Lc 的后面
- 可能有些小伙伴不理解 $pc=pa$ 与 $pc=pb$, 这两句都是为了保留 Lc 当前的尾指针, 方便下次插入。

2.

```
void ShortestPath_DIJ ( MGraph G, int Vo, pathMatrix &p, short pathTable &D ) {
```

```
    for ( v=0; v < G.vexnum; ++v ) {
        final[v] = FALSE; D[v] = G.arcs[v][v];
        for ( w=0; w < G.vexnum; ++w ) p[v][w] = FALSE;
        if ( D[v] < INFINITY ) { p[v][Vo] = TRUE; p[v][v] = TRUE; }
        D[v][Vo] = 0; final[v] = TRUE;
        for ( i=1; i < G.vexnum; ++i ) {
            min = INFINITY;
            for ( w=0; w < G.vexnum; ++w )
                if ( !final[w] )
                    if ( D[v][w] < min ) { v=w; min=D[v][w]; }
            final[v] = TRUE;
            for ( w=0; w < G.vexnum; ++w )
                if ( !final[w] && ( min + G.arcs[v][w] < D[v][w] ) ) {
                    D[v][w] = min + G.arcs[v][w];
                    p[v][w] = p[v][v]; p[v][w][w] = TRUE;
                }
        }
    }
}
```

不同于 2010-3 (同类型题第 3 题)
笔者这里用于严版《数据结构》P189
算法 7.15. 单从代码量而言简单
但是耗时复杂度更大, 下面简单说明:
final[] 用于存储顶点是否加入最短路径
中, D[v] 是存 v 到 v 的最短长度
p[] 是存储加入最短路径的顶点 w 的
前一个加入的顶点 v, 即 $p[w]=p[v]$.



扫描全能王 创建