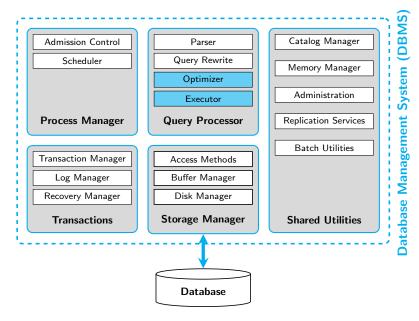
Implementación de Joins

Clase 13

IIC 3413

Prof. Cristian Riveros

Implementación de operadores relacionales



Implementación de operadores y sus variantes

Operador físico:

- Cada operador físico implementa un operador relacional (lógico).
- Implementado para desempeñarse bien en una tarea específica.

Cada variante aprovecha propiedades físicas de los datos:

- Presencia o ausencia de índices.
- Orden del input.
- Tamaño del input.
- Cantidad de elementos distintos.
- Espacio disponible en memoria.

Recordatorio: parámetros para medir costo

Definición

Durante esta clase denotamos con R o S una "consulta" relacional:

- una relación, o
- el resultado de una consulta.

Ejemplo

```
R := relación Players.
```

```
S := \text{consulta } \pi_{Id}(\text{Matches}).
```

Recordatorio: parámetros para medir costo

Parámetros de interés:

cost(R): costo (en I/O) para computar R.

pages(R): cantidad de páginas necesarias para almacenar R.

|R|: cantidad de tuplas/records en R.

rsize(R): tamaño de una tupla/record (promedio) en R.

 $sel_p(R)$: fracción de tuplas/records en R que satisfacen p.

distinct(R): cantidad de elementos distintos en R.

distinct_a(R): cantidad de elementos distintos en el campo R.a.

|page|: tamaño/espacio de una página*.

$$0 \le \operatorname{sel}_p(R) = \frac{|\sigma_p(R)|}{|R|} \le 1$$

Recordatorio: durante esta clase, estudiaremos los siguientes parámetros...

cost(R): costo (en I/O) para computar R.

pages(R): número de páginas necesarias para almacenar R.

|R|: número de tuplas/records en R.

rsize(R): tamaño de una tupla/record (promedio) en R.

Los siguientes parámetros:

distinct(R): cantidad de elementos distintos en R.

distinct_a(R): cantidad de elementos distintos en el campo R.a.

 $sel_p(R)$: fracción de tuplas/records en R que satisfacen p.

los estimaremos en otra clase (por ahora los supondremos dados).

Recordatorio: operadores y tamaño del input

Suposición para todos los operadores físicos siguientes:

Se asume que para todos los operadores unarios *(R) o binarios R * S, ambas relaciones R * S son de tamaño mayor a la disponible en el buffer.

Si R o S pueden ser almacenadas en el buffer (memoria), entonces:

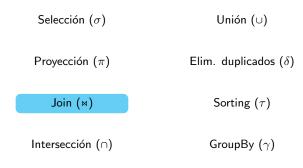
```
cost(*(R)) = cost(R)

cost(R*S) = cost(R) + cost(S)
```

Operadores físicos relacionales

Selección (σ)	Unión (∪)		
Proyección (π)	Elim. duplicados (δ)		
Join (⋈)	Sorting (au)		
Intersección (\cap)	GroupBy (γ)		

Operadores físicos relacionales



Recoratorio de tipos de Joins (⋈)

- Producto cruz: $R_1 \times R_2$
- $p-join: R_1 \bowtie_p R_2 = \sigma_p(R_1 \times R_2)$
 - p es una combinación booleana (∧, ∨) de terminos:

con op
$$\in \{=, \leq, \geq, <, >\}$$
.

- Equi-join: $R_1 \bowtie_{\phi} R_2 = \sigma_{\phi}(R_1 \times R_2)$
 - ϕ solo contine igualdades.
- Natural-join: $R_1 \bowtie R_2 = \sigma_\phi(R_1 \times R_2)$
 - $\phi = \bigwedge_{a \in att(R_1) \cap att(R_2)} R_1.a = R_2.a.$

Nos concentraremos de ahora en adelante en p-joins (\bowtie_p)

Joins físicos para $R_1 \bowtie_p R_2$

- 1. Nested loops join.
- 2. Block nested loops join.
- 3. Index nested loops join.
- 4. Sort-merge join.
- 5. Hash join.

```
Algoritmo
input: Operadores R y S, y un predicado p.
  R.open()
  foreach r = R.next() do
     S.open()
     foreach s = S.next() do
        S.close()
  R.close()
```

