

● **习题 6.8** 已知离散时间系统的结构如图所示,

- (1) 写出系统的差分方程;
- (2) 求系统的冲激响应 $h[n]$;
- (3) 判断系统是否稳定;
- (4) 若激励信号为 $x[n] = e^{j\omega_0 n}$, 求系统的零状态响应 $y[n]$ 。

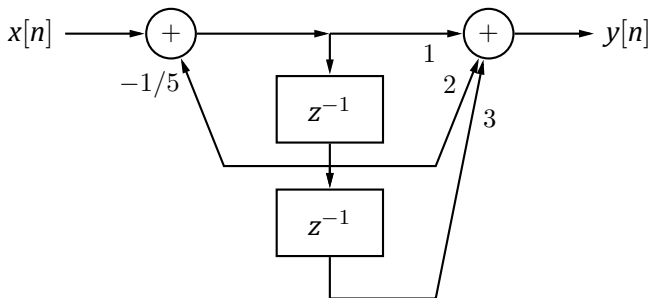


图 1 习题 6.8 系统框图



● **习题 6.8** 已知离散时间系统的结构如图所示,

(1) 写出系统的差分方程;

解: 根据框图, 列出如下等式

$$w[n] = x[n] - \frac{1}{5}w[n-1], \quad y[n] = w[n] + 2w[n-1] + 3w[n-2]$$

进行 z 变换, 有

$$\begin{cases} W(z) = X(z) - \frac{1}{5}z^{-1}W(z) \\ Y(z) = W(z) + 2z^{-1}W(z) + 3z^{-2}W(z) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} M(z) = \frac{X(z)}{1 + \frac{1}{5}z^{-1}} \\ Y(z) = (1 + 2z^{-1} + 3z^{-2})M(z) \end{cases}$$

整理得 $Y(z) + \frac{1}{5}z^{-1}Y(z) = X(z) + 2z^{-1}X(z) + 3z^{-2}X(z)$, 进行逆 z 变换, 得到系统差分方程

$$y[n] + \frac{1}{5}y[n-1] = x[n] + 2x[n-1] + 3x[n-2]$$



● **习题 6.8** 已知离散时间系统的结构如图所示,

(2) 求系统的冲激响应 $h[n]$;

解: 由 (1), 得到系统函数

$$\begin{aligned} H(z) &= \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{1 + 2z^{-1} + 3z^{-2}}{1 + \frac{1}{5}z^{-1}} = \frac{z^2 + 2z + 3}{z^2 + \frac{1}{5}z} \\ \Rightarrow \frac{H(z)}{z} &= \frac{z^2 + 2z + 3}{z^2(z + \frac{1}{5})} = \frac{66}{z + \frac{1}{5}} + \frac{15}{z^2} - \frac{65}{z} \\ \Rightarrow H(z) &= 66 \frac{z}{z + \frac{1}{5}} + 15 \frac{1}{z} - 65 \end{aligned}$$

进行逆 z 变换, 得到冲激响应

$$h[n] = 66 \left(-\frac{1}{5}\right)^n u[n] + 15\delta[n-1] - 65\delta[n]$$



● **习题 6.8** 已知离散时间系统的结构如图所示,

(3) 判断系统是否稳定;

(4) 若激励信号为 $x[n] = e^{j\frac{\pi}{3}n}$, 求系统的零状态响应 $y[n]$

解: (3) $H(z)$ 的极点为 $z = 0$, $z = -\frac{1}{5}$, 均在单位圆内。收敛域 $|z| > \frac{1}{5}$ 包含单位圆, 故系统稳定。

(4) 令 $x[n] = e^{j\Omega_0 n}$, 根据线性时不变系统的频率响应特性, 零状态响应为

$$y[n] = H(e^{j\Omega_0})e^{j\Omega_0 n} = \frac{1 + 2e^{-j\Omega_0} + 3e^{-j2\Omega_0}}{1 + \frac{1}{5}e^{-j\Omega_0}}e^{j\Omega_0 n}$$



● **习题 6.9** 若系统在信号 $x[n] = (0.5)^n u[n]$ 激励下, 零状态响应为

$$y[n] = (0.5)^n (u[n-2] - u[n-6]):$$

(1) 求该系统的冲激响应 $h[n]$;

