Семинары по алгебре 4 модуль.

Андрей Тищенко

2023/2024 гг.

Семинар 4 апреля

Номер 1. $a_1=\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \end{pmatrix},\ a_2=\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \end{pmatrix},\ a_3=\begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \end{pmatrix}, L_1=\langle a_1,\ a_2,\ a_3 \rangle$ $b_1=\begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 \end{pmatrix},\ b_2=\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \end{pmatrix},\ b_3=\begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \end{pmatrix},\ L_2=\langle b_1,\ b_2,\ b_3 \rangle$ Найти размерности и какие-нибудь базисы L_1+L_2 и $L_1\cap L_2$.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 2 & 4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \dim L_1 = 2$$

$$B = \begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \dim L_2 = 2$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \dim(L_1 + L_2) = 3 \Rightarrow$$

 $\dim(L_1 \cap L_2) = \dim L_1 + \dim L_2 - \dim(L_1 + L_2) = 1$

Так как L_1 базис, через него выражается любой вектор, в том числе $\vec{X}=(x_1,\ x_2,\ x_3)$

Значит
$$\operatorname{Rg}\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} = 2 \Rightarrow \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow$$

 $\Rightarrow 3x_1 - 2x_2 + x_3 = 0$ Аналогично для L_2 :

 $\operatorname{Rg}\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} = 2 \Rightarrow \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ 1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 5 \end{vmatrix} = 8x_1 - 5x_2 + x_3 = 0$

$$L_1 \cap L_2 : \begin{cases} 3x_1 - 2x_2 + x_3 = 0 \\ 8x_1 - 5x_2 + x_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 3x_2 \\ x_2 = 5x_3 \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$
 - пример

базиса объединения.

Номер 2. Доказать, что \mathbb{R}^4 является прямой суммой $L_1 = \langle a_1, a_2 \rangle$, $L_2 = \langle b_1, b_2 \rangle$ и разложить вектор $x = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 3 & -3 \end{pmatrix}^T$ в сумму проекций на эти подпространства, где:

$$a_1=\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix},\ a_2=\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$
 $b_1=\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix},\ b_2=\begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ $\dim(L_1+L_2)=\dim L_1+\dim L_2-\dim(L_1\cap L_2)$ $\dim L_1=\dim L_2=2$, так как есть БМ порядка 2.

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$\dim(L_1 + L_2) = 4 \Rightarrow \dim(L_1 \cap L_2) = 0 \Rightarrow L_1 + L_2$$

$$x = x_1 + x_2 = \alpha_1 a_1 + \alpha_2 a_2 + \beta_1 b_1 + \beta_2 b_2 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 3 \\ -3 \end{pmatrix} = \alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} +$$

$$\alpha_{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta_{1} \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta_{2} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 0 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 3 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} E & 1 \\ 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$x_{1} = a_{1} + a_{2} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \in L_{1} \quad x_{2} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} = -2b_{2}$$

$$x = x_{1} + x_{2} = \text{OTROT}$$

Номер 3. Доказать, что $M_n(\mathbb{R})$ есть прямая сумма подпространства всех симметрических матриц и L_2 всех кососимметрических матриц $(A^T=A)$

Утверждение: Сумма $L_1 + L_2$ прямая $\Leftrightarrow \forall x \in L_1 + L_2$ $\exists !$ разложение $x = x_1 + x_2$, где $x_1 \in L_1, x_2 \in L_2$

Решение: Пусть A = S + K, где S - симметрическая матрица, K - кососимметрическая

$$A^T=S^T+K^T=S-K \Rightarrow egin{cases} S=rac{A+A^T}{2} \ K==rac{A-A^T}{2} \end{cases}$$
 - единственное разложение

разложение $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{5}{2} \\ \frac{5}{2} & 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix}$

Билинейные формы

Определение: в $V \times V \longrightarrow R$ называется билинейной формой, если $\begin{cases} b(\alpha x + \beta y,\ z) = \alpha b(x,\ z) + \beta b(y,\ z) \\ b(x,\ \alpha y + \beta z) = \alpha b(x,\ y) + \beta b(x,\ z) \end{cases}$, то есть линейность по каждому аргументу. $b(x,\ y) = x_e^T B_e y_e, \text{ переход к другому базису } (e \to e')$ $B' = C^T B C$

Номер 4. Я решал у доски, скиньте пж запись.

