

# 泊车系统

系统概述	
诊断流程	3
故障症状表	5
故障码表	5
终端诊断	6
・	8
	30
传感器拆装	





#### 系统概述

汽车泊车系统包含驻车辅助系统及驻车影像系统两部分。 驻车辅助系统是模仿蝙蝠飞行探测原理而开发的一种车用监测 系统。通过在汽车的尾部或前部安装数个超声波传感器,进行 信号的发射与接收,并反馈信息给控制器,控制器比照信号折 返时间而计算出被测障碍物的距离,然后根据不同的距离触发 不同的声音、指示器告警,提醒驾驶员障碍物与车辆的距离, 以增加倒车,驻车的便利性、安全性;

#### 1. 驻车辅助系统主要组成:

- 驻车辅助系统模块
- 传感器(共八个,前保4个,后保4个)
- 驻车辅助开关

#### 扬声器

• 多媒体主机

#### 2. 驻车辅助系统注意事项:

- (a) 在以下情况中传感器的检测功能可能无法正常工作
  - 泥土或雪附到传感器上时(水柱直接冲洗去掉异物后,恢复到正常功能)
  - 传感器被手遮住时
  - 特别当外部温度低时,由于传感器结冰等使传感器发生故障时,在以下情况中传感器的检测范围可能会发生变化
  - 泥土或雪附到传感器上时(水柱直接冲洗去掉异物后,恢复到正常功能)
  - 车辆处于爆晒或超低温环境时
  - ◆ 在以下情况中传感器可能会出现误检
  - 车辆在崎岖不平的路面上、砂砾道路上或是草地上时
  - 有其它车辆的喇叭声、摩托车的发动机声、大型 车辆的气制动声
  - 车辆在大雨中或溅上水渍时
  - 车辆倾斜较大时
  - 泥土或雪附到传感器上时
  - 车辆带有拖钩时
  - 装有传感器的另一辆车接近时
  - 车辆向较高或直角路缘行驶时
- (b) 由于障碍物自身形状,特点或材料的原因,传感器可能无法检测到
  - 线状物体,如配线或绳子
  - 易吸收声波的物体,如棉花、积雪等
  - 具有锐利边缘的物体
  - 物体过低
  - 物体过高或物体上部突出
  - 传感器受到强力冲击或碰撞时
  - 车辆过分接近台阶时,系统不能正确测量底层台 阶距车尾的距离,造成车尾挡泥板挂坏



### 诊断流程

提示:

