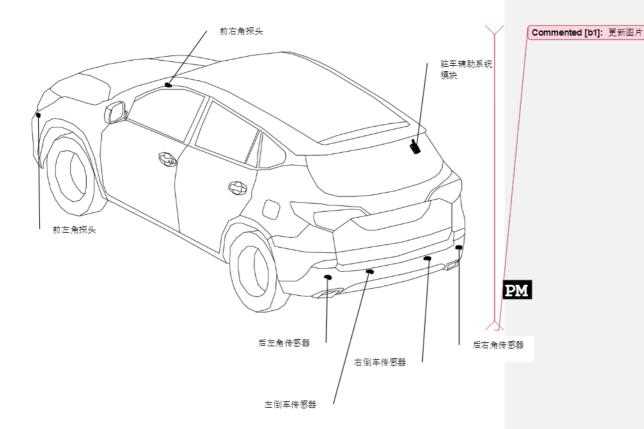
# 泊车系统

| 组件位置                                  |    |
|---------------------------------------|----|
| 系统概述                                  | 2  |
| 诊断流程                                  |    |
| 故障症状表                                 | 6  |
| 故障码表                                  | 6  |
| 终端诊断                                  | 7  |
| 全面诊断流程                                |    |
| B1B00-00                              | 10 |
| B1B01-00                              | 12 |
| B1B02-00                              |    |
| B1B03-00                              |    |
| B1B04-00                              |    |
| B1B05-00                              |    |
| 整个系统不工作                               |    |
| 传感器正常工作蜂鸣器不报警/蜂鸣器报警异常                 | 24 |
| 位置报警混乱/不报警(蜂鸣器正常)                     | 26 |
| 多媒体主机上驻车影像界面驻车辅助信息有误或不显示              | 28 |
| 转向盘开关无法切换驻车辅助画面                       | 30 |
| 倒车影像不显示(蓝屏)                           | 32 |
| 右前影像不显示(蓝屏)                           | 34 |
| 右前影像画面紊乱                              |    |
| ····································· | 38 |
| 传感器拆装                                 | 40 |

泊车系统 PM-1

#### 组件位置



#### 系统概述

汽车泊车系统包含驻车辅助系统及驻车影像系统两部分。 驻车辅助系统是模仿蝙蝠飞行探测原理而开发的一种车用监测 系统。通过在汽车的尾部或前部安装数个超声波传感器,进行 信号的发射与接收,并反馈信息给控制器,控制器比照信号折 返时间而计算出被测障碍物的距离,然后根据不同的距离触发 不同的声音、指示器告警,提醒驾驶员障碍物与车辆的距离, 以增加倒车,驻车的便利性、安全性;

#### 1. 驻车辅助系统主要组成:

- 驻车辅助系统模块
- 传感器(共六个,前保2个,后保4个)
- 驻车辅助开关
- 蜂鸣器
- 多媒体主机(旗舰/尊贵配)

#### 2. 驻车辅助系统注意事项:

- (a) 在以下情况中传感器的检测功能可能无法正常工作
  - 泥土或雪附到传感器上时(水柱直接冲洗去掉异物后,恢复到正常功能)
  - 传感器被手遮住时
  - 特别当外部温度低时,由于传感器结冰等使传感器发生故障时,在以下情况中传感器的检测范围可能会发生变化
  - 泥土或雪附到传感器上时(水柱直接冲洗去掉异物后,恢复到正常功能)
  - 车辆处于爆晒或超低温环境时
  - 在以下情况中传感器可能会出现误检
  - 车辆在崎岖不平的路面上、砂砾道路上或是草地 上时
  - 有其它车辆的喇叭声、摩托车的发动机声、大型 车辆的气制动声
  - 车辆在大雨中或溅上水渍时
  - 车辆倾斜较大时
  - 泥土或雪附到传感器上时
  - 车辆带有拖钩时
  - 装有传感器的另一辆车接近时
  - 车辆向较高或直角路缘行驶时
- (b) 由于障碍物自身形状,特点或材料的原因,传感器可能无法检测到
  - 线状物体,如配线或绳子
  - 易吸收声波的物体,如棉花、积雪等
  - 具有锐利边缘的物体
  - 物体过低
  - 物体过高或物体上部突出
  - 传感器受到强力冲击或碰撞时
  - 车辆过分接近台阶时,系统不能正确测量底层台 阶距车尾的距离,造成车尾挡泥板挂坏
- (c) 驻车影像系统注意事项:
  - 防止硬物撞击摄像头,可能造成摄像头损坏。
  - 避免用手或硬布擦拭镜头,防止划伤镜头,影响