(2) 写出系统的差分方程。

解: 将输出信号 $y[n]$ 改写为

$$y[n] = (0.5)^2 \cdot (0.5)^{n-2} u[n-2] - (0.5)^6 \cdot (0.5)^{n-6} u[n-6]$$

根据输入信号, 可知系统差分方程为

$$y[n] = \frac{1}{4} x[n-2] - \frac{1}{64} x[n-6]$$

冲激响应为

$$h[n] = \frac{1}{4} \delta[n-2] - \frac{1}{64} \delta[n-6]$$



● **习题 6.10** 已知激励信号为 $x[n] = u[n]$ 时，系统的零状态响应为 $2(1 - 0.5^n)u[n]$ 。当激励信号为 $x[n] = 0.5^n u[n]$ 时，求系统的零状态响应。

解：已知激励 $x_1[n] = u[n]$ 和响应 $y_1[n] = 2(1 - 0.5^n)u[n]$ 的 Z 变换为

$$X_1(z) = \frac{z}{z-1}, \quad |z| > 1, \quad Y_1(z) = 2 \cdot \frac{z}{z-1} - 2 \cdot \frac{z}{z-0.5}, \quad |z| > 1$$

激励信号 $x[n]_2 = 0.5^n u[n]$ 的 Z 变换为

$$X_2(z) = \mathcal{Z}\{0.5^n u[n]\} = \frac{z}{z-0.5}, \quad |z| > 0.5$$

则 $X_2(z)$ 对应的输出为

$$Y_2(z) = H(z) \cdot X_2(z) = \frac{Y_1(z)}{X_1(z)} \cdot X_2(z) = \frac{z}{(z-0.5)^2}, \quad |z| > 0.5$$

利用 Z 变换的微分性质求逆 Z 变换，得到零状态响应为 $y_2[n] = n \cdot 0.5^n u[n]$ 。



- **习题 6.15** 已知某离散时间系统的零、极点分布如图 6.24 所示, 系统的冲激响应为右边序列, 即 $h[n] = 0, n < N$, 其中 N 为整数, 试判断该系统的因果性和稳定性, 并说明理由。

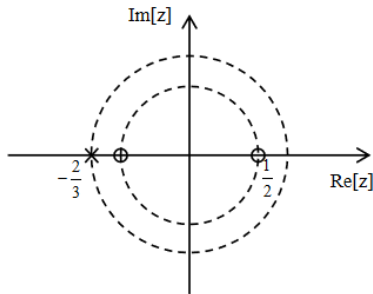


图 6.24 习题 6.15 的系统零、极点分布



● **习题 6.15** 已知某离散时间系统的零、极点分布如图 6.24 所示, 系统的冲激响应为右边序列, 即 $h[n] = 0, n < N$, 其中 N 为整数, 试判断该系统的因果性和稳定性, 并说明理由。

解: 由零极点图可知, 系统函数 $H(z)$ 的一般形式为

$$H(z) = K \frac{(z + \frac{1}{2})(z - \frac{1}{2})}{z + \frac{2}{3}} \text{ 其中 } K \text{ 为常数}$$

由于分子中 z 的阶次高于分母中 z 的阶次, 故系统是非因果的。

极点为 $\pm 1/2$, 所有极点均位于单位圆内, 收敛域 $|z| > \frac{2}{3}$ 包含单位圆, 故系统是稳定的。



● **习题 6.16** 已知某离散时间系统的冲激响应 $h[n]$ 为右边序列，即 $h[n] = 0, n < N$ ，其中 N 为整数，且满足如下条件。试确定系统函数 $H(z)$ ，并判断系统的因果性和稳定性。

- (1) $h[0] = 1, H(-1) = 2$;
- (2) $H(z)$ 在极点 $z = 0$ 有一个二阶极点;
- (3) $H(z)$ 有两个复共轭极点，且位于圆周 $|z| = 1/2$ 上。

解： 设极点 $p_1 = \frac{1}{2}e^{j\theta}$, $p_2 = \frac{1}{2}e^{-j\theta}$ ，有 $p_1 p_2 = |p_1|^2 = \frac{1}{4}$ ， $p_1 + p_2 = 2 \cdot \text{Re}\{p_1\} = \cos(\theta)$ 。令 $a = -\cos(\theta)$ ，有 $|a| < 1$ 。根据条件 (2) 和 (3) 可知，系统函数 $H(z)$ 的一般形式为

$$H(z) = K \frac{z^2}{(z - p_1)(z - p_2)} = K \frac{z^2}{z^2 + az + \frac{1}{4}}$$

