

Московский государственный технический университет
имени Н. Э. Баумана



Факультет: Информатика и системы управления

Кафедра: Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии

Моделирование

Москва, 2015 г.

Содержание

1	Общие понятия	3
2	Классификация моделей	3
3	Корректность постановки задачи	4
4	Математические модели на основе ОДУ	5
4.1	Методы решения ОДУ	6
4.1.1	Метод Пикара	6
4.1.2	Задача Коши	7
4.1.3	Методы Рунге-Кутты	7
4.2	Многошаговые методы	8
4.2.1	Метод Адамса	8
4.3	Неявные методы	9
4.4	Лабораторная работа 2	9
5	Краевые задачи (ОДУ)	10
5.1	Разностный метод решения	10
5.2	Лабораторная работа 3	14

1 Общие понятия

Изначально существовал только *натурный или реальный эксперимент*, т.е. эксперимент, который проводился над реальными вещами или существами в жизни. Эволюцией данного эксперимента является *вычислительный эксперимент*. Данный эксперимент основывается на моделях. Чтобы произвести вычислительный эксперимент необходим программный комплекс, а в свою очередь для программного комплекса нужны алгоритмы, которые основаны на методах. Методы описывают расчётную схему, которая близка к реальному объекту. Таким образом примитивный вычислительный эксперимент строиться следующим образом:

объект \rightarrow расчётная схема \rightarrow методы \rightarrow алгоритмы \rightarrow программа, отладка

Вычислительный эксперимент в конечном счёте существенно экономит время и затраты, в отличие от реального эксперимента.

2 Классификация моделей

1. материальные;
 - (a) физические;
 - (b) геометрические;
 - (c) аналоговые;
2. абстрактные;
 - (a) интуитивные;
 - (b) символьные;
 - (c) графические;
 - (d) математические;
 - i. функциональные;
 - ii. идентификационные;
 - iii. имитационные;
3. модели суждения.

вторая лекция

третья лекция

1. Аппроксимация функций:
 - (a) Интерполяция:
 - i. Линейная:
 - A. Полином Ньютона;
 - B. Полином Лагранжа;
 - C. Полином Эрмита;
 - D. Сплаинами;
 - ii. Нелинейные;

- (b) Наилучшее среднеквадратичное приближение;
- 2. Численное дифференцирование
 - (a) Дифференцирование полинома;
 - (b) Сеточные формулы (на основе разложения в ряды Тейлора);
 - (c) Дифференцирование предварительно сглаженной кривой;
- 3. Численное интегрирование:
 - (a) Формула Ньютона—Котеса;
 - (b) Метод Гаусса;
 - (c) Метод Рунге;
- 4. Решение СЛАУ:
 - (a) Прямые методы (класс Гаусса);
 - (b) Итерационные;
- 5. Обыкновенное дифференциальное уравнение (ОДУ):
 - (a) Задача Коши;
 - (b) Краевая задача;
- 6. Уравнение в частных производных (УЧП)
 - (a) Эллиптические $\underbrace{\frac{\delta^2 U}{\delta x_1^2} + \frac{\delta^2 U}{\delta x_2^2} + \frac{\delta^2 U}{\delta x_3^2}}_{\Delta U} = f(x_1 x_2 x_3 U);$
 - (b) Параболические $\frac{\delta U}{\delta t} = \Delta U + f(x_1 x_2 x_3 U);$
 - (c) Гиперболические $\frac{\delta^2 U}{\delta t^2} = \Delta U + f(x_1 x_2 x_3 U);$
- 7. Интегро-дифференциальные уравнения.

3 Корректность постановки задачи

Определение 3.1. Если решение существует, единственно и устойчиво по входным данным.

Определение 3.2. Устойчивость по входным данным — конечное значение полученное по входным достоверно.

