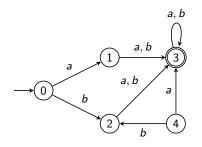
Minimización de autómatas

Clase 08

IIC 2223

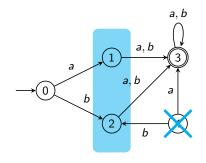
Prof. Cristian Riveros

¿cómo minimizo un autómata finito?



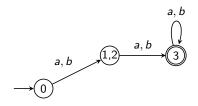
- 1. Eliminar estados inaccesibles.
 - Fácil de realizar y no cambia el lenguaje del autómata finito.
- 2. Colapsar estados "equivalentes".
 - ¿cómo sabemos cuales estados colapsar y cuales no?

¿cómo minimizo un autómata finito?



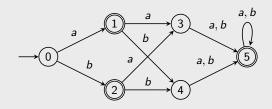
- 1. Eliminar estados inaccesibles.
 - Fácil de realizar y no cambia el lenguaje del autómata finito.
- 2. Colapsar estados "equivalentes".
 - ¿cómo sabemos cuales estados colapsar y cuales no?

¿cómo minimizo un autómata finito?



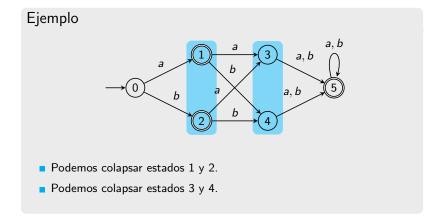
- 1. Eliminar estados inaccesibles.
 - Fácil de realizar y no cambia el lenguaje del autómata finito.
- 2. Colapsar estados "equivalentes".
 - ¿cómo sabemos cuales estados colapsar y cuales no?





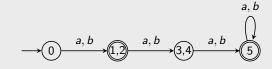
- Podemos colapsar estados 1 y 2.
- Podemos colapsar estados 3 y 4.

¿podemos colapsar más estados?



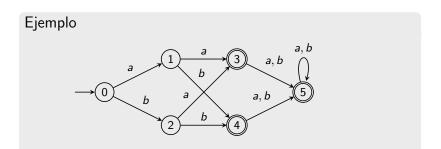
¿podemos colapsar más estados?



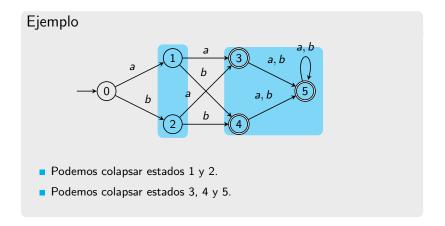


- Podemos colapsar estados 1 y 2.
- Podemos colapsar estados 3 y 4.

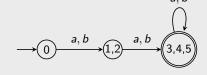
¿podemos colapsar más estados?



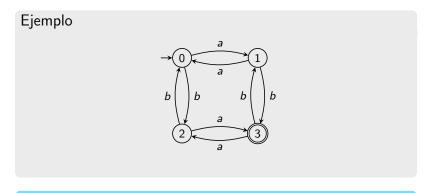
- Podemos colapsar estados 1 y 2.
- Podemos colapsar estados 3, 4 y 5.



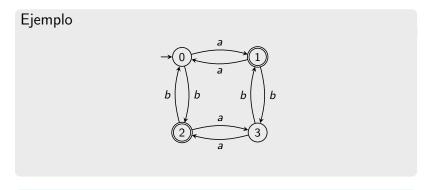




- Podemos colapsar estados 1 y 2.
- Podemos colapsar estados 3, 4 y 5.

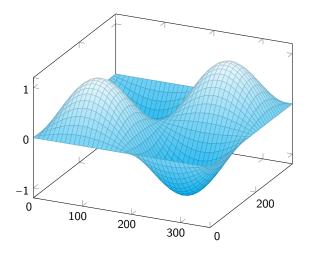


¿qué estados podemos colapsar?



¿y ahora? ¿qué estados podemos colapsar?

Minimización de estados



Estrategia: "achicar" nuestro autómata colapsando estados.

Outline

Colapsar estados

Algoritmo de minimización

Outline

Colapsar estados

Algoritmo de minimización

Función de transición extendida

Definición

Sea $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ un DFA.

Se define la función de transición extendida

$$\hat{\delta}: Q \times \Sigma^* \to Q$$

inductivamente como:

$$\begin{array}{ccc} \hat{\delta}(q,\epsilon) & \stackrel{\mathsf{def}}{\equiv} & q \\ \\ \hat{\delta}(q,w\cdot a) & \stackrel{\mathsf{def}}{\equiv} & \delta(\hat{\delta}(q,w),a) \\ \end{array}$$

¿cuándo podemos colapsar dos estados?

