

UID-Explore · Grid Wave

Stand 01.10.2025 · Version 1.4.0

Architektur im Überblick

UID-Explore verfolgt eine lose gekoppelte **ESM-Architektur**. Die Schichten interagieren ausschließlich über den **Event-Bus** und spiegeln ausgewählte Signale zusätzlich in den DOM. Dadurch bleiben Module unabhängig, debuggbar und austauschbar. **Grid Wave** gehört zur Schicht **Presentation** und konsumiert ausschließlich Bus-Ereignisse; es publiziert standardmäßig keine System-Events. Die Bus-Konventionen (on/off/emit, DOM-Spiegelung, Event-Familien) sind identisch zur zentralen Bus-Doku.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Schichten und Rollen (kontextualisiert für Grid Wave)

- **Input (12-1_input/parameters)** sendet Parameter-Events.
- **Base (12-2_base)** rechnet deterministisch und publiziert konsistente **SEIRVD-Zeitreihen**.
- **Presentation (12-3_presentation)** zeichnet Chart, KPI, Vektorrad **und Grid Wave**; alle reagieren auf Status und Pointer.
- **Bus (12-2_base/bus.js)** verbindet die Teile und spiegelt Events in den DOM.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Der Bus (Bezug & Konventionen)

Datei (System): 12-2_base/bus.js – minimal, synchron.

```
on(type, handler)    // registriert Listener, liefert unsubscribe()
off(type, handler)   // entfernt Listener
emit(type, payload)  // ruft Listener synchron auf, spiegelt zusätzlich als
DOM CustomEvent
```

Eigenschaften: Listener pro Typ in einer Map, **synchrones** emit, DOM-Spiegelung via `CustomEvent(type, {detail})`, kleiner Debug-Hook für ausgewählte Events. Grid Wave nutzt exakt diese API, sendet aber selbst nur **Widget-interne** UI-Aktionen (Header-Buttons) **nicht** über den System-Bus.

bus_UID-E Explore Event-Bus

DOM-Mithören (Debug-Beispiel)

```
window.addEventListener('uid:e:sim:data', ev => console.log('series',  
ev.detail.series))
```

Die Möglichkeit, System-Events am `window` mitzulesen, bleibt vollständig erhalten.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Dateien & Rollen (Quick-Map)

- `visual tool/grid wave/gridwave.js` – **Kern**: Metriken/Modi, Ranking, Diskretisierung, Rendering
- `visual tool/grid wave/index.js` – **Wiring**: Bus-Anbindung, Seed/Persistenz, Power-Gating, Mount/Unmount
- `visual tool/grid wave/gw.widget-actions.js` – **Header-Controls** (Modus, Dichte, Crisp, Dot-Ratio)
- `visual tool/grid wave/grid.i18n.json` – **i18n** (Modus-Texte, didaktischer Hinweis „keine Karte“)
- `visual tool/grid wave/styles.css` – **Layout/Theming** (Quadrat, Canvas-Container, CSS-Variablen)
- `visual tool/grid wave/demo.html` – **Demo-Harness** (lokale Tests)

(Nomenklatur und Ordnerstruktur sind konsistent mit den übrigen Präsentationsmodulen.)

Datenfluss

Boot

- Beim Mount liest `index.js` **Seed/Context** (z. B. `driverKey`) und Nutzerpräferenzen (Modus/Dichte/Crisp/Dot-Ratio) aus `localStorage`, registriert Listener und fordert keine Berechnung an.
- Sobald `uid:e:sim:data` erscheint, wird die **SEIRVD-Serie** gespeichert und ein erster Render ausgelöst. `uid:e:model:update` wird für Kontext/Tooltips mitgeführt. Die Reihenfolge und Semantik entsprechen dem System-Standard (erst `model:update`, dann `sim:data`).

bus_UID-E Explore Event-Bus

Interaktion

- **Pointer**: `uid:e:sim:pointer` setzt den Frame-Index; Grid Wave rendert den passenden Zeitschritt **ohne** Neuberechnung der Engine. Das entspricht dem üblichen Playhead-Verhalten.

bus_UID-E Explore Event-Bus

- **Serien-Sichtbarkeit** (*optional*): `uid:e:viz:series:state` kann konsumiert werden, um Bänder temporär auszublenden (didaktische Kohärenz mit Chart-Legende). Default: off.