影像,应用清水或清洗剂清洗镜头。

(d) 如果车辆停在温度变化较大地区,可能影响摄像头成像效果。

以下情况可能导致影像不清晰:

- 阳光或灯光直射摄像头可能引起影像模糊。
- 周围环境太暗。
- 环境温度太高或者太低。

#### 诊断流程

提示:

- 按照此流程诊断故障
- 第4步用诊断仪分析

#### 1 把车辆开入维修车间

用户所述故障分析: 向用户询问车辆状况和故障产生时的环境。



2 检查蓄电池电压

#### 标准电压:

#### 11 至 14V

如果电压低于 11V, 在转至下一步前对蓄电池充电或更换蓄电池。



3 参考故障症状表

| 结果         | 进行 |
|------------|----|
| 故障不在故障症状表中 | A  |
| 故障在故障症状表中  | В  |

В

转到第5步

#### PΜ

\_A \_

4 全面分析与诊断

- (a) 全面功能检查
- (b) ECU 端子检查(见 ECU 终端检查)
- (c) 用诊断仪检查

下一步

5 调整、维修或更换

(a) 调整、修理或更换线路或零部件



6 确认测试

(a) 调整、修理、更换线路或零部件之后,确定故障不在存在,如果故障不在发生,模拟第一次发生故障时的条件和

环境再做一次测试。



7 结束

PM

PM-6 泊车系统

## 故障症状表

| 故障症状             | 可能导致故障发生部位   |  |
|------------------|--|--|
| 整个驻车辅助系统不工作      | 1. 倒车雷达开关 2. 驻车辅助系统模块 3. 传感器(探头) 4. 线束                             |  |
| 蜂鸣器不响(传感器报警)     | <ol> <li>蜂鸣器</li> <li>驻车辅助系统模块</li> <li>线束</li> </ol>              |  |
| 蜂鸣器乱响(传感器正常工作)   | <ol> <li>蜂鸣器</li> <li>驻车辅助系统模块</li> <li>线束</li> </ol>              |  |
| 位置报警混乱/不报(蜂鸣器正常) | <ol> <li>蜂鸣器</li> <li>传感器</li> <li>驻车辅助系统模块</li> <li>线束</li> </ol> |  |

## 故障码表

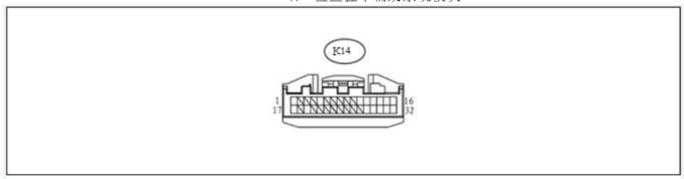
| 故障码      | 含义           | 故障区域      |
|----------|--------------|-----------|
| B1B00-00 | 前左角传感器不能正常工作 | 前左角传感器故障  |
| B1B01-00 | 前右角传感器不能正常工作 | 前右角传感器故障  |
| B1B02-00 | 后左角传感器不能正常工作 | 后左角传感器故障  |
| B1B03-00 | 后右角传感器不能正常工作 | 后右角传感器故障  |
| B1B04-00 | 左倒车传感器不能正常工作 | 后左倒车传感器故障 |
| B1B05-00 | 右倒车传感器不能正常工作 | 后右倒车传感器故障 |



