

## 1. Назначение экономико-математических моделей (ЭММ). Два принципа их спецификации. Типы уравнений в ЭММ: поведенческие уравнения и тождества (на примере макромоделей).

### *Назначение экономико-математических моделей (ЭММ)*

Экономико-математическая модель (ЭММ, эконометрическая модель) объекта – это некоторое математическое выражение (график или таблица, уравнение или система уравнений, дополненная, возможно, неравенствами, условие экстремума), связывающее воедино исходные данные и искомые неизвестные задачи.

### *Два принципа спецификации эконометрической модели:*

1. Эконометрическая модель возникает в итоге записи математическим языком взаимосвязей исходных данных и искомых неизвестных.
2. Количество уравнений модели обязано совпадать с числом искомых неизвестных.

### *Типы уравнений в ЭММ: поведенческие уравнения и тождества*

Рассмотрим макромоделю Кейнса, экономическим объектом в которой является закрытая экономика.

Экзогенные переменные:  $I$  – объем инвестиций в экономику страны.

Эндогенные переменные:  $C$  – уровень потребления в стране,  $Y$  – валовой внутренний продукт (ВВП).

Применим первый метод спецификации:

- 1) доход состоит из потребительских расходов и инвестиционных затрат

$Y = C + I$  – уравнение представляет собой основное тождество системы национальных счетов для закрытой экономики

- 2) уровень потребительских затрат объясняется доходом

$C = a_0 + a_1 \cdot Y$  – с позиции математики переменная  $C$  – функция переменной  $Y$ , а именно – линейная алгебраическая функция; такое уравнение принято называть **поведенческим**.

- 3) с ростом дохода увеличивается потребление, каждая доп. единица дохода потребляется не полностью, какая-то часть идет на инвестиции, поэтому  $0 < a_1 < 1$

Итак:

- **тождество** представляет собой равенство, выполняющееся в любом случае (тождество – это уравнение без коэффициентов);
- **поведенческое** уравнение включает параметры  $(a_0, a_1)$ , значения которых являются неизвестными и подлежат оцениванию.

## 2. Типы переменных в экономических моделях. Структурная и приведённая форма модели (на примере макромоделей). Компактная запись.

### *Типы переменных в эконометрических моделях:*

**Экзогенные переменные** – исходные данные (экономические переменные, значения которых определяются вне модели и заранее известны).

**Эндогенные переменные** – искомые неизвестные (экономические переменные, значения которых нужно определить внутри модели).

**Лаговые переменные** - экзогенные и эндогенные переменные экономических моделей, датированные предыдущими моментами времени.

**Объясняемые переменные** – текущие эндогенные переменные.

**Предопределенные переменные** – текущие и лаговые экзогенные переменные, а также лаговые эндогенные переменные, если они стоят в уравнении с текущими эндогенными переменными.

#### **Структурная и приведенная формы модели**

Рассмотрим макромоделю Кейнса, экономическим объектом в которой является закрытая экономика.

Экзогенные переменные:  $I$  – объем инвестиций в экономику страны.

Эндогенные переменные:  $C$  – уровень потребления в стране,  $Y$  – валовой внутренний продукт (ВВП).

**Структурная форма модели** – модель, полученная в результате записи математическим языком взаимосвязей эндогенных и экзогенных переменных:

$$\begin{aligned} Y &= C + I \\ C &= a_0 + a_1 Y \\ 0 < a_1 < 1 \end{aligned}$$

Мы можем привести модель случае методом подстановки к **приведенной форме**, где каждая эндогенная переменная представляется в виде явной функции только экзогенных переменных:

$$\begin{aligned} C &= \frac{a_0}{1 - a_1} + \frac{a_1}{1 - a_1} \cdot I \\ Y &= \frac{a_0}{1 - a_1} + \frac{1}{1 - a_1} \cdot I \end{aligned}$$

#### **Компактная запись**

Обозначив векторы эндогенных переменных  $\bar{y} = \begin{pmatrix} Y \\ C \end{pmatrix}$  и экзогенных переменных