Номер 5. Найти
$$f(x, y)$$
, если $F = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \end{pmatrix}$ - матрица билинейной формы
$$f, \ x = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}^T, \ y = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -4 \end{pmatrix}^T$$

$$f(x, y) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 3 \\ 0 & 4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix} = -43$$

Номер 6. Найти матрицу билинейной формы в базисе e', если

$$\begin{cases} e'_1 = e_1 - e_2 \\ e'_2 = e_1 + e_3 \\ e'_3 = e_1 + e_2 + e_3 \end{cases}$$

$$B_e = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B_{e'} = C^T B_e C = \begin{pmatrix} 0 & -6 & -9 \\ -2 & 20 & 30 \\ -3 & 30 & 45 \end{pmatrix} - \text{ ответ.}$$

Номер 7. $q(x) = x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_2^2 - 6x_1x_3 + 4x_2x_3 - x_3^2$ - квадратичная форма Построить ассоциированую (или полярную) симметричную билинейную форму

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 \\ 1 & 2 & 2 \\ -3 & 2 & -1 \end{pmatrix} = B \Rightarrow$$

$$\Rightarrow b(x, y) = x_1 y_1 + x_1 y_2 - 3x_1 y_3 + x_2 y_1 + 2x_2 y_2 + 2x_2 y_3 - 3x_3 y_1 + 2x_3 y_2 - x_3 y_3 - \text{other}$$

$$b(x, y) = \frac{1}{2} [q(x + y) - q(x) - q(y)]$$

Пример:
$$q(x) = x_1x_2 + x_1x_3$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$q(x) = x^T A x, A' = C^T A C$$

Критерий Сильвестра

Исследовать на положительную и отрицательную определённость при различных $\lambda \in \mathbb{R}$.

$$\begin{pmatrix} 2 & \lambda & 3 \\ \lambda & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} \Delta_1 = 2 > 0 \\ \Delta_2 = 4 - \lambda^2 = (2 - \lambda)(2 + \lambda) \end{cases}$$
 Ответ: не является
$$\Delta_3 = \lambda^2 + 6\lambda - 16 < 0$$

положительно определённой и не является отрицательно определённой.

Семинар 10 апреля

- 1. Найти все значения параметра a, при которых квадратичная форма
 - а. Положительно определена.
 - б. Отрицательно определена.

$$q(x,\ y,\ z) = x^2 + 4y^2 + 3z^2 + 2axy + (2+4a)yz$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a & 0 \\ a & 4 & 1+2a \\ 0 & 1+2a & 3 \end{pmatrix} \Delta_1 = 1 > 0$$

$$\Delta_2 = 4 - a^2 = (2-a)(2+a)$$

$$\Delta_3 = \det A = -7(a+1)(a-\frac{11}{7})$$
 Положительная определённость:
$$\Delta_1 > 0$$

$$\Delta_2 > 0$$

$$\Delta_2 > 0$$

$$\Delta_3 > 0$$
 Отрицательная определённость:

 $\begin{array}{l} \Delta_1 < 0 \\ \Delta_2 > 0 \\ \Delta_3 < 0 \end{array} \} \Rightarrow a \in \varnothing$ 2. Исследовать квадратичную форму на положительную и отрицательную

определённость в зависимости от параметра:
$$q(x) = (\lambda - 1)x_1^2 + (2\lambda - 2)x_1x_2 - 2\lambda x_1x_3 + 2\lambda x_2^2 - 2\lambda x_2x_3 + (\lambda - 2)x_3^2$$

$$A = \begin{pmatrix} \lambda - 1 & \lambda - 1 & -\lambda \\ \lambda - 1 & 2\lambda & -\lambda \\ -\lambda & -\lambda & \lambda - 2 \end{pmatrix}$$

$$\Delta_1 = \lambda - 1$$

$$\Delta_2 = (\lambda - 1)(2\lambda - (\lambda - 1)) = \lambda^2 - 1$$

$$\Delta_3 = -(\lambda + 1)(\lambda - \frac{2}{3})$$
 нет. Отрицательная при $\lambda < -1$. (Может быть неправильно посчитал).

