1. 在shell下调试lab1_result下ucore过程

在/lab1 result下运行make

在lab1_result下运行qemu-system-i386 -S -s -hda ./bin/ucore.img -monitor stdio

可以打开qemu

```
QEMU [Stopped]

QEMU [Stopped]
```

ng)

qemu中的CPU并不会马上开始执行,这时我们启动gdb,然后在gdb命令行界面下,使用下面的命令连接到qemu:

```
🔊 🗐 📵 lzh@lzh-X550JX: ~/ucore/Test/lab1_result/bin
   lzh@lzh-X550JX:~/ucore/Test/lab1_result/bin$ ls
  bootblock kernel sign ucore.img
  lzh@lzh-X550JX:~/ucore/Test/lab1_result/bin$ gdb kernel
  GNU gdb (Ubuntu 7.11.1-0ubuntu1~16.5) 7.11.1
  Copyright (C) 2016 Free Software Foundation, Inc.
  License GPLv3+: GNU GPL version 3 or later <a href="http://gnu.org/licenses/gpl.html">http://gnu.org/licenses/gpl.html</a>
   This is free software: you are free to change and redistribute it.
  There is NO WARRANTY, to the extent permitted by law. Type "show copying" and "show warranty" for details.
  This GDB was configured as "x86_64-linux-gnu".
   Type "show configuration" for configuration details.
  For bug reporting instructions, please see:
   <http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/>.
  Find the GDB manual and other documentation resources online at:
   <a href="http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/>">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/">http://www.gnu.org/software/gdb/documentation/</a>
  For help, type "help".
Type "apropos word" to search for commands related to "word"...
   Reading symbols from kernel...done.
   (gdb) target remote:1234
  Remote debugging using :1234
  0x0000fff0 in ?? ()
趣(gdb)
```

Target remote:1234

然后测试一下memset,并在12打一个断点,此时gemu出现booting from hard disk...

```
There is NO WARRANTY, to the extent permitted by law. Type "show copying" and "show warranty" for details.

This GDB was configured as "x86 64-linux-gnu".

Type "show configuration" for configuration details.

For bug reporting instructions, please see:
<a href="http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/s">
<a href="http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/s-">http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/s-</a>
<a href="http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/s-">http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/s-</a>
<a href="http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/s-">http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/s-</a>
<a href="http://www.gnu.org/software/gdb/bugs/s-">http://www
```

继续运行c,直到gemu模拟器出现100triks

```
| State | Sta
```

/Selection_024.png)

2. 练习3

BIOS将通过读取硬盘主引导扇区到内存,并转跳到对应内存中的位置执行bootloader。请分析bootloader是如何完成从实模式进入保护模式的。

提示:需要阅读小节"保护模式和分段机制"和lab1/boot/bootasm.S源码,了解如何从实模式切换到保护模式,需要了解:

- o 为何开启A20,以及如何开启A20
- o 如何初始化GDT表
- o 如何使能和进入保护模式

分析bootloader 进入保护模式的过程。

从 %cs=0 \$pc=0x7c00 , 进入后

首先清理环境:包括将flag置0和将段寄存器置0

```
.code16
cli
cld
xorw %ax, %ax
movw %ax, %ds
movw %ax, %es
movw %ax, %ss
```

开启A20:通过将键盘控制器上的A20线置于高电位,全部32条地址线可用,可以访问4G的内存空间。

```
# 等待8042键盘控制器不忙
seta20.1:
   inb $0x64, %al
   testb $0x2, %al
                  #
   jnz seta20.1
                   #
   movb $0xd1, %al # 发送写8042输出端口的指令
   outb %al, $0x64
                  # 等待8042键盘控制器不忙
seta20.1:
   inb $0x64, %al
                  #
   testb $0x2, %al
                  #
   jnz seta20.1
   movb $0xdf, %al # 打开A20
   outb %al, $0x60
```

初始化GDT表:一个简单的GDT表和其描述符已经静态储存在引导区中,载入即可

```
lgdt gdtdesc
```

进入保护模式:通过将crO寄存器PE位置1便开启了保护模式

```
movl %cr0, %eax
orl $CR0_PE_ON, %eax
movl %eax, %cr0
```

```
ljmp $PROT_MODE_CSEG, $protcseg
.code32
protcseg:
```

设置段寄存器,并建立堆栈

```
movw $PROT_MODE_DSEG, %ax
movw %ax, %ds
movw %ax, %es
movw %ax, %fs
movw %ax, %gs
movw %ax, %ss
movl $0x0, %ebp
movl $start, %esp
```

转到保护模式完成,进入boot主方法

```
call bootmain
```

3. 练习6:完善中断初始化和处理 (需要编程)

请完成编码工作和回答如下问题:

- 1. 中断描述符表(也可简称为保护模式下的中断向量表)中一个表项占多少字节?其中哪几位代表中断处 理代码的入口?
- 2. 请编程完善kern/trap/trap.c中对中断向量表进行初始化的函数idt_init。在idt_init函数中,依次对所有中断入口进行初始化。使用mmu.h中的SETGATE宏,填充idt数组内容。每个中断的入口由tools/vectors.c生成,使用trap.c中声明的vectors数组即可。
- 3. 请编程完善trap.c中的中断处理函数trap,在对时钟中断进行处理的部分填写trap函数中处理时钟中断的部分,使操作系统每遇到100次时钟中断后,调用print_ticks子程序,向屏幕上打印一行文字"100 ticks"。

【注意】除了系统调用中断(T_SYSCALL)使用陷阱门描述符且权限为用户态权限以外,其它中断均使用特权级(DPL)为 0 的中断门描述符,权限为内核态权限;而ucore的应用程序处于特权级 3 ,需要采用 int 0x80 沾令操作(这种方式称为软中断,软件中断,Tra中断,在lab5会碰到)来发出系统调用请求,并要能实现从特权级 3 到特权级 0 的转换,所以系统调用中断(T_SYSCALL)所对应的中断门描述符中的特权级(DPL)需要设置为 3 。

要求完成问题2和问题3 提出的相关函数实现,提交改进后的源代码包(可以编译执行),并在实验报告中简要说明实现过程,并写出对问题1的回答。完成这问题2和3要求的部分代码后,运行整个系统,可以看到大约每1秒会输出一次"100 ticks",而按下的键也会在屏幕上显示。

提示:可阅读小节"中断与异常"。

A1:中断向量表一个表项占用**8**字节,其中**2-3**字节是段选择子,**0-1**字节和**6-7**字节拼成位移, 两者联合便是中断处理程序的入口地址。

A2(1)每个中断服务套路(ISR)的入口地址在哪里? 所有ISR的都存储在vectors中。

__vectors []在kern / trap / vector.S中,由tools / vector.c生成(在lab1中尝试"make"命令,在kern / trap DIR中找到vector.S)使用"extern uintptr_t __vectors [];" 定义将在以后使用的外部变量。(2)在中断描述表(IDT)中设置ISR的条目。idt [256]是IDT,使用SETGATE宏来设置IDT的每个项目(3)设置IDT的内容后,通过"lidt"指令让CPU知道IDT在哪里。你不知道这条指令的意思吗?只是谷歌吧!并检查libs / x86.h以了解更多信息。注意:lidt的参数是idt_pd。 试着找到它!

A3: 处理定时器中断 (1)定时器中断后,使用全局变量(增加它)记录这个事件,比如kern / driver / clock.c中的ticks (2)每个TICK_NUM循环,您可以使用函数打印一些信息,例如print_ticks()

```
| International print | Internation | Intern
```

4.实验小结

了解了几种调试命令。