第6章 向量代数与空间解析几何

6.1 空间直角坐标系

1.空间直角坐标系

过空间一个定点O, 作三条互相垂直且具有相 同长度单位的数轴,就构 成了空间直角坐标系.

点O叫做坐标原点, 三条数轴分别叫做x轴、y轴、z轴.

z竖轴

上页



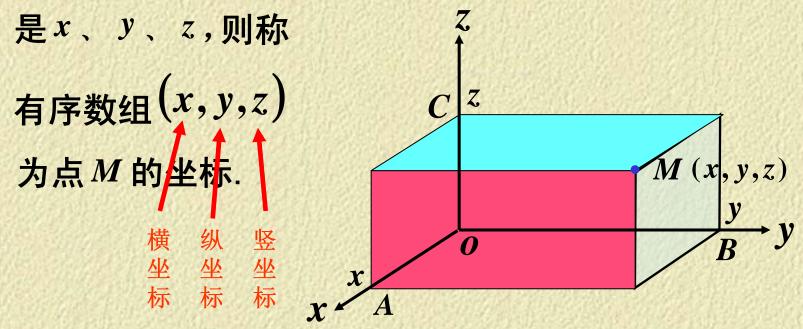


三个坐标轴的正方向 符合右手系. z竖轴 即以右手握住2轴, 当右手的四个手指从 X轴正向以^π角度转 定点o向 y 轴正向时,大拇 指的指向就是乙轴的 空间直角坐标系 正向.

y纵轴

设M 是空间中的一个点,过M 分别作垂直于三个坐标轴的平面,与三个坐标轴分别交于A、

B、C三点,设这三点在三个坐标轴上的坐标分别

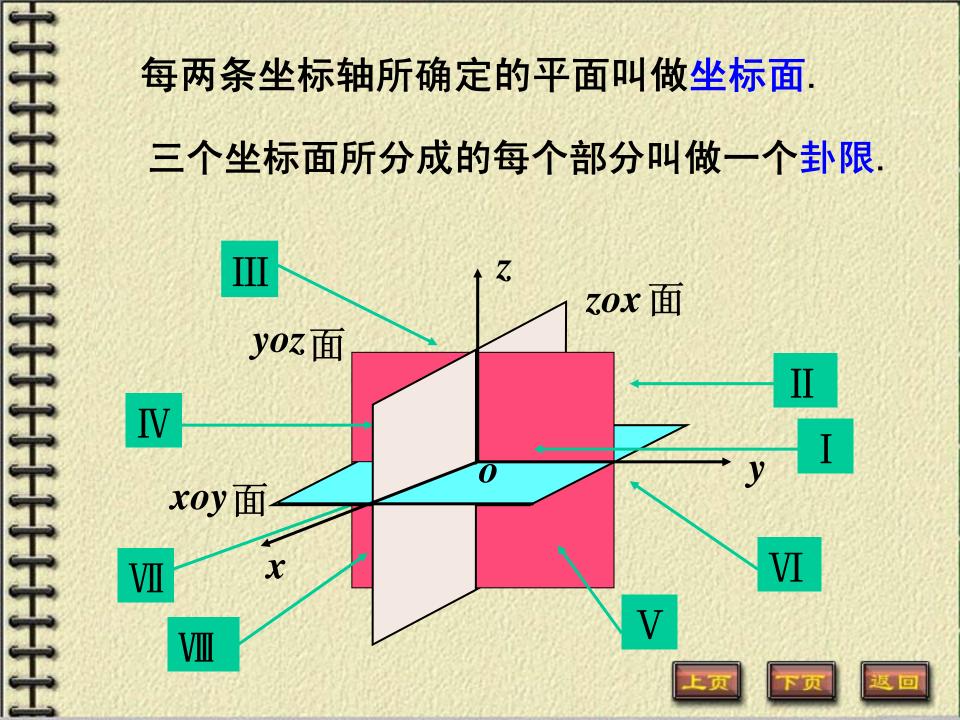


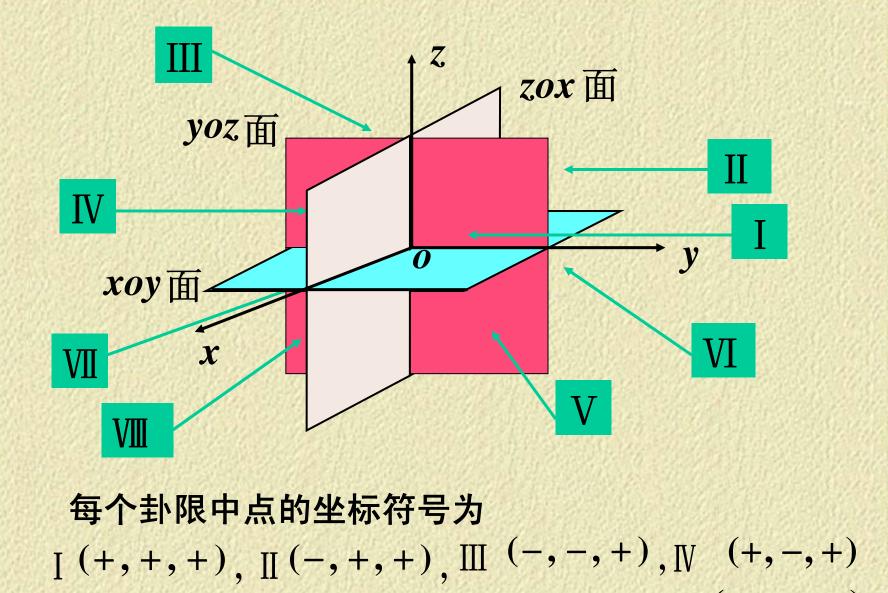
空间的点 \leftarrow 1--1 有序数组(x,y,z)