- 按照此流程诊断故障
- 第4步用诊断仪分析

1 把车辆开入维修车间

用户所述故障分析: 向用户询问车辆状况和故障产生时的环境。



2 检查蓄电池电压

#### 标准电压:

#### 11 至 14V

如果电压低于 11V, 在转至下一步前对蓄电池充电或更换蓄电池。

## 下一步

3 参考故障症状表

结果	进行
故障不在故障症状表中	Α
故障在故障症状表中	В

В

转到第5步



4 全面分析与诊断

- (a) 全面功能检查
- (b) ECU 端子检查(见 ECU 终端检查)
- (c) 用诊断仪检查

下一步

5 调整、维修或更换

(a) 调整、修理或更换线路或零部件



6 确认测试

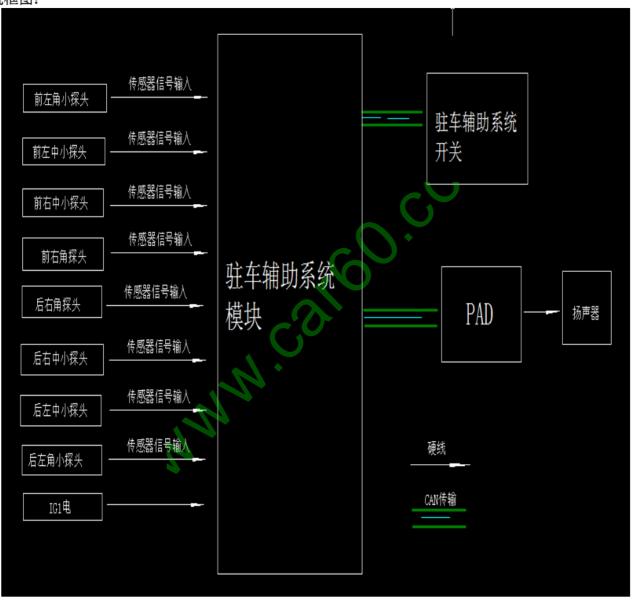


(a) 调整、修理、更换线路或零部件之后,确定故障不在存在,如果故障不在发生,模拟第一次发生故障时的条件和环境 再做一次测试。



7 | 结束

系统框图:





## 故障症状表

故障症状	可能导致故障发生部位
整个驻车辅助系统不工作	1. 倒车雷达开关 2. 驻车辅助系统模块 3. 传感器(探头) 4. 线束
扬声器不响(传感器报警)	1. 扬声器         2. 驻车辅助系统模块         3. 线束
扬声器乱响 (传感器正常工作)	1. 扬声器         2. 驻车辅助系统模块         3. 线束
位置报警混乱/不报(蜂鸣器正常)	1. 传感器 2. 驻车辅助系统模块 3. 多媒体 4. 线束

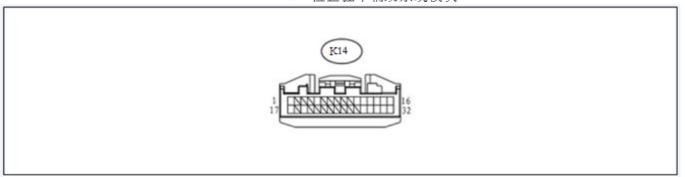
## 故障码表

似阵	<b>议</b> 障码表				
序号	故障码 (ISO 15031-6)	故障定义	DTC 值(hex)		
1	B1B0009	前左探头不能正常工作	9B0009		
2	B1B0109	前右探头不能正常工作	9B0109		
3	B1B0209	后左探头不能正常工作	9B0209		
4	B1B0309	后右探头不能正常工作	9B0309		
5	B1B0409	后左中探头不能正常工作	9B0409		
6	B1B0509	后右中探头不能正常工作	9B0509		
7	B1B0609	前左中探头不能正常工作	9B06-09		
8	B1B0709	前右中探头不能正常工作	9B07-09		



## 终端诊断

1. 检查驻车辅助系统模块



(a) 从驻车辅助系统模块 K14 连接器后端引线,检查各端子电压或电阻。

连接端子	线色	端子描述	条件	正常值
K14-1	Р	CAN_H	始终	2.5V~3.5V
K14-2		空脚		
K14-3		空脚	<b>4</b> 0	
K14-4		空脚		
K14-5		空脚		
K14-6		空脚	<u> </u>	
K14-7		空脚		
K14-8	L	前右中传感器	探测到障碍物	探测信号
K14-9	G	前左中传感器	探测到障碍物	探测信号
K14-10		空脚		
K14-11	Y/G	信号地(后保4探头共地)	始终	小于 1Ω
K14-12	Br/W	右后中传感器	探测到障碍物	探测信号
K14-13	L/R	后左角间隙传感器	探测到障碍物	探测信号
K14-14	G/B	信号地(前左角、前左中)	始终	小于 1Ω
K14-15	G/W	后右角间隙传感器	探测到障碍物	探测信号
K14-16	W/G	信号地(前右角、前右中)	始终	小于 1Ω
K14-17	V	CAN_L	始终	1.5V~2.5V
K14-18		空脚		
K14-19	R	IG1 电	IG1电	11-14V
K14-20		空脚		
K14-21		空脚		
K14-22		空脚		
K14-23		空脚		
K14-24		空脚		
K14-25		空脚		



K14-26		空脚		
K14-27		空脚		
K14-28	R/W	后左中传感器	探测到障碍物	探测信号
K14-29	G/Y	前左角间隙传感器	探测到障碍物	探测信号
K14-30	В	车身地	始终	小于 1V
K14-31	G/R	前右角间隙传感器	探测到障碍物	探测信号
K14-32	В	车身地	始终	小于 1V