Примеры не устойчивости

$$\begin{aligned}
 y &= Ax \\
 y + \delta y &= A(x + \delta y) \\
 \delta y &= A(x + \delta x) - Ax \\
 \delta y \rightarrow 0 &\quad \text{при } \delta x \rightarrow 0 \\
 u &= y', \quad \left(y + \underbrace{\frac{1}{n} \sin^2 x}_{\delta y} \right)' = u + \delta u, \quad \delta u = n \cos^2 x \\
 n &\rightarrow \infty \quad \delta y \rightarrow 0 \quad \delta u \rightarrow \infty
 \end{aligned}$$

$$\frac{\delta^2 u}{\delta x^2} + \frac{\delta^2 u}{\delta y^2} = 0$$

$$u(x, y), \quad u(x, 0) = 0, \quad \frac{\delta u(x, 0)}{\delta y} = \varphi(x) :$$

$$\varphi(x) = 0, \Rightarrow u(x, y) = 0;$$

$$\varphi(x) = \frac{1}{n} \cos nx \Rightarrow u(x, y) = \frac{1}{n^2} \cos nx \cdot \sin ny;$$

Структура (виды) погрешности:

- погрешность модели;
- погрешность исходных данных (неустраняемая погрешность);
- погрешность метод;
- погрешность округления.

4 Математические модели на основе ОДУ

Определение 4.1. Одна независимая переменная (к примеру время или координата)

$$F(x, u, u', u'', \dots u^{(n)}) = 0$$

$$\begin{aligned} u' + p(x)u &= f(x) \\ u(x) &= \varphi(x) \end{aligned}$$

Определение 4.2. Замена переменных в дифференциальном уравнения n -го порядка может быть сведена к системе n дифференциальных уравнений.

$$\begin{aligned} u^{(k)} &= u_k \\ u'_k &= u^{(k)'} = u^{k+1} = u_{k+1} \\ u'_k &= u_{k+1} \\ \begin{cases} u'_k = u_{k+1} \\ F(x, u, u_1, u_2, \dots, u'_{n-1}) = 0 \end{cases} \\ u'(x) &= f(x, u(x)) \\ u &\rightarrow \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ \dots \\ u_n \end{pmatrix} = \bar{u}, \quad f \rightarrow \begin{pmatrix} f_1 \\ f_2 \\ \dots \\ f_n \end{pmatrix} = \bar{f} \end{aligned}$$

Общий вид системы ОДУ первого порядка $u'_k = f_k(x, u_1, u_2, \dots, u_n), \quad k = \overline{1, n}$

$$\begin{aligned} u(x)u'''(x) + b(x)u''(x) + c(x)u'(x) + d(x)u(x) &= f(x) \\ u(x) &=? \end{aligned}$$

$$u^{(k)} = u_k$$

$$\begin{cases} u' = u_1 \\ u'_1 = u_2 \\ u(x)u'_2(x) + b(x)u_2(x) + c(x)u_1(x) + d(x)u(x) = f(x) \end{cases}$$

Для ОДУ существует две постановки задачи

- задача Коши: все условия ставятся в одной точке, применительно к задаче выше

$$u_k(\psi) = \eta_{k1}, \quad k = 1, \dots, n$$

- краевая задача: для порядка выше 1, либо для системы в которой больше чем одно уравнение.

4.1 Методы решения ОДУ

1. точные методы, $u'(x) = \frac{u-x}{u+x}$
2. приближённо аналитические методы (метод Пикара)
3. численные методы (задача Коши)

4.1.1 Метод Пикара

$$\begin{cases} u'(x) = f(x, u(x)) \\ u(\psi) = \eta; \end{cases}$$

$$du = f(x, u(x)) dx$$

$$u(x) = u(\psi) + \int_{\psi}^x f(t, u(t)) dt$$

$$y^{(1)} = \eta + \int_{\psi}^x f(t, y^{(0)}(t)) dt$$

$$y^{(0)}(x) = \eta$$

$$z^{(1)}(x) = y^{(1)}(x) - u(x)$$

$$|z^{(1)}(x)| = \int_{\psi}^x |f(t, y^{(0)}(t)) - f(t, u(t))| dt$$

$$|x - \psi| \leq a, \quad |u - \eta| \leq b$$

Рассмотрим область $|x - \psi| \leq a, \quad |u - \eta| \leq b$. Пусть правая часть удовлетворяет условию Липшеца по второму аргументу, т.е. $|f(x, u_1) - f(x, u_2)| \leq L|u_1 - u_2|$

$$|z^{(1)}(x)| \leq L \int_{\psi}^x |y^{(0)}(t) - u(t)| dt = L \int_{\psi}^x |z^{(0)}|$$

$$|z^{(1)}(x)| \leq \int_{\psi}^x b dt = L b |\psi - x|$$

$$|z^{(2)}| \leq L^2 b \int_{\psi}^{max}$$

...

