心有未来，梦想在望

——职业生涯规划书

姓名：张帅豪

性别：男

毕业学校：西安电子科技大学

所在学院：计算机科学与技术学院

所在班级：1803011

个人学号：18030100101

上课编号：TS006025

联系电话：155\*\*\*\*8965

电子邮箱：1981096075@qq.com

**二〇二一年5月19日**

# 一、 个人信息

姓名：张帅豪 性别：男 2018级

计算机科学与技术学院 计算机科学与技术专业 大数据智能方向

# 二、 自我认知

（一）职业兴趣——喜欢干什么

我是花了挺多努力了解自己喜欢什么的，当然肯定只是片面地了解。我喜欢纪录片，喜欢访谈，喜欢把一些普通人（但不普通的存在）或者一些知名人物立体的铺开展现。但这些东西是难以让我生活的，而且人人自媒体的社会现状下我也没必要舍弃自己的大学专业。最起码，我是不讨厌计算机行业的，还能赚钱，一直能成长。是可以从事的职业。

（二）职业能力——能够干什么

在与身边人的相处中，我对计算机行业的接受能力是及格的。最起码是可以在这个按行业吃上饭的，但是我并没有找到在这上面的天赋。可能一辈子也做不到佼佼者，但这确实是我不冒险的情况下还不错的选择。

（三）职业价值观——最看重什么

钱吧!我现在仍旧庸俗的价值观还是要求自己有一个安稳的工作，这是我要先做到的。计算机行业可以给我一个不错的薪酬，即使这是在996的高强度工作压力下。但我应该不会让自己局限于这个格子里，还是会去接触纪录片、脱口秀、播客、访谈、摄影等一些不太靠谱但能表达自我的东西。可能对我来说这是很重要的。

（四）胜任能力——优劣势是什么

自己优势盘点：有很好（也就是还不错）的自学能力，有自制力的。会主动去找新的路径去成长 ，不局限自己。不社恐。有想法，会自省。有自己的审美，虽然有时候会有点奇怪。

自己劣势盘点：小富即安！自己没有那么勇敢。挺容易信任别人的，有点好面子。不喜欢被人管束。眼界有点高，实践能力不大好。没有艺术天赋。容易焦虑。

（五）自我分析小结

心里对自己的路还是有点谱的，说不得规划的很好了，大概有个方向。可能到最后没什么成就，希望不要颓废吧，做点小事，不那么体面的普通的活着。

# 三、 职业认知

（一）家庭环境分析

家里在农村，是能顾得上温饱的，也供得起我大学生活的。其他的，就有些奢望了。但已经很好了。父母和哥哥虽然没什么大本事，也挣不来大钱，但都是很善良的人。但这个家庭环境教给我独立、善良、同理心、奋斗、勤奋、不抱怨。我也到了大学的平台，这是值得满足的，也是要感谢的。以后的路，就得自己走了，挺好的。

（二）学校环境分析

西安电子科技大学，一所很好的211。而且我们这个行业里不次于一些985的，是个很好的起点。学校在西安，新一线城市，也是很好的。老师带学生都很认真，知道踏踏实实学习，都会有好结果的。

（三）社会环境分析

计算机专业就业前景很好。

最起码是本科毕业就能找工作的，而且月薪也很高，有成长空间。

随着现代经济和科技的发展，中国IT行业已经步入了一个高速发展的时代。在我们的工作中、学习中、生活中无不存在和使用着互联网信息技术。大家有目共睹的IT发展及其迅猛，未来仍然会有不错的发展趋势。

（四）职业环境分析

1、行业分析:

从IT行业发展的基本面上来说，未来计算机行业就业前景还是不错的，不论是本科生还是研究生，都会有大量的工作机会，而以技术性人才为培养的专科教育也会迎来快速发展期。在信息化产业结构升级的背景下，未来计算机行业有三大发展方向：大数据，物联网，人工智能。在这种环境下具备创新性能力的研究型人才则会有更多的就业机会，主要原因就是当前大型科技公司在技术平台领域不断发力，涉及到云计算的大数据统计，分析，精准推送。物联网的万物互联，智能家居，无人驾驶，产品互联的生态圈等。人工智能则会使电脑的计算能力指数级提升，包括运用到游戏上的VR技术以及人脸识别技术必将更加成熟。。

2、职业分析，如某职业的工作内容、工作要求、发展前景等

自动驾驶视觉SLAM算法工程师工作内容：

把现实问题转化为数学的模型，并且把模型调到极致，从而解决问题。

自动驾驶视觉SLAM算法工程师能力要求：

很好的数学功底、大部分硕士及以上学位，编程能力好

自动驾驶视觉SLAM算法工程师发展前景：

视觉SLAM的传感器研究主要分为三大类:单目、双目(或多目)、RGBD（深度相机）。视觉SLAM的精度没有激光 SLAM 构建的地图精度高，存在累计误差（需要做回环检测），激光SLAM是目前比较成熟的定位导航方案，而视觉SLAM 目前尚处于进一步研发和逐渐落地阶段，由于摄像头的成本相对于激光雷达要低很多，应用场景要更丰富，所以未来的SLAM技术一定是融合越来越多的传感器，包括视觉SLAM和激光SLAM，取长补短，因此视觉SLAM前景依旧光明，岗位相对于激光SLAM更多。