### ВŴ

## 终端诊断

1. 检查驻车辅助系统模块



(a) 从驻车辅助系统模块 K14 连接器后端引线,检查各端子 电压或电阻。

| 线色<br>P<br>——<br>W/Y | 端子描述 CAN_H 电源指示灯                            | 条件<br>始终   | 正常值<br>2.5V~3.5V  |
|----------------------|---|--|---|
| W/Y                  | 电源指示灯                                       | 始终   | 2.5V~3.5V   |
|                      |   |  |   |
|                      |   |  |   |
| 144                  | 蜂鸣器电源                                       | 蜂鸣器鸣响  | 约 5V  |
| W/B                  | 蜂鸣器地  | 始终   | 小于 1V   |
| W                    | 倒档信号采集                                      | 挂入倒档   | 信号  |
|                      | 空脚  |  |   |
|                      | 后侦测声纳指示灯                                    | 更改为设计预留,Vesys 删除<br>通断   |   |
| W                    | 左后侦测声纳指示灯                                   | 更改为设计预留,Vesys 删除<br>通断   |   |
| W                    | 右后侦测声纳指示灯                                   | 更改为设计预留,Vesys 删除<br>通断   |   |
|                      | 倒车雷达开关检测脚                                   |  |   |
| W/R                  | 信号地(后)                                      | 始终   | 小于1Ω  |
| G/R                  | 后左倒车传感器                                     | 探测到障碍物   | 探测信号  |
| Br/W                 | 后左角间隙传感器                                    | 探测到障碍物   | 探测信号  |
| L                    | 信号地(左前角)                                    | 始终   | 小于1Ω  |
| W                    | 后右角间隙传感器                                    | 探测到障碍物   | 探测信号  |
| Y/G                  | 信号地(右前角)                                    | 始终   | 小于1Ω  |
| V                    | CAN_L                                       | 始终   | 1.5V~2.5V   |
|                      | 空脚  |  |   |
| R                    | 电源  | ON 档电  | 11-14V  |
|                      | 空脚  | _  |   |
|                      | 空脚  |  |   |
| W                    | 右前侦测声纳指示灯                                   | 更改为设计预留,Vesys 删除<br>通断   |   |
|                      | 空脚  |  |   |
| W                    | 空脚  | 更改为设计预留,Vesys 删除<br>通断   |   |
|                      | W  W  W/R  G/R  Br/W  L  W  Y/G  V  R  W  W | 空脚       后侦测声纳指示灯         W       左后侦测声纳指示灯         W       右后侦测声纳指示灯         —       倒车雷达开关检测脚         W/R       信号地(后)         G/R       后左倒车传感器         Br/W       后左角间隙传感器         L       信号地(左前角)         W       后右角间隙传感器         Y/G       信号地(右前角)         V       CAN_L         —       空脚         R       电源         —       空脚         W       右前侦测声纳指示灯         —       空脚         W       右前侦测声纳指示灯         —       空脚 | 一       空脚       一         后侦测声纳指示灯       更改为设计预留, Vesys 删除通断         W       左后侦测声纳指示灯       更改为设计预留, Vesys 删除通断         W       右后侦测声纳指示灯       更改为设计预留, Vesys 删除通断         W/R       信号地(后)       始终         G/R       后左倒车传感器       探测到障碍物         Br/W       后左角间隙传感器       探测到障碍物         L       信号地(左前角)       始终         Y/G       信号地(右前角)       始终         V       CAN_L       始终         —       空脚       —         R       电源       ON 档电         —       空脚       —         W       右前侦测声纳指示灯       更改为设计预留, Vesys 删除通断         W       空脚       —         D       型数为设计预留, Vesys 删除 |

| K14-25-车身地 |     | 空脚       |        |       |
|------------|-----|----------|--------|-------|
| K14-26-车身地 |     | 空脚       |        |       |
| K14-27-车身地 |     | 空脚       |        |       |
| K14-28-车身地 | W/R | 后左倒车传感器  | 探测到障碍物 | 探测信号  |
| K14-29-车身地 | Br  | 前左角间隙传感器 | 探测到障碍物 | 探测信号  |
| K14-30-车身地 | В   | 车身地      | 始终     | 小于 1V |
| K14-31-车身地 | Gr  | 前右角间隙传感器 | 探测到障碍物 | 探测信号  |
| K14-32-车身地 | В   | 车身地      | 始终     | 小于 1V |