### 全面诊断流程

1 用诊断仪诊断故障

- (a) 若用诊断仪诊断出故障,则进入异常
- (b) 若诊断不出故障,直接进行下一步

异常

进入对应故障进行检查

下一步

2 检查 BCM

(a) 把档位打到 R 档,观察倒车灯亮不亮,不亮,进入异常, 亮,进入下一步

异常

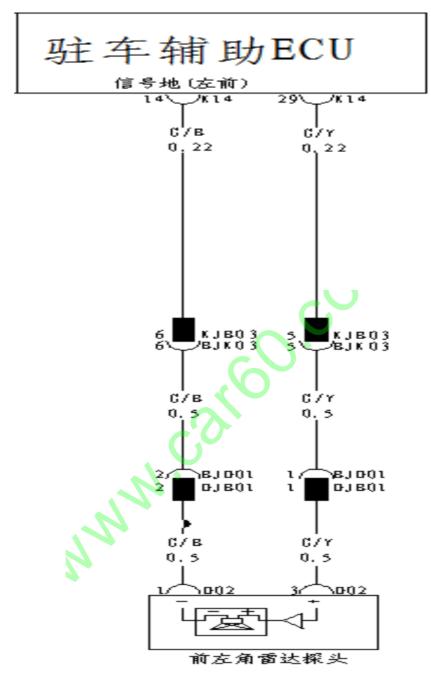
跳转至灯光系统

下一步

3 跳转至电源电路检查



前左角传感器不能正常工作 电路图



### 检查步骤

1 检查前左角传感器

- (a) 临时更换一个工作正常的前左角传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失



正常

传感器故障, 更换传感器

异常

2

检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开前左角传感器连接器 D02。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

端子	线色	正常阻值
K14-14-D02-1	G/B	小于 1Ω
K14-29-D02-3	G/Y	小于 1Ω

异常

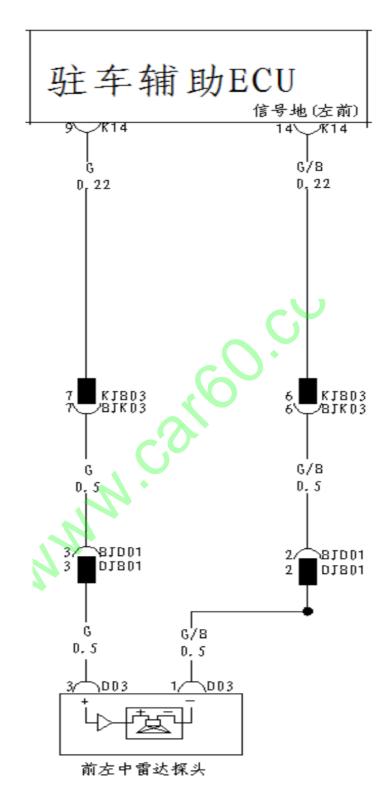
更换线束

正常

3



## 前左中传感器不能正常工作 电路图



检查步骤



#### 1 检查前左中传感器

- (a) 临时更换一个工作正常的前左中传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。

#### 正常:

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

异常

2

检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开前左中传感器连接器 D03。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

