

# 06 - Coordinación en sistemas distribuidos

## IIC2523 - Sistemas Distribuidos

Cristian Ruz – [cruz@ing.puc.cl](mailto:cruz@ing.puc.cl)

Departamento de Ciencia de la Computación  
Pontificia Universidad Católica de Chile

Semestre 2-2020

# Contenidos

- Relojes físicos
- Relojes lógicos
- Relojes vectoriales
- Exclusión mutua distribuida
- Algoritmos de elección

# Necesidad de coordinación

## Necesidad

- Access simultáneos
- Relojes independientes
- Ausencia de un coordinador global

# Relojes físicos

Cuando se requiere un tiempo exacto

# Relojes físicos

Cuando se requiere un tiempo exacto

## *Universal Coordinated Time (UTC)*

- Basado en transiciones por segundo de un átomo de Cesio 133
- Mantenido por alrededor de 50 relojes atómicos distribuidos en el mundo
- Sin embargos los días se están alargando: *leap seconds*
- Valor puede enviarse vía *broadcast* de radio.
- Satélites tiene exactitud (*accuracy*) de  $\pm 0.5\text{ms}$

# Sincronización de relojes físicos

$C_p(t)$ : valor de reloj de máquina  $p$  en tiempo UTC  $t$

## Precision

La desviación entre dos relojes en máquinas distintas  $p, q$  debe estar acotada por un valor de **precisión**  $\pi$ .

$$\forall t, \forall p, q : |C_p(t) - C_q(t)| \leq \pi$$

## Accuracy

**Accuracy** (exactitud) se refiere a mantener acotada la desviación de un reloj respecto al tiempo real.

$$\forall t, \forall p : |C_p(t) - t| \leq \alpha$$

## Dos tipos de sincronización física

- Sincronización **iterna** mantiene relojes **precisos** (*precision*)
- Sincronización **externa** mantiene relojes **exactos** (*accurate*)

# Clock drift

## Clock drift

- Cada reloj posee un **maximum clock drift rate**  $\rho$
- $F(t)$  frecuencia de oscilamiento de reloj en tiempo  $t$
- $F$  frecuencia ideal de reloj (constante)

$$\forall t : (1 - \rho) \leq \frac{F(t)}{F} \leq (1 + \rho)$$

## Relojes de *software* y relojes de *hardware*

Un reloj de *software* está asociado a una cantidad de oscilaciones de un reloj de *hardware* y, por lo tanto, a su *drift rate*

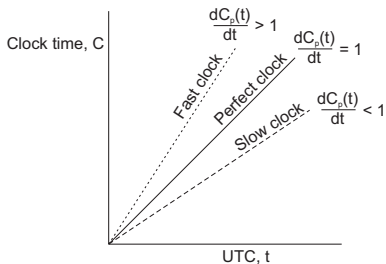
$$C_p(t) = \frac{1}{F} \int_0^t F(t) dt \Rightarrow \frac{dC_p(t)}{dt} = \frac{F(t)}{F}$$

$$\forall t : (1 - \rho) \leq \frac{dC_p(t)}{dt} \leq (1 + \rho)$$

# Clock drift

Relación de relojes: rápidos, perfectos, lentos

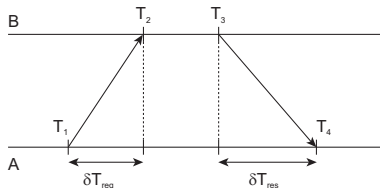
$$\forall t : (1 - \rho) \leq \frac{dC_p(t)}{dt} \leq (1 + \rho)$$





# Ajustando el tiempo

¿Cómo obtener el tiempo desde un *time server*?



Se obtienen valores para *offset*  $\theta$  (diferencia entre relojes) y *delay*  $\delta$  (tiempo de propagación)

Supuesto:  $\delta T_{req} = T_2 - T_1 \approx T_4 - T_3 = \delta T_{res}$

$$\theta = T_3 + \frac{(T_2 - T_1) + (T_4 - T_3)}{2} - T_4 = \frac{(T_2 - T_1) + (T_3 - T_4)}{2}$$

$$\delta = \frac{(T_4 - T_1) - (T_3 - T_2)}{2}$$

## Network Time Protocol (NTP)

Toma ocho pares  $(\theta, \delta)$  y elige un  $\theta$  cuyo  $\delta$  es mínimo

# Relojes lógicos

¿Necesitamos estar sincronizados con el tiempo real?