Метод Лагранжа

3. Найти нормальный вид и невырожденное линейное преобразование, приводящее к этому виду. Также опредеелить ранг и индексы инерции.

$$q(x) = x_1^2 + 5x_2^2 - 4x_3^2 + 2x_1x_2 - 4x_1x_3$$

Вынесем x_1 :

$$q(x) = \underline{x_1}^2 + 5x_2^2 - 4x_3^2 + \underline{2x_1x_2} - \underline{4x_1x_3} =$$

$$x_1^2 + 2x_1(x_2 - 2x_3) - x_2^2 + 4x_2x_3 - 4x_3^2 + (x_2 - 2x_3)^2 + 5x_2^2 - 4x_3^2 + (x_2 - 2x_3)^2 + 5x_2^2 - 4x_3^2 =$$

$$= (x_1 + (x_2 - 2x_3))^2 + 4x_2^2 - 8x_2^2 + 4x_2x_3 = (x_1 + (x_2 - 2x_3))^2 + (2x_2 + x_3)^2 - 9x_2^3 =$$

$$y_1^2 + y_2^2 + y_3^2$$

Ранг равен 3. $i_{\perp} = 2$. $i_{\perp} = 1$

$$\begin{cases} y_1 = x_1 + x_2 - 2x_3 \\ y_2 = 2x_2 + x_3 \\ y_3 = 3x \end{cases} \qquad C_{y \to x} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$
- матрица перехода.

4. Привести квадратичную форму к нормальному виду. Найти Rg, сигнатуру и матрицу перехода от старого базиса к новому.

$$q(x) = -2x_1x_3 - 2x_2x_3 + x_3^2$$

$$x_3^2 - 2x_3(x_1 + x_2) + (x_1 + x_2)^2 - (x_1 + x_2)^2$$

$$(x_3 - (x_1 + x_2))^2$$

$$X = C_{y \to x} Y$$

$$C_{y\to x} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1\\ 1 & 1 & 0\\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow C_{x\to x} = \frac{1}{-1} \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1\\ 0 & -1 & -1\\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}^T = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1\\ 0 & 1 & -1\\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

5.
$$q(x) = x_1 x_2 + x_2 x_3 + x_1 x_3$$

$$\begin{cases} x_1 = y_1 + y_2 \\ x_2 = y_1 - y_2 \\ x_3 = y_3 \end{cases}$$

$$y_1^2 - y_2^2 + y_1 y_3 - y_2 y_3 + y_1 y_3 + y_2 y_3$$

$$(y_1 + y_3)^2 - y_2^2 - y_3^2$$

$$\begin{cases} z_1 = y_1 + y_3 \\ z_2 = y_2 \\ z_3 = y_3 \end{cases} \Rightarrow z = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$i_{-} = 2, i_{+} = 1, Rg = 3$$

$$\begin{cases} x = C_1 y \\ z = C_2 y \end{cases}, \ y = C_2^{-1} z \Rightarrow x = C_1 y = C_1 C_2^{-1} z = C_3 z$$

$$C_{3} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

6. Существует ли невырожденное линейное преобразование, переводящее квадратичную форму f в квадратичную форму g? Если да, то найти бы одно.