4.1.2 Задача Коши

Строится разностная сетка в области, которой ищется решение

$$\psi \leq x \leq X, \omega_n = \{x_n : \psi = x_0 < x_1 < \dots < x_N = X\}$$

Узлы x_0, \dots, x_n . Равномерная сетка $\omega_x = \{x_n : x_n = x_0 + n h, n = 1, \dots, N\}$

$$u(x) \sim y_n \quad y_n = y(x_n)$$

$$x_n = x_0 + n h, \quad h \rightarrow 0, n \rightarrow \infty \Rightarrow |u(x_n) - y_n| \rightarrow 0$$

4.1.3 Методы Рунге-Кутты

$$u_{n+1} = u_n + h_n u'_n + \frac{h_n^2}{2!} u''_n + \dots$$

$$u'_n = u'(x_n) = f(x_n, u_n)$$

$$u''_n = (u')'_x = f'_x + f'_u f|_{X_n}$$

$$u_{n+1} = u_n + h_n f(x_n, u_n) + \frac{h_n^2}{2} (f'_x + f'_u f)_{X_n} + \dots$$

Рунге-Кутта 1го порядка (метод Эйлера)

$$u_{n+1} = u_n + h_n f(x_n, u_n)$$

$$y_{n+1} = y_n + h_n f(x_n, y_n)$$

$$|y_n - u(x_n)| = o(h)$$

Рунге-Кутта 2го порядка

Рунге-Кутта 4го порядка Применяют как правило её.

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4) + O(h^4)$$

$$k_1 = f(x_n, y_n);$$

$$k_2 = f(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2} k_1);$$

$$k_3 = f(x_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2} k_2)$$

$$k_4 = f(x_n + h, y_n + h k_3)$$

Рунге Кутта 4го порядка точности эквивалентна формуле Симпсона если без y

$$\frac{1}{3} \left(\frac{h}{2} \right) (f(x_n) + 4f(x_n + \frac{h}{2}) + f(x_{n+1}))$$

Обобщение

$$\begin{cases} u'(x) = f(x, u(x), v(x)) \\ v'(x) = Q(x, u(x), v(x)) \end{cases}$$

$$u(\psi) = \eta_1, v(\psi) = \eta_2, \psi \leq x \leq X$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

$$z_{n+1} = z_n + \frac{h}{6}(q_1 + 2q_2 + 2q_3 + q_4)$$

где

$$k_1 = f(x_n, y_n, z_n), \quad q_1 = \varphi(x_n, y_n, z_n)$$

$$k_2 = f(x_n + \frac{h}{2}, y_n + h\frac{k_1}{2}, z_n + h\frac{q_1}{2}), \quad q_2 = \varphi(x_n + \frac{h}{2}, y_n + h\frac{k_1}{2}, z_n + h\frac{q_1}{2})$$

$$k_3 = f(x_n + \frac{h}{2}, y_n + h\frac{k_2}{2}, z_n + h\frac{q_2}{2}), \quad q_3 = \varphi(x_n + \frac{h}{2}, y_n + h\frac{k_2}{2}, z_n + h\frac{q_2}{2})$$

Задача Коши система уравнений первого порядка

Сгущение сетки

4.2 Многошаговые методы

$$U'(x) = f(x, U(x))$$

$$\frac{a_0 y_n + a_1 y_{n-1} + \dots + a_m y_{n-m}}{h} = b_0 f(x_n, y_n) + b_1 f(x_{n-1}, y_{n-1}) + \dots + b_m f(x_{n-m}, y_{n-m})$$

$$n = m, m+1, \dots$$

В качестве примера

4.2.1 Метод Адамса

Известны $n-4, n-3, \dots, n$ узлы

$$U'(x) = f(x, U(x))$$

$$U_n = U_{n-1} + \int_{x_{n-1}}^{x_n} f(x, U(x)) dx = U_{n-1} + \int_{x_{n-1}}^{x_n} F(x) dx$$