# Relojes lógicos

¿Necesitamos estar sincronizados con el tiempo real?

Orden de eventos

En la práctica nos interesa saber **qué ocurrió antes de qué**

# Relojes lógicos

¿Necesitamos estar sincronizados con el tiempo real?

## Orden de eventos

En la práctica nos interesa saber **qué ocurrió antes de qué**

## Relación *happens-before*: $\rightarrow$ , (Lamport 1978)

- Si  $a$  y  $b$  del mismo proceso, y  $a$  ocurre antes que  $b$ , entonces  $a \rightarrow b$ .
- Si  $m$  es un mensaje,  $a$  es un  $\text{send}(m)$ , y  $b$  un  $\text{recv}(m)$ , entonces  $a \rightarrow b$
- Si  $a \rightarrow b$  y  $b \rightarrow c$ , entonces  $a \rightarrow c$

# Relojes lógicos

¿Necesitamos estar sincronizados con el tiempo real?

## Orden de eventos

En la práctica nos interesa saber **qué ocurrió antes de qué**

## Relación *happens-before*: $\rightarrow$ , (Lamport 1978)

- Si  $a$  y  $b$  del mismo proceso, y  $a$  ocurre antes que  $b$ , entonces  $a \rightarrow b$ .
- Si  $m$  es un mensaje,  $a$  es un  $\text{send}(m)$ , y  $b$  un  $\text{recv}(m)$ , entonces  $a \rightarrow b$
- Si  $a \rightarrow b$  y  $b \rightarrow c$ , entonces  $a \rightarrow c$

## Orden parcial

La relación *happens-before* introduce un **orden parcial de eventos** en un sistema con procesos concurrentes.

# Relojes lógicos

¿Cómo mantener una “visión global” del sistema que sea consistente con *happens-before*?

# Relojes lógicos

¿Cómo mantener una “visión global” del sistema que sea consistente con *happens-before*?

¿Cómo mantener la relación *happens-before*?

Agregar un *timestamp*  $C(e)$  a cada evento  $e$  tal que:

- P1** Si  $a$  y  $b$  son dos eventos del mismo procesos, entonces  $a \rightarrow b$ , y debe cumplirse  $C(a) < C(b)$
- P2** Si  $a$  es  $\text{send}(m)$  y  $b$  es  $\text{recv}(m)$ , entonces debe cumplirse  $C(a) < C(b)$

# Relojes lógicos

¿Cómo mantener una “visión global” del sistema que sea consistente con *happens-before*?

¿Cómo mantener la relación *happens-before*?

Agregar un *timestamp*  $C(e)$  a cada evento  $e$  tal que:

**P1** Si  $a$  y  $b$  son dos eventos del mismo procesos, entonces  $a \rightarrow b$ , y debe cumplirse  $C(a) < C(b)$

**P2** Si  $a$  es  $\text{send}(m)$  y  $b$  es  $\text{recv}(m)$ , entonces debe cumplirse  $C(a) < C(b)$

Sin embargo, no hay un reloj global que permita mantener los relojes lógicos consistentes.



# Relojes lógicos

## Algoritmo para mantener relojes lógicos

Para cada procesos  $P_i$ , mantener un **contador local**  $C_i$ , y ajustarlo:

- 1 Por cada evento nuevo que ocurre en  $P_i$ , incrementar  $C_i$  en 1
- 2 Cada vez que  $P_i$  envía un mensaje  $m$ , el mensaje recibe un *timestamp*  $ts(m) = C_i$
- 3 Cada vez que  $P_j$  recibe un mensaje  $m$ ,  $P_j$  ajusta  $C_j$  a  $\max\{C_j, ts(m)\}$ , y ejecuta el paso 1 antes de entregar el mensaje.

