TP3 – Estimation par l'algorithme EM

Dans ce TP, on cherche à estimer les paramètres d'une ellipse passant « au plus près » d'un ensemble de points, ces points formant un nuage dont la forme rappelle effectivement celle d'une ellipse. Le script donnees affiche une ellipse caractérisée par cinq paramètres réels tirés aléatoirement : la demi-longueur a du grand axe ; l'excentricité e; les coordonnées (x_C, y_C) du centre ; enfin, l'angle polaire θ du grand axe. Ce script affiche également $n_{\rm app}$ points P_i situés au voisinage de l'ellipse, qui forment un ensemble d'apprentissage $\mathcal{D}_{\rm app}$.

Exercice 1 : estimation par le maximum de vraisemblance

Une méthode d'estimation classique est celle du maximum de vraisemblance. Cette méthode très intuitive revient à répéter, pour un certain nombre d'ellipses tirées aléatoirement, le calcul d'une valeur, appelée vraisemblance, qui mesure l'adéquation des données d'apprentissage à cette ellipse. Une fois les vraisemblances calculées pour toutes les ellipses tirées aléatoirement, l'ellipse qui maximise la vraisemblance est retenue.

La vraisemblance $L_{\mathbf{p}}(\mathcal{D}_{\mathrm{app}})$ d'une ellipse de paramètres $\mathbf{p} = [a, e, x_C, y_C, \theta]$, relativement à $\mathcal{D}_{\mathrm{app}}$, s'écrit :

$$L_{\mathbf{p}}(\mathcal{D}_{\mathrm{app}}) = \prod_{i=1}^{n_{\mathrm{app}}} f_{\mathbf{p}}(P_i) \tag{1}$$

où la densité de probabilité $f_{\mathbf{p}}(P_i)$ des points $P_i \in \mathcal{D}_{\mathrm{app}}$ peut être modélisée par une loi normale :

$$f_{\mathbf{p}}(P_i) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left\{-\frac{r_{\mathbf{p}}(P_i)^2}{2\sigma^2}\right\} \tag{2}$$

Dans cette expression, $r_{\mathbf{p}}(P_i)$ mesure l'adéquation du point P_i à l'ellipse de paramètres \mathbf{p} . Si C désigne le centre de l'ellipse, $r_{\mathbf{p}}(P_i)$ est égal à la distance algébrique, sur la droite (CP_i) , de P_i au point d'intersection Q_i entre l'ellipse et la droite (CP_i) :

$$r_{\mathbf{p}}(P_i) = \overline{Q_i P_i} \tag{3}$$

Quant à σ , bien que ce paramètre soit également inconnu, nous supposons pour simplifier qu'il est connu et égal à l'écart-type du bruit sur les données d'apprentissage.

Comme un produit est plus difficile à maximiser qu'une somme, et que la fonction logarithme est strictement croissante, il est préférable de maximiser la log-vraisemblance log-log

$$\max_{\mathbf{p}} \left\{ \ln \prod_{i=1}^{n_{\text{app}}} f_{\mathbf{p}}(P_i) \right\} = \min_{\mathbf{p}} \left\{ \sum_{i=1}^{n_{\text{app}}} r_{\mathbf{p}}(P_i)^2 \right\}$$
(4)

Dans (4), l'exponentielle de (2) a disparu grâce au logarithme, la maximisation est devenue une minimisation à cause du signe — dans l'argument de l'exponentielle, et les coefficients de normalisation ont été supprimés puisqu'ils n'influent pas sur l'optimisation.

Écrivez la fonction $\max_{\mathbf{r}} r_{\mathbf{p}}(P_i)^2$ pour $\mathbf{nb_tirages}$ valeurs du vecteur de paramètres \mathbf{p} tirées aléatoirement. Remarque importante : il est inutile de coder le calcul de $r_{\mathbf{p}}(P_i)$, car ce calcul est effectué par la fonction $\mathrm{calcul_r}$, qui vous est fournie. Le rôle de la fonction $\mathrm{calcul_score}$ est de mesurer la précision de l'estimation. Pour une paire d'ellipses passées en entrée, cette fonction calcule le quotient entre l'aire de l'intersection et l'aire de l'union. Le score calculé est compris entre 0 (ellipses disjointes) et 1 (ellipses identiques).

Exercice 2 : estimation par résolution d'un système linéaire

Pour estimer les paramètres recherchés, on peut manipuler l'équation cartésienne d'une ellipse :

$$\alpha x^2 + \beta x y + \gamma y^2 + \delta x + \epsilon y + \phi = 0 \tag{5}$$

car cette équation est linéaire vis-à-vis du sextuplet de coefficients $(\alpha, \beta, \gamma, \delta, \epsilon, \phi)$. Comme l'ellipse ne change pas s'ils sont tous multipliés par un même coefficient, ces six paramètres ne sont pas indépendants. Cela est cohérent avec le fait que le vecteur $\mathbf{p} = [a, e, x_C, y_C, \theta]$ ne contient que cinq paramètres. Les équations (5), écrites pour les $n_{\rm app}$ points de $\mathcal{D}_{\rm app}$, forment un système linéaire, mais ce système est homogène:

