



2

行驶系

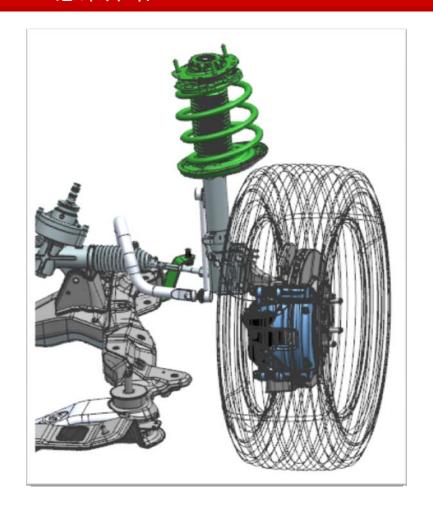
- 2.1 悬架介绍
- 2.2 四轮定位介绍
- 2.3 i-AWD介绍
- 2.4 ATS全地形模式介绍
- 2.5 轮胎







2.1 悬架介绍



前悬——麦弗逊式独立悬架

后悬——三连杆



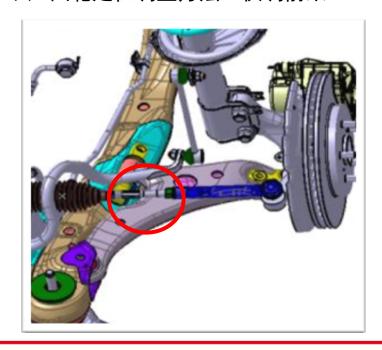


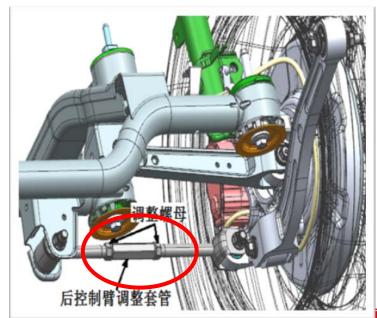


2.2 四轮定位

2.2.1 四轮定位调整方法

- (1) 松开驻车制动器,以避免测量不正确。
- (2) 确保悬架装置未经更改。
- (3)根据轮胎信息,检查轮胎尺寸和压力。
- (4)检查车轮振摆及轮胎。
- (5) 检查悬架各球头。(用手抓住车轮,上下、左右移动,检查其摆动。)
- (6) 使悬架处于自由和稳定状态。
- (7) 四轮定位调整方法: 仅调前束。









2.2.2 定位参数

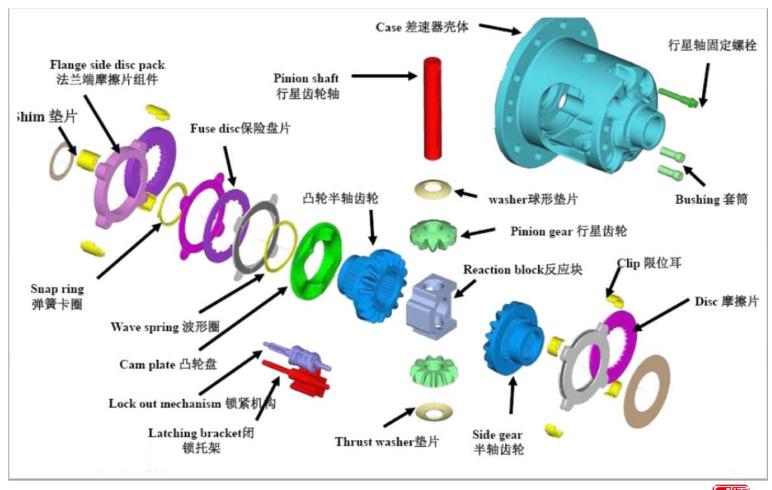
左前轮外倾角	$-0.67^{\circ} \pm 0.75^{\circ}$
右前轮外倾角	$-0.67^{\circ} \pm 0.75^{\circ}$
左前轮前束	$0 \pm 1 \text{mm} (0 \pm 0.08^{\circ})$
右前轮前束	$0 \pm 1 \text{mm} (0 \pm 0.08^{\circ})$
前轮总前束	$0 \pm 2 \text{mm} (0 \pm 0.16^{\circ})$
左后轮外倾角	-0.75° ±0.75°
右后轮外倾角	−0.75° ±0.75°
左后轮前束	1.5 ± 1mm(0.12 ° ±
	0.08°)
右后轮前束	1.5 ± 1mm(0.12 ° ±
	0.08°)
后轮总前束	3 ± 2 mm $(0.24^{\circ}\pm 0.16^{\circ})$