# Relojes lógicos

## Algoritmo para mantener relojes lógicos

Para cada procesos  $P_i$ , mantener un **contador local**  $C_i$ , y ajustarlo:

- ❶ Por cada evento nuevo que ocurre en  $P_i$ , incrementar  $C_i$  en 1
- ❷ Cada vez que  $P_i$  envía un mensaje  $m$ , el mensaje recibe un *timestamp*  $ts(m) = C_i$
- ❸ Cada vez que  $P_j$  recibe un mensaje  $m$ ,  $P_j$  ajusta  $C_j$  a  $\max\{C_j, ts(m)\}$ , y ejecuta el paso 1 antes de entregar el mensaje.

## ¿Se cumplen las propiedades?

- P1** Si  $a$  y  $b$  son dos eventos del mismo procesos, entonces  $a \rightarrow b$ , y debe cumplirse  $C(a) < C(b)$
- P2** Si  $a$  es  $\text{send}(m)$  y  $b$  es  $\text{recv}(m)$ , entonces debe cumplirse  $C(a) < C(b)$

# Relojes lógicos

## Algoritmo para mantener relojes lógicos

Para cada procesos  $P_i$ , mantener un **contador local**  $C_i$ , y ajustarlo:

- ❶ Por cada evento nuevo que ocurre en  $P_i$ , incrementar  $C_i$  en 1
- ❷ Cada vez que  $P_i$  envía un mensaje  $m$ , el mensaje recibe un *timestamp*  $ts(m) = C_i$
- ❸ Cada vez que  $P_j$  recibe un mensaje  $m$ ,  $P_j$  ajusta  $C_j$  a  $\max\{C_j, ts(m)\}$ , y ejecuta el paso 1 antes de entregar el mensaje.

## ¿Se cumplen las propiedades?

**P1** Si  $a$  y  $b$  son dos eventos del mismo procesos, entonces  $a \rightarrow b$ , y debe cumplirse  $C(a) < C(b)$

**P2** Si  $a$  es  $\text{send}(m)$  y  $b$  es  $\text{recv}(m)$ , entonces debe cumplirse  $C(a) < C(b)$

Paso 1 mantiene la propiedad **P1**

Pasos 2 y 3 mantienen la propiedad **P2**

# Relojes lógicos

## Algoritmo para mantener relojes lógicos

Para cada procesos  $P_i$ , mantener un **contador local**  $C_i$ , y ajustarlo:

- ❶ Por cada evento nuevo que ocurre en  $P_i$ , incrementar  $C_i$  en 1
- ❷ Cada vez que  $P_i$  envía un mensaje  $m$ , el mensaje recibe un *timestamp*  $ts(m) = C_i$
- ❸ Cada vez que  $P_j$  recibe un mensaje  $m$ ,  $P_j$  ajusta  $C_j$  a  $\max\{C_j, ts(m)\}$ , y ejecuta el paso 1 antes de entregar el mensaje.

## ¿Se cumplen las propiedades?

**P1** Si  $a$  y  $b$  son dos eventos del mismo procesos, entonces  $a \rightarrow b$ , y debe cumplirse  $C(a) < C(b)$

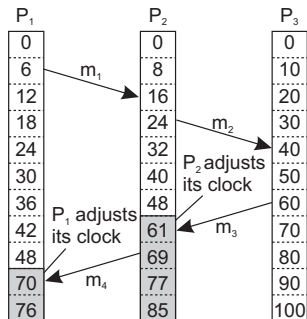
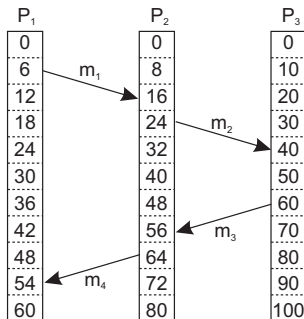
**P2** Si  $a$  es  $\text{send}(m)$  y  $b$  es  $\text{recv}(m)$ , entonces debe cumplirse  $C(a) < C(b)$

Paso 1 mantiene la propiedad **P1**

Pasos 2 y 3 mantienen la propiedad **P2**

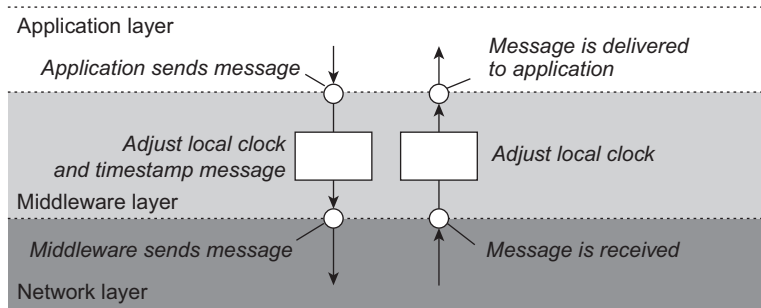
¿Pueden dos eventos tener el mismo  $C_k(e)$ ?

