《机器学习》课件

机器学习绪论





一些现象的总结

- ■传统机器学习算法
 - □模型这样,NN, SVM, Adaboost
 - □学习策略与优化 SGD,解析
- ■深度学习
 - □模型选择参数化 结构手工调整以及优化
 - □神经网络结构搜索模型选择自动化

自动搜出网络

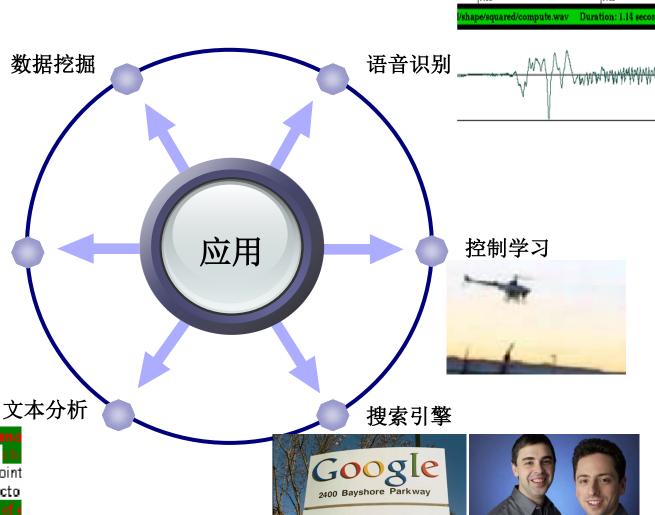
机器学习—应用



目标识别



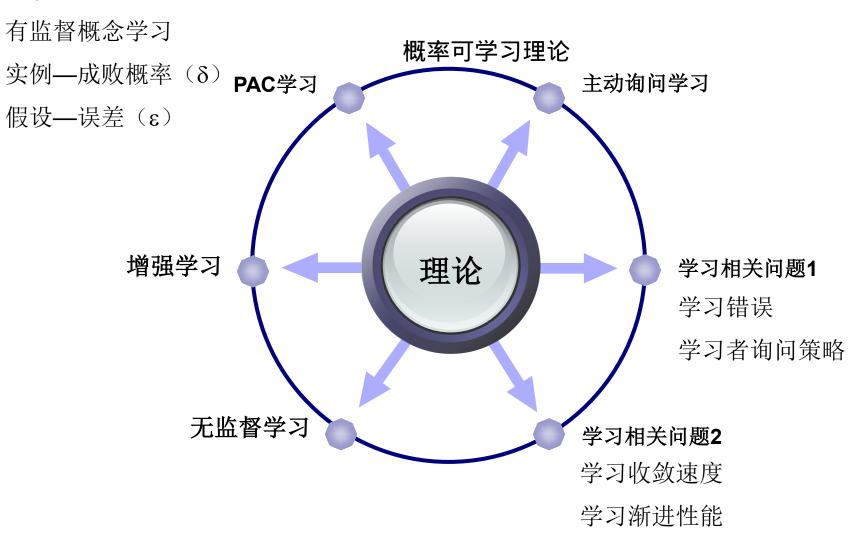
Peter H. van Oppen, Chalima Mr. van Oppen has served as the since its acquisition by Interpoint acquisition by Crane Co. in Octo of directors, president and chief of Oppen worked as a consulting man Boston and London. He has ac



Company Logo

ĸ,

机器学习—理论



Company Logo

.