2.3 i-AWD

2.3.1 伊顿机械自锁式差速器结构

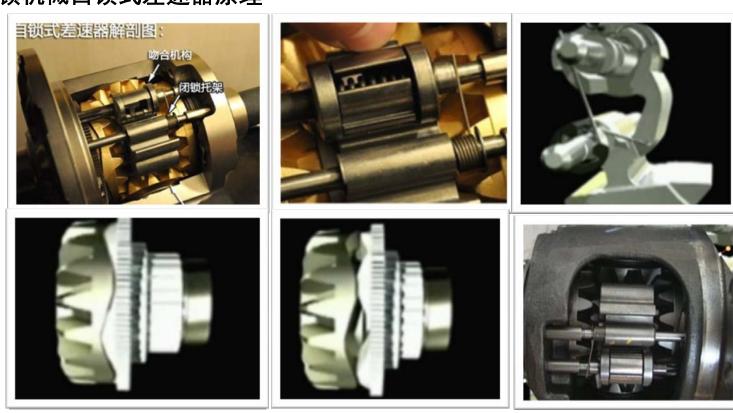






2.3 i-AWD

2.3.2 伊顿机械自锁式差速器原理



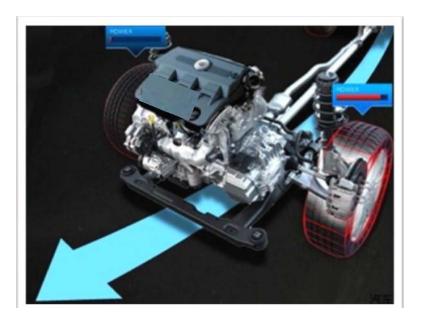
锁止的条件有两个: a) 左右车轮的轮速差达到100转/分钟, b)车速 要低于30km/h。



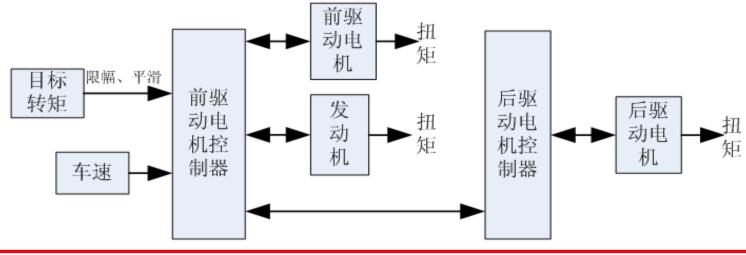




2.3.3 电子差速锁



当电子差速锁通过ESP系统的传感器,自动探测到由于车轮打滑或悬空而产生的两侧车轮转速不同的现象时,就会通过ESP系统对打滑车轮进行制动,这样差速器会将驱动力传递给非打滑侧的车轮,从而避免牵引力的损失。在有必要时对发动机或电机的输出扭矩进行降低,避免出现较大转速差。当车辆的行驶状况恢复正常后,电子差速锁即停止作用。

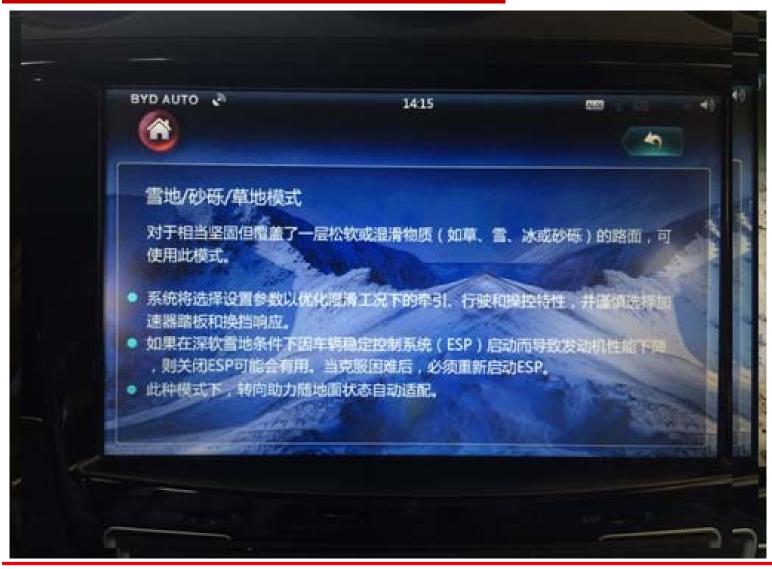








2.4 全地形ATS模式介绍









2.5 轮胎

- 唐使用235/55 R18 的米其林轮胎。
- 备胎使用小尺寸备胎T145/90R17
- 标准轮胎气压(左B柱标签): 240KPa,备胎气压420Kpa
- 车轮动平衡要求不平衡量小于10g。
- 轮胎热态气压(一般行驶1.6公里后)比冷态其它高30~40KPa,测量气压时应以冷态气压为准
- 轮胎磨耗标记厚度1.6mm。
- 爆冲胎压400Ka, 出厂时胎压300Ka, 交车给客户时建议放至240Kpa, 建议每月测一次胎压,正常轮胎每月也可能降低7~15KPa
- 建议每6000公里进行轮胎换位。
- 极速版唐使用泄气保用轮胎,品牌为倍耐力;