# Relojes lógicos



# Relojes lógicos

¿Cuándo se actualizan los relojes lógicos?

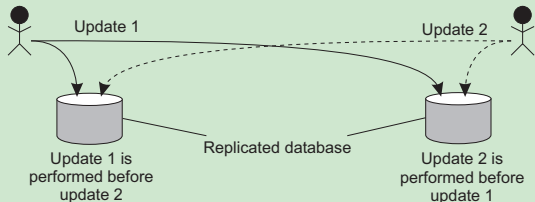


# Ejemplo: *Totally-ordered multicast*

Cuando una BD replicada recibe *updates* concurrentes, éstos deben verse en el mismo orden para todos.

## Dos *updates* concurrentes a una BD replicada

- Cuenta tiene \$1000
- $P_1$  suma \$100 a la cuenta
- $P_2$  incrementa cuenta en 1%



¿Cuál es el resultado final sobre la BD?

## Ejemplo: *Totally-ordered multicast*

### Relojes lógicos al rescate

- $P_i$  envía mensaje  $m_i$  con *timestamp* a todos los demás (incluido él mismo)
- $m_i$  queda en una cola local *queue<sub>i</sub>*
- Cualquier mensaje  $P_j$  que llegue, se encola en *queue<sub>j</sub>* de acuerdo a su *timestamp* y es *acknowledged* por todos los otros procesos.

$P_j$  pasa el mensaje  $m_i$  a su aplicación si:

- (1)  $m_i$  está al inicio *queue<sub>j</sub>*
- (2) Para cada proceso  $P_k$  hay un mensaje  $m_k$  en *queue<sub>j</sub>* con *timestamp*  $m_k > m_i$



## Ejemplo: *Totally-ordered multicast*

### Relojes lógicos al rescate

- $P_i$  envía mensaje  $m_i$  con *timestamp* a todos los demás (incluido él mismo)
- $m_i$  queda en una cola local *queue<sub>i</sub>*;
- Cualquier mensaje  $P_j$  que llegue, se encola en *queue<sub>j</sub>* de acuerdo a su *timestamp* y es *acknowledged* por todos los otros procesos.

$P_j$  pasa el mensaje  $m_i$  a su aplicación si:

- (1)  $m_i$  está al inicio *queue<sub>j</sub>*;
- (2) Para cada proceso  $P_k$  hay un mensaje  $m_k$  en *queue<sub>j</sub>* con *timestamp*  $m_k > m_i$

Estamos haciendo un supuesto implícito:

Comunicación es **confiable** (reliable) y **FIFO-ordered**

# Ejemplo: Exclusión mutua con relojes lógicos

```

1  class Process:
2      def __init__(self, chan):
3          self.queue      = []                # The request queue
4          self.clock      = 0                # The current logical clock
5
6      def requestToEnter(self):
7          self.clock = self.clock + 1          # Increment clock value
8          self.queue.append((self.clock, self.procID, ENTER)) # Append request to q
9          self.cleanupQ()                     # Sort the queue
10         self.chan.sendTo(self.otherProcs, (self.clock,self.procID,ENTER)) # Send request
11
12     def allowToEnter(self, requester):
13         self.clock = self.clock + 1          # Increment clock value
14         self.chan.sendTo([requester], (self.clock,self.procID,ALLOW)) # Permit other
15
16     def release(self):
17         tmp = [r for r in self.queue[1:] if r[2] == ENTER] # Remove all ALLOWs
18         self.queue = tmp                                # and copy to new queue
19         self.clock = self.clock + 1          # Increment clock value
20         self.chan.sendTo(self.otherProcs, (self.clock,self.procID,RELEASE)) # Release
21
22     def allowedToEnter(self):
23         commProcs = set([req[1] for req in self.queue[1:]]) # See who has sent a message
24         return (self.queue[0][1]==self.procID and len(self.otherProcs)==len(commProcs))