bus_UID-E Explore Event-Bus

- **Engine-Status**: `uid:e:engine:status` wird zur Kontextanzeige (Integrator, Steps) genutzt, löst jedoch keine Layoutänderung aus.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Director & Engine (Bezug)

Der **Director** normalisiert Parameter, koppelt Größen algebraisch (z. B. $R_0 \leftrightarrow \beta, \gamma$; $D \leftrightarrow \gamma$; $L \leftrightarrow \sigma$) und publiziert `uid:e:model:update` sowie `uid:e:sim:data`. Die **Engine** liefert deterministische Zeitreihen (SIR, SEIR, SIRD, SIRV, optional SIS). Grid Wave vertraut **ausschließlich** auf diese Zeitreihen; es rechnet selbst **nichts** numerisch nach.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Präsentation: Grid Wave (Rolle & Abgrenzung)

Was es ist: Ein pseudo-räumliches **Raster-Widget** für SEIRVD-Zeitreihen. Jeder der g^2 Punkte steht für eine **diskrete Anteilseinheit** der Population. Die **Belegungsreihenfolge** der Zellen hängt vom **Modus** (Metrik) ab: *Proportional, Wave, Cluster, Hybrid*.

Was es nicht ist: Keine Landkarte, kein Agenten-/Netzwerk-Modell, kein Kontaktgraph. Positionen tragen **keine reale Geografie**; es werden **ausschließlich** Anteile visualisiert.

Event-Referenz (Grid-Wave-Sicht)

Konsumierte Familien & Wirkung

Event	Quelle	Wirkung im Widget
<code>uid:e:sim:data</code>	Director/Engine	SEIRVD-Reihen übernehmen → Diskretisierung → (Re)Render
<code>uid:e:sim:pointer</code>	Chart/Overlay	Frame-Index setzen (ohne neue Engine-Runs)
<code>uid:e:model:update</code>	Director	Seed/Context prüfen, Metrik ggf. neu (bei Seed-Wechsel)

Event	Quelle	Wirkung im Widget
uid:e:engine:status	Director	Integrator/Steps für Tooltips (rein informativ)
uid:e:viz:series:state (optional)	Legend	Bänder temporär aus-/einblenden (didaktische Kohärenz)

Diese Familie und Semantik entsprechen 1:1 der Event-Bus-Doku und nutzen deren DOM-Spiegelung für Debug.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Payload-Gestalt (erwartet)

```
// sim:data
{
  series: { S:[], E:[], I:[], R:[], V:[], D:[] }, // Float64Array|number[]
  dt, T
}

// sim:pointer
{ idx }           // oder { idx: null }

// model:update
{ ...konsolidierte Parameter..., method, driverKey? } // Context/Seed-Quelle

// viz:series:state (optional)
{ visible: { S:true, E:true, I:true, R:true, V:true, D:true } }
```

Die Formen sind konsistent zum System; fehlende v/D werden im Widget als 0 interpretiert (Abwärtskompatibilität).

bus_tech

Mathematik (SEIRVD) – *Bezug: Engine & Mapping: Grid Wave*

1) Dynamik (vom Rechenkern geliefert)

$$\begin{aligned}
\dot{S} &= -\beta \frac{SI}{N_{\text{alive}}} - \nu S, \\
\dot{E} &= \beta \frac{SI}{N_{\text{alive}}} - \sigma E, \\
\dot{I} &= \sigma E - (\gamma + \mu)I, \\
\dot{R} &= \gamma I, \\
\dot{V} &= \nu S, \\
\dot{D} &= \mu I,
\end{aligned}$$

mit $N_{\text{alive}} = S + E + I + R + V$, $N_{\text{tot}} = N_{\text{alive}} + D$. Kopplungen: $\sigma = 1/L_E$, $\gamma + \mu = 1/D_I$, $\mu = \rho/D_I$, $\gamma = (1 - \rho)/D_I$, $\beta = R_0(\gamma + \mu)$, $\nu = -\ln(1 - C)/T_v$. Diese Beziehungen liegen im Director/Engine; Grid Wave konsumiert nur die Zeitreihen.

bus_UID-E Explore Event-Bus

2) Diskretisierung (von Anteilen zu Zellen)

- **Rasterdichte** $g \Rightarrow N = g^2$ Zellen.
- **Runden/Kappen** je Frame t_k :

$$\begin{aligned}
n_D &= \text{round}(DN), n_R = \text{round}(RN), n_I = \text{round}(IN), \\
n_E &= \text{round}(EN), n_V = \text{round}(VN),
\end{aligned}$$

falls $n_D + n_R + n_I + n_E > N \Rightarrow$ proportional kappen;
 $n_V \leftarrow \min(n_V, N - (n_D + n_R + n_I + n_E))$;
 $n_S = N - (n_D + n_R + n_I + n_E + n_V)$.