$$f(x) = -2x_1x_3 - 2x_2x_3 + x_3^2, \ g(y) = 4y_1^2 - 2y_1y_3$$

$$f(x) = f(z) = z_1^2 - z_2^2$$

$$\begin{cases} z_1 = -x_1 - x_2 + x_3 \\ z_2 = x_1 + x_2 \end{cases}, \ z = C_1x, \quad C_1 = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$g(y) = 4y_1^2 - 2y_1y_3 = \left((2y_1)^2 + 2 \cdot 2y_1\frac{1}{2}y_3 + \frac{1}{4}y_3^2\right) - \frac{1}{4}y_3^2 =$$

$$= (2y_1 + \frac{1}{2}y_3)^2 - (\frac{1}{2}y_3)^2$$

$$\begin{cases} z_1 = 2y_1 + \frac{1}{2}y_3 \\ z_2 = \frac{1}{2}y_3 \end{cases}, \ z = C_2y \Rightarrow C_2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{надо } x = C_3y. \text{ Имеем } \begin{cases} z = C_1x \\ z = C_2y \end{cases} \Rightarrow x = C_1^{-1}z \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (*) \text{ есть } x = C_1^{-1}C_2 \cdot y = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & \frac{1}{2} \\ 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} y \leftarrow \text{ матрица перехода.}$$

Семинар 17 апреля.

$$T_{e \to e} = \{t_{ij}\} = \begin{cases} e'_1 = t_{11}e_1 + \dots + t_{n1}e_n \\ \dots \\ e'_n = t_{1n}e_1 + \dots + t_{nn}e_n \end{cases}$$

Симметричный Гаусс

Задача 1. Привести q(x) к нормальному виду, найти Rg, (i_+, i_-) , матричный переход от старого базиса к новому.

$$q(x) = -2x_1x_3 - 2x_2x_3 + x_3^2$$

1 способ. Метод Лагранжа (был на прошлом семинаре).

$$q(x) = y_1^2 - y_2^2$$

$$\begin{cases} y_1 = -x_1 - x_2 + x_3 \\ y_2 = x_1 + x_2 \\ y_3 = x_1 \end{cases} \Leftrightarrow y = Cx$$

$$C = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$C = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1\\ 1 & 1 & 0\\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Третью строчку мы выбрали так, чтобы матрица C была невырождена. $x^f = T_{f \to e} x^e$

Немного фактов с семинара: 1. $f = e \cdot T_{e \to f}$ - для матриц

$$2. \begin{cases} x = e \cdot x^e \\ x = f \cdot x^f \end{cases}$$

 $C_{x o u} = C^{-1}$ 2 способ. Симметричный Гаусс.

Матрица квадратичной формы
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$
 Цель: привести A к диагональному виду

Цель: привести A к диагональному виду

Цель: привести
$$A$$
 к диагональному виду
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} = q(y) = y_1^2 - y_2^2.$$
 Правая матрица будет

Важное замечание: мы можем применять операции к столбцам левой матрицы, не затрагивая правую.

Линейные операторы

Фиксируем базис
$$e=(e_1,\ldots,\ e_n)$$
 в V $\varphi:\ V\to V$

1. $\forall x \in V$:

$$\left(\varphi(x)\right)^e = A_e x^e$$

2. Пусть $T_{e o f}$ - матрица перехода к f $A_f = T^{-1} A_e T = T_{f o e} A_e T_{e o f}$

$$A_f = T^{-1} A_e T = T_{f \to e} A_e T_{e \to f}$$

3. $\dim \ker \varphi + \dim \operatorname{Im} \varphi = \dim V$

Задача 2. Найти размерности и базисы ker и Im линейного оператора, задаваемого матрицей A в некотором базисе \mathbb{R}^4 .

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -1 & 4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & -1 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

 $\dim \ker \varphi = n - r = 2$

Задача 3. Доказать, что поворот плоскости на угол α - линейный оператор в $V_2 \cong \mathbb{R}^2$ найти его матрицу в базисе $\{i, j\}$

1.
$$\forall \lambda \in \mathbb{R} \ \varphi(\lambda x) = \lambda \varphi(x)$$

2. $\varphi(x_1+x_2)=\varphi(x_1)+\varphi(x_2)$ поворачивается на угол α параллелограмм на векторах $x_1, x_2 \Rightarrow$ их сумма (диагональ этого параллелограмма) также поворачивается на угол α . Значит это линейный оператор.