```

# Ejemplo: Exclusión mutua con relojes lógicos

```

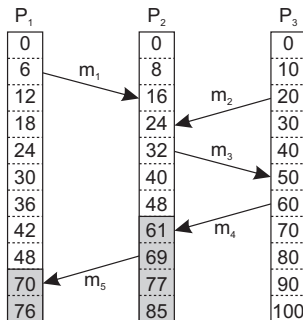
1  def receive(self):
2      msg = self.chan.recvFrom(self.otherProcs)[1]          # Pick up any message
3      self.clock = max(self.clock, msg[0])                 # Adjust clock value...
4      self.clock = self.clock + 1                          # ...and increment
5      if msg[2] == ENTER:
6          self.queue.append(msg)                            # Append an ENTER request
7          self.allowToEnter(msg[1])                        # and unconditionally allow
8      elif msg[2] == ALLOW:
9          self.queue.append(msg)                            # Append an ALLOW
10     elif msg[2] == RELEASE:
11         del(self.queue[0])                                # Just remove first message
12     self.cleanupQ()                                       # And sort and cleanup

```

# Relojes vectoriales

Los relojes lógicos funcionan en un solo sentido

$a \rightarrow b \Rightarrow C(a) < C(b)$ , pero  $C(a) < C(b) \not\Rightarrow a \rightarrow b$



¿Qué se puede decir de la recepción de  $m_1$  y el envío  $m_2$  ?

¿Están **causalmente** relacionados?

# Dependencia causal

## Dependencia causal

Decimos que  $b$  **puede depender causalmente** de  $a$ , si  $ts(a) < ts(b)$ .

# Dependencia causal

## Dependencia causal

Decimos que  $b$  **puede depender causalmente** de  $a$ , si  $ts(a) < ts(b)$ .

¿Cómo capturar potenciales dependencias causales?

# Dependencia causal

## Dependencia causal

Decimos que  $b$  **puede depender causalmente** de  $a$ , si  $ts(a) < ts(b)$ .

¿Cómo capturar potenciales dependencias causales?

## Relojes vectoriales

Cada proceso  $P_i$  mantiene un reloj un vector  $VC_i$ .

- $VC_i[i]$  es el reloj lógico de  $P_i$
- Si  $VC_i[j] = k$ , entonces  $P_i$  sabe que al menos  $k$  eventos han ocurrido en  $P_j$ .

# Relojes vectoriales

## Relojes vectoriales

Cada proceso  $P_i$  mantiene un reloj un vector  $VC_i$ .

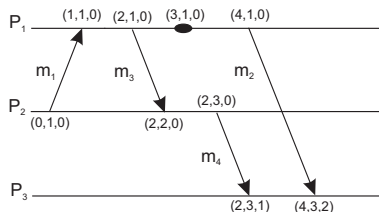
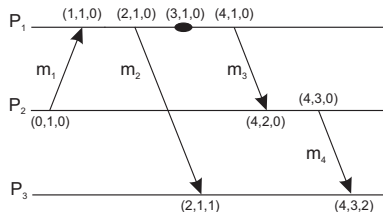
- $VC_i[i]$  es el reloj lógico de  $P_i$
- Si  $VC_i[j] = k$ , entonces  $P_i$  sabe que al menos  $k$  eventos han ocurrido en  $P_j$ .

## ¿Cómo mantener relojes vectoriales?

- 1 Antes de ejecutar un evento,  $P_i$  hace  $VC_i[i] = VC_i[i] + 1$
- 2 Cuando  $P_i$  envía un mensaje  $m$  a  $P_j$ , establece el *timestamp* de  $m$  a  $VC_i$ , luego de haber ejecutado el paso 1.
- 3 Cuando  $P_j$  recibe el mensaje  $m$  establece su reloj a  $VC_j[k] = \max\{VC_j[k], ts(m)[k]\}$  para cada  $k$ , luego ejecuta el paso 1, y pasa el mensaje a la aplicación.