$\bar{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ I \end{pmatrix}$ , мы можем записать макромоделю Кейнса в компактном виде:

$$A\bar{y} + B\bar{x} = 0$$

Составив матрицы  $A$  и  $B$ , получим компактную запись:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -a_1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y \\ C \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ a_0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ I \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

### **3. Спецификация и преобразование к приведённой форме динамических моделей. Лаговые и предопределённые переменные динамической модели. Модель Линтнера корректировки размера дивидендов. Компактная запись.**

#### **Спецификация и преобразование к приведенной форме динамических моделей**

Для отражения в спецификации модели фактора времени её переменные датируются (привязываются ко времени). Модель с датированными переменными

именуется **динамической**. Стоит отметить, что датирование переменных является третьим принципом спецификации эконометрической модели.

Датированные переменные бывают текущие (датированные текущим моментом времени) и лаговые (датированные предыдущими моментами времени).

В свою очередь, все переменные динамической модели делятся на:

1. объясняемые – текущие эндогенные переменные;
2. предопределенные (объясняющие), включающие:
  - лаговые эндогенные;
  - текущие экзогенные;
  - лаговые экзогенные.

### *Модель Линтнера корректировки размера дивидендов*

Исходные данные:  $EPS$  – чистая прибыль на акцию;

Искомые величины:  $DPS$  – объем дивидендов на акцию;

Утверждения, на которых построена модель:

- 1) фирма имеет долговременную долю в чистой прибыли на акцию, которую она хотела бы выплачивать в виде дивидендов своим акционерам в текущем периоде;
- 2) уровень дивидендов в текущем периоде объясняется желаемым уровнем дивидендов в этом периоде и уровнем реальных дивидендов в предшествующем периоде;

Спецификация модели:

$$\begin{cases} DPS_t^w = \gamma \cdot EPS_t \\ DPS_t = \lambda \cdot DPS_t^w + (1 - \lambda) \cdot DPS_{t-1} \\ 0 < \gamma < 1 \end{cases}$$

Объясняемые переменные:  $DPS_t^w$  и  $DPS_t$  – желаемый и реальный уровень дивидендов в текущем периоде;

Предопределенные переменные:  $DPS_{t-1}$  и  $EPS_t$  – реальный уровень дивидендов в предшествующем периоде и чистая прибыль на акцию в текущем периоде.

### *Компактная запись*

Обозначив векторы эндогенных переменных  $\bar{y} = \begin{pmatrix} DPS_t^w \\ DPS_t \end{pmatrix}$  и экзогенных переменных

$\bar{x} = \begin{pmatrix} DPS_{t-1} \\ EPS_t \end{pmatrix}$ , мы можем записать модель Линтнера в компактном виде:

$$A\bar{y} + B\bar{x} = 0$$

Составив матрицы  $A$  и  $B$ , получим компактную запись:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -\lambda & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} DPS_t^w \\ DPS_t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -\gamma \\ -(1-\lambda) & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} DPS_{t-1} \\ EPS_t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

#### 4. Спецификация и преобразование к приведённой форме эконометрических моделей. Эконометрическая модель Самуэльсона–Хикса делового цикла экономики. Компактная запись.

*Спецификация и преобразование к приведённой форме эконометрических моделей*

Принципы спецификации эконометрической модели:

1. Эконометрическая модель возникает в итоге записи математическим языком взаимосвязей исходных данных и искомых неизвестных.
2. Количество уравнений модели обязано совпадать с числом искомых неизвестных.
3. Переменные модели датируются, что позволяет нам получить динамическую модель, в которой текущие эндогенные переменные объясняются значениями предопределённых переменных.
4. Поведенческие уравнения модели включают в себя случайные возмущения, таким образом, мы отражаем в спецификации влияние на текущие эндогенные переменные неучтенных факторов (повышая тем самым адекватность модели).