端子	线色	正常阻值
K14-14-D03-1	G/B	小于 1Ω
K14-29-D03-3	• G	小于 1Ω

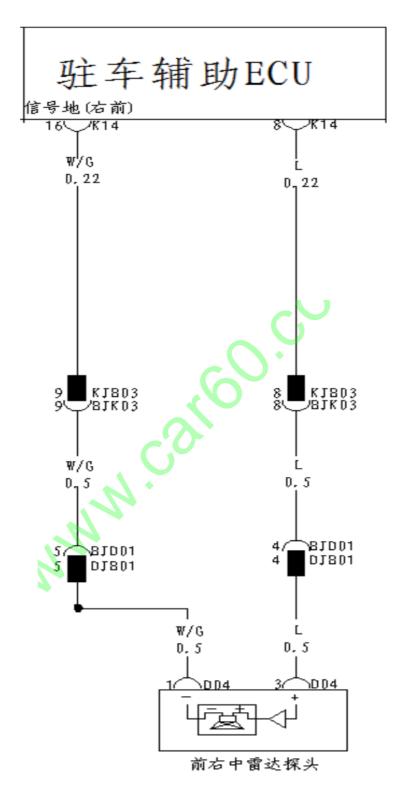
异常

更换线束

正常



## 前右中传感器不能正常工作 电路图



### 检查步骤

1 检查前右中传感器



- (a) 临时更换一个工作正常的前右中传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码, 检查故障是否再现。

#### 正常:

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

异常

2

检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开前右中传感器连接器 D04。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

端子	线色	正常阻值
K14-16-D04-1	W/G	小于 1Ω
K14-8-D04-3	L	小于 1Ω

异常

MM,

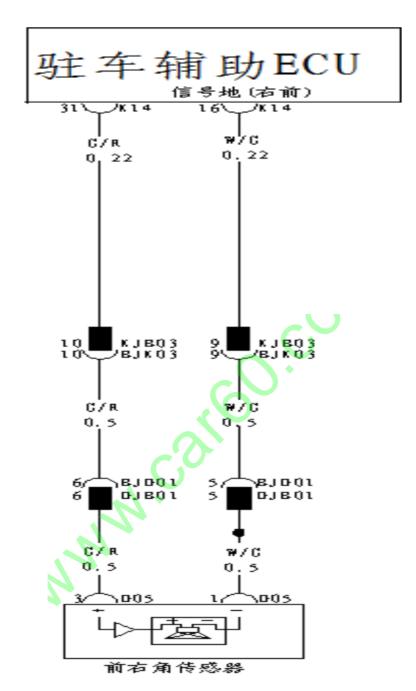
更换线束

正常



### 前右角传感器不能正常工作

电路图



#### 检查步骤

1 检查前右角传感器

- (a) 临时更换一个工作正常的前右角传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失



正常

传感器故障, 更换传感器

异常

2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开前右角传感器连接器 D05。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

<u> </u>	4 1 41 — Lan	
端子	线色	正常阻值
B14-16-D05-1	W/G	小于 1Ω
B14-31-D05-3	G/R	小于 1Ω

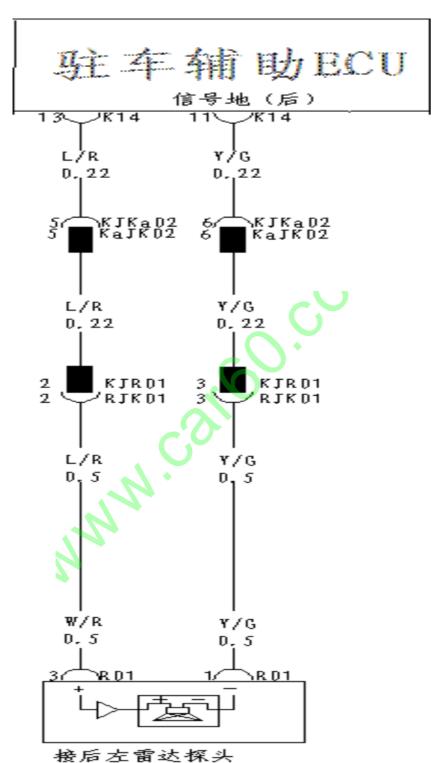
异常

更换线束

\_正常



### 后左角传感器不能正常工作 电路图



### 检查步骤

1 检查后左角传感器



- (a) 临时更换一个工作正常的后左角传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

异常

2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开后左角传感器连接器 R01。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