# Relojes vectoriales: ejemplo



¿Qué se puede deducir?

Situation	$ts(m_2)$	$ts(m_4)$	$ts(m_2) < ts(m_4)$	$ts(m_2) > ts(m_4)$	Conclusion
Figure 6.13(a)	(2, 1, 0)	(4, 3, 0)	Yes	No	$m_2$ may causally precede $m_4$
Figure 6.13(b)	(4, 1, 0)	(2, 3, 0)	No	No	$m_2$ and $m_4$ may conflict

## Causally-ordered multicast

Usando relojes vectoriales podemos asegurar que: “un mensaje se entregue sólo si todos los mensajes causales precedentes han sido entregados”

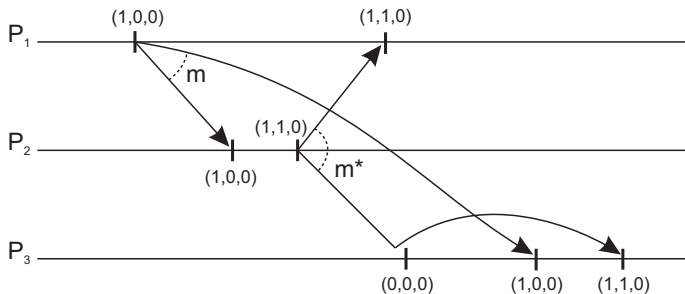
Ajuste ...

$P_i$  incrementa  $VC_i[i]$  solo cuando envía un mensajes, y  $P_j$  “ajusta”  $VC_j$  cuando recibe un mensaje (no modifica  $VC_j[j]$ )

$P_j$  pospone la entrega de  $m$  hasta que ...

- $ts(m)[i] = VC_j[i] + 1$
- $ts(m)[k] \leq VC_j[k]$ , para todo  $k \neq i$

# Causally-ordered multicast



## Ejemplo

$VC_3 = [0, 2, 2]$ , y  $ts(m) = [1, 3, 0]$  desde  $P_1$ .

¿Qué información posee  $P_3$ , y qué hará al recibir  $m$  (desde  $P_1$ )?

# Exclusión mutua

Tenemos un conjunto de procesos en un sistema distribuido que desean acceso exclusivo a algún recurso.

# Exclusión mutua

Tenemos un conjunto de procesos en un sistema distribuido que desean acceso exclusivo a algún recurso.

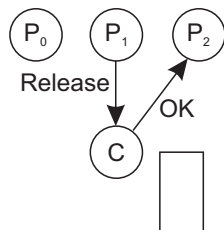
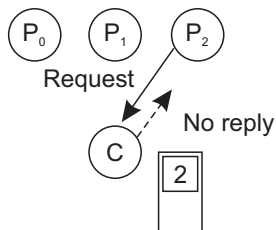
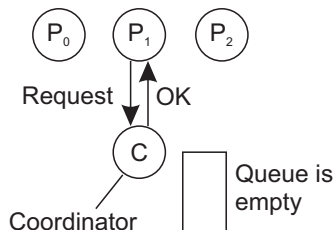
## Dos tipos de soluciones

Usar *permisos*: Proceso debe solicitar permiso a otros procesos

Usar *token*: Procesos se pasan un *token* que confiere permiso. El que no lo quiere usar, lo pasa al siguiente.

# Permisos. Solución centralizada

Usar un coordinador.



## Ejemplo con coordinador

- 1  $P_1$  pide permiso al coordinador. Coordinador se lo otorga.
- 2  $P_2$  pide permiso al mismo recurso. Coordinador no responde.
- 3  $P_1$  libera el recurso y avisa al coordinador. Coordinador responde a  $P_2$

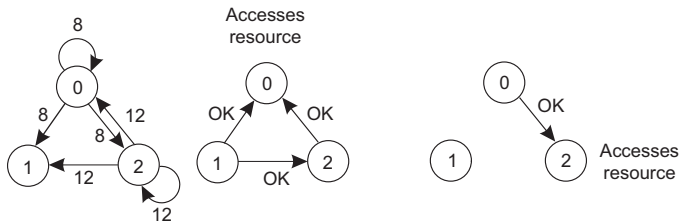
# Permisos. Solución distribuida: Ricart & Agrawala

Similar al algoritmo de Lamport para *totally-ordered multicast*.