Implementación directa de join basada en "for".

```
Algoritmo
input: Operadores R y S, y un predicado p.
                                 next()
                                     while r \neq NULL do
open()
                                         s := S.next()
    R.open()
                                         if s = NULL then
    S.open()
                                            S.close()
    r \coloneqq R.\mathtt{next}()
                                             r \coloneqq R.\mathtt{next}()
                                            S.open()
close()
    R.close()
                                         else if (r,s) satisfacen p then
    S.close()
                                          return (r,s)
                                     return NULL
```

Costo y parámetros de nested loops join:

```
cost(R \bowtie_{p} S) = cost(R) + |R| \cdot cost(S)

pages(R \bowtie_{p} S) = sel_{p}(R \times S) \cdot pages(R) \cdot pages(S)

|R \bowtie_{p} S| = sel_{p}(R \times S) \cdot |R| \cdot |S|

rsize(R \bowtie_{p} S) = rsize(R) + rsize(S)
```

¿qué tan eficiente es este algoritmo?

Ejemplo

Considere:

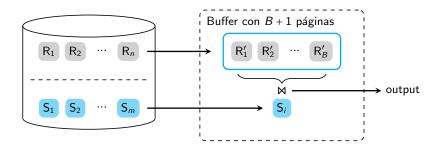
- R y S son tablas de 16MB.
- Cada página tiene 8KB.
- Tuplas son de 300 Bytes.

Esto significa que:

- Cada relación tiene 2048 páginas.
- Cada relación tiene ≈ 55.000 tuplas.

Si consideramos que cada I/O toma ≈ 0.1ms (mínimo):

3.1 horas!!!



Algoritmo

input: Operadores R y S, un predicado p, y un Buffer con B+1 páginas.

```
fillBuffer()
                                           Buff := \emptyset
                                           r := R.next()
open()
                                           while r \neq NULL do
    R.open()
    fillBuffer()
                                               Buff := Buff \cup \{r\}
                                               if Buff.isFull() then
close()
    R.close()
S.close()
                                                  break
                                               r \coloneqq R.\mathtt{next}()
                                           S.open()
                                           s := S.next()
```

Algoritmo

input: Operadores R y S, un predicado p, y un Buffer con B+1 páginas.

```
next()
    while Buff \neq \emptyset do
        while s \neq NULL do
            r := Buffer.next()
            if r = NULL then
               Buff.reset()
               s \coloneqq S.\mathtt{next}()
            else if (r, s) \models p then
              return (r,s)
        fillBuffer()
    return NULL
```

Costo de Block nested loops join:

$$cost(R \bowtie_{p} S) = cost(R) + \frac{|R|}{|page| \cdot B} \cdot cost(S)$$

$$\downarrow \downarrow$$

$$cost(R \bowtie_{p} S) = cost(R) + \frac{pages(R)}{B} \cdot cost(S)$$

¿es este algoritmo de join más eficiente?

Ejemplo

Considere:

- Ry S son tablas de 16MB.
- Cada página tiene 8KB.
- Un buffer de 1MB.

Esto significa que:

- Cada relación tiene 2048 páginas.
- Tenemos 128 páginas de buffer.

Si consideramos que cada I/O toma ≈ 0.1ms (mínimo):

3.4 segundos!!!

... ¿una buena optimización?.

Ejemplo

Considere un caso mas extremo (o actual):

- Ry S son tablas de 250GB.
- Cada página tiene 8KB.
- Un buffer de 32GB.

Esto significa que:

- Cada relación tiene 32.768.000 páginas.
- Tenemos 4.194.304 páginas de buffer.

Si consideramos que cada I/O toma ≈ 0.1 ms (mínimo):

8 horas!!!

$$cost(R \bowtie_{p} S) = cost(R) + \frac{pages(R) \cdot cost(S)}{B}$$

¿qué tiene de extraño esta formula?

- $= cost(R \bowtie_p S) \neq cost(S \bowtie_p R)$
- R y S como relaciones (no operadores):

$$pages(R) + \frac{pages(R) \cdot pages(S)}{B} \quad \neq \quad pages(S) + \frac{pages(R) \cdot pages(S)}{B}$$

Regla: la relación más pequeña tiene que ir la exterior.

Evitar hacer el producto cruz

¿existe un mejor algoritmo alternativo a enumerar todas las tuplas de un producto cruz de R y S?