Ньютоном

$$F(x) = F(x_{n-1}) + (x - x_{n-1})F(x_{n-1}, x_{n-2}) +$$

$$+ (x - x_{n-1})(x - x_{n-2})F(x_{n-1}, x_{n-2}, x_{n-3}) +$$

$$+ (x - x_{n-1})(x - x_{n-2})(x - x_{n-3})F(x_{n-1}, x_{n-2}, x_{n-3}, x_{n-4})$$

$$y_n = y_{n-1} + h_{n-1}F(x_{n-1}) + \frac{1}{2}h_{n-1}^2 F(x_{n-1}, x_{n-2}) +$$

$$+ \frac{1}{6}h_{n-1}^2 (2h_{n-1} + 3h_{n-2})F(x_{n-1}, x_{n-2}, x_{n-3}) +$$

$$+ \frac{1}{12}h_{n-1}^2 (3h_{n-1}^2 + 8h_{n-1}h_{n-2} + 4h_{n-1}h_{n-3} + 6h_{n-2}^2 + 6h_{n-2}h_{n-3})F(x_{n-1}, x_{n-2}, x_{n-3}, x_{n-4})$$

$$h_n = x_n - x_{n-1}$$

$$F(x_{n-1}, x_{n-2}, x_{n-3}, x_{n-4}) = \frac{F(x_{n-1}, x_{n-2}, x_{n-3}) - F(x_{n-2}, x_{n-3}, x_{n-4})}{x_{n-1} - x_{n-4}}$$

$$F(x_{n-1}, x_{n-2}) = \frac{F(x_{n-1}) - F(x_{n-2})}{x_{n-1} - x_{n-2}}$$

$$o(h^4)$$

4.3 Неявные методы

Введение

$$U'(x) = -\alpha U, \quad f(x, U) = -\alpha U, \alpha > 0$$

$$\frac{dU}{U} = -\alpha dx$$

$$U() = U_n e^{-\alpha x}$$

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n) = y_n - h\alpha y_n = y_n(1 - h\alpha), \quad h < \frac{1}{\alpha}$$

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_{n+1}, y_{n+1}) = y_n - h\alpha y_{n+1}$$

$$y_{n+1} = \frac{y_n}{1 + h\alpha}$$

1. Метод трапеций

$$U'(x) = f(x, U(x))$$

$$U_{n+1} = U_n + \int_{x_n}^{x_{n+1}} f(x, U(x)) dx$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2} [f(x_n, y_n) + f(x_{n+1}, y_{n+1})], \quad O(h^2)h \rightarrow 0$$

2. Методы Гира

$$\sum_{k=0}^m a_k y_{n-2} = hf(x_n, y_n)$$

$$m = 2 \quad \frac{3}{2}y_n - 2y_{n-1} + \frac{1}{2}y_{n-2} = hf(x_n, y_n), O(h^2)$$

$$m = 3 \quad \frac{11}{6}y_n - 3y_{n-1} + \frac{3}{2}y_{n-2} - \frac{1}{3}y_{n-3} = hf(x_n, y_n), O(h^3)$$

4.4 Лабораторная работа 2

$$\begin{cases} \frac{dI}{dt} = \frac{U_c - (R_k + R_p(I))}{L_k} \\ \frac{dU_c}{dt} = -\frac{I}{C_k} \end{cases} \quad t = 0, \quad I = I_0 = 0.5, \quad U_c = U_{c0} = 3000$$