### 全面诊断流程

- 1 用诊断仪诊断故障
- (a) 若用诊断仪诊断出故障,则进入异常
- (b) 若诊断不出故障,直接进行下一步

异常

进入对应故障进行检查



2 检查 BCM

(a) 把档位打到 R 档,观察倒车灯亮不亮,不亮,进入异常, 亮,进入下一步

异常

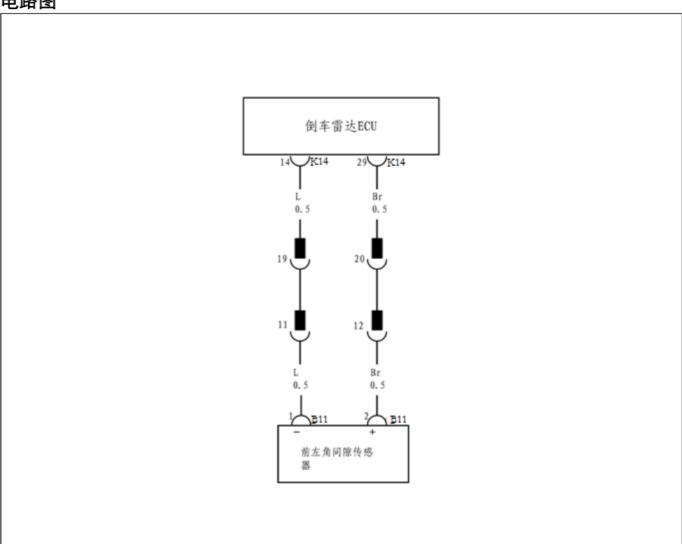
跳转至灯光系统



3 跳转至电源电路检查

DTC B1B00-00 前左角传感器不能正常工作

电路图



 $\mathbf{PM}$ 

#### 检查步骤

1 检查前左角传感器

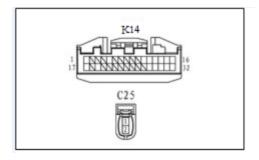
- (a) 临时更换一个工作正常的前左角传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

#### 2 检查线束



- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开前左角传感器连接器 B11。
- (c)用万用表检查端子间阻值。

| 端子           | 线色 | 正常阻值 |
|--------------|----|------|
| K14-14-B11-1 | L  | 小于1Ω |
| K14-29-B11-2 | Br | 小于1Ω |

异常

更换线束

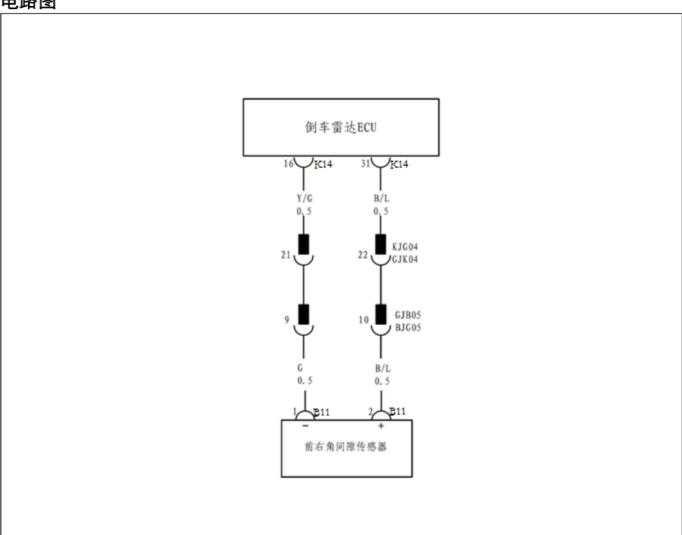
正常

3

更换驻车辅助系统模块

DTC B1B01-00 前右角传感器不能正常工作

电路图



 $\mathbf{PM}$ 

#### 检查步骤

1 检查前右角传感器

- (a) 临时更换一个工作正常的前右角传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

### 2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开前右角传感器连接器 B11。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

| 端子           | 线色  | 正常阻值 |
|--------------|-----|------|
| K14-16-B11-1 | G   | 小于1Ω |
| K14-31-B11-2 | B/L | 小于1Ω |