Рассмотрим
$$\varphi(i) = \varphi\begin{pmatrix} 1\\0 \end{pmatrix} = \cos \alpha i + \sin \alpha j$$

$$\varphi(j) = \varphi\begin{pmatrix} 0\\1 \end{pmatrix} = -\sin\alpha i + \cos\alpha j \Rightarrow$$

$$\Rightarrow A = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix}$$
 - матрица поворота

4. Является ли преобразование линейным оператором. Если да, то найти его матрицу.

a.
$$\varphi(x) = (x_2 + x_3, 2x_1 + x_3, 3x_1 - x_2 + x_3)$$

$$\begin{pmatrix} \varphi(x_1) \\ \varphi(x_2) \\ \varphi(x_3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_2 + x_3 \\ 2x_1 + x_3 \\ 3x_1 - x_2 + x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \varphi(\alpha x + \beta y) = \alpha A x + \beta A y \Rightarrow$$
 линейный оператор.

b. $\varphi(x) = (x_1, x_2 + 1, x_3 + 2)$. Не уважает сложение векторов, значит не является линейным оператором.

5. Доказать, что существует единственный линейный оператор, переводящий векторы a_1, a_2, a_3 в векторы b_1, b_2, b_3 . Найти его матрицу.

$$a_1 = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 5 \end{pmatrix}, \quad b_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

 $a_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad b_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$
 $a_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad b_3 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

Утверждение: существует единственный линейный оператор в \mathbb{R}^n , переводящий линейно независимые векторы a_1, \ldots, a_n в любые заданные векторы b_1, \ldots, b_n

заданные векторы
$$b_1, \ldots, b_n$$
 $\varphi(a_1) = b_1$ \ldots , дано $\varphi(a_n) = b_n$ $\forall x \in V$ a_1, \ldots, a_n - базис \Rightarrow $\Rightarrow x = x_1a_1 + \cdots + x_na_n$, единственное разложение $\varphi(x) = x_1 \underbrace{\varphi(a_1)}_{b_1} + \cdots + x_n \underbrace{\varphi(a_n)}_{b_n} = \sum_{i=1}^n x_i b_i$ Пусть $A = (a_1, \ldots, a_n), \ B = (b_1, \ldots, b_n) \Rightarrow$ $\Rightarrow \Phi_a = BA^{-1}$, где Φ - матрица линейного оператора φ базиса a $b_1 = \varphi(a_1) = \Phi_a \cdot a_1$ \ldots $b_n = \varphi(a_n) = \Phi_n \cdot a_n \Rightarrow B = \Phi_a A \Rightarrow \Phi_a = B \cdot A^{-1}$

Семинар 24 апреля

Задача 1:

Показать, что умножение квадратной матрицы 2-го порядка на данную матрицу $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ является линейным оператором и найти его матрицу в базисе

$$e_{1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \ e_{2} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \ e_{3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \ e_{4} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} a_{1} & b_{1} \\ c_{1} & d_{1} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a_{2} & b_{2} \\ c_{2} & d_{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{1}a_{2} + b_{1}c_{2} & a_{1}b_{2} + b_{1}d_{2} \\ c_{1}a_{2} + d_{1}c_{2} & c_{1}b_{2} + d_{2}d_{2} \end{pmatrix}$$

$$\varphi(x) = x \cdot A$$

$$\varphi(\alpha x + \beta y) = (\alpha x + \beta y)A = \alpha xA + \beta yA = \alpha \varphi(x) + \beta \varphi(y)$$

$$\varphi(e_{1}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & b \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = ae_{1} + be_{2}$$

$$\varphi(e_2) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c & a \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = ce_1 + ae_2
\varphi(e_3) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ae_3 + be_4
\varphi(e_4) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = ce_3 + ae_4
\mathcal{A} = \begin{pmatrix} a & c & 0 & 0 \\ b & a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a & c \\ 0 & 0 & b & a \end{pmatrix}$$