机器学习的发展及趋势

■80年代

1983年,《机器学习:通往人工智能的途径》 R.S.Michalski 等著

1986年,Machine Learning杂志创刊

主要方法:增强学习 AlphaGO

符号主义,代表:ILP 归纳逻辑程序设计

连接主义,代表:NN 神经网络

■ 90年代 统计学习,代表: SVM ^{支持向量机}

w

统计学习的发展及趋势

引导这一革命的60年代四项发现:

- ■解决不适定问题的正则化原则 Tikhonov, Ivanov, Phillips
- □ 非参数统计学 Parzen, Rosenblatt
- □ 泛函空间的大数定律,及其与学习过程的关系 Vapnik, Chervonenkis
- □ 算法复杂性与归纳推理的关系 Kolmogorov, Solomonoff, Chaitin 学习理论: 小样本统计学习理论 Company Logo

м

机器学习的发展及趋势

- ■目前及趋势 *集成学习 (ensemble learning)* 普适机器学习:基础方法、广泛应用
- ■机器学习面临的挑战
 - 泛化能力: 学习推广能力, SVM, 理论->实践; EL, 实践->理论
 - ■学习速度: "训练速度"和 "测试速度", 训练速度快则测试速度慢: k近邻; 测试速度快则训练速度慢: 神经网络
 - ■可理解性(理论层面): 学到了什么? "黑盒子": NN、SVM、EL, "白盒子"问题 deep learning

机器学习的发展

- 未标记数据处理: 充分利用各种数据,如何利用问题: 经典机器学习方法: 标记数据->事件结果未标记数据: 遥感数据、web、海军舰队"坏"数据->噪声污染、属性缺失、不一致,处理: 扔掉
- ■代价敏感:减低错误率,漏警与虚警问题:把"正确"当成"错误" 把"错误"当成"正确"一样吗? 达到较低错误基础上,如何趋利避害?
- 高维数据处理: 成千上万个属性
- 结构数据学习:挖掘"结构"隐含的信息
- 领域知识利用:特定领域的"最优学习器"



机器学习国外研究现状

■ DARPA启动PAL计划

Perceptive Assistant Learns

感知辅助学习

启动: 2003年

Defence Advanced Research Projects Agency

时间:5年

美国国防部高等研究计划局

首期投入: 2千9百万美元/1-1.5年

核心: 机器学习

涵盖: 知识表达、知识推理、自然语言处理

目标:获得新的有价值的技术,可用于军事、商业、科学研究;开发新软件,可帮助决策者处理并发多任务及意外事件等复杂问题

机器学习国外研究现状

Reflective Agents with Distributed Adaptive Reasoning

R
分布式自适应推理智能单元
承相单位: CMU(卡内基梅陇大Boeing, CMU, Dejima Inc., Fetch Tech MIT, Oregon HSU, Stanford, SUNY-S Berkeley, UMass, UMich, UPenn, R UT Austin, UW, Yold

■ CALO子计划

承担单位: SRI (斯坦福研究院) 等20家单位

首期: 2千2百万美元

目标:用户示教和通过工作自动学习的软件,可以处理广泛的相关决策任务,可以执行常规任务,辅助解决突发事件

机器学习国外研究现状

分类: 将观察信息分

为相关学习组

Category: Learn relevant

groupings for

observed information

Language: Learn new information from text and

utterances

语言: 从文本和话语

学习新的信息

Advice: Learn from

关系: 从实例中学习相互关系 Relational: Learn relationships among entities

Reflection

时序: 学习用户行动的动态结构 Sequential: Learn the dynamic structure of

ongoing activity of the user

程序: 通过规划学习处理新任务

Procedural: Learn to handle

new tasks through planning

推断: 对学习的新事实推理

Inferential: Reason to learn

new facts

Perceptual: Learn to associate images

and sounds with other knowledge

感知:用图像、声音等其他

知识辅助学习

Situational/Episodic

Memory

情景/片段记忆

Observation

Inference

Long-Term Memory

Interaction

建议: 向用户学习

the user

人类大脑



■ 机器学习系统结构 机器学习与人类的共生,课本大概率是对的其学习算法定义:给定算法A、任务T、性能评估量P、经验E,当A对T进行操作时,如果A随E的增加使得P完善,则称A具有从E进行学习的能力。

举例: 给定算法A

T=买房子 目标分类

机器人自动驾驶

P=正确率;

