Алгебра и геометрия

Лисид Лаконский

October 2022

1 Алгебра и геометрия - 04.10.2022

1.1 Ранг матрицы

Пусть дана матрица A размера m*n.

Возьмем любые k ($k \le min(n; m)$) строк и k столбцов матрицы A.

На их пересечении стоят элементы, образующие определитель k-того порядка, который и называется минором k-го порядка.

Под минором 1-го порядка матрицы A понимается любой элемент.

Рангом r матрицы A называется наивысший порядок минора матрицы A, отличный от нуля.

Следовательно, если у нас матрица из четырех строк и трех столбцов, максимальный минор может быть три на три. Но если все они равны нулю, то мы не можем сказать, что ранг матрицы равен нулю.

Из определения следует:

- 1. r целое число $(0 \le r \le min(m; n))$
- 2. Все миноры (r+1) порядка либо нулевые, либо не существуют.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 & 7 \\ 0 & 4 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 8 & 1 \end{pmatrix}, r(A) = 3$$

Миноры 1-го порядка: любой элемент матрицы.

Миноры второго порядка: любой определитель этой матрицы 2x2: $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 4 & -1 \end{pmatrix}$

Миноры третьего порядка:
$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & 4 & -1 \\ 0 & 0 & 8 \end{pmatrix}, \det A = 64 \neq 0$$

Минора четвертого порядка у данной матрицы не существует.

1.2 Действия над матрицами

- 1. Умножение строки или столбца на число, отличное от нуля.
- 2. Сложение: прибавление к одной строке (столбцу) другой, умноженной на число.

- 3. Перемещение (замена местами) двух строк или двух столбцов.
- 4. Вычеркивание нулевой строки или столбца.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 \\ 3 & 5 & 2 & 4 \\ 5 & 9 & -2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & -1 \\ 3 & 5 & 2 & 4 \\ 5 & 9 & -2 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 8 & 7 \\ 0 & -1 & 8 & 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & -1 \\ 0 & -1 & 8 & 7 \\ 0 & -1 & 8 & 7 \end{pmatrix}, \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = -1 \neq 0$$

1.3 Теорема Кронекера-Капелли

Рассмотрим систему m линейных уравнений с n неизвестными:

$$\begin{cases}
a_{11} * x_1 + a_{12} * x_2 + \dots + a_{1n} * x_n = b_1 \\
\dots \\
a_{m1} * x_1 + a_{m2} * x_2 + \dots + a_{mn} * x_n = b_m
\end{cases}$$
(1)

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \dots \\ b_m \end{pmatrix}, X = \begin{pmatrix} ? \end{pmatrix}, (A|B) = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

Система называется совместной, если она имеет решение. (*) Операции только над строками.

$$r(A) = r(A|B) \equiv r$$

Если r=n, то система имеет единственное решение. Если r< n, то система имеет бесконечное множество решений, зависящих от (n-r) свободных неизвестных.

1.4 Метод Гаусса

Если столбец $B=\begin{pmatrix} b_1\\ \dots\\ b_n \end{pmatrix}$ свободных членов - нулевой, то система называется однородной.

Однородная система всегда имеет решение, и она всегда совместна, так как имеет тривиальное (нулевое) решение: $x_1 = 0, x_2 = 0, ..., x_n = 0$.

Если в однородной системе число неизвестных n равно числу уравнений m, то она имеет ненулевое решение тогда и только тогда, когда определитель системы равен нулю.

$$\begin{cases} x_1 + 5x_2 + 4x_3 - x_4 = 2\\ 2x_1 - x_2 - x_3 + 2x_4 = 3\\ 3x_1 + 4x_2 + 3x_3 + x_4 = 5 \end{cases}$$
 (2)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 4 & -1 \\ 2 & -1 & -1 & 2 \\ 3 & 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \end{pmatrix}, (A|B) = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 4 & -1 & 2 \\ 2 & -1 & -1 & 2 & 3 \\ 3 & 4 & 3 & 1 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 4 & -1 & 2 \\ 0 & -11 & -9 & 4 & -1 \\ 0 & -11 & -9 & 4 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 4 & -1 & 2 \\ 0 & -11 & -9 & 4 & -1 \end{pmatrix}, \begin{vmatrix} 1 & -5 \\ 0 & -11 \end{vmatrix} = -11 \neq 0, r(A|B) = 2 = r(A)$$

 $r < n \to$ система имеет бесконечное кол-во решений, зависящих от (4 -2) = 2 свободных неизвестных.

Пусть $\begin{vmatrix} 1 & 5 \\ 0 & -11 \end{vmatrix}$ - базисный минор, тогда x_1 и x_2 - базисные члены, а x_3

Преобразуем данную матрицу, делая по главной диагонали базисного

минора единицы, а по побочной нули.
$$\begin{pmatrix} 1 & 5 & 4 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & \frac{9}{11} & -\frac{4}{11} & \frac{1}{11} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -\frac{-1}{11} & \frac{9}{11} & \frac{17}{11} \\ 0 & 1 & \frac{9}{11} & -\frac{4}{11} & \frac{1}{11} \end{pmatrix}$$
 Выпишем в виде системы уравнений:

$$\begin{cases} 1x_1 + 0x_2 - \frac{1}{11}x_3 + \frac{9}{11}x_4 = \frac{17}{11} \\ 0x_1 + 1_x 2 + \frac{9}{11}x_3 - \frac{4}{11}x_4 = \frac{1}{11} \end{cases}$$
 (3)

$$\begin{cases} x_1 = \frac{1}{11}x_3 - \frac{9}{11}x_4 + \frac{17}{11} \\ x_2 = -\frac{9}{11}x_3 + \frac{4}{11}x_4 + \frac{1}{11} \end{cases}$$
 (4)

Пусть $x_3 = c_1$, а $x_4 = c_2$ $(c_1, c_2 \in R)$, тогда наша система приобретает вид:

$$\begin{cases}
x_1 = \frac{1}{11}c_1 - \frac{9}{11}c_2 + \frac{17}{11} \\
x_3 = -\frac{9}{11}c_1 + \frac{4}{11}c_2 + \frac{1}{11} \\
x_3 = c_1 \\
c_4 = c_2
\end{cases}$$
(5)

Исследуем на совместность систему

$$\begin{cases} 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 6\\ x_1 + 2x_2 + 4x_3 = 4\\ 3x_1 + 4x_2 + 5x_3 = 9 \end{cases}$$
 (6)

$$(A|B) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 1 & 6 \\ 1 & 2 & 4 & 4 \\ 3 & 4 & 5 & 9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 4 \\ 2 & 2 & 1 & 6 \\ 3 & 4 & 5 & 9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 4 \\ 0 & -2 & -7 & -2 \\ 0 & -2 & -7 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 4 & 4 \\ 0 & -2 & -7 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, r(A|B)$$

Следовательно, система несовместна и решений не имеет.