- **Belegungsreihenfolge (innen→außen):** $D \rightarrow R \rightarrow I \rightarrow E \rightarrow S \rightarrow V$.
 So bleibt **D** stabiler Kern, **V** ein äußerer Gürtel. (Reihenfolge = reine Visuallogik, Anteile bleiben exakt.)

3) Metriken & Modi (Ranking)

Sei M die Metrik pro Zelle, $\pi = \text{argsort}(M)$ das Ranking.

- **Proportional:** $M(i) = i(\text{Zeilen-Scan})$ – neutrale Referenz.
- **Wave:** radial $r(x, y) = \frac{\sqrt{(x-c_x)^2 + (y-c_y)^2}}{r_{\text{max}}}$ – konzentrische „Welle“.
- **Cluster:** deterministisches **Value-Noise** $n(x, y)$ (Seed via `hashStr` → `mulberry32`) + Mehrfach-Blur – fleckig.
- **Hybrid:** $M = (1 - w)r + wn$, mit $w = \text{smoothstep}(d_0, 1, r)^p$ – innen wave, außen cluster.

Determinismus: Seed aus `driverKey/simId` \Rightarrow Muster sind stabil simulationsweit; verschiedene Simulationen unterscheiden sich.

Rendering & Geometrie

- **Crisp-Dots:** integer-Zellgröße, DPR-Ausrichtung, Zentren auf Pixelraster; ein `Path2D` pro Band \Rightarrow je Band ein `fill()`.
 - **Dot-Ratio:** Radius $r = \lfloor \text{cellsz} \cdot \text{ratio} \rfloor$, $\text{ratio} \in [0.15, 0.48]$ (Default 0.33).
 - **Theming:** Farben über `--c-s`, `--c-e`, `--c-i`, `--c-r`, `--c-v`, `--c-d` (AA/AAA-taugliche Defaults).
 - **Responsivität:** `aspect-ratio:1/1`, `ResizeObserver`; bei Dichtewechseln Rebuild von Zentren, Metrik, Ranking.
 - **Zeichenreihenfolge:** $D \rightarrow R \rightarrow I \rightarrow E \rightarrow S \rightarrow V$; so übermalt V keine inneren Bänder.
-

Performance

- **Sort (Ranking)** $O(N \log N)$ nur bei **Dichte/Modus/Seed-Änderung**.
- **Re-Draw** $O(N)$ pro Frame (Pointer).
- **Speicher:** Ranking/Metric/Zentren grob $\approx 16 \cdot N$ Bytes (z. B. $g = 128 \Rightarrow N = 16384 \Rightarrow \sim 256$ KB).
- **Praxis:** 60 fps bei $g \leq 128$ auf Standardgeräten; $g = 192$ bleibt flüssig dank Batching und integer-Geometrie.
Die generellen Performance-Prinzipien (Batching, DPR-Korrektheit, getrennte Overlays) entsprechen der System-Präsentationsschicht.

`bus_UID-E Explore Event-Bus`

Erweiterungsvorschläge

- **Legenden-Sync** über `uid:e:viz:series:state` aktivieren (S/E/I/R/V/D ein-/ausblenden).

`bus_UID-E Explore Event-Bus`

- **Hybrid-Regler** (`do`, `p`, Blur-Pässe) im Header temporär freischalten (Lehr-Demos).
 - **Snapshot-Tests** (Seeds \times Dichten) – deterministische PNG-Vergleiche.
 - **JSDoc-Typen** für Payloads und Widget-API (IDE-Support).
-

Typische Fehlerbilder & Gegenmittel

- **Fehlende DOM-Unsubscribe:** `on()` liefert Abmelder; `destroy()` ruft alle sauber ab – Konvention einhalten. (Systemregel)

bus_UID-E Explore Event-Bus

- **Zu kleine Anteile:** 0/1-Zellen-Quantisierung ist **erwartet**; didaktisch per Tooltip erklären.
- **Seed-Drift:** Bei fehlendem `driverKey` deterministisches Fallback verwenden; ansonsten Metrik rebuilden.
- **Überfüllung:** Summe $n_D + n_R + n_I + n_E > N$ – proportional **kappen** (bereits implementiert).