其中 K 和 a 是待定常数。由于 $h[n]$ 为右边序列，可知 ROC: $|z| > 1/2$ 。



- **习题 6.16** 已知某离散时间系统的冲激响应 $h[n]$ 为右边序列，即 $h[n] = 0, n < N$ ，其中 N 为整数，且满足如下条件。试确定系统函数 $H(z)$ ，并判断系统的因果性和稳定性。

解：

- **因果性：**系统 $H(z)$ 是有理函数形式，分子分母中 z 的最高阶次相同，可知该系统是因果系统。
- **稳定性：**一个 LTI 系统是稳定的充要条件是其系统函数 $H(z)$ 的 ROC 包含单位圆 $|z| = 1$ 。该系统的 ROC 为 $|z| > 1/2$ ，单位圆 $|z| = 1$ 包含在收敛域内。因此，该系统是稳定系统。



● **习题 6.16** 已知某离散时间系统的冲激响应 $h[n]$ 为右边序列，即 $h[n] = 0, n < N$ ，其中 N 为整数，且满足如下条件。试确定系统函数 $H(z)$ ，并判断系统的因果性和稳定性。

解：根据 $H(z)$ 的表达式，可知系统为因果系统， $h[n]$ 为因果序列，利用单边 Z 变换的初值定理，有

$$\begin{aligned} h[0] &= \lim_{z \rightarrow \infty} H_+(z) = \lim_{z \rightarrow \infty} H(z) \\ &= \lim_{z \rightarrow \infty} \frac{K}{1 + az^{-1} + \frac{1}{4}z^{-2}} = K \end{aligned}$$

根据条件 (1) $h[0] = 1$ ，得到 $K = 1$ 。



- **习题 6.16** 已知某离散时间系统的冲激响应 $h[n]$ 为右边序列，即 $h[n] = 0, n < N$ ，其中 N 为整数，且满足如下条件。试确定系统函数 $H(z)$ ，并判断系统的因果性和稳定性。

解：此时，系统函数为

$$H(z) = \frac{z^2}{z^2 + az + \frac{1}{4}}$$

再利用条件 (1) 中的 $H(-1) = 2$ ，有

$$H(-1) = \frac{(-1)^2}{(-1)^2 + a(-1) + \frac{1}{4}} = \frac{1}{\frac{5}{4} - a} = 2$$

解得 $a = \frac{3}{4}$ ，满足 $|a| < 1$ 的约束条件。因此系统函数为

$$H(z) = \frac{z^2}{z^2 + \frac{3}{4}z + \frac{1}{4}}$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(1) $2y[n+2] + 3y[n+1] + y[n] = (0.5)^n u[n]$, 其中 $y[0] = 0, y[1] = -1$;

解: 令 $x[n] = (0.5)^n u[n]$ 。对差分方程两边取单边 z 变换, 利用移位性质, 有

$$\mathcal{Z}\{y[n+1]\} = zY(z) - zy[0]$$

$$\mathcal{Z}\{y[n+2]\} = z^2Y(z) - z^2y[0] - zy[1]$$

$$X(z) = \frac{z}{z - 0.5}$$

得到

$$2(z^2Y(z) - z^2y[0] - zy[1]) + 3(zY(z) - zy[0]) + Y(z) = X(z)$$

$$(2z^2 + 3z + 1)Y(z) - (2z^2 + 3z)y[0] - 2zy[1] = X(z)$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(1) $2y[n+2] + 3y[n+1] + y[n] = (0.5)^n u[n]$, 其中 $y[0] = 0, y[1] = -1$;

解: 进而得到 $Y(z)$ 为

$$Y(z) = \underbrace{\frac{(2z^2 + 3z)y[0] + 2zy[1]}{2z^2 + 3z + 1}}_{Y_{zi}(z)} + \underbrace{\frac{X(z)}{2z^2 + 3z + 1}}_{Y_{zs}(z)}$$

代入初始条件 $y[0] = 0, y[1] = -1$, 有

$$Y_{zi}(z) = \frac{-2z}{2z^2 + 3z + 1} = \frac{-2z}{(2z + 1)(z + 1)}$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(1) $2y[n+2] + 3y[n+1] + y[n] = (0.5)^n u[n]$, 其中 $y[0] = 0, y[1] = -1$;

解: 进行部分分式分解

$$\frac{Y_{zi}(z)}{z} = \frac{-2}{(2z+1)(z+1)} = \frac{-1}{(z+0.5)(z+1)} = \frac{-2}{z+0.5} + \frac{2}{z+1}$$