$$\mathbf{A} \mathbf{X} = \mathbf{O}_{n_{\text{app}}} \tag{6}$$

où $\mathbf{X} = [\alpha, \beta, \gamma, \delta, \epsilon, \phi]^{\top}$, \mathbf{A} est une matrice de taille $n_{\text{app}} \times 6$, et $\mathbf{O}_{n_{\text{app}}}$ désigne le vecteur nul de $\mathbb{R}^{n_{\text{app}}}$. Afin d'éviter la solution triviale $\hat{\mathbf{X}} = \mathbf{O}_6$, il faut ajouter une contrainte. On peut par exemple imposer $\alpha + \gamma = 1$: effectivement, une ellipse vérifie forcément $\beta^2 - 4\alpha\gamma < 0$, donc il est impossible que $\alpha + \gamma = 0$. Cette contrainte ajoute une équation linéaire non homogène au système (6), qui n'admet donc plus la solution triviale $\hat{\mathbf{X}} = \mathbf{O}_6$.

Écrivez la fonction moindres_carres, appelée par le script exercice_2, visant à résoudre en moindres carrés le système linéaire homogène (6), complété par la contrainte $\alpha + \gamma = 1$.

Vérifiez que le score obtenu par exercice_2 est maximal, c'est-à-dire égal à 1, lorsque l'écart-type σ du bruit sur les données d'apprentissage est égal à 0. Vérifiez également que cela n'est pas le cas pour le script exercice_1.

En fait, la précision de l'estimation par le maximum de vraisemblance dépend de la valeur de nb_tirages. Néanmoins, pour une valeur de nb_tirages induisant un temps de calcul « raisonnable », cette estimation est généralement moins précise que celle en moindres carrés. Vous êtes en droit de vous demander l'utilité de cette estimation. Vous allez voir qu'elle permet de contribuer à la résolution d'un problème apparemment proche, mais nettement plus compliqué, à savoir l'estimation des paramètres d'une paire d'ellipses.

Exercice 3 : estimation des paramètres d'une paire d'ellipses

Le script donnees_2 affiche deux ellipses dont les paramètres sont tirés aléatoirement, ainsi que $n_{\rm app}$ points tirés aléatoirement au voisinage de chacune de ces ellipses, qui forment donc un ensemble d'apprentissage $\mathcal{D}_{\rm app}$ comportant $2\,n_{\rm app}$ points. Si les données d'apprentissage étaient déjà « partitionnées », c'est-à-dire si les croix étaient affichées en deux couleurs différentes, ce nouveau problème d'estimation ne serait pas plus compliqué que le problème précédent. Cela n'étant pas le cas, le problème devient nettement plus compliqué, car on ne sait quels points P_i choisir pour former un système linéaire tel que (6).

En revanche, il est facile de généraliser l'estimation par le maximum de vraisemblance des paramètres d'une paire d'ellipses. En effet, nous pouvons modéliser la nouvelle densité de probabilité $f_{\mathbf{p}_1,\mathbf{p}_2}(P_i)$ par un mélange de deux lois normales, à hauteur de proportions π_1 et π_2 telles que $\pi_1 + \pi_2 = 1$:

$$f_{\mathbf{p}_{1},\mathbf{p}_{2}}(P_{i}) = \frac{\pi_{1}}{\sigma_{1}\sqrt{2\pi}} \exp\left\{-\frac{r_{\mathbf{p}_{1}}(P_{i})^{2}}{2\sigma_{1}^{2}}\right\} + \frac{\pi_{2}}{\sigma_{2}\sqrt{2\pi}} \exp\left\{-\frac{r_{\mathbf{p}_{2}}(P_{i})^{2}}{2\sigma_{2}^{2}}\right\}$$
(7)

La maximisation de la log-vraisemblance $\ln L_{\mathbf{p}_1,\mathbf{p}_2}(\mathcal{D}_{\mathrm{app}})$ s'écrit, d'après (1) et (7) :

$$\max_{\mathbf{p}_{1},\mathbf{p}_{2}} \left\{ \ln \prod_{i=1}^{n_{\text{app}}} f_{\mathbf{p}_{1},\mathbf{p}_{2}}(P_{i}) \right\} = \max_{\mathbf{p}_{1},\mathbf{p}_{2}} \left\{ \sum_{i=1}^{n_{\text{app}}} \ln \left[\frac{\pi_{1}}{\sigma_{1}} \exp \left\{ -\frac{r_{\mathbf{p}_{1}}(P_{i})^{2}}{2\sigma_{1}^{2}} \right\} + \frac{\pi_{2}}{\sigma_{2}} \exp \left\{ -\frac{r_{\mathbf{p}_{2}}(P_{i})^{2}}{2\sigma_{2}^{2}} \right\} \right] \right\}$$
(8)

Nous continuons de supposer, pour simplifier, que les écarts-types σ_1 et σ_2 sont connus et égaux à l'écart-type du bruit sur les données d'apprentissage. D'autre part, nous choisissons $\pi_1 = \pi_2 = 0,5$ car les données d'apprentissage ont été produites, à partir des deux ellipses, dans ces mêmes proportions.