端子	线色	正常阻值
K14-11-R01 -1	Y/G	小于 1Ω
K14-13-R01-3	L/R	小于 1Ω

异常

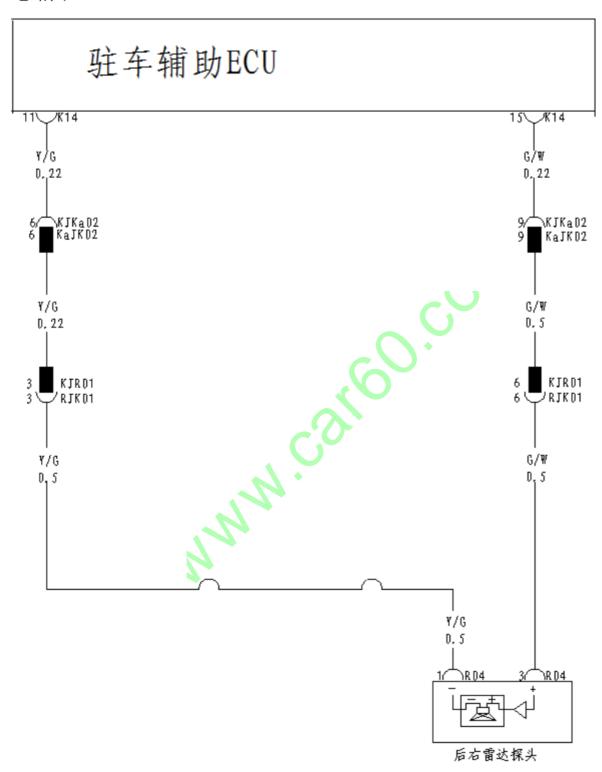
MMM.COL

更换线束

正常



### 后右角传感器不能正常工作 电路图



检查步骤

1 检查后右角传感器



- (a) 临时更换一个工作正常的后右角传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

异常

2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开后右角传感器连接器 R04。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

端子	线色	正常阻值
K14-11-R04 -1	Y/G	小于 1Ω
K14-15-R04-3	G/W	小于 1Ω

异常

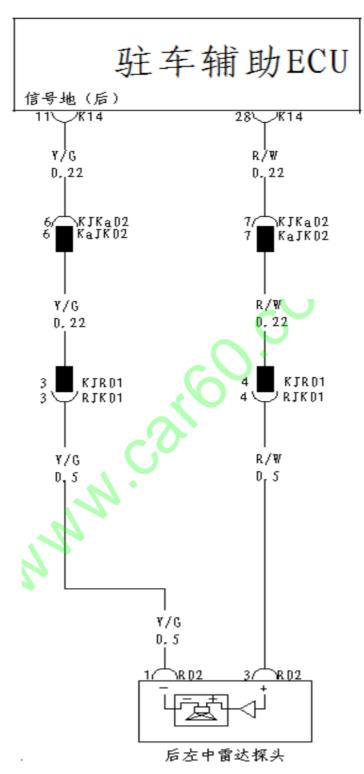
MMM.COI

更换线束

正常



## 后左中传感器不能正常工作 <sub>电路图</sub>



#### 检查步骤

1 检查后左中传感器



- (a) 临时更换一个工作正常的后左中传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

异常

2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开后左中传感器连接器 R02。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

端子	线色	正常阻值
K14-11- R02-1	Y/G	小于 1Ω
K14-28- R02-3	R/W	小于 1Ω

异常

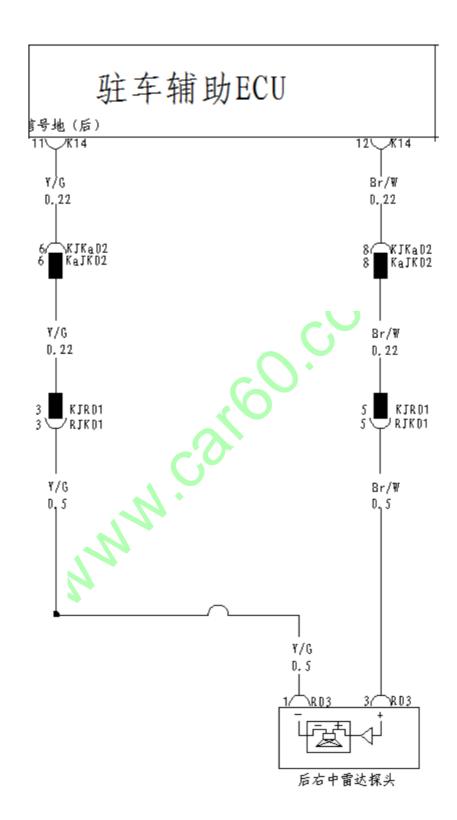
更换线束

正常



## 后右中传感器不能正常工作

电路图



### 检查步骤

1 检查后右中传感器



- (a) 临时更换一个工作正常的后右中传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

异常

2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开后右中传感器连接器 R03。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