进行逆 z 变换, 得到零输入响应为

$$y_{zi}[n] = [-2(-0.5)^n + 2(-1)^n] u[n]$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(1) $2y[n+2] + 3y[n+1] + y[n] = (0.5)^n u[n]$, 其中 $y[0] = 0, y[1] = -1$;

解:

$$\begin{aligned} Y_{zs}(z) &= \frac{X(z)}{2z^2 + 3z + 1} = \frac{z/(z - 0.5)}{(2z + 1)(z + 1)} = \frac{0.5z}{(z - 0.5)(z + 0.5)(z + 1)} \\ \Rightarrow \frac{Y_{zs}(z)}{z} &= \frac{0.5}{(z - 0.5)(z + 0.5)(z + 1)} = \frac{1/3}{z - 0.5} + \frac{-1}{z + 0.5} + \frac{2/3}{z + 1} \\ \Rightarrow Y_{zs}(z) &= \frac{1}{3} \frac{z}{z - 0.5} - \frac{z}{z + 0.5} + \frac{2}{3} \frac{z}{z + 1} \end{aligned}$$

进行逆 z 变换, 得到零状态响应为

$$y_{zs}[n] = \left[\frac{1}{3}(0.5)^n - (-0.5)^n + \frac{2}{3}(-1)^n \right] u[n]$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(1) $2y[n+2] + 3y[n+1] + y[n] = (0.5)^n u[n]$, 其中 $y[0] = 0, y[1] = -1$;

解: 全响应 $y[n] = y_{zi}[n] + y_{zs}[n]$, 即

$$\begin{aligned} y[n] &= \left[\left(2 + \frac{2}{3} \right) (-1)^n + (-2 - 1)(-0.5)^n + \frac{1}{3}(0.5)^n \right] u[n] \\ &= \left[\frac{8}{3}(-1)^n - 3(-0.5)^n + \frac{1}{3}(0.5)^n \right] u[n] \end{aligned}$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(2) $y[n] + 2y[n-1] = [n-2]u[n]$, 其中 $y[0] = 1$;

解: 令 $x[n] = [n-2]u[n]$, 其 z 变换为

$$X(z) = \frac{z}{(z-1)^2} - \frac{2z}{z-1} = \frac{z-2z(z-1)}{(z-1)^2} = \frac{3z-2z^2}{(z-1)^2}$$

对差分方程两边取单边 z 变换, 利用 $\mathcal{Z}\{y[n-1]\} = z^{-1}Y(z) + y[-1]$, 有

$$Y(z) + 2(z^{-1}Y(z) + y[-1]) = X(z)$$

$$Y(z) = \underbrace{\frac{-2y[-1]}{1+2z^{-1}}}_{Y_{zi}(z)} + \underbrace{\frac{X(z)}{1+2z^{-1}}}_{Y_{zs}(z)}$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(2) $y[n] + 2y[n-1] = [n-2]u[n]$, 其中 $y[0] = 1$;

解: 对于零状态响应, 有

$$Y_{zs}(z) = \frac{X(z)}{1 + 2z^{-1}} = \frac{(3z - 2z^2)/(z - 1)^2}{(z + 2)/z} = \frac{z(3z - 2z^2)}{(z - 1)^2(z + 2)}$$

进行部分分式分解, 得到

$$\frac{Y_{zs}(z)}{z} = \frac{3z - 2z^2}{(z - 1)^2(z + 2)} = \frac{-14/9}{z + 2} + \frac{-4/9}{z - 1} + \frac{1/3}{(z - 1)^2}$$

进行逆 z 变换, 得到零状态响应为

$$y_{zs}[n] = \left[-\frac{14}{9}(-2)^n - \frac{4}{9} + \frac{1}{3}n \right] u[n]$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(2) $y[n] + 2y[n-1] = [n-2]u[n]$, 其中 $y[0] = 1$;

解: 在 $n=0$ 时, 有 $y[0] + 2y[-1] = -2$, 推得 $y[-1] = -1.5$, 因此

$$Y_{zi}(z) = \frac{-2y[-1]}{1 + 2z^{-1}} = \frac{3}{1 + 2z^{-1}}$$

进行逆 z 变换, 得到零输入响应为

$$y_{zi}[n] = 3(-2)^n u[n]$$

全响应 $y[n] = y_{zi}[n] + y_{zs}[n]$ 为

$$y[n] = \left[\frac{13}{9}(-2)^n - \frac{4}{9} + \frac{1}{3}n \right] u[n]$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(3) $y[n] + 3y[n-1] + 2y[n-2] = u[n]$, 其中 $y[-1] = 0, y[-2] = 1/2$;