异常

更换线束

正常

3

更换驻车辅助系统模块

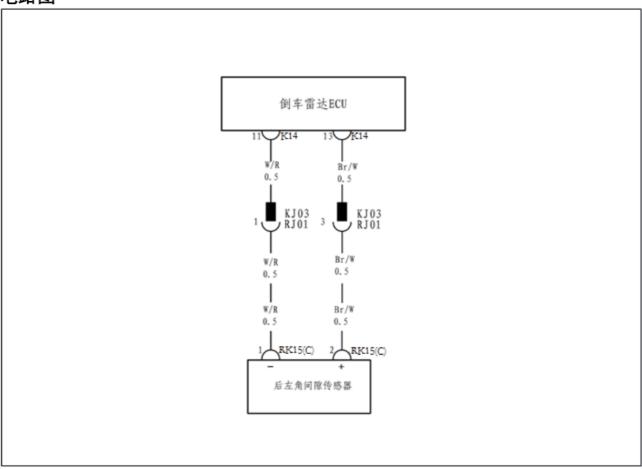
PM

PM-14

泊车系统

DTC B1B02-00 后左角传感器不能正常工作

#### 电路图



## PM 检查步骤

1 检查后左角传感器

- (a) 临时更换一个工作正常的后左角传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

### 2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开后左角传感器连接器 RK(15C)。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

| ( )               |     |      |
|-------------------|-----|------|
| 端子                | 线色  | 正常阻值 |
| K14-11- RK(15C)-1 | W/R | 小于1Ω |
| K14-13- RK(15C)-2 | G/W | 小于1Ω |

异常

更换线束

正常

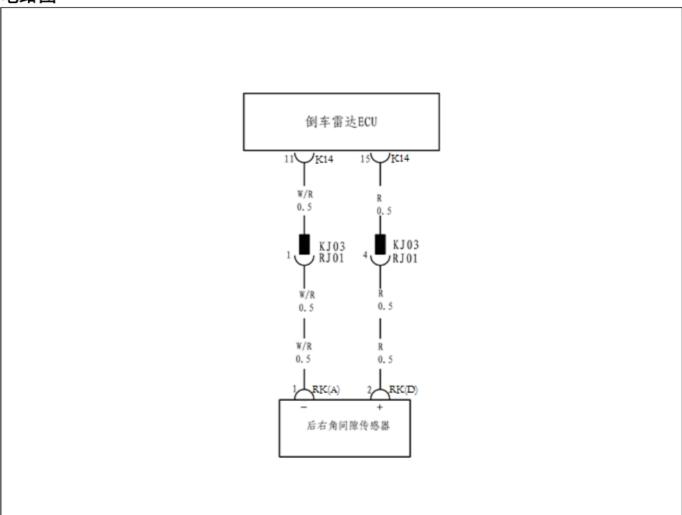
3

更换驻车辅助系统模块

PΜ

DTC B1B03-00 后右角传感器不能正常工作

电路图



PM

#### 检查步骤

1 检查后右角传感器

- (a) 临时更换一个工作正常的后右角传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

#### 2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开后右角传感器连接器 RK(D)。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

| 端子               | 线色  | 正常阻值 |
|------------------|-----|------|
| K14-11-RK(A)-1   | W/R | 小于1Ω |
| K14-15-RK (D) -2 | w   | 小于1Ω |

异常

更换线束

正常

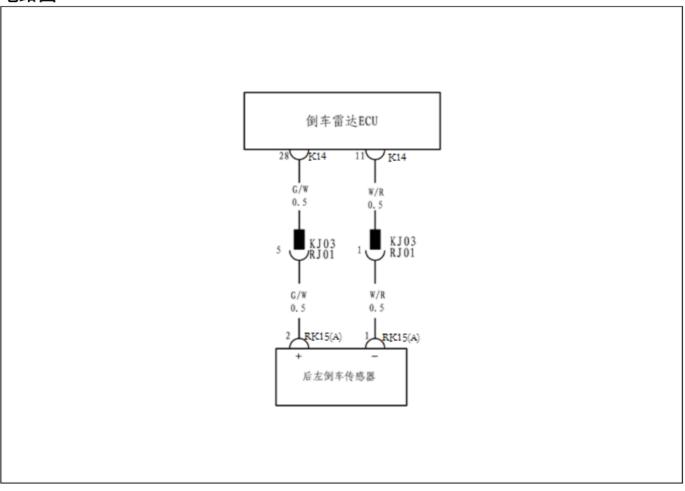
3

更换驻车辅助系统模块

PM

DTC B1B04-00 左倒车传感器不能正常工作

电路图



ΡM

#### 检查步骤

1 检查左倒车传感器

- (a) 临时更换一个工作正常的左倒车传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

#### 2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开后右角传感器连接器 RK15 (A)。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

| (-) / // / / / / / / / / / / / / / / / / | 4 1 41 |      |
|--|--------|------|
| 端子                                       | 线色     | 正常阻值 |
| K14-11- RK15 (A) -<br>1                  | W/R    | 小于1Ω |
| K14-28- RK15 (A) -                       | G/W    | 小于1Ω |