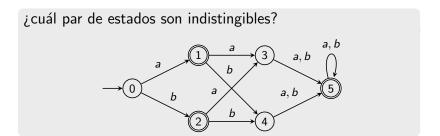
Sea $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ un DFA y $p, q \in Q$.

Definición

Decimos que p y q son indistingibles $(p \approx_{\mathcal{A}} q)$ si:

$$p \approx_{\mathcal{A}} q$$
 ssi $(\hat{\delta}(p, w) \in F \iff \hat{\delta}(q, w) \in F)$, para todo $w \in \Sigma^*$.

Decimos que p y q son **distingibles** si NO son indistingibles ($p \not *_A q$).



(Paréntesis): relaciones de equivalencia



(Paréntesis): relaciones de equivalencia

Definición

Una relación \approx_R sobre un conjunto X se dice de equivalencia si:

- reflexiva: $\forall p \in X. p \approx_R p$
- simétrica: $\forall p, q \in X$. si $p \approx_R q$ entonces $q \approx_R p$.
- **transitiva**: $\forall p, q, r \in X$. si $p \approx_R q$ y $q \approx_R r$, entonces $p \approx_R r$.

Para un elemento $p \in X$ se define su clase de equivalencia según \approx_R como:

$$[p]_{\approx_R} = \{q \mid q \approx_R p\}$$

Una función $f: X \to X$ se dice bien definida sobre \approx_R si:

$$p \approx_R q$$
 entonces $f(p) \approx_R f(q)$

La relación $\approx_{\mathcal{A}}$ es una relación de equivalencia

Definición

Decimos que p y q son indistingibles $(p \approx_{\mathcal{A}} q)$ si:

$$p \approx_{\mathcal{A}} q$$
 ssi $(\hat{\delta}(p, w) \in F \iff \hat{\delta}(q, w) \in F)$, para todo $w \in \Sigma^*$

Propiedades

- $\blacksquare \approx_A$ es una relación de equivalencia entre estados.
 - reflexiva: $\forall p \in Q. p \approx_{\mathcal{A}} p$
 - simétrica: $\forall p, q \in Q$. si $p \approx_{\mathcal{A}} q$ entonces $q \approx_{\mathcal{A}} p$.
 - transitiva: $\forall p, q, r \in Q$. si $p \approx_{\mathcal{A}} q$ y $q \approx_{\mathcal{A}} r$, entonces $p \approx_{\mathcal{A}} r$.

La relación $\approx_{\mathcal{A}}$ es una relación de equivalencia

Definición

Decimos que p y q son indistingibles $(p \approx_{\mathcal{A}} q)$ si:

$$p \approx_{\mathcal{A}} q$$
 ssi $(\hat{\delta}(p, w) \in F \iff \hat{\delta}(q, w) \in F)$, para todo $w \in \Sigma^*$

Propiedades

- $\blacksquare \approx_{\mathcal{A}}$ es una relación de equivalencia entre estados.
- Cada estado $p \in Q$ esta en exactamente una clase de equivalencia:

$$[p]_{\approx_{\mathcal{A}}} = \{q \mid q \approx_{\mathcal{A}} p\}$$

■ Para todo $a \in \Sigma$ la función $\delta(\cdot, a) : Q \to Q$ esta bien definida sobre \approx_A .

$$p \approx_{\mathcal{A}} q$$
 entonces $\delta(p, a) \approx_{\mathcal{A}} \delta(q, a)$

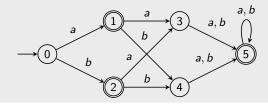
El autómata cuociente

Para un DFA $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ se define el DFA:

$$\mathcal{A}/\approx = (Q_{\approx}, \Sigma, \delta_{\approx}, q_{\approx}, F_{\approx})$$

- $\bullet \delta_{\approx}([p]_{\approx_{\mathcal{A}}},a) = [\delta(p,a)]_{\approx_{\mathcal{A}}}$
- $F_{\approx} = \{ [p]_{\approx A} \mid p \in F \}$

¿cuál es el autómata cuociente para \mathcal{A} ?



El autómata cuociente

Para un DFA $\mathcal{A} = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ se define el DFA:

$$\mathcal{A}/\approx = (Q_{\approx}, \Sigma, \delta_{\approx}, q_{\approx}, F_{\approx})$$

- $\bullet \delta_{\approx}([p]_{\approx_{\mathcal{A}}},a) = [\delta(p,a)]_{\approx_{\mathcal{A}}}$
- $F_{\approx} = \{ [p]_{\approx_{\mathcal{A}}} \mid p \in F \}$

¿está A/\approx bien definido? ¿depende la definición de δ_{\approx} de p?