Mini-Rezepte (Debug & QA)

DOM-Events mitloggen (ohne Codeeingriff)

```
for (const ev of
  ['uid:e:model:update', 'uid:e:sim:data', 'uid:e:sim:pointer']) {
  window.addEventListener(ev, e => console.log(ev, e.detail))
}
```

QA-Invarianten (einfacher Check pro Frame)

```
const sum = nS+nE+nI+nR+nV+nD; // sollte = g*g sein
```

Diese Debug-/QA-Muster entsprechen dem System-Vorgehen (DOM-Spiegelung, klare Invarianten).

bus_intro

Quick-Map Dateien und Rollen (konkret)

- `gridwave.js` – **Metriken/Modi**, Diskretisierung, **Rendering**
- `index.js` – **Bus-Wiring**, Seed/Persistenz, **Power-Gating**
- `gw.widget-actions.js` – **Header-Bedienelemente** (Modus 1–4, Dichte, Crisp, Dot-Ratio)
- `grid.i18n.json` – **Texte/Tooltips** (inkl. „didaktische Visualisierung, keine Karte“)
- `styles.css` – **Layout/Theming** (Quadrat, DPI-Aware Canvas)

(Die Aufzählungsform und Rollenbeschreibung spiegeln die Bus-Referenz „Quick-Map Dateien und Rollen“.)

bus_UID-E Explore Event-Bus

Kopplungen & Invarianten (Widget-Level)

1. **Summe:** $n_S + n_E + n_I + n_R + n_V + n_D = g^2$.
2. **Pro Band exakt** $n_{\setminus*}$ Zellen.
3. **Innen→Außen:** $D \rightarrow R \rightarrow I \rightarrow E \rightarrow S \rightarrow V$.
4. **Determinismus:** Bei gleichem Seed, Modus und Dichte bleibt das Muster identisch.

Diese Invarianten entsprechen der Systemidee „Konsistenz und klare Verantwortlichkeiten“.

bus_tech

Event-Familien (Referenz, wortgleich zum System – Grid-Wave-Sicht)

Parameter

`uid:e:params:ready` – Initiale Metadaten (`lang`, `mode`, `model`, `driverKey`) werden gelesen, aber Grid Wave **sendet** kein Gegen-Event.

bus_UID-E Explore Event-Bus

`uid:e:params:change` – löst **keinen** direkten Effekt im Widget aus (Engine-Rechnung folgt → `sim:data`).

bus_UID-E Explore Event-Bus

Modell

`uid:e:model:update` – Kontext/Methodenanzeige, Seed-Änderungen triggern **Metrik-Rebuild**.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Simulation

`uid:e:sim:data` – zentrale Quelle: Zeitreihen (SEIRVD), Zeitschritt-Raster; sofortiger Render.

`uid:e:sim:pointer` – reines **Frame-Switching**; kein Engine-Run.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Visualisierung

`uid:e:viz:series:state` – (*optional*) Sichtbarkeiten übernehmen; didaktisch nützlich.

`uid:e:viz:overlays:enable` – für Grid Wave **irrelevant** (keine Marker-Overlays).

bus_UID-E Explore Event-Bus

Engine

uid:e:engine:status – Integrator/Steps für Kontext-UI.

uid:e:integrator:set – **kann** extern gesendet werden; betrifft Grid Wave nur indirekt (neue Serien).

bus_UID-E Explore Event-Bus

Formel

uid:e:formula:mark, uid:e:formula:pulse – ohne direkte Wirkung auf Grid Wave.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Fehler

uid:e:error – Anzeige optional (Toast/Console), keine Layoutänderung.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Payload-Beispiele (konkret)

```
// typisches sim:data-Detail
{
  series: {
    S: Float64Array, E: Float64Array, I: Float64Array,
    R: Float64Array, V: Float64Array, D: Float64Array
  },
  dt: 0.25,
  T: 240
}
```

