

Лекция №13

Прогнозирование по оценённой эконометрической модели и проверка её адекватности

План

1. Завершение темы "Характеристики качества спецификации эконометрических моделей";
2. Оптимальный точечный прогноз и характеристика точности прогноза (стандартная ошибка прогноза);
3. Интервальное прогнозирование по модели и проверка её адекватности;

В конце предыдущей лекции мы обсудили F – тест качества спецификации модели. Подчеркнем, что если в итоге F – теста принимается гипотеза $H_0: a_1 = a_2 = \dots = a_k = 0$, то это означает, что ни одна из объясняющих переменных не содержит в себе информацию о эндогенной переменной модели. Если же H_0 отклоняется в пользу гипотезы $H_1 = \overline{H_0}$, это значит, что хотя бы одна экзогенная переменная содержит информацию об эндогенной переменной модели.

Скорректированный коэффициент детерминации, как инструмент модификации модели

Скорректированный коэффициент детерминации рассчитывается по следующему правилу:

$$\bar{R}^2 = 1 - \frac{\frac{ESS}{n-(k+1)}}{\frac{TSS}{n-1}}$$
$$\bar{R}^2 \leq R^2$$

Числитель и позволяет отбирать в модель объясняющие переменные. Если при включении в модель новой объясняющей переменной величина \bar{R}^2 возрастает (лучше сказать не убывает), то включение этой переменной в модель полезно, если убывает, то бессмысленно.

Замечание. Первое: В числителе вычитаемого $\frac{ESS}{n-(k+1)}$ размещается оценка дисперсии случайного возмущения. В знаменателе находится дисперсия эндогенной переменной. При добавлении в модель новой объясняющей переменной меняется только числитель (знаменатель остаётся всегда неизменным) и поэтому увеличение \bar{R}^2 равносильно снижению дисперсии случайного возмущения и значит уменьшению экзогенных переменных. Добавим, что всегда имеет место следующее неравенство, при чём \bar{R}^2 может быть меньше 0.

Эконометрические модели создаются в частности для прогнозирования неизвестных объясняемых переменных (эндогенных переменных). Поясним на примере базовой модели эконометрики (ЛММР) существо задачи прогнозирования:

$$\begin{cases} y = a_0 + a_1 \cdot x_1 + a_2 \cdot x_2 + \dots + a_k \cdot x_k + u_t \\ E(u_t) = 0; E(u_t^2) = \sigma_u^2 \end{cases} \quad (1)$$

Пусть при заданных значениях $(1, x_{1,0}, x_{2,0}, \dots, x_{k,0}) = \vec{x}_0^T$ нужно знать неизвестное значение y_0 эндогенной переменной y . Величина y_0 , по предположению, задана экзогенными переменными уравнениям модели (1):

$$y_0 = a_0 + a_1 \cdot x_{1,0} + a_2 \cdot x_{2,0} + \dots + a_k \cdot x_{k,0} + u_0 \quad (2)$$

Обозначим \tilde{y}_0 прогноз значения y_0 . Прогноз y_0 принято называть оптимальным, если оказываются справедливыми следующие два свойства этого прогноза:

$$\begin{cases} E(\tilde{y}_0 - y_0) = E(\Delta \tilde{y}_0) = 0, \\ E(\tilde{y}_0 - y_0)^2 = \sigma^2(\Delta \tilde{y}_0) \rightarrow \min \end{cases} \quad (3)$$

Прокомментируем оба требования: первое требование означает равенство 0 математического ожидания истинной ошибки прогноза $(\tilde{y}_0 - y_0)$, несмещённая оценка прогноза, второе требование означает, что среднее расстояние между прогнозом и истинной минимально. Подчеркнём, что эти два требования являются аналогом требованиям оптимальности к статистической процедуре оценивания моделей.

Справедлива следующая теорема:

Пусть модель (1) оценивается методом наименьших квадратов по уравнениям наблюдений, где справедливы все предпосылки теоремы Гаусса-Маркова. Тогда оптимальный прогноз рассчитывается по формуле (4):

$$A) \tilde{y}_0 = \tilde{a}_0 + \tilde{a}_1 \cdot x_{1,0} + \dots + \tilde{a}_k \cdot x_{k,0} \quad (4)$$

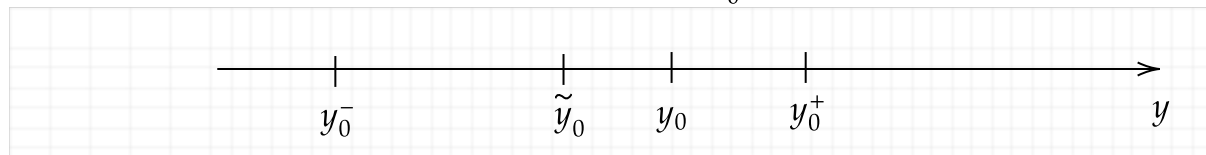
Характеристика точности прогноз:

$$\sigma^2(\Delta \tilde{y}_0) = \sigma_u^2 + \sigma_u^2 \cdot \vec{x}_0^T \cdot Q \cdot \vec{x}_0 = \sigma_u^2(1 + q_0)$$

Замечание. Присутствие в характеристике точности прогноза слагаемого \vec{x}_0 обусловлен случайными ошибками в оценке коэффициентов модели. Первое слагаемое в характеристике обусловлено отсутствием случайного возмущения u_0 . Подводим итог, оптимальный прогноз по модели вычисляется в итоге подстановки в оценку функции регрессии заданных значений случайных переменных.