El autómata cuociente define el mismo lenguaje

Teorema

Para todo autómata finito determinista ${\mathcal A}$ se cumple que:

$$\mathcal{L}(\mathcal{A}) = \mathcal{L}(\mathcal{A}/\approx)$$

El autómata cuociente define el mismo lenguaje

Demostración

Sea
$$w = a_1 a_2 \dots a_n \in \Sigma^*$$
.

PD:
$$w \in \mathcal{L}(A) \iff w \in \mathcal{L}(A/\approx)$$

Existe una ejecución ρ de \mathcal{A} sobre w:

$$\rho: p_0 \stackrel{a_1}{\rightarrow} p_1 \stackrel{a_2}{\rightarrow} \dots \stackrel{a_n}{\rightarrow} p_n$$

- $p_0 = q_0$
- $\delta(p_i, a_{i+1}) = p_{i+1} \quad \forall i \in \{0, \ldots, n-1\}.$

Existe una ejecución ρ_{\approx} de \mathcal{A}/\approx sobre w:

$$\rho_{\approx}: X_0 \stackrel{a_1}{\to} X_1 \stackrel{a_2}{\to} \dots \stackrel{a_n}{\to} X_n$$

- $X_0 = q_{\approx}$.
- $\delta_{\approx}(X_i,a_{i+1})=X_{i+1} \quad \forall i\in\{0,\ldots,n-1\}.$

¿qué relación hay entre p_i y X_i ?

El autómata cuociente define el mismo lenguaje

Demostración

PD:
$$[p_i]_{\approx_A} = X_i \quad \forall i \in \{0,\ldots,n\}$$

si, y solo si,
$$[p_n]_{\alpha_A} \in F_{\alpha}$$

PD:
$$p_n \in F$$
 si, y solo si, $[p_n]_{\approx_A} \in F_{\approx}$

Por lo tanto,
$$w \in \mathcal{L}(\mathcal{A}) \iff w \in \mathcal{L}(\mathcal{A}/\approx)$$



(¿cómo?)

(¿cómo?)

Outline

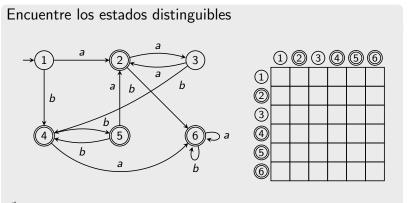
Colapsar estados

Algoritmo de minimización

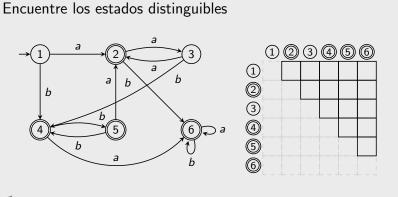
Buscamos los pares que son distingibles.

Busqueda de clase de estados distingibles

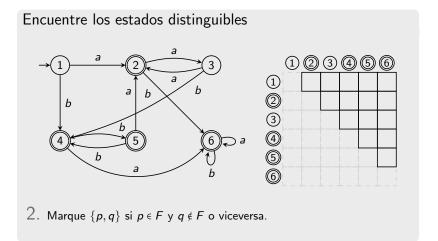
- 1. Construya una tabla con los pares $\{p,q\}$ inicialmente sin marcar.
- 2. Marque $\{p, q\}$ si $p \in F$ y $q \notin F$ o viceversa.
- 3. Repita este paso hasta que no hayan mas cambios:
 - Si $\{p,q\}$ no están marcados y $\{\delta(p,a),\delta(q,a)\}$ estan marcados para algún $a \in \Sigma$, entonces marque $\{p,q\}$.
- 4. Al terminar, $p \not \models_{\mathcal{A}} q$ ssi la entrada $\{p,q\}$ está marcada.

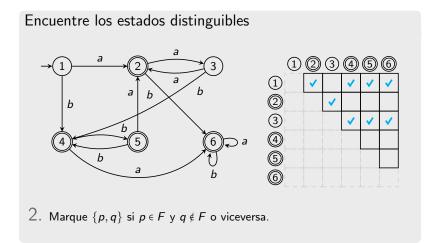


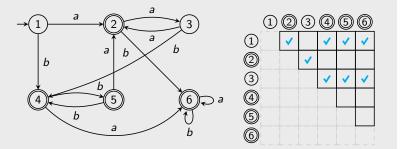
1. Construya una tabla con los pares $\{p,q\}$ inicialmente sin marcar.



