# Especificaciones

## Ficha técnica del robot

Las características generales del robot son las siguientes:

* Robot tipo serie
* Grados de libertad: 6
* Tipo de articulaciones: Rotacionales
* Límites articulares:
  + Articulación 1: ±185°
  + Articulación 2: -155°/35°
  + Articulación 3: -130°/154°
  + Articulación 4: ±350°
  + Articulación 5: ±130°
  + Articulación 6: ±350°

Siendo sus dimensiones y área de trabajo:

Diagrama

Descripción generada automáticamente

## Tarea a realizar

# Robot

## Convención Denavit & Hartenberg