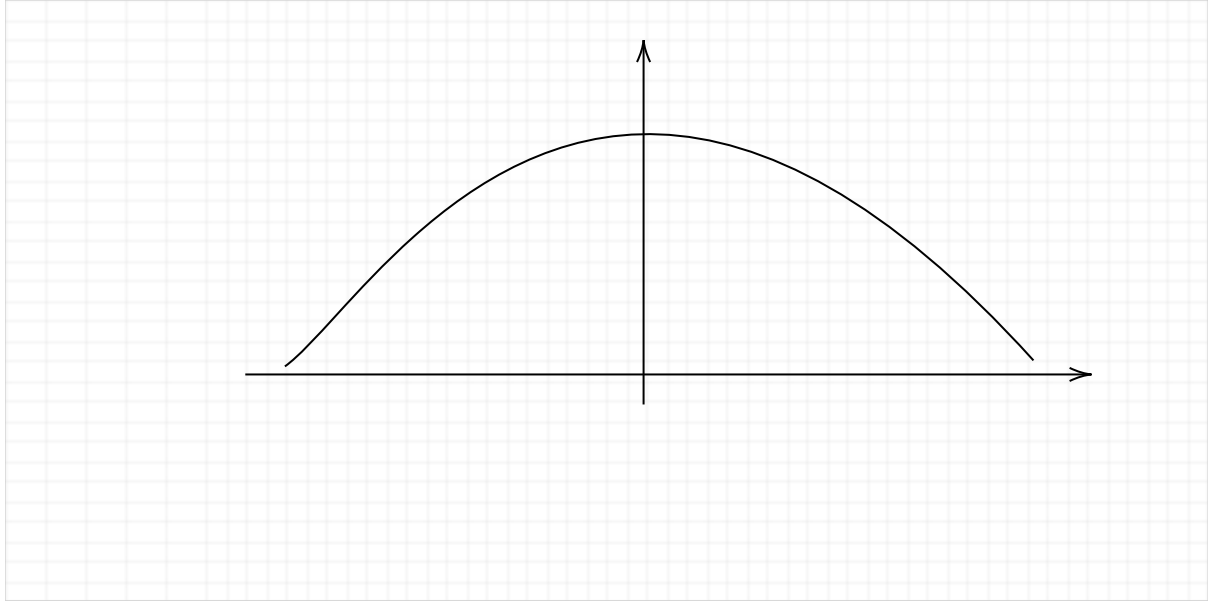
Интервальное прогнозирование по модели и проверка её адекватности

В пункте выше мы обсудили оптимальный прогноз \tilde{y}_0 .



Помимо точечного прогноза в финансово-экономической сфере прогноз искомой величины y_0 часто строится в виде интервала с левой границей y_0^- и правой границей y_0^+ . Этот интервал покрывает неизвестное значение y_0 с заданной доверительной вероятностью. В основании лежит следующая теорема:

Пусть в модели (1) выполнены все предпосылки теоремы Гаусса-Маркова и случайные возмущения имеют нормальный закон распределения



Тогда следующая дробь:

$$t = \frac{\tilde{y}_0 - y_0}{\tilde{\sigma}(\Delta \tilde{y}_0)} \sim t(m), \text{ где } m = n - k + 1$$

имеет закон распределения Стьюдента с количеством степеней свободы $n - k + 1$.
Из теоремы выше вытекает равенство (3):

$$P\left(\left|\frac{\tilde{y}_0 - y_0}{\tilde{\sigma}(\Delta \tilde{y}_0)}\right| \leq t_{\text{крит}}\right) = 1 - \alpha \quad (3)$$

То есть существует такое $t_{\text{крит}}$ при котором справедливо равенство (3). $t_{\text{крит}}$ имеет значение двухсторонней квантили с кол-ом степеней свободы $n - k + 1$. Освобождаясь от модуля мы перепишем формулу в следующем виде:

$$P\left(\tilde{y}_0 - t_{\text{крит}} \cdot \tilde{\sigma}(\Delta \tilde{y}_0) \leq y_0 \leq \tilde{y}_0 + t_{\text{крит}} \cdot \tilde{\sigma}(\Delta \tilde{y}_0)\right) \quad (3')$$

Из которого и следуют формулы границ доверительно интервала.