Применим неявный метод трапеций. Проинтегрируем правую часть уравнения

$$\begin{cases} I_{n+1} = I_n + \frac{\tau}{2L_k} [U_{c_n} - (R_k + R_p(I_n))I_n + U_{c_{n+1}} - (R_k + R_p(I_{n+1}))I_{n+1}] \\ U_{c_{n+1}} = U_{c_n} - \frac{\tau}{2C_k} [I_n + I_{n+1}] \end{cases}$$

$$R_p = \frac{L}{2\Pi \int \sigma}$$

$$I_{n+1}^s = \frac{\frac{\tau}{L_k} U_{c_n} + [1 - \frac{0.25\tau^2}{L_k C_k} - \frac{0.5\tau}{L_k} (R_k + R_p(I_n))] I_n}{\frac{0.25\tau^2}{L_k C_k} + \frac{0.5\tau}{L_k} (R_k + R_p(I_{n+1}^{s-1})) + 1}$$

$$\left| \frac{I_{n+1}^{(s)} - I_{n+1}^{(s-1)}}{I_{n+1}^{(s)}} \right| < \varepsilon \approx 10^{-4}$$

$$\left| \frac{R(I_{n+1}^{(s)}) - R(I_{n+1}^{(s-1)})}{R(I_{n+1}^{(s)})} \right| < \varepsilon \approx 10^{-2}$$

5 Краевые задачи (ОДУ)

$$\begin{aligned} u'_k &= f'_k(x_1, u_1, u_2, \dots, u_p), \quad k = \overline{1, p} \\ \varphi_k(u_1(\xi_k), u_2(\xi_k), \dots, u_p(\xi_k)) &= 0, \quad k = \overline{1, p} \\ a &\leq \xi_k \leq b \end{aligned}$$

В краевой задаче, дополнительное условие задаётся более чем в одной точке

5.1 Разностный метод решения

$$\begin{cases} u''(x) - p(x)u(x) = f(x) \\ u(a) = \alpha \\ u(b) = \beta \\ a \leq x \leq b \end{cases}$$

Заменим вторую производную — разностью.

$$u'(x) = \frac{u_{n-1} - 2u_n + u_{n+1}}{h^2} - \frac{1}{12} h^2 u'''(\xi), \quad x_{n-1} < \xi < x_{n+1} \quad (1)$$

$$\frac{y_{n-1} - 2y_n + y_{n+1}}{h^2} - p_n y_n = f_n, \quad f_n = f(x_n), \quad p_n = p(x_n), \quad p(x) > 0$$

$$y_{n-1} - 2y_n + y_{n+1} - p_x h^2 y_n = h^2 f_n$$

$$\begin{cases} y_{n-1} - (2 + p_n h^2) y_n + y_{n+1} = h^2 f_n, & n = 1, \dots, N-1 \\ y_0 = \alpha \\ y_N = \beta \end{cases}$$

Решение существует и единственно, находится методом прогонки. (Матрица трёх-диагональная).

Метод прогонки

$$x_0 y_0 + M_0 y_1 = P_0,$$

$$K_N y_{N-1} - M_N y_N = P_N$$

$$A_n y_{n-1} - B_n y_n + C_n y_{n+1} = -F_n,$$

$$y_n = \xi_{n+1} y_{n+1} + \eta_{n+1}$$

$$y_{n-1} = \xi_n y_n + \eta_n \quad (2)$$

$$A_n \xi_n y_n + A_n \eta_n - B_n y_n + C_n y_{n+1} = -F_n$$

$$y_n = \frac{C_n}{B_n - A_n \xi_n} y_{n+1} + \frac{F_n + A_n \eta_n}{B_n - A_n \xi_n}$$

Сравним с $y_n = \xi_{n+1} y_{n+1} + \eta_{n+1}$ видим

$$\xi_{n+1} = \frac{C_n}{B_n - A_n \xi_n}, \eta_{n+1} = \frac{F_n + A_n \xi_n}{B_n - A_n \xi_n} \quad (3)$$

при $n = 0$, $y_n = \xi_{n+1} y_{n+1} + \eta_{n+1}$

$$y_0 = \xi_1 y_1 + \eta_1$$

кроме того

$$\begin{aligned} y_0 &= -\frac{M_0}{K_0} y_1 + \frac{P_0}{K_0} \\ \xi_1 &= \frac{M_0}{K_0}, \quad \eta_1 = \frac{P_0}{K_0} \end{aligned} \quad (4)$$