3、单位分析，该单位的发展前景、工作氛围、对员工的要求等

在国内，谈到自动驾驶，一定绕不开百度。这家公司是国内最早从事自动驾驶研发的科技公司，可以说自动驾驶之火，在国内燃自百度。在宣布Apollo计划之前，百度深度学习研究院发起对自动驾驶的研发，聚拢了一大批人才。在这个过程中，百度与宝马、奇瑞等合作研发自动驾驶汽车，才有了打着百度LOGO的自动驾驶宝马3系、奇瑞EQ出现在北京高速路、浙江乌镇的场景。正是有百度无人车的宣传，“自动驾驶”这个词才得以被更多人认知。

相较于百度在自动驾驶上的早早出发，阿里在自动驾驶上算是一个后来者。直到去年4月，阿里方面才明确表态，由阿里巴巴人工智能实验室首席科学家王刚带队，进行高等级自动驾驶研发。

虽然入局较晚，但由于阿里在人工智能方向的人才池深度，很快便在基础技术上取得了一些成绩——当时，在国际主流自动驾驶算法数据集KITT道路场景分割排行榜上，阿里团队获得了乡村车道、多车道以及城市车道三项分割任务的第一。

（五）职业分析小结

具备相关能力，职业前景也比较良好，我相信我能够胜任相关职业，不断完善成就自我。

# 四、 职业定位

结论：

1、职业目标：我将来将从事自动驾驶相关职业。

2、职业发展策略：硕士毕业应当会加入百度阿里等互联网巨头，或者美团等其他职业，或者读博士。

3、职业发展路径：尽可能在得到工作时有较高的起点，并且通过自己的不断努力付出，成为技术大佬。

# 五、 行动方案

计划实施一览表

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 计划名称 | 时间跨度 | 总目标 | 分目标 | 计划内容 | 策略和措施 | 备注 |
| 短期计划  （大学计  划） | 2018年  -2022年 | 大学毕业  时要达到从事计算机职业的基本能力与素养。 | 大一时：基础知识，学习方法，大学生活节奏。  大二：好好学习，好好玩耍。  大三：规划读研还是工作，完善专业知识。  大四：毕设，确定研究方向或工作路线。 | 完成大学的所有学习内容并不断实践提高自我。 | 大一以适应大学生活  为主完成基础学科学习，大二以专业学习和  掌握职业技能为主，大三大四深入学习，积累经验。 | 大学生  职业规  划的重  点 |
| 中期计划  （毕业后五年计划） | 2022年  -2025年 | 毕业后读研究生，选择读博还是出国。 | 前一年完成研究生的大体基础知识和熟悉研究流程，第二年单独解决问题的能力并确定工作读博的方向，并为之努力。 | 完成研究生学习，认真工作，积累知识人脉与金钱。 | 认真学习，努力工作，开心生活。 | 大学生  职业规  划的重  点 |
| 长期计划  （毕业后十年或以上计划） | 2027年  -2047年 | 确定自己的路线，找到满足自我价值的副业 | 30岁前有个房子，有个实现价值的副业或者工作，有个一直能成长的生活方式 | 努力学习，  努力生活，  保持谦卑 | 不断加油完善提升自我。 | 方向性  规划 |

# 六、 评估调整

职业生涯规划是一个动态的过程，必须根据实施结果的情况以及环境的变化进行及时的评估与修正。

（一）评估内容

1、职业目标评估（是否需要重新选择职业）

假如我真的很难受，很渴望去做自己喜欢的事情，那么我将调整自己的职业规划，选择适合自己的职业，例如去拍纪录片或者做访谈等。

2、职业路径评估（是否需要调整发展方向）

当出现我发觉我或许不适合在目前企业工作的时候，我会选择查找是不是自己的原因，如果不是，选择跳槽。

3、实施策略评估（是否需要改变行动计划）

如果我觉得自己不适合当研究人员，我或许会选择人文相关的工作。

如果发现自己所在的单位没有发展前景，我会选择跳槽。

4、其他因素评估（身体、家庭、经济状况等）

如果身体出现重大疾病，我会选择辞职。如果家里发生重大变故，我会根据程度离职。

（二）评估时间

一般情况下，我会每个月进行短期的评估，确保自己达到自己预期的目标，并在每年定下长期目标，在每年年末进行评估与调整。

在特殊情况下，例如我自身职位变动或者其他原因，我会立即进行评估并作出相应调整来应对。

（三）评估原则

坚持实事求是的原则，注重实际，抓住重点，及时准确地评估自我并作出相应调整，使得自我能够不断成长、完善与发展。