异常

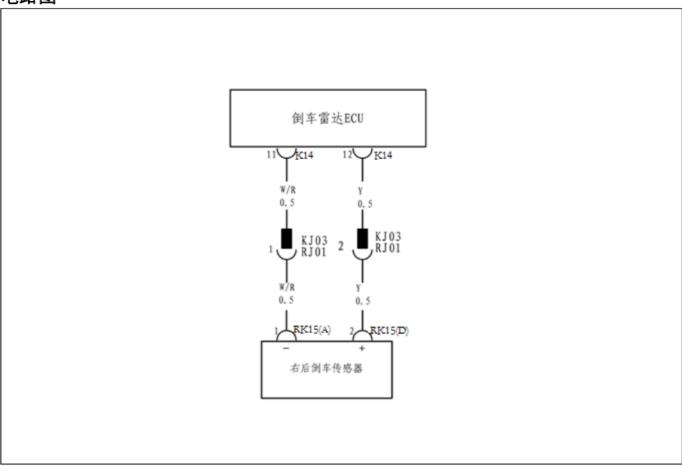
更换线束

正常

3 更换驻车辅助系统模块

DTC B1B05-00 右倒车传感器不能正常工作

电路图



PΜ

#### 检查步骤

1 检查右倒车传感器

- (a) 临时更换一个工作正常的右倒车传感器。
- (b) 用诊断仪清除故障码,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

传感器故障, 更换传感器

#### 2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 断开右倒车传感器连接器 R03。
- (c) 用万用表检查端子间阻值。

| 端子                 | 线色  | 正常阻值 |
|--------------------|-----|------|
| K14-11-RK15 (A) -1 | W/R | 小于1Ω |
| K14-12-RK15 (D) -2 | Y   | 小于1Ω |

异常

更换线束

正常

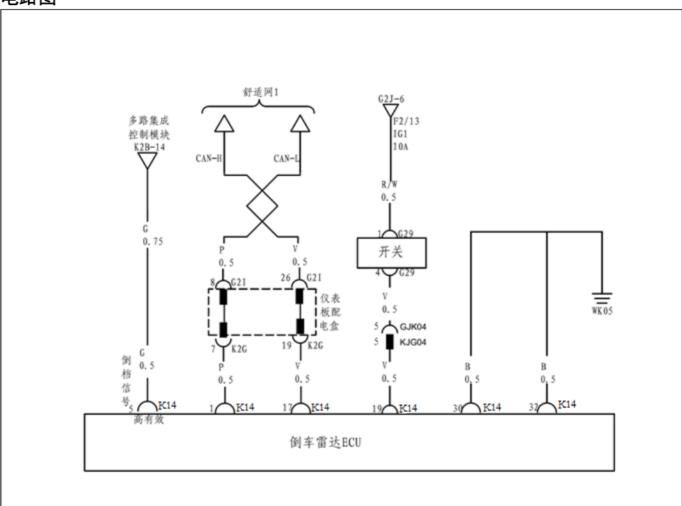
3

更换驻车辅助系统模块

PM

## 整个系统不工作

#### 电路图



#### PM

#### 检查步骤

1 检查保险

- (a) 用万用表检查仪表板配电盒保险 F2/13。
- (b) 提示: 此保险涉及系统较多如窗控, 灯光, 组合开关等, 故可以先检查其他系统是否正常工作, 如果均不正常工 作, 极有可能此保险熔断。

正常:

保险正常

异常

更换保险

正常

#### 2 检查开关电源

- (a) 断开倒车雷达开关连接器 G29。
- (b) 电源 ON 档电。
- (c) 用万用表检查端子电压。

| 端子        | 线色  | 正常情况   |
|-----------|-----|--------|
| G29-1—车身地 | R/W | 11-14V |

异常

维修线束(仪表板线束-倒车雷达开关)

