Лаб: Управление на сервоелектромотори

- 1. Да се направи управление на сервоелектромотор чрез Ардуино и потенциометър. Сервомоторът да се върти в синхрон с потенциометъра.
- 2. Да се на свържат три бутона и три светодиода към Ардуино. При натискане на бутон 1, сервоелектромоторът да се приведе в позиция 10° и да пусне светодиод 1. При натискне на бутон 2, сервоелектромоторът да се приведе в позиция 90° и да пусне светодиод 2. При натискане на бутон 3, сервоелектромоторът да се приведе в позиция 170° и да пусне светодиод 3. Когато се натиснат и трите бутона едновременно да се пуснат и трите светодидода и да се спре действието на електромотора до рестартиране на системата.
- 3. Да се свържат три сервоелектромотора към Ардуино и да се направи управление чрез серийна комуникация. Протоколът за управление да бъде следният:
 - "<номер_мотор>:<ъгъл>;<номер_мотор>:<ъгъл>" Допълнително: Да се направи възможност ъгъла да се задава и в градуси и радиани, като чрез допълнителен бутон/команда да се превключва между двата режима.

Министерство на образованието и науката (МОН)

• Настоящият курс (презентации, примери, задачи, упражнения и др.) е разработен за нуждите на Национална програма "Обучение за ИТ кариера" на МОН за подготовка по професия "Приложен програмист".





• Курсът се разпространява под **свободен лиценз СС-ВҮ-NC-SA** (Creative Commons Attribution-Non-Commercial-Share-Alike 4.0 International).