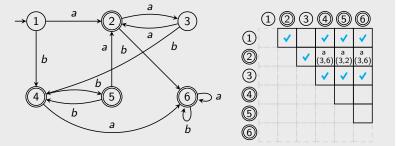
1. Construya una tabla con los pares $\{p,q\}$ inicialmente sin marcar.



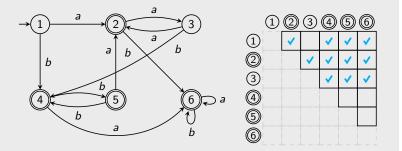




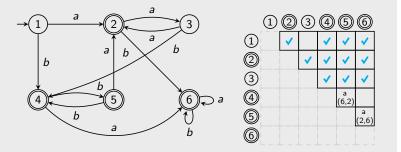
- 3. Repita este paso hasta que no hayan mas cambios:
 - Si $\{p,q\}$ no están marcados y $\{\delta(p,a),\delta(q,a)\}$ estan marcados para algún $a \in \Sigma$, entonces marque $\{p,q\}$.



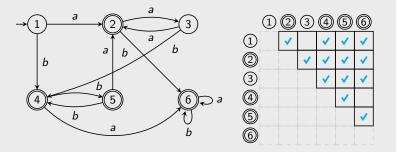
- 3. Repita este paso hasta que no hayan mas cambios:
 - Si $\{p,q\}$ no están marcados y $\{\delta(p,a),\delta(q,a)\}$ estan marcados para algún $a \in \Sigma$, entonces marque $\{p,q\}$.



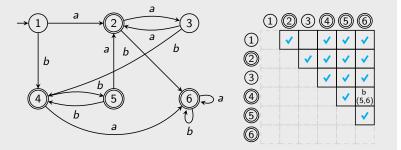
- 3. Repita este paso hasta que no hayan mas cambios:
 - Si $\{p,q\}$ no están marcados y $\{\delta(p,a),\delta(q,a)\}$ estan marcados para algún $a \in \Sigma$, entonces marque $\{p,q\}$.



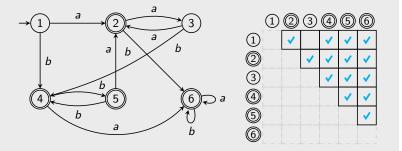
- 3. Repita este paso hasta que no hayan mas cambios:
 - Si $\{p,q\}$ no están marcados y $\{\delta(p,a),\delta(q,a)\}$ estan marcados para algún $a \in \Sigma$, entonces marque $\{p,q\}$.



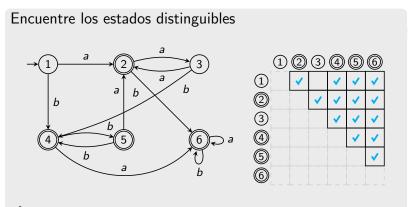
- 3. Repita este paso hasta que no hayan mas cambios:
 - Si $\{p,q\}$ no están marcados y $\{\delta(p,a),\delta(q,a)\}$ estan marcados para algún $a \in \Sigma$, entonces marque $\{p,q\}$.



- 3. Repita este paso hasta que no hayan mas cambios:
 - Si $\{p,q\}$ no están marcados y $\{\delta(p,a),\delta(q,a)\}$ estan marcados para algún $a \in \Sigma$, entonces marque $\{p,q\}$.



- 3. Repita este paso hasta que no hayan mas cambios:
 - Si $\{p,q\}$ no están marcados y $\{\delta(p,a),\delta(q,a)\}$ estan marcados para algún $a \in \Sigma$, entonces marque $\{p,q\}$.



4. Al terminar, $p \not\models_{\mathcal{A}} q$ ssi la entrada $\{p,q\}$ está marcada.

Los pares indistinguibles serán todas las entradas NO marcadas.

Algunos detalles del algoritmo

- ¿siempre termina el algoritmo anterior?
- ¿és el algoritmo anterior correcto?
- icómo construimos nuestro autómata cuociente?
- ¿cuál es el tiempo del algoritmo en relación a la cantidad de estados?

Demostración: ejercicio.

Varias preguntas sin resolver sobre minimización

- 1. ¿cómo sabemos si el autómata del algoritmo es un mínimo?
- 2. Dado *L*, ¿existe un único autómata mínimo?
- 3. Dado un A, ¿és posible construir un autómata mínimo equivalente?

Estas preguntas las responderemos la próxima clase!