Die Form entspricht exakt der System-Event-Doku, mit der Erweiterung **D** (Deceased) gemäß SEIRVD.

bus_tech

Performance (System-Querbezüge)

- **RAF-Bündelung** und **DPR-Skalierung** sind System-Standard; Grid Wave bleibt integer-genau („crisp“) und nutzt Single-Pass-Fills pro Band.
- Präsentationsmodule profitieren von **ResizeObserver** und Canvas-Overlays; Grid Wave benötigt **nur** einen Basis-Canvas.
Diese Leitlinien decken sich mit der zentralen Performance-Sektion.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Erweiterungsvorschläge (System-kompatibel)

- Optionaler `source`-Schlüssel in Payloads zur klaren Auslöser-Kennzeichnung (z. B. `playhead`).
 - `model:update` kann `model` immer mitgeben (Kontext ohne Zusatzstatus).
 - JSDoc-Typen für bessere IDE-Unterstützung.
- Diese Vorschläge sind deckungsgleich mit den System-Empfehlungen.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Typische Fehlerbilder & Gegenmittel (System-konform)

- **Import-Alias fehlt** (`@uid/presentation/...`) \Rightarrow Import-Map prüfen.
- **Unsubscribe vergessen** \Rightarrow Leaks. Immer `unsubscribe()` aufräumen.
- **Pointer-Null** nicht behandelt \Rightarrow bei `{idx:null}` Markierung löschen.
- **Bulk-Updates** nicht gebündelt \Rightarrow System über `requestAnimationFrame` bündelt; Widget bleibt reaktiv.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Mini-Rezepte (Copy/Paste)

Integrator von außen umschalten (*wirkt indirekt auf Grid Wave*)

```
import { bus } from '@uid/base/index.js'
bus.emit('uid:e:integrator:set', { method: 'rk4' })
```

Parameter gesammelt setzen

```
bus.emit('uid:e:params:change', { bulk: { R0: 2.2, D: 5.5, N: 1_000_000 } })
```

Beides entspricht euren Standard-Beispielen in der Bus-Doku.

bus_UID-E Explore Event-Bus

Anhang A — Qualitäts-/Abnahmeplan

1. **Konsistenz je Frame:** $\sum n_* = g^2$; pro Band exakt n_* .
2. **Reihenfolge:** innen **D**, außen **V**; dazwischen **R** \rightarrow **I** \rightarrow **E** \rightarrow **S**.

3. **Determinismus:** Seed + Modus + Dichte \Rightarrow identisches Muster nach Reload/Resize.
4. **Bus-Wiring:** `sim:data` \rightarrow Render; `sim:pointer` \rightarrow Frame-Switch; `model:update` \rightarrow Rebuild bei Seed-Wechsel; DOM-Spiegelung sichtbar.

bus_UID-E Explore Event-Bus

5. **Performance:** $g \in \{64, 128, 192\}$; Sort nur bei Layoutwechsel; framerate stabil.

Anhang B — Changelog v1.4.0

- **SEIRVD-Support: D (Deceased)** als eigenständiges Band; Visualreihenfolge $D \rightarrow R \rightarrow I \rightarrow E \rightarrow S \rightarrow V$.
- **Mathe-Kopplungen** dokumentiert ($\gamma + \mu = 1/D_I$, $\mu = \rho/D_I$, $\beta = R_0(\gamma + \mu)$).
- **Abwärtskompatibilität:** fehlende v/D werden als 0 interpretiert.
- **i18n:** klarer Hinweis „didaktische Projektion, keine Karte“.
- **Theming:** `--c-d` eingeführt (Kontrast, AA/AAA je Theme).

Anhang C — Datei-Header (Quelle)

```
/*!  
 * Project:   Understanding Infection Dynamics · Infektionsdynamiken  
verstehen  
 *           UID-Explore · Presentation Layer · Visual Tool · Grid Wave  
Widget  
 * File:      /visual tool/grid wave/index.js  
 * Type:      Open Educational Resource (OER) · ESM  
 * Authors:   B. D. Rausch · A. Heinz  
 * Contact:   info@infectiondynamics.eu · info@infektionsdynamiken.de  
 * License:   CC BY 4.0  
 *  
 * Created:   2025-10-01  
 * Updated:   2025-10-01  
 * Version:   1.4.0  
 */
```