解: 输入信号 $X(z) = \mathcal{Z}\{u[n]\} = \frac{z}{z-1}$, 对差分方程两边取单边 z 变换, 有

$$Y(z) + 3(z^{-1}Y(z) + y[-1]) + 2(z^{-2}Y(z) + z^{-1}y[-1] + y[-2]) = X(z)$$

$$(1 + 3z^{-1} + 2z^{-2})Y(z) = X(z) - (3 + 2z^{-1})y[-1] - 2y[-2]$$

令 $H(z) = \frac{1}{1+3z^{-1}+2z^{-2}} = \frac{z^2}{z^2+3z+2} = \frac{z^2}{(z+1)(z+2)}$, 有

$$Y(z) = \underbrace{H(z)[-(3 + 2z^{-1})y[-1] - 2y[-2]]}_{Y_{zi}(z)} + \underbrace{H(z)X(z)}_{Y_{zs}(z)}$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(3) $y[n] + 3y[n-1] + 2y[n-2] = u[n]$, 其中 $y[-1] = 0, y[-2] = 1/2$;

解: 代入 $y[-1] = 0, y[-2] = 1/2$, 有

$$\begin{aligned} Y_{zi}(z) &= -H(z) = \frac{-z^2}{(z+1)(z+2)} \\ \Rightarrow \frac{Y_{zi}(z)}{z} &= \frac{-z}{(z+1)(z+2)} = \frac{1}{z+1} + \frac{-2}{z+2} \\ \Rightarrow Y_{zi}(z) &= \frac{z}{z+1} - 2\frac{z}{z+2} \end{aligned}$$

进行逆 z 变换, 得到零输入响应为

$$y_{zi}[n] = [(-1)^n - 2(-2)^n] u[n]$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(3) $y[n] + 3y[n-1] + 2y[n-2] = u[n]$, 其中 $y[-1] = 0, y[-2] = 1/2$;

解:

$$\begin{aligned}
 Y_{zs}(z) &= H(z)X(z) = \frac{z^2}{(z+1)(z+2)} \cdot \frac{z}{z-1} = \frac{z^3}{(z-1)(z+1)(z+2)} \\
 \Rightarrow \frac{Y_{zs}(z)}{z} &= \frac{z^2}{(z-1)(z+1)(z+2)} = \frac{1/6}{z-1} + \frac{-1/2}{z+1} + \frac{4/3}{z+2} \\
 \Rightarrow Y_{zs}(z) &= \frac{1}{6} \frac{z}{z-1} - \frac{1}{2} \frac{z}{z+1} + \frac{4}{3} \frac{z}{z+2}
 \end{aligned}$$

进行逆 z 变换, 得到零状态响应为

$$y_{zs}[n] = \left[\frac{1}{6} - \frac{1}{2}(-1)^n + \frac{4}{3}(-2)^n \right] u[n]$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(3) $y[n] + 3y[n-1] + 2y[n-2] = u[n]$, 其中 $y[-1] = 0, y[-2] = 1/2$;

解: 全响应 $y[n] = y_{zi}[n] + y_{zs}[n]$ 为

$$\begin{aligned} y[n] &= [(-1)^n - 2(-2)^n] u[n] + \left[\frac{1}{6} - \frac{1}{2}(-1)^n + \frac{4}{3}(-2)^n \right] u[n] \\ &= \left[\frac{1}{6} + \frac{1}{2}(-1)^n - \frac{2}{3}(-2)^n \right] u[n] \end{aligned}$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(4) $y[n+2] + y[n+1] + y[n] = u[n]$, 其中 $y[0] = 1, y[1] = 2$;

解: 输入信号 $X(z) = \mathcal{Z}\{u[n]\} = \frac{z}{z-1}$ 。对差分方程两边取单边 z 变换, 有

$$(z^2 Y(z) - z^2 y[0] - zy[1]) + (zY(z) - zy[0]) + Y(z) = X(z)$$

$$(z^2 + z + 1)Y(z) - (z^2 + z)y[0] - zy[1] = X(z)$$

$$Y(z) = \underbrace{\frac{(z^2 + z)y[0] + zy[1]}{z^2 + z + 1}}_{Y_{zi}(z)} + \underbrace{\frac{X(z)}{z^2 + z + 1}}_{Y_{zs}(z)}$$