V (+,+,+), V (-,+,+), V (-,-,+), V (+,-,+) V (+,+,-), V (-,+,-), V (-,-,-), V (+,-,-)



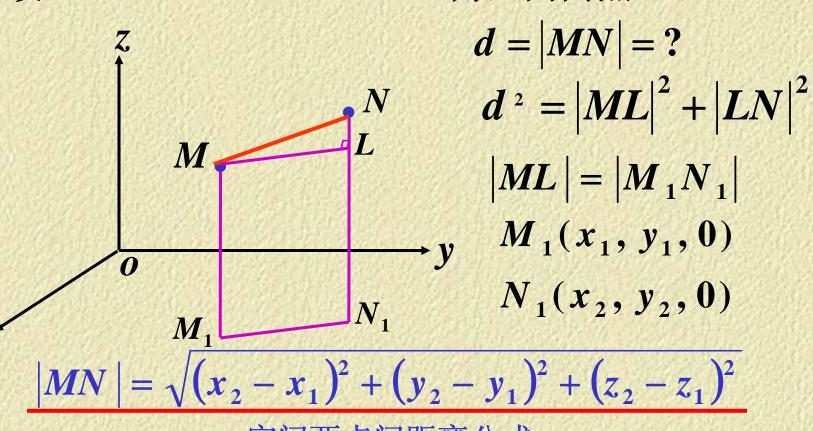




特殊点的坐标: 原点O(0,0,0). 坐标轴上的点 P(x,0,0), Q(0,y,0), R(0,0,z)y 轴 x 轴 な轴 坐标面上的点 A(x, y, 0) , B(0, y, z) , C(x, 0, z)yoz 平面 xoy平面 xoz 平面 B(0,y,z)坐标特征, R(0,0,z)C(x,o,z)Q(0,y,0)(0,0,0)解不出题。 A(x,y,0)P(x,0,0)

2. 空间两点间的距离

设 $M(x_1,y_1,z_1)$ 、 $N(x_2,y_2,z_2)$ 为空间两点



空间两点间距离公式

特殊地:点M(x,y,z)与原点O(0,0,0)间的距离

$$d = |OM| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$
.







与平面解析几何中两点间的距离公式相比较,空间中两点间的距离公式中只是增加了 $(z_2 - z_1)^2$ 一项.

此外,空间直角坐标系平移后点的新旧坐标之间的关系式与平面情形相比较只是增加了一项,即

$$\begin{cases} x = a + x' \\ y = b + y' \\ z = c + z' \end{cases}$$

其中(a,b,c)是新原点O'的坐标,(x',y',z')是点在新坐标系中的坐标,(x,y,z)是点在旧坐标系中的坐标。

例 1 求证以 $M_1(4,3,1)$ 、 $M_2(7,1,2)$ 、 $M_3(5,2,3)$

三点为顶点的三角形是一个等腰三角形.

$$|M_1M_2|^2 = (7-4)^2 + (1-3)^2 + (2-1)^2 = 14,$$

$$|M_2M_3|^2 = (5-7)^2 + (2-1)^2 + (3-2)^2 = 6,$$

$$|M_3M_1|^2 = (4-5)^2 + (3-2)^2 + (1-3)^2 = 6,$$

$$\therefore |M_2M_3| = |M_3M_1|, \qquad 原结论成立.$$

例 2 设P在x轴上,它到 $P_1(0,\sqrt{2},3)$ 的距离为到点 $P_2(0,1,-1)$ 的距离的两倍,求点P的坐标.

解 因为P在x轴上,设P点坐标为 (x,0,0),

$$|PP_1| = \sqrt{x^2 + (\sqrt{2})^2 + 3^2} = \sqrt{x^2 + 11},$$

 $|PP_2| = \sqrt{x^2 + (-1)^2 + 1^2} = \sqrt{x^2 + 2},$

$$\therefore |PP_1| = 2|PP_2|, \quad \therefore \sqrt{x^2 + 11} = 2\sqrt{x^2 + 2}$$

$$\Rightarrow x = \pm 1$$
, 所求点为 (1,0,0), (-1,0,0).

小结

空间直角坐标系 (符合右手系)

(坐标轴、坐标面、卦限)

特殊点的坐标

(坐标轴上的点、坐标面上的点)

空间两点间距离公式

$$|MN| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$