## Algoritmo de Ricart & Agrawala

- Proceso(s) interesado(s) pide(n) acceso enviando solicitud a todos.
- Proceso receptor responde en dos casos:
  - El receptor no desea acceder al recurso
  - El receptor está esperando el recurso, pero posee menor prioridad. Prioridad se define de acuerdo a *timestamps*
- Si no se cumple alguna de las condiciones anterior, el receptor posterga la respuesta.

# Permisos. Solución distribuida: Ricart & Agrawala



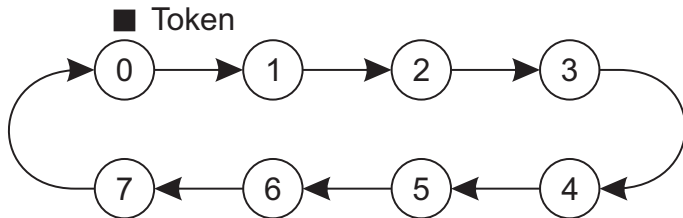
## Ejemplo con coordinador

- 1 Dos procesos desde acceder al mismo recurso simultáneamente.
- 2  $P_0$  tiene menor *timestamp* y gana
- 3 Cuando  $P_0$  termina, envía un *OK*, y  $P_2$  puede continuar.



## Token. Algoritmo *Token-ring*

Procesos organizados en un **anillo lógico**. El *token* se pasa entre ellos. El que posee el *token* puede entrar (si lo desea)



# Exclusión mutua descentralizada

## Idea

Cada recurso está replicado  $N$  veces, y cada réplica tiene su propio coordinador.

Para acceder se requiere un **voto de mayoría** de  $m > \frac{N}{2}$  coordinadores. Los coordinadores responden de manera inmediata.

Supuesto: si un coordinador falla, se recupera rápidamente. Sin embargo olvida los permisos que ha entregado.

# Exclusión mutua descentralizada

## ¿Funciona?

- Sea  $\rho = \Delta/T$  la probabilidad que un coordinador se “resetee” en un intervalo  $\Delta$  durante un tiempo de vida  $T$
- La probabilidad  $\mathcal{P}[k]$  que  $k$  de entre  $m$  coordinadores se reseteen en el mismo intervalo es:

$$\mathcal{P}[k] = \binom{m}{k} p^k (1-p)^{m-k}$$

- Si  $f$  coordinadores se “resetean”, entonces la correctitud falla cuando hay un minoría de coordinador:  $m - f \leq N/2$ , o  $f \geq m - N/2$
- Probabilidad de falla:  $\sum_{k=m-N/2}^N \mathcal{P}[k]$

N	m	p	Violation
8	5	3 sec/hour	$< 10^{-15}$
8	6	3 sec/hour	$< 10^{-18}$
16	9	3 sec/hour	$< 10^{-27}$
16	12	3 sec/hour	$< 10^{-36}$
32	17	3 sec/hour	$< 10^{-52}$
32	24	3 sec/hour	$< 10^{-73}$

N	m	p	Violation
8	5	30 sec/hour	$< 10^{-10}$
8	6	30 sec/hour	$< 10^{-11}$
16	9	30 sec/hour	$< 10^{-18}$
16	12	30 sec/hour	$< 10^{-24}$
32	17	30 sec/hour	$< 10^{-35}$
32	24	30 sec/hour	$< 10^{-49}$

# Exclusión mutua: resumen

Algorithm	Messages per entry/exit	Delay before entry (in message times)
Centralized	3	2
Distributed	$2 \cdot (N - 1)$	$2 \cdot (N - 1)$
Token ring	$1, \dots, \infty$	$0, \dots, N - 1$
Decentralized	$2 \cdot m \cdot k + m, k = 1, 2, \dots$	$2 \cdot m \cdot k$

# Algoritmos de elección

¿Cómo elegir dinámicamente a un proceso entre varios?

- Coordinador, líder, etc
- Si se elige estáticamente, se comporta como un punto centralizado de falla

¿Cómo estar seguro que **todos** los miembros están de acuerdo en el elegido?