- 1. Usar índices.
- 2. Hacer cluster de tuplas.
 - · con sorting.
 - · con hashing.

Para dos operaciones R y S:

- Suponga que contamos con un índice *I* sobre *S*.
- I hace match con el predicado p.

Entonces, podemos usar el índice I para calcular $R \bowtie_p S$:

- 1. Iteramos por cada tupla/record t en R.
- 2. Usamos I para buscar las tuplas en S que hacen join con t.

```
Algoritmo
input: Operadores R y S, y un predicado p.
                                    next()
 open()
                                        while r \neq NULL do
     R.open()
                                           s := I.next()
     Index(S).open()
                                           if s = NULL then
     r := R.next()
                                               r := R.next()
     I := S.index(r,p)
                                               I := S.index(r, p)
 close()
                                           else
     R.close()
                                               return (r, s)
    Index(S).close()
                                        return NULL
```

Costo de Index nested loops join:

Clustered Index

$$cost(R \bowtie_{p} S) = cost(R) + |R| \cdot \lceil pages(S) \cdot sel_{R\bowtie_{p}}(S) \rceil$$

Unclustered Index

$$cost(R \bowtie_{p} S) = cost(R) + |R| \cdot [|S| \cdot sel_{R\bowtie_{p}}(S)]$$

En este costo, NO estamos considerando el costo del índice.

Ejemplo

Considere:

- R y S son tablas de 16MB.
- Cada página tiene 8KB.
- Tuplas de 300 Bytes (27 tuplas por página).
- **S** tiene un clustered index y la selectividad es 0,0001.

Si consideramos que cada I/O toma ≈ 0.1ms (mínimo):

5.7 segundos!!!

...peor que BNLJ!!

¿por qué el costo de este algoritmo pareciera tan malo?

Reflexiones sobre index nested loops join

Clustered Index

$$cost(R \bowtie_{p} S) = cost(R) + |R| \cdot \lceil pages(S) \cdot sel_{R\bowtie_{p}}(S) \rceil$$

Unclustered Index

$$cost(R \bowtie_p S) = cost(R) + |R| \cdot \lceil |S| \cdot sel_{R\bowtie_p}(S) \rceil$$

Utilizar INLJ, cuando:

- Selectividad es muy alta ($sel_{R\bowtie_p}(S) \approx 0$).
- Relación (consulta) R tiene pocas tuplas.

Joins físicos para calcular $R_1 \bowtie_p R_2$

- 1. Nested loops join. ✓
- 2. Block nested loops join. ✓
- 3. Index nested loops join. ✓
- 4. Merge join.
- 5. Hash join.

Joins (⋈): Sort-merge join

Join de dos tablas es mucho mas fácil cuando están ordenadas.

Α	В	$\bowtie_{B=C}$	C	D
Juan	1		1	BD
Pedro	2		2	Lógica
Diego	2		2	Autómatas
Andrés	2		3	Ing. Software
Rastián	4			

(esto es cierto para equi-joins)

¿cuál es la diferencia entre un merge y un join de dos runs?

```
Algoritmo
input: Operadores R y S, un predicado A = B.
                                        fillBuffer()
open()
                                            while r(A) \neq s(B) do
    R' := merge-sort(R)
                                                if r < s then
    S' := merge-sort(S)
                                                   r := R'.next()
    r := R'.next()
                                                else
   s := S'.next()
                                                 s := S'.next()
    fillBuffer()
                                            Buff := \emptyset
close()
                                            while r(A) = s(B) do
    R'.close()
                                                Buff := Buff \cup \{s\}
    S'.close()
                                               s \coloneqq S'.\mathtt{next}()
```

Algoritmo

```
input: Operadores R y S, un predicado A = B.
```

```
next()
   while r \neq NULL do
       t := Buffer.next()
       if t = NULL then
          r' := r
         r := R'.next()
         if r(A) = r'(A) then
           Buff.reset()
           else
              fillBuffer()
       else
         return (r,s)
   return NULL
```

Costo de Sort-merge join:

```
Formula general  \cos(R \bowtie_{A=B} S) = \cos(R) + \cos(S) + 2 \cdot (\operatorname{pages}(R) + \operatorname{pages}(S))  Relaciones  \cos(R \bowtie_{A=B} S) = 3 \cdot (\operatorname{pages}(R) + \operatorname{pages}(S))
```

¿es este algoritmo de join más eficiente?

Ejemplo

Considere:

- Ry S son tablas de 16MB.
- Cada página tiene 8KB.
- Cada relación tiene 2048 páginas.