при $n = N - 1$

$$\begin{cases} y_{N-1} = \xi_N y_N + \eta_N \\ K_N y_{N-1} + M_N y_N = P_N \end{cases}$$

$$K_N \xi_N y_N + K_N \eta_N + M_N y_N = P_N$$

$$y_N = \frac{P_N - K_N \eta_N}{K_N \xi_N + M_N} \quad (5)$$

Алгоритм расчёта по 4 находим ξ , по 3 находим η , по 5 находим y_N , по формуле 2 находим

Как решать при сложных краевых условиях при $x = a$

Случай 1

$$u'(a) = \gamma u(a) + \delta$$

$$\frac{y_1 - y_0}{h} = \gamma y_0 + \delta$$

$$(\gamma h + 1) y_0 - y_1 = -h\delta,$$

$$K_0 = \gamma h + 1, \quad M_0 = -1, \quad P_0 = -h\delta$$

Случай 2

$$\begin{aligned} u'(a) &= \delta \\ \frac{y_1 - y_0}{h} &= \delta \\ y_0 - y_1 &= -h\delta \\ K_0 &= 1, M_0 = -1, P_0 = -h\delta \end{aligned}$$

Сходимость решения к точному

$$Z_n = y_0 - u_n, \quad u_n = u(x_n)$$

Разностное уравнение имеет вид

$$y_{n-1} - (2 + p_n h^2) y_n + y_{n+1} = h^2 f_n(6)$$

В исходное уравнение подставим (1)

$$\begin{aligned} \frac{u_{n-1} - 2u_n + u_{n+1}}{h^2} - \frac{1}{12} h^2 u''''(\xi) - p_n u_n &= f_n \\ u_{n-1} - (2 + p_n h^2) u_n - u_{n+1} &= h^2 f_n + \frac{1}{12} h^4 u''''(\xi)(7) \end{aligned}$$

вычтем из (6) (7)

$$\begin{aligned} Z_n &= y_n - u_n \\ z_{n-1} - (2 + p_n h^2) z_n + z_{n+1} &= -\frac{1}{12} h^4 u''''(\xi) \end{aligned}$$

выберем точку в которой погрешность максимальна

$$n = m \quad |z_m| = \max_{0 \leq n \leq N} |z_n|$$

$$\begin{aligned} (2 + p_m h^2) |z_m| &\leq |z_{m-1}| + |z_{m+1}| + \frac{1}{12} h^4 |u''''(\xi)| \\ (2 + p_m h^2) |z_m| &\leq 2|z_m| + \frac{1}{12} h^4 |u''''(\xi)| \\ |z_m| &\leq \frac{h^4}{12h^2} \left| \frac{u''''(\xi)}{p_m} \right| = o(h^2) \\ \text{при } n \rightarrow 0, |z_m| &= |y_m - u_m| \rightarrow 0 \end{aligned}$$

Рассмотрим более реалистичной вариант уравнения

$$\frac{d}{dx} \left(k(x) \frac{du}{dx} \right) - p(x) u + f(x) = 0$$

где $k(x)$, $p(x)$, $f(x)$ заданы

Для получения разностной схемы применим *интегро-интерполяционный метод* заключающийся в том, что уравнение интегрируется на сетке.

На основе трехточечного шаблона $n-1, (n-\frac{1}{2}), n, (n+\frac{1}{2}), n+1$ будем строить схему.

$$\begin{cases} F = -k(x) \frac{du}{dx} & (1) \\ -\frac{dF}{dx} - p(x)u + f(x) = 0 & (2) \end{cases}$$

$$-\int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} \frac{dF}{dx} dx - \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} p(x)u(x)dx + \int_{x_{n-1/2}}^{x_{n+1/2}} f(x) dx = 0$$

$$-F_{n+1/2} + F_{n-1/2} - p_n y_n h + f_n h = 0 \quad (3)$$

$$p_n = p(x_n), \quad f_n = f(x_n)$$

из (1)

$$\int_{x_n}^{x_{n+1}} \frac{F}{k(x)} dx = - \int_{x_n}^{x_{n+1}} \frac{du}{dx} dx, \quad F_{n+1/2} \int_{x_n}^{x_{n+1}} \frac{dx}{k(x)} = y_n - y_{n+1}$$

$$F_{n+1/2} = \chi_{n+1/2} \frac{y_n - y_{n+1}}{n}, \quad \text{где}$$

$$\chi_{n+1/2} = \frac{h}{\int_{x_n}^{x_{n+1}} \frac{dx}{k(x)}}$$

$$\chi_{n+1/2} = \frac{h}{\frac{h}{2} \left(\frac{1}{k_{n+1}} + \frac{1}{k_n} \right)} = \frac{2k_{n+1}k_n}{k_n + k_{n+1}}$$

