

Spirale: Curva che si avvolge attorno ad un determinato punto centrale avvicinandosi o allontanandosi progressivamente a seconda di come si percorre la curva.

Spirale logaritmica:

$$\rho = e^{-b\varphi} \quad \varphi \in [0, 2K\pi] \quad K \in \mathbb{N}, b > 0$$

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2K\pi} \sqrt{(e^{-b\varphi})^2 - (b e^{-b\varphi})^2} d\varphi = \\ &= \int_0^{2K\pi} \sqrt{e^{-2b\varphi} + b^2 e^{-2b\varphi}} d\varphi = \frac{\sqrt{1+b^2}}{b} (1 - e^{-2\pi K b}) \end{aligned}$$

dove $K \rightarrow +\infty$ otteniamo: $\frac{\sqrt{1+b^2}}{b}$ ossia la lunghezza dell'intera spir. b

Spirale di Archimede:

$$\rho = a + b\varphi \quad \varphi \in [0, 2K\pi], K \in \mathbb{N}, a \geq 0, b > 0$$

$$\begin{aligned} L &= \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \sqrt{\rho(\varphi)^2 + \rho'(\varphi)^2} d\varphi = \int_0^{2K\pi} \sqrt{(b\varphi)^2 + b^2} d\varphi \\ &= \int_0^{2K\pi} \sqrt{b^2 \varphi^2 + b^2} d\varphi = b \int_0^{2K\pi} \sqrt{1 + \varphi^2} d\varphi = \\ &= \frac{b}{2} \left(\ln(2K\pi + \sqrt{1 + 4K^2\pi^2}) + 2K\pi \sqrt{1 + 4K^2\pi^2} \right) \end{aligned}$$

Curva regolare a tratti: Una curva si dice regol. a tratti se $I = [a, b]$ si può suddividere nell' unione di un numero finito di intervalli su ciascuno dei quali la curva risulta regolare.

Curve equivalenti: Parametizzazioni equivalenti

$$\varphi = (\cos t, \sin t) \quad t \in [0, 2\pi]$$

$$\alpha(s) = (\cos(2s), \sin(2s)) \quad s \in [0, \pi]$$

sono due parametizzazioni diverse della circonferenza di centro nell'origine e raggio unitario percorse nello stesso verso.

Due curve sono equivalenti in $I = [a, b]$ e $I' = [\alpha, \beta]$ a valori in \mathbb{R}^2 se esiste un'applicazione:

$$g: [a, b] \rightarrow [\alpha, \beta]$$

di classe C^1 tale che $g'(t) \neq 0 \quad \forall t \in [a, b]$

Curve orientate:

- Curva orientata positivamente se muovendoci sulla curva abbiamo l'interno a sinistra.
- Curva orientata negativamente, viceversa.

Integrale Curvilineo:

$$\int_{\gamma} f ds = \int_a^b f(x(t), y(t)) \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} dt$$

"ds"

Nota: L'integrale curvilineo è invariante per parametriz. equiv. e anche per cambiame. di orient. sulla curva.

proprietà:

1. Per α e $\beta \in \mathbb{R}$: $\int_{\varphi} \alpha f + \beta g ds = \alpha \int_{\varphi} f ds + \beta \int_{\varphi} g ds$

2. Se $f \leq g$ sul sostegno: $\int_{\varphi} f ds \leq \int_{\varphi} g ds$

3. $|\int_{\varphi} f ds| \leq \int_{\varphi} |f| ds \leq \max |f| L(\varphi)$

4. Se φ si spezza nel unione di curve regolari φ_1 e φ_2 allora:

$$\int_{\varphi} f ds = \int_{\varphi_1} f ds + \int_{\varphi_2} f ds$$

Calcolo del baricentro:

$$x_0 = \frac{1}{L(\varphi)} \int_a^b x(t) \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} dt$$

$$y_0 = \frac{1}{L(\varphi)} \int_a^b y(t) \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} dt$$

Esempio: Asteroide in $[0, \frac{\pi}{2}]$ con $L(\varphi) = \frac{3}{2}$

$$x_0 = \frac{1}{L(\varphi)} \int_a^b x(t) \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} dt =$$

$$= \frac{2}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^3(t) \frac{3}{2} \cancel{2} \cos(t) \sin(t) dt =$$

$$= \frac{2}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} 3 \cos^3(t) \cos(t) \sin(t) dt = -\frac{2}{5} \cos^5(t) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{2}{5}$$

$$y_0 = \frac{2}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} 3 \sin^3(t) \cos(t) \sin(t) dt =$$

$$= \frac{2}{5} \sin^5(x) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{2}{5}$$