可知, 系统极点为 $e^{\pm j2\pi/3}$ 。



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(4) $y[n+2] + y[n+1] + y[n] = u[n]$, 其中 $y[0] = 1, y[1] = 2$;

解: 代入 $y[0] = 1, y[1] = 2$, 有

$$Y_{zi}(z) = \frac{z^2 + 3z}{z^2 + z + 1} = A \frac{z(z - \cos \omega_0)}{z^2 - 2z \cos \omega_0 + 1} + B \frac{z \sin \omega_0}{z^2 - 2z \cos \omega_0 + 1}$$

其中 $\cos \omega_0 = -1/2, \sin \omega_0 = \sqrt{3}/2$ 。

$$\frac{z^2 + 3z}{z^2 + z + 1} = A \frac{z(z + 1/2)}{z^2 + z + 1} + B \frac{z\sqrt{3}/2}{z^2 + z + 1} = \frac{A(z^2 + 0.5z) + B(\sqrt{3}/2)z}{z^2 + z + 1}$$

比较分子系数: $Az^2 + (0.5A + \frac{\sqrt{3}}{2}B)z = z^2 + 3z$, 解得 $A = 1, B = \frac{5\sqrt{3}}{3}$ 。



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(4) $y[n+2] + y[n+1] + y[n] = u[n]$, 其中 $y[0] = 1, y[1] = 2$;

解: 代入 $A = 1, B = \frac{5\sqrt{3}}{3}$ 得到

$$Y_{zi}(z) = \frac{z(z+0.5)}{z^2+z+1} + \frac{\frac{5}{2}z}{z^2+z+1}$$

进行逆 z 变换, 可得零输入响应为

$$y_{zi}[n] = \left[\cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) + \frac{5\sqrt{3}}{3} \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \right] u[n]$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(4) $y[n+2] + y[n+1] + y[n] = u[n]$, 其中 $y[0] = 1, y[1] = 2$;

解: 对于零状态响应, 有

$$\begin{aligned} Y_{zs}(z) &= \frac{X(z)}{z^2 + z + 1} = \frac{z}{(z-1)(z^2 + z + 1)} \\ \Rightarrow \frac{Y_{zs}(z)}{z} &= \frac{1}{(z-1)(z^2 + z + 1)} = \frac{1/3}{z-1} + \frac{-1/3z - 2/3}{z^2 + z + 1} \\ \Rightarrow Y_{zs}(z) &= \frac{1}{3} \frac{z}{z-1} - \frac{1}{3} \frac{z^2 + 2z}{z^2 + z + 1} \end{aligned}$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(4) $y[n+2] + y[n+1] + y[n] = u[n]$, 其中 $y[0] = 1, y[1] = 2$;

解: 对第二项 $\frac{z^2+2z}{z^2+z+1}$ 进行分解, 方法同上: $A'z^2 + (0.5A' + \frac{\sqrt{3}}{2}B')z = z^2 + 2z$
解得 $A' = 1, B' = \sqrt{3}$, 得到

$$Y_{zs}(z) = \frac{1}{3} \frac{z}{z-1} - \frac{1}{3} \frac{z^2 + 0.5z}{z^2 + z + 1} - \frac{1}{3} \frac{\frac{3}{2}z}{z^2 + z + 1}$$

进行逆 z 变换, 可得零状态响应为

$$y_{zs}[n] = \left[\frac{1}{3} - \frac{1}{3} \cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) - \frac{\sqrt{3}}{3} \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \right] u[n]$$



● **习题 6.19** 利用 z 变换分析法求下列系统的零输入响应、零状态响应和全响应。

(4) $y[n+2] + y[n+1] + y[n] = u[n]$, 其中 $y[0] = 1, y[1] = 2$;

解: 全响应 $y[n] = y_{zi}[n] + y_{zs}[n]$ 为

$$\begin{aligned} y[n] &= \left[\cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) + \frac{5\sqrt{3}}{3} \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \right] u[n] \\ &\quad + \left[\frac{1}{3} - \frac{1}{3} \cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) - \frac{\sqrt{3}}{3} \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \right] u[n] \\ &= \left[\frac{1}{3} + \frac{2}{3} \cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) + \frac{4\sqrt{3}}{3} \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \right] u[n] \end{aligned}$$