или

$$\chi_{n+1/2} = \frac{h}{\frac{1}{k_{n+1/2}} h} = k_{n+1/2} \frac{k_n}{den}$$

По аналогии

$$F_{n-1/2} = x_{n-1/2} \frac{y_{n-1} - y_n}{h}$$

$$\chi_{n-1/2} \frac{y_{n-1} - y_n}{h} - \chi_{n+1/2} \frac{y_n - y_{n+1}}{h} - p_n y_n h + f_n h = 0$$

$$A_n y_{n-1} - B_n y_n + C_n y_{n+1} = -F_n \quad \text{где (5)}$$

- $A_n = \chi_{n-1/2}$;
- $C_n = \chi_{n+1/2}$;
- $B_n = A_n + C_n + p_n h^2$;
- $F_n = f_n h^2$;
- $|B_n| > |A_n| + |C_n|$;

Поставим граничные условия $x = 0, -k \frac{du}{dx} = F_0, F_0 = F_{t0}$

$$\chi_{n-1/2} \frac{u_{n-1} - u_n}{h} - \chi_{n+1/2} \frac{u_n - u_{n+1}}{h} - p_n u_n h + f_n h = \psi, \quad \psi = O(h^2)$$

$$u_{n\pm 1} = u_n \pm hu' + \frac{h^2}{2!} u'' \pm \frac{h^3}{3!} u''' \dots$$

Исходное разностное уравнение (5) имеет второй порядок точности (это следует из анализа невязки) Получим при $x = 0$ второго порядка точности. Для этого проинтегрируем уравнение 2, на отрезке $[0, 1/2]$

$$- \int_0^{x_{1/2}} \frac{dF}{dx} dx - \int_0^{x_{1/2}} p(x)u(x)dx + \int_0^{x_{1/2}} f(x) dx = 0$$

$$F_0 - F_{1/2} + \frac{h}{2} \frac{1}{2} (p_0 y_0 + p_{1/2} y_{1/2}) + \frac{h}{2} \frac{1}{2} (f_0 + f_{1/2}) = 0$$

$$F_{1/2} = \chi_{1/2} \frac{y_0 - y_1}{h}$$

$$F_0 - \frac{\chi_{1/2}}{h} (y_0 - y_1) - \frac{h}{4} \left(p_0 y_0 + \frac{p_0 + p_1}{2} \frac{y_0 + y_1}{2} \right) + \frac{h}{4} \left(f_0 + \frac{f_0 + f_1}{2} \right) = 0$$

Приведём полученное выражение

$$K_0 y_0 + M_0 y_1 = P_0 \quad \text{где}$$

- $K_0 = \chi_{1/2} + \frac{h^2}{8} \left(\frac{p_0 + p_1}{2} \right) + \frac{h^2}{4} p_0$
- $M_0 = \frac{h^2}{8} \left(\frac{p_0 + p_1}{2} \right) - \chi_{1/2}$
- $P_0 = hF_0 + \frac{h^2}{4} \left(\frac{f_0 + f_1}{2} + f_0 \right)$

Тривиальная запись краевого условия

$$-k_0 \frac{y_1 - y_0}{h} = F_0$$

$$\chi_{1/2} y_0 - \chi_{1/2} y_1 = hF_0$$

$$-\chi_{1/2} \frac{y_1 - y_0}{h} = F_0$$

5.2 Лабораторная работа 3

Построить разностную схему, найти решение, построить график.

