

《数学规划基础》(刘红英等) 勘误表(2017.2.27)

- P. 8, line 19, $G' \rightarrow G^T$;
- P.12, —line 7, ...利润最大. \rightarrow ...利润(收入减去库存费用)最大.
- P.16, —line 9, ..., 且多一个零分量. \rightarrow ..., 且至少多一个零分量.
- P. 30, line 30, ..., 并定义 $B\lambda^T = c_B^T$ \rightarrow ..., 并定义 $\lambda^T B = c_B^T$
- P. 31, line 6, $\hat{\lambda} \rightarrow \hat{\lambda}^T$
- P.43, —line 2, ..., 对于整数线性规划的 Gomory 割平面法和分枝定界法, \rightarrow ..., 对于整数线性规划的 Gomory 割平面法(3.4.1 节)和分枝定界法(3.4.2 节)
- P.48, —line 1, 习题 2.19, 单纯形表的右下角的数值 -8 (与当前表对应的基本可行解的目标值) $\rightarrow 8$.
- P.49, line 5, 习题 2.20, 利用单纯形法求解问题(2.2.15) \rightarrow 利用单纯形法求解问题(2.2.14)
- P.49, —line 9, 习题 2.25, ..., b 是 n 维向量 $\rightarrow c$ 是 n 维向量
- P.50, —line 6, 习题 2.27, ..., 甲的支付至少是 $\alpha \rightarrow$..., 乙给甲的支付至少是 α
- P.53, —line 2, 习题 2.36, ...获得数量有限的棉花. 确定公司的净利润 π 作为新购买棉花数量 s 的函数 $\pi(s) \rightarrow$...获得数量有限的棉花. 设这里有限数量的棉花为 s , 确定公司的净利润 π 作为 s 的函数 $\pi(s)$.
- P.56, line 3, 如果 $\tilde{N} \subseteq N$, 并且 \rightarrow 如果 $\tilde{N} \subseteq N$, 令 $\tilde{A} = \{(i, j) \in A: i \in \tilde{N}, j \in \tilde{N}\}$, 则并且 $i, j \geq 1, i \neq j \rightarrow i \geq 1, j \geq 2, i \neq j$
- P.56, —line 10, (任意)选择一个叶子节点, 删除... \rightarrow (任意)选择一个节点, 删除...
- P.68, —line 3, $i, j \geq 1, i \neq j \rightarrow i \geq 1, j \geq 2, i \neq j$
- P.73, 第一张表下的 line 1: 得最优解 $x^{(1)} = (\frac{3}{2}, 1)^T \rightarrow$ 得最优解 $x^{(1)} = (\frac{2}{3}, 1)^T$
- P.76, 最后一张表上的—line 2: , 没有变量出基 \rightarrow 变量 x_4 出基
- P.78, —line 13, 习题 3.4 (a) ...?是对偶可行吗? \rightarrow ...?是最优解吗?
- P.78, —line 2, 车辆调度问题 \rightarrow 车辆路由问题
- P. 92, line 2, 整理式(4.3.4) \rightarrow 整理式(4.3.5)
- P.108, line 10, 这样, 对 $k \geq 1$, 共轭梯度法... \rightarrow 这样, 对 $k \geq 0$, 共轭梯度法...
- P.130, line 14, 习题 5.1(b) , ...最速下降法; \rightarrow , ...最速下降法(使用精确步长);
- P.131, line 8, line 14, 习题 5.6 将其中的 “ f ” $\rightarrow q$
- P.132, line 13, 习题 5.13, 应用牛顿法于函数 \rightarrow 应用基本牛顿法(即步长为 1)于函数.
- P.133, —line 12, 习题 5.21, 且序列 $g^{(0)}, Gg^{(0)}, \dots$ 中只有两个独立向量. \rightarrow 且序列 $g^{(0)}, Gg^{(0)}, G^2g^{(0)}, G^3g^{(0)}$ 中只有两个独立向量.
- P.134, —line 16, 习题 5.27, ..., 并求出数据 d_i 与变量 x_1 和 x_2 的标准差 \rightarrow 请求出数据 d_i 的标准差和变量 x_1 和 x_2 . 提示: 令 $y_1 = \frac{x_1}{x_1}, y_2 = \frac{1}{cx_1} - 1$, 先求出 y_1 和 y_2 , 再由变换得到 x_1 和 x_2 .
- P.140, —line 8, $\lambda^*(\Delta^2 - s^{*T}s^*) = 0 \rightarrow \lambda^*(\Delta^2 - s^{*T}s^*) = 0, s^{*T}s^* \leq \Delta^2$.
- P.148, line 5, line 6, 将其中的 “ β_i ” 改成 “ β_{i+1} ”
- P.162, line 5, line 6, 将其中的 “ β_i ” 改成 “ β_{i+1} ”
- P.164, line 3, 引理的证明中构造的向量 p 沿着 $-g$ 到 C 的最近边界的垂线; \rightarrow 引理的证明中构造的向量 p 沿着 a 到 C 的最近边界的垂线;
- P.165, —line 4, $p_1 \geq 0 \rightarrow p_1 \leq 0$.
- P.166, line 8, $\{\dots, a_i^{*T}p \leq 0, i \in I^*, \lambda_i^* = 0\} \rightarrow \{\dots, a_i^{*T}p \leq 0, i \in \mathcal{A}^* \setminus \mathcal{A}_+\}$
- P.177, line 10, line 11, 删去 “($i \neq j$)且.....有 $Q \geq 0$.”
- P.183, line 17, 习题 7.6, 考虑抛物线上... \rightarrow 考虑曲线 $(x-1)^3 = y^2$ 上
- P.183, 习题 7.7 将原问题换成以下问题

$$\begin{array}{ll}\text{minimize} & -x_1 \\ \text{subject to} & x_1^2 + x_2^2 \leq 1 \\ & (x_1 - 1)^3 - x_2 \leq 0\end{array}$$

(a) 说明线性无关约束规范(LICQ)在点 $\mathbf{x}^* = (1,0)^T$ 处成立.

(b) 说明 $\mathbf{x}^* = (1,0)^T$ 是一个 KKT 点. 该点是全局极小点吗? 请给出理由。

P.184, line 7, 习题 7.11, 设 f 是定义在 \mathbb{R}^n 上的函数. \rightarrow 设 f 是定义在 \mathbb{R}^n 上的凸函数.

P.188, line 10, 删去式(8.1.4)中最后的那个等号。

P.202, line 13, 习题 8.2 删去 “最优乘子 $\lambda^* = (A^T A)^{-1}(b - A^T x^{(0)})$ ”

P.203, line 9, W^* 在集合 N 上正定等价于.... \rightarrow W^* 在线性空间 N 上正定等价于....

P.217, 将式(9.2.18)那行公式中倒数第二个等号改成小于等于号。

P.228, line 18, 将式(9.4.15)中的第一个等号改成小于等于号。

P.249, line 11, (i) $i = 1, 2, \dots, m$; $\rightarrow i = 1, 2, \dots, m$, 其中 $m < n$;

line 13, (ii) $m \times n$ 阶 Jacobi 矩阵 $\rightarrow m \times n$ 阶 Jacobi 矩阵的子矩阵