Algorithmische Graphentheorie

Julian Schubert

13. Mai 2021

Inhaltsverzeichnis

1	Wichtige Begriffe	2
2	Eulerkreise 2.1 Eulerkreis finden	2 2
3	Hamiltonkreise	3
4	Handlungsreisen (TSP)	3
5	Lineare Programmierung	3
6	Flussalgorithmen 6.1 Flussvergrößernde Wege	4 4 5
7	Matchings	5

1 Wichtige Begriffe

Definition 1

Ein gerichteter Graph G ist **schwach** zusammenhängend wenn der darunterliegende ungerichtete Graph zusammenhängend ist

Ein gerichteter Graph G ist **stark** zusammenhängend wenn es für jedes Knotenpaar (u, v) einen gerichteten Weg von u nach v gibt

Definition 2: bipartiter Graph

Ein Graph G wird as bipartit bezeichnet, wenn sich seine Knoten in zwei disjunkte Teilmengen A und B aufteilen lassen. Zwischen Den Knoten innerhalb dieser Teilmengen dürfen also keine Kanten existieren.

2 Eulerkreise

Definition 3: Eulerkreis

Sei G ein (un-)gerichteter Grpah.

Ein Eulerkreis (-weg) in G ist ein Kreis (Weg), der jede **Kante** genau einmal durchläuft.

Ein Graph heißt eulersch, falls er einen Eulerkreis enthält

Ein Graph der nur einen Eulerweg aber keinen Eulerkreis enthält, ist nicht eulersch!

Eigenschaft 1: Satz von Euler

Sei G ein ungerichteter und zsh. Graph.

Dann gilt: G eulersch \Leftrightarrow alle Knoten haben geraden Grad

Bei gerichteten Graphen: indeg(v) = outdeg(v)

2.1 Eulerkreis finden

Man kann in ${\cal O}(E)$ testen on G
 eulersch ist (Knotengrade zählen)

Eulerkreis finden:

Verwalte in jedem Knoten v eien zeiger $\operatorname{curr}[v],$ der auf den ersten unbenutzten Nachbarn w zeigt

3 Hamiltonkreise

Definition 4: Hamiltonkreis NP-schwer

Sei G ein (un-)gerichteter Graph. Ein Hamiltonkreis (-weg) in G ist ein Kreis (Weg), der jeden **Knoten** genau einmal durchläuft.

Eigenschaft 2: Satz von Bondy und Chvátal

Sei G = (V, E) ein ungerichteter Graph mit $|V| \ge 3$

Seien u und v nicht-adjazente Knoen von G mit $\deg(u) + \deg(v) \geq n := |V| + |V|$

|V|. Dann gilt:

G hamiltons \Leftrightarrow G + uv hamiltonsch

Eigenschaft 3: Satz von Dirac

Sei G = (V, E) ein ungerichteter Graph mit $|V| \ge 3$. Falls jeder Knoten von G Grad $\ge |V|$ / 2 hat, so ist G hamiltonsch

TODO: Beweisen

4 Handlungsreisen (TSP)

Lösbar mit Algorithmmus von Bellman & Held-Karp

5 Lineare Programmierung

Definition 5: Knotenüberdeckung

Gegeben: Graph G = (V, E)

Gesucht: Knotenüberdeckung, d.h. $V' \subseteq V$, so dass jede Kante minde-

stens einen Endpunkt in V' hat.

Ziel: |V'| minimal

Definition 6: Clique

Gegeben: ungerichteter, ungewichteter Graph G = (V, E)

Gesucht: Clique in G

d.h. $V' \subseteq V$, so dass der von V' induzierte Graph G[V'] vollständig ist

(also jeder Knoten eine Verbindung zu jedem anderen Knoten hat) Mit anderen Worten: $V' \subseteq V$, so dass für alle $\{u',v'\} \in \binom{V'}{2}$ gilt $u'v' \in E$

Definition 7: Fluss

Sei G=(V,E) ein gerichteter Graph mit $s,t\in V$. Eine funktion $f:E\to\mathbb{R}_{\geq 0}$ heißt s-t-Fluss (Fluss), wenn für jeden Knoten $v\in V\setminus\{s,t\}$ gilt:

$$\sum_{u \in V \mid uv \in E} f(uv) - \sum_{w \in Vvw \in E} f(vw) = 0$$

Zufluss zum knoten V = Abfluss vom Knoten v, also der Nettozufluss muss gleich Null sein.

Definition 8

Sei G = (V, E) ein gerichteter Graph mit $s, t \in V$.