## Supuestos

- ID's únicos
- Cada proceso conoce los ID's de todos los procesos, pero no sabe cuales están presentes
- Una manera de hacer elección es elegir el de mayor ID

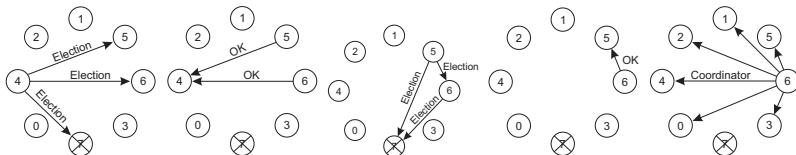
# Algoritmos de elección: *bullying*

## Elección por *bullying*

$N$  procesos  $\{P_0, P_1, \dots, P_{N-1}\}$ , con  $\text{id}(P_k) = k$ .

Cada proceso que detecta la falla de un coordinador inicia una elección:

- $P_k$  envía mensaje ELECTION a todos los procesos con identificador mayor:  $P_{k+1}, P_{k+2}, \dots, P_{N-1}$ .
- Si nadie responde,  $P_k$  es el coordinador.
- Si uno responde,  $P_k$  deja de intentar ser el coordinador, y el que responde continúa.

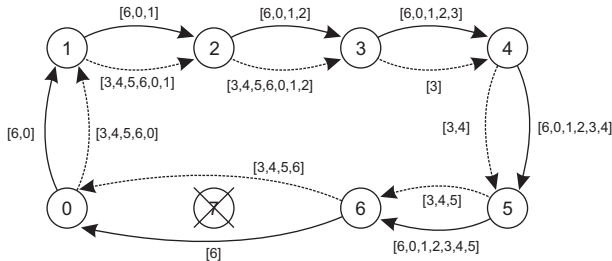


# Algoritmos de elección: elección en anillo

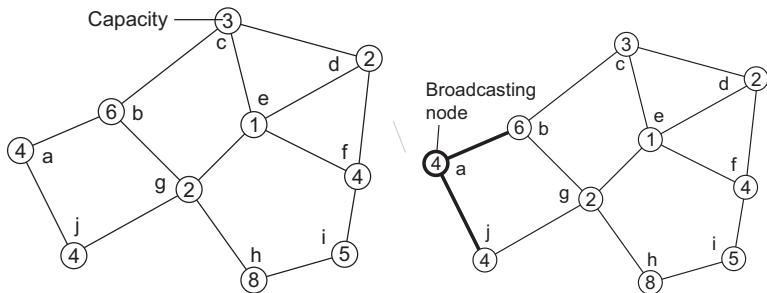
## Elección por anillo

Procesos organizados en anillo lógico. Se debe elegir al de mayor ID

- Cualquiera puede iniciar la elección enviando un mensaje al sucesor. Si el sucesor está caído, se envía sucesor del sucesor.
- Cuando se reenvía un mensaje, el *sender* se agrega a una lista. Cuando la lista regresa al que inició el mensaje, se sabe que todos los miembros “vivos” están en la lista.
- El iniciador reenvía la lista a través del anillo con todos los miembros “vivos”, y cada uno puede elegir el de mayor ID.

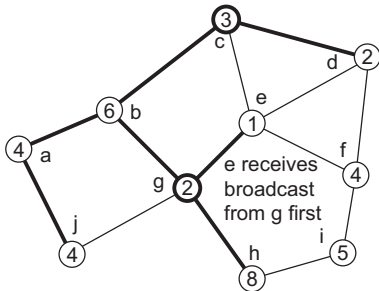
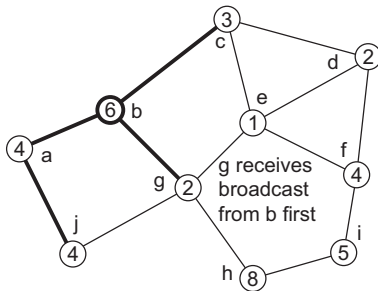


# Algoritmos de elección: elección en *wireless*





# Algoritmos de elección: elección en *wireless*



# Algoritmos de elección: elección en *wireless*