正常

#### 3 检查倒车雷达开关

- (a) 断开倒车雷达开关连接器 G29, 按下倒车雷达开关。
- (b) 操作倒车雷达开关,检查端子间阻值。

| 端子          | 条件   | 正常情况 |
|-------------|------|------|
| G29-1—G29-4 | 开关按下 | 小于1Ω |

异常

更换倒车雷达开关

正常

### 4 检查驻车辅助系统模块电源

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 按下驻车辅助开关。
- (c) 检查线束端子电压值。

| 端子         | 线色 | 正常情况   |
|------------|----|--------|
| K14-19—车身地 | R  | 11-14V |

异常

更换倒车雷达开关

正常

5

#### 检查驻车辅助系统模块接地

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14。
- (b) 检查线束端子电压值。

| 端子         | 线色 | 正常情况  |
|------------|----|-------|
| K14-30—车身地 | В  | 小于 1V |
| K14-32—车身地 | В  | 小于 1V |

异常

维修线束 (接地线)

正常

PΜ

PM-24

泊车系统

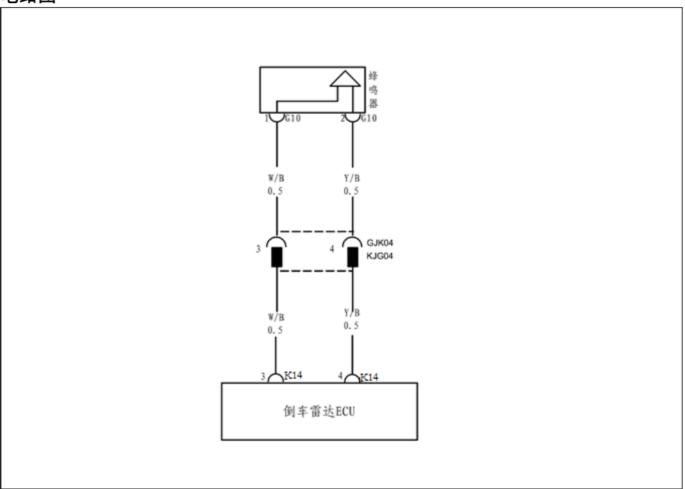
6 更换驻车辅助系统模块



### $\mathbf{P}$ M

## 传感器正常工作蜂鸣器不报警/蜂鸣器报警异常

#### 电路图



#### 检查步骤

1 检查蜂鸣器

- (a) 临时更换一个工作正常的蜂鸣器。
- (b) 操作倒车雷达,检查蜂鸣器是否正常工作。 **正常:**

故障消失

正常

蜂鸣器故障, 更换蜂鸣器

PM-26 泊车系统

2 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块连接器 K14
- (b) 断开蜂鸣器连接器 G10
- (c) 用万用表检查线束端子电压。

| 端子          | 线色  | 正常情况  |
|-------------|-----|-------|
| K14-3—G10-1 | W/Y | 小于 1Ω |
| K14-4—G10-2 | W/B | 小于 1Ω |