<u>,`                                    </u>		•
端子	线色	正常阻值
K14-11-R03-1	Y/G	小于 1Ω
K14-12-R03-3	Br/W	小于 1Ω

异常

MMM.COI

更换线束

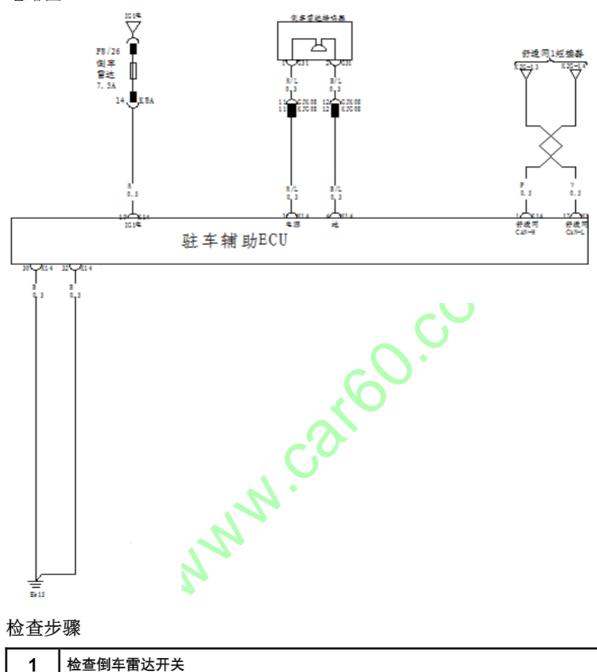
正常

3



### 整个系统不工作

电路图



### 检查步骤

#### 1 检查倒车雷达开关

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14,按下倒车雷达开关。
- (b) 操作倒车雷达开关,检查端子间阻值。

端子	条件	正常情况
K14-10	开关按下	小于1Ω

更换倒车雷达开关及相关线束

正常



#### 2 检查驻车辅助系统模块电源

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 按下驻车辅助开关。
- (c) 检查线束端子电压值。

端子	线色	正常情况
K14-19	R	11-14V

正常

3 检查驻车辅助系统模块接地

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 检查线束端子电压值。

端子	线色	正常情况
K14-30	В	小于 1V
K14-32	В	小于 1V

异常

维修线束 (接地线)

正常



### 传感器正常工作扬声器不报警/扬声器报警异常

驻车辅助系统由多媒体的扬声器进行报警,如扬声器报警故障,需排查扬声器是否故障,详情见多媒体扬声器的故障排查。

#### 检查步骤

1 检查扬声器

- (a) 临时更换一个工作正常的扬声器。
- (b) 操作倒车雷达,检查蜂鸣器是否正常工作。

正常:

故障消失

正常

扬声器故障, 更换扬声器

异常

2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14
- (b) 断开扬声器连接器 G31
- (c) 用万用表检查线束端子电阻。

端子	线色	正常情况
K14-3-G31-1	R/L	小于1Ω
K14-4-G31-2	B/L	小于1Ω

异常

更换线束

正常

2 检查驻车辅助系统模块

- (a) 临时更换一个工作正常的驻车辅助系统模块。
- (b) 操作倒车雷达开关,检查故障是否再现。

正常:

故障消失

正常

驻车辅助系统故障, 更换驻车辅助系统模块

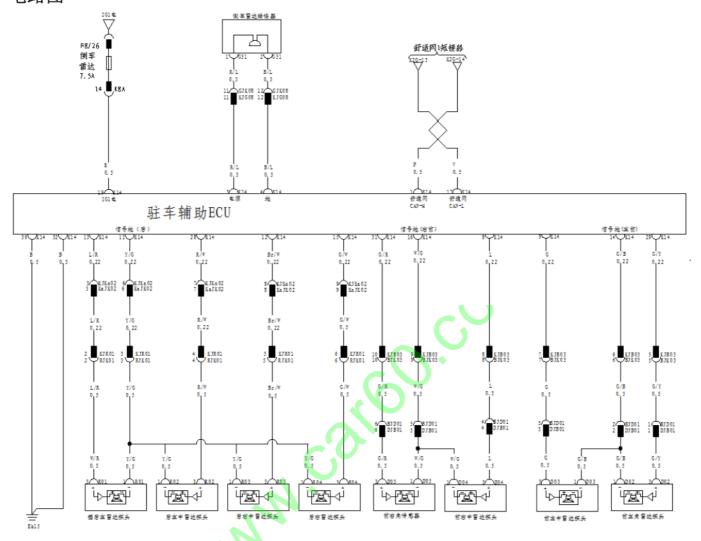
正常

3 | 结束



## 位置报警混乱/不报警(扬声器正常)

#### 电路图



### 检查步骤

1 检查传感器安装

(a) 检查各传感器安装是否正确,是否有变形。

正常:

传感器安装正常

异常

校正传感器位置

正常

2 用诊断仪读取故障码

- (a) 将诊断仪接到 DLC3 诊断口。
- (b) 清除故障码。



(c) 读驻车辅助系统故障码。

正常:

有故障码输出

正常

按对应故障码检查

\_异常

3 检查扬声器

- (a) 临时更换一个工作正常的扬声器。
- (b) 检查故障是否再现。

正常:

故障消失

正常

更换多功能显示屏

异常

4 检查驻车辅助系统模块

- (a) 临时更换一个工作正常的驻车辅助系统模块。
- (b) 检查故障是否再现。

正常:

故障消失

正常

更换驻车辅助系统模块

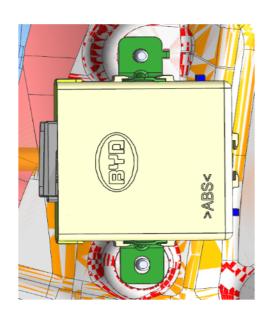
正常

5 结束



# 驻车辅助系统模块拆装

- 拆卸
- 1. 断开蓄电池负极。
- 2. 取下线束接插件
- 3. 拆卸驻车辅助系统模块
  - (a) 拆卸左 C 柱轮包内护板。
  - (b) 用 10#棘轮扳手或套筒卸下 2 个 M6 螺母。
  - (c) 取下驻车辅助系统模块。





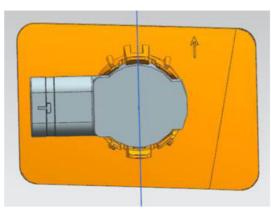
- 1. 安装驻车辅助系统模块
  - (a) 将驻车辅助系统模块置于安装位置。
  - (b) 用 10#棘轮扳手或套筒安装 2 个 M6 螺母。
  - (c) 接好连接器。
- 2. 接好倒车雷达开关连接器,安装左 C 柱轮包内护板。
- 3. 搭好蓄电池负极。



## 传感器拆装

#### 拆卸

- 1. 断开蓄电池负极。
- 2. 拆卸前后保。
- 3. 断开所有连接器,完全取下保险杠。
- 4. 拆卸前传感器(传感器由卡扣固定)。
  - (a) 前探头按接插件方向朝整车左侧取出。
  - (b) 后探头按接插件方向朝整车右侧取出。



- - 前探头按接插件方向朝整车右侧安装
  - 后探头按接插件方向朝整车左侧安装。
  - 由前后保及前格栅提供安装孔,通过卡在胶 (c) 粘到前后保上的安装支架固定
- 2. 接好连接器,安装前保险杠。
- 3. 搭好蓄电池负极。