

**Tanım 5.35 :**  $V$  bir vektör uzayı  $T$  'de  $V$  'nin bir alt kümesi olsun. Eğer

*i-*)  $T$  ,  $V$  'nin bir lineer bağımsız alt kümesi

*ii-*)  $\langle T \rangle = V$

şartları sağlanıyorsa  $T$  'ye  $V$  'nin bir **tabanı** veya **bazı** denir.

**Örnek 5.36:**  $T = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}, \dots, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix} \right\}$  kümesi  $R^n$  ' nin bir tabanıdır.

Bu tabana  $R^n$  ' nin **standart tabanı** denir.

Örneği:  $B = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} \right\}$  kinesi  $\mathbb{R}^3$  ü bir

tabanıdır. Gösteriniz:

Görün:  $B$ 'nin  $\mathbb{R}^3$  ü per diziği gösterelim,  $\langle B \rangle = \mathbb{R}^3$   
nin, herhangi alt uzay  $\mathbb{R}^3$  e eşittir.

$$c_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + c_2 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + c_3 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} \quad (\forall a, b, c \in \mathbb{R} \text{ için})$$

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & a \\ 1 & 1 & 1 & b \\ 0 & 1 & -1 & c \end{array} \right] \sim \dots \sim \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2a-b-c \\ 0 & 1 & 0 & -a+b+c \\ 0 & 0 & 1 & -a+b \end{array} \right]$$

$$c_1 = 2a-b-c \quad c_2 = -a+b+c \quad c_3 = -a+b$$

$$v = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} \text{ olduğun düşünelim}$$

$$c_1 = 2(1) - 2 - 3 = -3$$

$$c_2 = -1 + 2 + 3 = 4$$

$$c_3 = -1 + 2 = 1$$

$$-3 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} + 4 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + 1 \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$

keşfi  $\forall a, b, c$  için  
 $\langle B \rangle = \mathbb{R}^3$  dir.

⊛  $B$ 'nin linear bağımsız olduğunu gösterelim

$|A| \neq 0 \Rightarrow$  Linear bağımsız.

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = -1 \neq 0$$

**Örnek 5.39:**  $T = \{x^2 + 1, x + 2, -x^2 + x\}$  nin  $V = P_2$  için bir taban olduğunu gösteriniz.

$T$  kümesinin  $P_2$  yi gerdiğini gösterelim.  $P_2$  de keyfi bir polinom  $ax^2 + bx + c$  olsun.

$$c_1(x^2 + 1) + c_2(x + 2) + c_3(-x^2 + x) = ax^2 + bx + c$$

eşitliğini sağlayacak şekilde  $c_1, c_2, c_3$  sayılarını bulmak için polinom eşitliğinden yararlanınız.

$$(c_1 - c_3)x^2 + (c_2 + c_3)x + (c_1 + 2c_2) = ax^2 + bx + c$$

Buradan 
$$\left. \begin{array}{l} c_1 - c_3 = a \\ c_2 + c_3 = b \\ c_1 + 2c_2 = c \end{array} \right\} \text{ lineer denklem sistemi elde edilir.}$$

Bu sistem çözülürse,

$c_1 = 2a + 2b - c$ ,  $c_2 = c - a - b$ ,  $c_3 = a + 2b - c$  tek çözümü elde edilir. Şu halde,  $\langle T \rangle = P_2$  dir.

Lineer bağımsızlığı göstermek için

$$c_1(x^2 + 1) + c_2(x + 2) + c_3(-x^2 + x) = 0x^2 + 0x + 0 \text{ dan}$$
$$(c_1 - c_3)x^2 + (c_2 + c_3)x + (c_1 + 2c_2) = 0x^2 + 0x + 0 \text{ elde edilir.}$$

$$\left. \begin{array}{l} c_1 - c_3 = 0 \\ c_2 + c_3 = 0 \\ c_1 + 2c_2 = 0 \end{array} \right\} \text{ lineer denklem sistemi elde edilir.}$$

Bu sistem çözülürse,  $c_1 = c_2 = c_3 = 0$  bulunur.  $T$  kümesi lineer bağımsızdır ve  $T$ ,  $P_2$  için bir tabandır.

**Teorem 5.42:**  $V$  vektör uzayı,  $n$  tane vektörden oluşan bir tabana sahip ise  $V$  'nin her tabanında  $n$  vektör bulunur.

**Tanım 5.43:**  $V$  vektör uzayı olsun.  $V$  'nin herhangi bir tabanındaki vektör sayısına  $V$  'nin *boyutu* denir ve  $\text{boy}(V)$  ile gösterilir.