На основании всех четырех принципов спецификации в самом общем случае структурная форма эконометрической модели имеет вид:

$$F(\bar{x}_t, \bar{y}_t) = \bar{u}_t$$

а приведенная форма:

$$\bar{y}_t = f(\bar{x}_t, \bar{u}_t)$$

*Эконометрическая модель Самуэльсона–Хикса делового цикла экономики*

Спецификация модели (структурная форма):

$$\begin{cases} C_t = a_0 + a_1 \cdot Y_t + u_t & 1 > a_1 > 0 \\ I_t = b \cdot (Y_{t-1} - Y_{t-2}) + v_t & b > 0 \\ G_t = g \cdot G_{t-1} + w_t & g > 1 \\ Y_t = C_t + I_t + G_t \end{cases}$$

Приведенная форма модели:

$$\begin{cases} C_t = a_0 + a_1 \cdot Y_{t-1} + u_t \\ I_t = b \cdot (Y_{t-1} - Y_{t-2}) + v_t \\ G_t = g \cdot G_{t-1} + w_t \\ Y_t = a_0 + (a_1 + b) \cdot Y_{t-1} - b \cdot Y_{t-2} + g \cdot G_{t-1} + (u_t + v_t + w_t) \end{cases}$$

Объясняющие переменные:  $\vec{x}_t = (Y_{t-1}, Y_{t-2}, G_{t-1})$

Объясняемые переменные:  $\vec{y}_t = (Y_t, C_t, I_t, G_t)$

*Компактная запись*

Обозначив векторы эндогенных переменных  $\bar{y} = \begin{pmatrix} Y_t \\ C_t \\ I_t \\ G_t \end{pmatrix}$  и экзогенных переменных

$\bar{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ Y_{t-1} \\ Y_{t-2} \\ G_{t-1} \end{pmatrix}$ , мы можем записать модель Линтнера в компактном виде:

$$A\bar{y} + B\bar{x} = 0$$

Составив матрицы  $A$  и  $B$ , получим компактную запись:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} Y_t \\ C_t \\ I_t \\ G_t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -a_0 & -a_1 & 0 & 0 \\ 0 & -b & b & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -g \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ Y_{t-1} \\ Y_{t-2} \\ G_{t-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_t \\ v_t \\ w_t \\ 0 \end{pmatrix}$$

## 5. Схема построения эконометрических моделей.

**Шаг 1.** Спецификация модели. В частности, фрагмент модели сельскохозяйственных государственных расходов имеет следующую спецификацию:

$$\begin{cases} G_t = g G_{t-1} + w_t & g > 1 \\ E(w_t) = 0; \text{Var}(w_t) = \sigma_w^2 \end{cases} \quad (1)$$

Спецификация эконометрической модели обязательно содержит неизвестные константы. Они называются *параметрами модели*. В (1) параметры модели  $g$ ,  $\sigma_w$ , где  $g$  – темп роста государственных расходов,  $\sigma_w$  – среднее квадратичное отклонение случайного возмущения или мера влияния неучтённых факторов.

**Шаг 2.** Сбор и проверка статистической информации в конкретных значениях переменных, входящих в модель. (Примером такой информации служит файл "Элементы использования ВВП").

Собранную статистическую информацию разделяют на две части: большую  $\approx 80\%$  часть имеет *обучающая* выборка и используется для определения параметров модели. Остальную часть отправляют на проверку инфляции и именуют *тестовой или контролирующей выборкой*.

Примем обучающейся информации  $C$  (2002-2017 годов). Данные за 2018 год отнесём к контролирующей выборке.

**Шаг 3.** Оценивание по обучающей выборке неизвестных параметров модели методами математической статистики. На этом этапе по обучающейся выборке вычислим оценку  $(\tilde{g}, \tilde{\sigma}_w)$  (3). Оценки (3) вычислим методом наименьших квадратов.

**Шаг 4.** Оценённая модель проходит проверку адекватности:

$$G_t = \tilde{g} (S_{\tilde{g}}) G_{t-1} + w_t (\tilde{\sigma}_w) \quad (4)$$

$$\tilde{G}_{t(2018)} = \tilde{g} \cdot G_{t-1(2017)}$$

$$\delta = |\tilde{G}_t - G_t| (G_t) \cdot 100 \leq 15\% \quad (5)$$

Модель признаётся адекватной, если относительная ошибка прогноза не превышает 15%.