Si consideramos que cada I/O toma ≈ 0.1ms (mínimo):

1,2 segundos!!!

 $...\frac{1}{3}$ menos que BNLJ!!

Ejemplo

Considere:

- Ry S son tablas de 250GB.
- Cada página tiene 8KB.
- Cada relación tiene 32.768.000 páginas.

Si consideramos que cada I/O toma ≈ 0.1ms (mínimo):

5,4 horas!!!

...mejor que BNLJ, pero todavía "lento"!!

¿es posible hacer join de estas big tablas en segundos?

Reflexiones sobre Sort-merge join

Formula general

$$cost(R \bowtie_{A=B} S) = cost(R) + cost(S) + 2 \cdot (pages(R) + pages(S))$$

Relaciones

$$cost(R \bowtie_{A=B} S) = 3 \cdot (pages(R) + pages(S))$$

- Operador físico preferido para $\bowtie_{A=B}$ (sin suposiciones).
- Más rápido aún si ambas relaciones ya están ordenadas.

¿cuándo podría suceder que ambas relaciones estén ordenadas?

Joins (
$$\bowtie_{A=B}$$
): Sort-merge join + B+-tree

Costo:

$$cost(R \bowtie_{A=B} S) = pages(R) + pages(S)$$

Ejemplo

Considere:

- Ry S son tablas de 250GB.
- Cada página tiene 8KB.
- R y S tienen un clustered B+-tree en A y B.

Si consideramos que cada I/O toma ≈ 0.1ms (mínimo):

1,8 horas!!!

Lo menor posible!!!

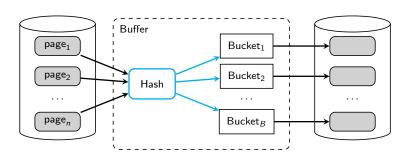
Joins físicos para calcular $R_1 \bowtie_p R_2$

- 1. Nested loops join. ✓
- 2. Block nested loops join. ✓
- 3. Index nested loops join. ✓
- 4. Merge join. ✓
- 5. Hash join.

Joins (\bowtie_p) : Hash join

Misma idea que eliminación de duplicados:

1. Fase de partición.



Joins (\bowtie_p) : Hash join

Misma idea que eliminación de duplicados:

- Fase de partición.
 - Cada página p del operador R se lee a memoria.
 - Por cada $t \in p$ se computa h(t) y se envía al bucket $R_{h(t)}$.
 - Cada página *p* del operador *S* se lee a memoria.
 - Por cada $t \in p$ se computa h(t) y se envía al bucket $S_{h(t)}$.

(si un bucket esta completo, se vacía y materializa en disco)

Joins (\bowtie_p) : Hash join

Misma idea que eliminación de duplicados:

- 1. Fase de partición.
- 2. Fase de join de inter-particiones.
 - Join $R_i \bowtie_p S_i$ entre los bucket R_i y S_i , recursivamente.
 - (Idealmente) R_i o S_i sea almacenado completamente en el buffer.

¿cuántos buckets son suficientes para tener solo una fase de partición?

Joins $(\bowtie_{A=B})$: Hash join

Costo de Hash join:

```
Formula general  \cos t(R \bowtie_{A=B} S) = \cos t(R) + \cos t(S) + 2 \cdot (\operatorname{pages}(R) + \operatorname{pages}(S))  Relaciones  \cos t(R \bowtie_{A=B} S) = 3 \cdot (\operatorname{pages}(R) + \operatorname{pages}(S))
```

Mismo costo que Sort merge join!

Sort-merge join vs. Hash join

Si el costo de ambos algoritmos es:

$$cost(R \bowtie_{A=B} S) = cost(R) + cost(S) + 2 \cdot (pages(R) + pages(S))$$

¿cuál es la diferencia?

- Sort-merge join funciona con cualquier distribución de los datos.
- El resultado de sort-merge join es ordenado.
- Hash join permite sacarle mayor provecho al buffer.

Resumen de costos para algoritmos de Join

■ Block nested loops join

$$pages(R) + \frac{pages(R) \cdot pages(S)}{B}$$

Index nested loops join

$$\mathsf{pages}(R) + |R| \cdot \big[\mathsf{pages}(S) \cdot \mathsf{sel}_{R \bowtie_p}(S) \big]$$

■ Sort-merge join

$$3 \cdot (pages(R) + pages(S))$$

Hash join

$$3 \cdot (pages(R) + pages(S))$$

¿cuál preferirían?