Имеется цилиндр. К цилиндру подводится тепловой поток F_0 . В свою очередь цилиндр обтекается воздухом. Найти температуру распределения в цилиндре.

$$\begin{aligned} -\div F + q &= 0 \\ -\left(\frac{1}{r} \frac{d}{dr} (r F_r) + \frac{d}{dz} F_z \right) + q &= 0 \\ -\frac{dF_x}{dx} + q &= 0, \quad F_x = -\lambda(x) \frac{dT}{dx} \end{aligned}$$

$$\frac{d}{dx}(\lambda(x)\frac{dT}{dx}) + q = 0$$

$$q = -\frac{2\pi R \cdot \alpha(T - T_{0c})l}{\pi R^2 l} = -\frac{2}{R}\alpha(T - T_{0c}), \quad [\alpha] = \frac{\text{Вт}}{\text{см}^2 \cdot \text{К}}$$

Окончательно

$$\frac{d}{dx}(\lambda(x)\frac{dT}{dx}) - \frac{2}{R}\alpha T + \frac{2}{R}\alpha T_{0c} = 0$$

$$\lambda(x) = k(x), \quad P(x) = \frac{2}{R}\alpha, \quad f(x) = \frac{2}{R}\alpha T_{0c}$$

$$\lambda(x) = \frac{a}{x-b}, \quad x=0, \lambda = \lambda_0, \alpha = \alpha_0 \rightarrow b = \frac{k_n l}{k_N - k_0}; x=l, \lambda = \lambda_N, \alpha = \alpha_N$$

$$\alpha(x) = \frac{c}{x-a}$$

Граничные условия

$$\begin{cases} x=0, -\lambda \frac{dT}{dx} = F_0 \\ x=l, -\lambda \frac{dT}{dx} = \alpha_N(T(l) - T_{0c}) \end{cases}$$

Исходные данные

- R, l
- T_{0c}
- $k_0, k_N, \alpha_0, \alpha_N$
- F_0

Найти $T(x)$

Для отладки

$$k_0 = 0.1 \frac{\text{Вт}}{\text{см} \cdot \text{К}}$$

$$k_N = 0.2$$

$$l = 10 \text{ см}$$

$$R = 0.5 \text{ см}$$

$$T_{0c} = 300 \text{ К}$$

$$F_0 = 15 \frac{\text{Вт}}{\text{см}^2}$$

$$\alpha_0 = 0.001 \frac{\text{Вт}}{\text{см}^2 \cdot \text{К}}$$

$$\alpha_N = 0.02 \frac{\text{Вт}}{\text{см}^2 \cdot \text{К}}$$

Вариант решения нелинейного уравнения

$$A_n(y_{n-1}, y_n)y_{n-1} - B_n(y_{n-1}, y_n, y_{n+1})y_n + C_n(y_n, y_{n+1})y_{n+1} = -F_n$$

Способ 1. Простые итерации

$$A_n \left(y_{n-1}^{(s-1)}, y_n^{(s-1)} \right) y_{n-1}^{(s)} - B_n \left(y_{n-1}^{(s-1)}, y_n^{(s-1)}, y_{n+1}^{(s-1)} \right) y_n^{(s)} + C_n \left(y_n^{(s-1)}, y_{n+1}^{(s-1)} \right) y_{n+1}^{(s)} = -F_n$$

$$\max_{0 \leq n \leq N} \left| \frac{T_n^{(s)} - T_n^{(s-1)}}{T_n^{(s)}} \right| \leq \varepsilon$$

Способ 2. Метод Ньютона

$$f(x_1, x_2, x_3) = 0$$

$$f \left(x_1^{(s)}, x_2^{(s)}, x_3^{(s)} \right) + \sum_{k=1}^s \frac{\delta f^{(s)}}{\delta x_k} \underbrace{\left(x_k^{(s-1)} - x_k^{(s)} \right)}_{\Delta x_k^{(s)}} = 0$$

$$\sum_{k=1}^s \frac{\delta f^{(s)}}{\delta x_k} \Delta x_k^{(s)} = -f \left(x_1^{(s)}, x_2^{(s)}, x_3^{(s)} \right)$$

$$x_k^{(s+1)} = x_k^{(s)} + \Delta x_k^{(s)}, \quad k = 1, 2, 3, \dots$$