Seien durch $c:E\to\mathbb{R}_{\geq 0}$ Kantenkapazitäten gegeben. Ein Fluss f ist zulässig, wenn für jede Kante $e\in E$ gilt:

$$0 \le f(e) \le c(e)$$

Der Wert |f| eines Flusses f ist der Nettozufluss zum Knoten t.

6 Flussalgorithmen

Definition 9: Kapazität eines Schnittes

G Graph mit Kap. c: $E \to \mathbb{R}_{>0}$, (S, T) s-t-Schnitt. Dann ist c(S) := c(Raus(S)) die Kapazität von (S, T)

6.1 Flussvergrößernde Wege

- 1. Residualgraph G' bilden:
 - Hinrichtung: Benutzte Kapazität in G
 - Rückrichtung: Übrige Kapazität der Kante

Definition 10

Eins s-t-Weg W in G_f heißt flussvergrößernder Weg für f. Die Residualkapatziät von W ist

$$\triangle_W := min_{e \in W} c_f(e)$$

Ein zulässiger s-t-Fluss in G ist maximal \Leftrightarrow es gibt keinen Flussvergrößenderen Weg in \mathcal{G}_f

Definition 11: Max-Flow-Min-Cut-Theorem

Sei f ein zulässiger s-t-Fluss in einem gerichteten Graphen G mit Kapazitäten $c:E\to\mathbb{R}_{\geq 0}$

Dann sind folgende Bedingugnen äquivalent:

- 1. f ist ein maximaler Fluss in G
- 2. G_f enthält keine augmentierenden Wege
- 3. Es gibt einen s-t-Schnitt (S, T) mit |f| = c(S)

Kurz

 $\max_{\text{f zul\"{assiger s-t-Fluss}}} |f| = \min_{\text{(S, T) s-t-Schnitt}} c(S)$

6.2 Algorithmen

Definition 12: FordFulkerson / EdmonsKarp

Suche s-t-weg in G_f und füge das dann den Kanten hinzu. Änderung von EdmonsKarp: Muss der Kürzeste s-t-Weg sein

Edmons Karp führt $\mathcal{O}(VE)$ Flussvergrößerungen durch Edmons Karp läuft in $\mathcal{O}(VE^2)$

7 Matchings

Definition 13: Matchings

Sei G = (V, E) ein ungerichteter Graph

 $M\subseteq E$ ist eine **Paarung** (engl. matching), wenn je zwei Kanten in M
 keinen gleichen Endpunkt haben

Falls für jede Kante $e \in M$ gilt, dass $M \cup \{e\}$ keine Paarung ist, so ist M nicht erweiterbar (engl. maximal)

Falls für alle Parrungen M' in G gilt, dass $|M'| \leq |M|$, so ist M eine **größte Paarung** (engl. maximum)

Falls jeder Knoten in G durch M gepaart ist, so ist M eine **perfekte Paarung** (engl. perfect matching)

Definition 14: Ganzzahligkeitssatz

Sind alle Kapazitäten ganzzahlig, d.h. $c: E \to \mathbb{N}$, so existiert ein maximaler Fluss, der ganzzahlig ist.

Eigenschaft 4: Satz von Menger

Sei G=(V,E) ein gerichteter Graph und $s,t\in V$. Dann ist die maximale Anzahl kantendisjunkter s-t-Wege gleich der minimalen Kardinalität eines s-t-Schnittes

Kardinalität eines s-t-Schnittes: Anzahl an Kanten die von S nach T Laufen.

⇒ minimale Kardinalität eines s-t-Schnitts = maximale Anzahl an kantendisjunkter s-t-Wege (die Kapazität aller möglichen s-t-Schnitte ist genau so groß wie die Anzahl an möglichen s-t-Wegen)

Eigenschaft 5: Auch von Menger

Sei G=(V,E) ein gerichteter Graph, $s,t\in V,st\notin E$. Dann ist die maximale Anzahl **knotendisjunkter** s-t-Wege gleich der Kardinalität einer kleinsten Knotenmenge, die s und t trennt.

Definition 15: Nachbarschaft

Nachbarschaft von $v \in V$ ist

$$N(v) := \{ u \in V | uv \in E \}$$

Nachbarschaft von $V' \subseteq V$ ist

$$N(V') := \bigcup_{v' \in V'} N(v')$$

Definition 16: Heiratssatz (bewiesen von Philip Hall)

Es existiert ein perfektes Matching \Leftrightarrow Für jedes $D'\subseteq D$ gilt: $|D'|\leq |N(D')|$

Eigenschaft 6

Sei G=(V,E)ein bipartiter Graph Dann lässt sich eine größte Parrung in G in ${\cal O}(VE^2)$ Zeit bestimmen

In G^\prime können wir |V|s-t-wege in jeO(E)zeit berechnen