

# Алгоритмы и структуры данных 1 модуль.

Андрей Тищенко

2024/2025

Лекция 3 сентября.

## Выставление оценок

Накоп =  $0.25\text{Коллок} + 0.25\text{КР} + 0.4\text{ДЗ} + 0.1\text{РС}$ .

Коллоквиум между 1 и 2 модулем. После коллока письменная контрольная работа (примерно в конце второго модуля).

ДЗ - контеcт.

РС - работа на семинаре.

Итог = Накоп или  $0.5\text{Накоп} + 0.5\text{Экз}$  (экзамен можно не сдавать).

В первом случае накоп округляется, во втором - нет.

## 1 Структуры данных

*Абстрактный тип данных* - определяется набор операций, но умалчивается реализация.

*Структура данных* - реализация абстрактного типа данных.

### 1.1 Линейные структуры данных

#### Массив

---

```
int a[20];
array<int, 20> a;
vector<int> a(20); // O(1) amortized
// amortized means average O(1), but O(n) is possible
```

---

## 1.2 Список

### Виды списков

1. Односвязный (храним указатель на начало и конец, указатель на следующий элемент).
2. Двусвязный (аналогично односвязному, но также указатель на предыдущий).

## 1.3 Стек

Свойства: LIFO (last in, first out)

### Реализация

Массив: простая реализация, так как переполнение невозможно.

Список: возвращаем head, добавление в head (список двусвязный).

deque: добавление и взятие элементов из начала или конца (покрывает функционал).

### Виды стеков

1. Стек с минимумом (дополнительный стек, который хранит минимумы на префиксах).

## 1.4 Очередь

Свойства: FIFO (first in, first out)

### Реализация

Массив: кладём элементы по очереди, после переполнения массива мы должны класть элементы в начало (храним указатель на начало и конец очереди).

Список: Возвращаем tail, добавление в head (список двусвязный).

deque: добавление и взятие элементов из начала или конца (покрывает функционал).

Два стека: кладём элементы в первый стек, если нужно взять элемент, то берём из второго стека. Если второй стек пустой, перекладываем все элементы во второй стек. Амортизированное  $O(1)$ .

## 1.5 Устройство вектора

Выделяет какое-то базовое количество памяти по умолчанию. Хранится указатель на начало, конец используемой пользователем памяти и конец аллоцированной памяти.

Когда конец используемой пользователем памяти совпадает с концом аллоцированной памяти, аллоцируется кусок памяти в 1.5 или 2 (зависит от реализации) раза больше. Получается, что при выполнении  $n$  пушбеков, вектор перезапишет себя не более  $\log n$  раз. Всего будет переписано не более  $1 + \dots + \frac{n}{2} + n \approx 2n = O(n)$ .

## 2 Метод потенциалов анализа сложности

$\varphi$  - функция подсчёта потенциала (зависит от параметров структуры данных).

$$\varphi_0 \rightarrow \varphi_1 \rightarrow \varphi_2 \rightarrow \dots \rightarrow \varphi_n$$

Определение: амортизированное время работы:

$$a_i = t_i + \Delta\varphi, \quad \Delta\varphi = \varphi_{i+1} - \varphi_i$$

$\sum a_i = \sum t_i + (\varphi_n - \varphi_0) \Rightarrow \frac{\sum t_i}{n} = \frac{\varphi_0 - \varphi_n}{n} + \frac{\sum a_i}{n} \leq \frac{\varphi_0 - \varphi_n}{n} + \max(a_i)$   
 $\max(a_i), \frac{\varphi_0 - \varphi_n}{n}$  хотим минимизировать, в наших силах выбрать функцию потенциала.

$$\varphi_i = 2n_1$$

$$\text{push: } t_i = 1, \quad a_i = 1 + 2 = 3$$

$$\text{pop: } t_i = 1 \text{ или } t_i = 2n_1 + 1, \quad a_i = 1 \text{ или } a_i = 2n_1 + 1 + (0 - 2n_1) = 1$$

Значит  $\max(a_i) \leq 3$ , при этом  $\frac{\varphi_0 - \varphi_n}{n} \leq 0$ , то есть амортизированное время работы:

$$\frac{\sum t_i}{n} \leq 3$$