分类正确次数/总次数 无差错里程/总里程

E=学习样本

目标训练样本

人类驾驶录像及驾驶指令

房子的价钱是由包括面积、房间的个数、房屋的朝向等等因素去决定的。广义的线性函数

- 选择训练经验E:
 - 为P提供直接或间接反馈
 - ■学习器控制训练顺序的能力

被动学习,施教者提供样本顺序 半主动学习,自动选择样本,询问施教者 主动学习,不依赖施教者,试验新样本,自动修改 学习结果

■ 训练样本集S分布与T分布的匹配程度: 泛化能力

- 选择目标函数
 - 知识表达: 状态空间描述
 - 目标函数V(x):

$$\hat{V}(\mathbf{x}) = w_0 + w_1 x_1 + w_2 x_2 + w_3 x_3 + w_4 x_4 + w_5 x_5 + w_6 x_6$$

■选择函数逼近算法

训练样例: < x, V_{train} (x)>

训练过程: 估计训练值

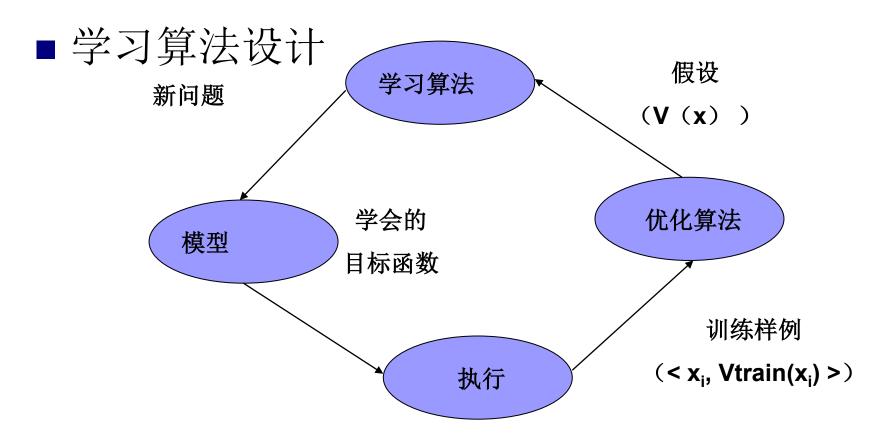
训练信息:结果-胜?负?

w

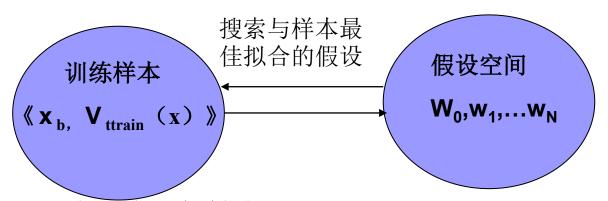
机器学习主要研究方法

调整权值:最小二乘(best fit),最小均方LMS(Least Mean Squares)

$$E \equiv \sum_{(b_i, V_{train(i)}(b) \in S)} (V_{train(i)}(\mathbf{x}) - \hat{V}_i(\mathbf{x}))^2$$
 $< x_i, V_{train(i)}(\mathbf{x}_i) >, i - 训练样本序号$
 $\hat{V}_i(\mathbf{x}) = w_{0i} + \sum_{j=1}^6 w_{ji} x_{ji}$
 $w_{ji+1} = w_{ji} + \eta(V_{train(i)}(\mathbf{x}) - \hat{V}_i(\mathbf{x}))$
 $j = 0, 1, 2, ..., 6$



■ 机器学习---假设空间搜索



- 机器学习解决的问题:
 - ■特定数据→学习→一般目标函数;数据充分->条件?-> 算法收敛到目标函数;现有算法的适用性和局限性?
 - 训练数据的充分性;
 - ■先验知识引导泛化的规律

٠,

- 平时Project 30%
- ■考试 70%
- 推荐教材 机器学习与视觉感知,张宝昌等,清 华大学出版社 第二版