**Örnek 5.44 :** Daha önce verilen Örnek 5.38 daki vektör uzayının boyutu  $\text{boy}(W) = 3$  dür . Örnek 5.39 daki vektör uzayı için de  $\text{boy}(V) = 3$  dür.

**Teorem 5. 45:**  $V$ ,  $n$  boyutlu bir vektör uzayı olsun. Aşağıdakiler sağlanır.

i.) Eğer  $T = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  lineer bağımsız ise  $\langle T \rangle = V$  dir ve  $T$ ,  $V$  'nin bir tabanıdır.

ii.)  $T = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  ve  $\langle T \rangle = V$  ise  $T$ , lineer bağımsızdır ve

$V$  'nin bir tabanıdır.

**Örnek 5.46:**  $R^3$  'de  $a = (-1, 1, 1)$ ,  $b = (0, 2, 3)$ ,  $c = (1, -1, 0)$  olmak üzere  $T = \{a, b, c\}$  kümesi veriliyor.  $T$  'nin  $R^3$  'ün bir tabanı olduğunu gösteriniz.

$\text{boy}(R^3) = 3$  ve  $T$  'de üç vektör vardır. Teorem 5. 45 a göre  $T$  'nin taban olduğunu göstermek için lineer bağımsız olduğunu göstermemiz yeterlidir.

$$k_1a + k_2b + k_3c = 0 \text{ dan } \left. \begin{aligned} k_1 \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} + k_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} + k_3 \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} = 0 \text{ ve } \begin{cases} -k_1 + k_3 = 0 \\ k_1 + 2k_2 - k_3 = 0 \\ k_1 + 3k_2 = 0 \end{cases} \right\} \text{ lineer} \end{aligned}$$

homojen sistemi elde edilir. Bu sistemi

çözersek  $k_1 = k_2 = k_3 = 0$  buluruz. Buradan  $T$  lineer bağımsızdır ve  $R^3$  'ün bir tabanıdır.

**Örnek 5.47:**  $V = R^3$  'de  $u_1 = (2, 0, 0)$ ,  $u_2 = (4, 0, -6)$ ,  $u_3 = (0, 2, 0)$  olmak üzere  $T = \{u_1, u_2, u_3\}$  kümesi veriliyor.  $T$  'nin  $R^3$  'ün bir tabanı olduğunu gösteriniz.

$\langle T \rangle = V$  ise  $T$ ,  $V$  'nin bir tabanı olacağından  $a, b, c$  reel sayılar olmak üzere

$$u_1, u_2, u_3 \text{ vektörlerinin } V \text{ 'yi gerip germediğini görmek için } V \text{ 'den herhangi bir } u = \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix}$$

vektörü alınır ve  $k_1u_1 + k_2u_2 + k_3u_3 = u$  dan

$$\left. \begin{aligned} 2k_1 + 4k_2 &= a \\ 2k_3 &= b \\ -6k_2 &= c \end{aligned} \right\} \text{ lineer denklem sistemi elde edilir. Bu eşitliği sağlayan } k_1, k_2, k_3$$

sabitlerini bulmak için denklem sistemi çözülürse

$$k_1 = \frac{3a + 2c}{2}, \quad k_2 = -\frac{c}{6}, \quad k_3 = \frac{b}{2} \text{ bulunur ve } u_1, u_2, u_3 \text{ vektörleri } V \text{ 'yi gerer. Yani, } \langle T \rangle = V$$

dir ve böylece  $T$ ,  $V$  'nin bir tabanıdır ve  $\text{boy}(V) = 3$  dür.

**Teorem 5. 48:**  $V$ ,  $n$  boyutlu bir vektör uzayı ve  $T = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ ,  $V$  'nin bir tabanı olsun.  $V$  'nin her  $v$  vektörü

$$v = c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_n v_n$$

biçiminde tek türlü yazılabilir.

**İspat:**  $\langle T \rangle = V$  olduğundan  $V$  'nin her vektörü  $v_1, v_2, \dots, v_n$  vektörlerinin bir lineer kombinasyonu olarak yazılabilir. Şimdi bu yazılışın tek türlü olduğunu görelim.

$$v = c_1 v_1 + c_2 v_2 + \dots + c_n v_n \quad \text{ve} \quad v = d_1 v_1 + d_2 v_2 + \dots + d_n v_n$$

olduğunu kabul edelim. Bu durumda

$$(c_1 - d_1)v_1 + (c_2 - d_2)v_2 + \dots + (c_n - d_n)v_n = 0$$

elde edilir.  $T$ , lineer bağımsız olduğundan

$$\forall i = 1, 2, \dots, n \text{ için } c_i - d_i = 0 \text{ ve böylece } c_i = d_i \text{ elde edilir.}$$