Faites une copie de la fonction max_vraisemblance, de nom max_vraisemblance_2, que vous modifierez de manière à permettre au script exercice_3 de résoudre le problème (8). À moins de fixer nb_tirages à une valeur tellement élevée que cela rendrait le temps de calcul prohibitif, vous constatez que les résultats sont décevants. Néanmoins, une fois le problème (8) résolu, on peut partitionner les données en deux classes k = 1 et k = 2, en associant chaque donnée d'apprentissage $P_i \in \mathcal{D}_{\mathrm{app}}$ à l'ellipse la plus proche, ce qui revient à calculer :

$$\widehat{k}(P_i) = \underset{k=1,2}{\operatorname{arg\,max}} \left\{ \frac{\pi_k}{\sigma_k \sqrt{2\pi}} \exp\left\{ -\frac{r_{\mathbf{p}_k}(P_i)^2}{2\,\sigma_k^2} \right\} \right\}$$
(9)

Écrivez la fonction probabilites, appelée par exercice_3, qui calcule les deux valeurs de l'objectif de (9), pour chaque point $P_i \in \mathcal{D}_{app}$, et retourne ces valeurs dans une matrice de taille $2 \times n_{app}$. Une fois la partition effectuée, le script exercice_3 estime en moindres carrés les paramètres de l'ellipse associée à chaque classe, à l'aide la fonction moindres_carres de l'exercice 1. Vous constatez que la nouvelle paire d'ellipses estimées « colle » mieux aux données que la paire d'ellipses estimées par le maximum de vraisemblance, ce que confirment les scores. Or, cette estimation peut être encore grandement améliorée en utilisant l'algorithme EM.

Exercice 4: estimation par l'algorithme EM

La figure du milieu affichée par le script exercice_3 indique quel mélange de lois maximise la vraisemblance, parmi un ensemble fini de lois de mélange tirées aléatoirement. Or, la probabilité de « tomber pile » sur les paramètres optimaux est quasiment nulle. En revanche, les ellipses de la figure de droite sont généralement plus proches des données d'apprentissage que celles de la figure du milieu. Une idée consiste donc à « boucler », c'est-à-dire à utiliser les ellipses de la figure de droite pour définir un nouveau mélange de lois et mettre à jour la partition. L'algorithme EM (Espérance-Maximisation) est un algorithme très général. Il s'inspire de cette idée, à ceci près qu'il n'effectue pas une partition stricte des données. Les paramètres à estimer sont initialisés par le script exercice_3, puis l'algorithme EM répète en boucle les deux étapes suivantes :

• Étape E – Calcul des probabilités d'appartenance aux deux classes des points d'apprentissage $P_i \in \mathcal{D}_{app}$:

$$\mathcal{P}_{k}(P_{i}) = \frac{\frac{\pi_{k}}{\sigma_{k}} \exp\left\{-\frac{r_{\mathbf{p}_{k}}(P_{i})^{2}}{2\sigma_{k}^{2}}\right\}}{\frac{\pi_{1}}{\sigma_{1}} \exp\left\{-\frac{r_{\mathbf{p}_{1}}(P_{i})^{2}}{2\sigma_{1}^{2}}\right\} + \frac{\pi_{2}}{\sigma_{2}} \exp\left\{-\frac{r_{\mathbf{p}_{2}}(P_{i})^{2}}{2\sigma_{2}^{2}}\right\}}, \qquad k = 1, 2$$

$$(10)$$

• Étape M – Mise à jour des proportions du mélange :

$$\pi_k = \frac{1}{n_{\text{app}}} \sum_{i=1}^{n_{\text{app}}} \mathcal{P}_k(P_i), \qquad k = 1, 2$$
(11)

et estimation des paramètres des deux ellipses par résolution en moindres carrés pondérés de deux systèmes linéaires comportant chacun n_{app} équations du type :

$$\mathcal{P}_k(P_i) \times \left(\alpha x_i^2 + \beta x_i y_i + \gamma y_i^2 + \delta x_i + \epsilon y_i + \phi\right) = 0$$
(12)

Faites une copie de la fonction probabilites, de nom probabilites_EM, et une copie de la fonction moindres_carres, de nom moindres_carres_ponderes, que vous modifierez de manière à réaliser, respectivement, l'étape E et la deuxième partie de l'étape M de cet algorithme. La plupart du temps, le script exercice_4 parvient à trouver la « bonne » paire d'ellipses. Selon vous, pourquoi n'y parvient-il pas toujours?

Exercice 5 : généralisation à n > 2 ellipses (exercice facultatif)

Faites une copie du script donnees_2, de nom donnees_n, que vous modifierez de manière à superposer des données situées au voisinage d'un nombre $n \geq 2$ quelconque d'ellipses. Écrivez un script, de nom exercice_5, qui estime n ellipses à partir de ces données. Ce script doit opérer en deux étapes : estimation par le maximum de vraisemblance, puis par l'algorithme EM.