异常

更换线束

正常

2 检查驻车辅助系统模块

- (a) 临时更换一个工作正常的驻车辅助系统模块。
- (b) 操作倒车雷达开关,检查故障是否再现。 **正常:**

故障消失

正常

驻车辅助系统故障, 更换驻车辅助系统模块

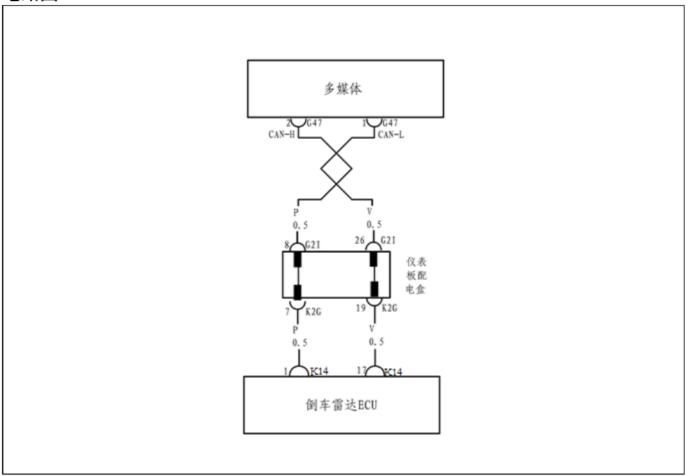
正常

3 结束



## 位置报警混乱/不报警(蜂鸣器正常)

### 电路图



#### 检查步骤

1 检查传感器安装

(a) 检查各传感器安装是否正确,是否有变形。 **正常:** 

传感器安装正常

异常

校正传感器位置

正常

2 用诊断仪读取故障码

- (a) 将诊断仪接到 DLC3 诊断口。
- (b) 清除故障码。
- (c) 读驻车辅助系统故障码。

#### 正常:

有故障码输出



正常

按对应故障码检查

异常

3 检查蜂鸣器

- (a) 临时更换一个工作正常的蜂鸣器。
- (b) 检查故障是否再现。

正常:

故障消失

正常

更换多功能显示屏

异常

4 检查驻车辅助系统模块

- (a) 临时更换一个工作正常的驻车辅助系统模块。
- (b) 检查故障是否再现。

正常:

故障消失

正常

更换驻车辅助系统模块

异常

5 检查线束

- (a) 断开驻车辅助系统模块、多媒体连接器 K14、G47.
- (b) 用万用表检查线束端子电压。

| 端子           | 线色 | 正常情况      |
|--------------|----|-----------|
| K14-1—车身地    | Р  | 2.5V~3.5V |
| K14-17—车身地   | V  | 1.5V~2.5V |
| K14-1—K14-17 |    | 56-64Ω    |
| G47-1—车身地    | V  | 2.5V~3.5V |
| G47-2—车身地    | Р  | 1.5V~2.5V |
| G47-1-G47-2  |    | 56-64Ω    |

异常

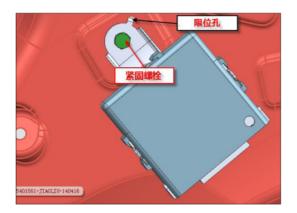
更换线束

正常

6 结束

ΡM

PM-30 泊车系统



## 驻车辅助系统模块拆装

## 拆卸

- 1. 断开蓄电池负极。
- 2. 拆卸
- 3. 拆卸驻车辅助系统模块
  - (a) 拆卸内饰后 C 柱板。
  - (b) 用 10#棘轮扳手卸下一个固定螺栓。
  - (c) 取下驻车辅助系统模块。



### 安装

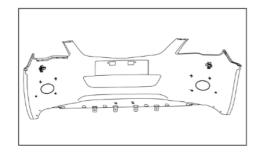
- 1. 安装驻车辅助系统模块
  - (a) 将驻车辅助系统模块置于安装位置。
  - (b) 用 10#棘轮扳手安装一个固定螺栓。
  - (c) 接好连接器。
- 2. 接好倒车雷达开关连接器,安装内饰搁物板。
- 3. 搭好蓄电池负极。

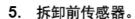


## 传感器拆装

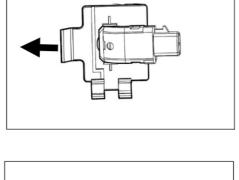
## 拆卸

- 1. 断开蓄电池负极。
- 2. 拆卸前后保。
- 3. 拆卸前保险杠。
- 4. 断开传感器连接器,完全取下保险杠。

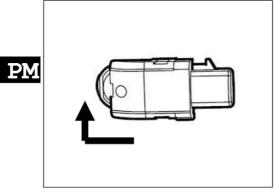




(a) 按图示方向拆下传感器支架。

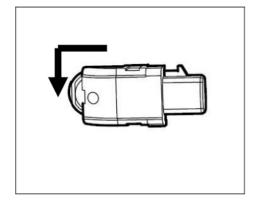


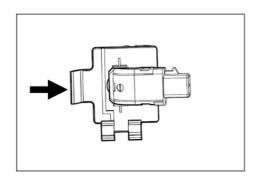
(b) 图示方向转动传感器,从外侧取下传感器。



#### 安装

- 1. 安装前传感器。
  - (a) 按图示箭头方向将传感器从外侧安装。





(b) 按图示方向推动传感器支架。

- 2. 接好连接器,安装前保险杠。
- 3. 安装前格栅。
- 4. 搭好蓄电池负极。