## 6. Порядок оценивания линейной эконометрической модели из изолированного уравнения в Excel. Смысл выходной статистической информации функции ЛИНЕЙН.

Пусть у нас построена линейная эконометрическая модель с изолированными переменными:

$$\begin{cases} y_t = a_0 + a_1 x_{1t} + a_2 x_{2t} + \dots + a_k x_{kt} + u_t \\ E(u_t) = 0; E(u_t^2) = \sigma_u^2; \end{cases}$$

$x_{1t}, \dots, x_{kt}$  – объясняющие переменные,  $y_t$  – эндогенная переменная  
( $t = 1, 2, \dots, n$ )

Порядок оценивания модели состоит в следующем:

- Вводим исходные данные или открываем из существующего файла, содержащего анализируемые данные;
- На панели инструментов "Стандартная" щелкаем на кнопке "Вставка" функции;
- В окне "Категория" выбираем "Статистические", в окне "Функция" – ЛИНЕЙН, щелкаем ОК;
- Заполняем аргументы функции:
  - Известные значения  $y$  – диапазон, содержащий данные результативного признака;
  - Известные значения  $x$  – диапазон, содержащий данные факторов независимого признака;
  - Константа – логическое значение, которое указывает на наличие или на отсутствие свободного члена в уравнении (если Константа = 1, то свободный член рассчитывается обычным образом, если Константа = 0, то свободный член равен 0);
  - Статистика – логическое значение, которое указывает, выводить дополнительную информацию или нет (если статистика = 1, то дополнительная информация выводится, если Статистика = 0, то выводятся только оценки параметров уравнения).
- Щелкаем ОК.
- Выделяем область пустых ячеек  $5 \times (k + 1)$ , т.е. (5 строк,  $k + 1$  столбцов) для вывода результатов регрессионной статистики.
- Ставим курсор на конец формулы в Строке формул
- Нажимаем комбинацию клавиш <CTRL>+<SHIFT>+<ENTER>.

Дополнительная регрессионная статистика будет выводиться в порядке, как на следующей схеме:

$\tilde{a}_k$	$\tilde{a}_{k-1}$	$\dots$	$\tilde{a}_1$	$\tilde{a}_0$
$S_{\tilde{a}_k}$	$S_{\tilde{a}_{k-1}}$	$\dots$	$S_{\tilde{a}_1}$	$S_{\tilde{a}_0}$
$R^2$	$\tilde{\sigma}_u$	#	#	#

$F$	$v_2$	#	#	#
$RSS$	$ESS$	#	#	#

$\tilde{a}_0, \dots, \tilde{a}_k$  – оценки коэффициентов;

$S_{\tilde{a}_0}, \dots, S_{\tilde{a}_k}$  – стандартные ошибки коэффициентов;

$R^2$  – коэффициент детерминации;

$\tilde{\sigma}_u$  – оценка меры влияния случайного возмущения;

$F$  – статистика Фишера;

$ESS$  – сумма квадратов оценок случайных возмущений;

$$RSS = \sum \left( \tilde{y}_i - \bar{\tilde{y}} \right)^2 ; (\text{но это не точно})$$

$v_2$

## 7. Случайная переменная и закон её распределения. Нормальный закон распределения и его параметры.

Случайной переменной  $u$  – называется переменная величина, возможные значения которой  $(q_1, q_2, \dots, q_n)$  появляются в результате некоторого эксперимента (опыта) с вероятностями этих значений  $(p_1, p_2, \dots, p_n)$ ; Вот полная запись определения случайной переменной, которая называется *законом распределения*:

$$u = \left\{ \begin{matrix} q_1, q_2, \dots, q_n \\ p_1, p_2, \dots, p_n \end{matrix} \right\}.$$

Закон распределения случайной переменной называют *дифференциальным законом* или *вероятностной функцией*, а в ситуации непрерывной случайной величины – плотностью вероятности.

### Нормальный закон распределения

Нормальный закон (Муавра-Гаусса). Имеет уравнение:

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}},$$

Где  $\mu$  – математическое ожидание,  $\sigma$  – среднее квадратическое отклонение.