Задача 2:

Показать, что дифференцирование является линейным оператором в пространстве всех многочленов $\deg \leqslant n$ $(R_n[x])$ Найти матрицу:

a)
$$1, x, x^{2}, ..., x^{n}$$

$$\varphi(\alpha f_{n}(x) + \beta g_{n}(x)) = (\alpha f_{n}(x) + \beta g_{n}(x))' = \alpha f'_{n}(x) + \beta g'_{n}(x) = \alpha \varphi(f_{n}(x)) + \beta \varphi(g_{n}(x))$$

$$e_{1} = 1,$$

$$\varphi(1) = 0 \cdot 1 + 0 \cdot x + \cdots + 0 \cdot x^{n}$$

$$\varphi(x) = 1 \cdot 1 + 0 \cdot x + \ldots 0 \cdot x^{n}$$

$$\vdots$$

$$\varphi(x^{n}) = 0 \cdot 1 + 0 \cdot x + \cdots + nx^{n-1} + 0 \cdot x^{n}$$

$$\begin{cases} 0 & 1 & 0 & \ldots & 0 \\ 0 & 0 & 2 & \ldots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \ldots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \ldots & n \\ 0 & 0 & 0 & \ldots & 0 \end{cases}$$

$$A = \begin{cases} 0 & 1 & 0 & \ldots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \ldots & n \\ 0 & 0 & 0 & \ldots & n \\ 0 & 0 & 0 & \ldots & 0 \end{cases}$$

$$0 & 1, x - a, (x - a)^{2}, \ldots, (x - a)^{n}$$

Раскладываем в ряд Тейлора (на семинаре не решали).

Задача 3:

B базисе
$$e_1 = \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Линейный оператор φ имеет матрицу $A=\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

В какое множество под действием φ перейдёт прямая l:

$$x_1 - 2x_2 = 1$$
?

Запишем точки, принадлежащие этой прямой:

$$(1, 0) + (2, 1)k, (1 + 2k, k)$$

$$(1, \ 0) - \left(0, \ -\frac{1}{2}\right) = \overline{a}$$

Потребуется https: //hentaihaven.net/ матрица перехода от изначального базиса к стандартному.

$$\begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} = T_{S \to N}, \ T_{N \to S} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$$
$$A'_{S} = T_{S \to N} A T_{N \to S} = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$\varphi \begin{pmatrix} 1 + 2k \\ k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 + 2k \\ k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 + 6k \\ k \end{pmatrix}$$

Задача 4:

Линейный оператор φ в базисе $a_1 = (1, 2)^T$, $a_2 = (2, 3)^T$

Имеет матрицу
$$\begin{pmatrix} 3 & 5 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$

Линейный оператор ψ' в базисе $b_1=(3,\ 1),\ b_2=(4,\ 2)$

Найти матрицу линейного оператора $\varphi + \psi$ в базисе $\{b_1, b_2\}$

$$\Phi_b = T_{b \to a} \Phi_a \cdot T_{a \to b} = \begin{pmatrix} 40 & 38 \\ -\frac{71}{2} & -34 \end{pmatrix}$$
 Ψ_b - дано $\Phi_b + \Psi_b = \begin{pmatrix} 44 & 44 \\ -\frac{59}{2} & -25 \end{pmatrix}$

Алгоритм диагонализации

Задача 1:

Диагонализируем ли линейный оператор с матрицей $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

а) над \mathbb{R}

- б) над **С**
- 1. Ищем характеристический многочлен:

1. Ищем характеристический многочлен.
$$\chi_A(\lambda) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & -1 \\ 1 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)^2 + 1 = \lambda^2 - 2\lambda + 2 = (\lambda - 1)^2 + 1$$
 значит вещественных корней нет, значит над $\mathbb R$ не диагонализируемая.

$$\lambda_1,\ \lambda_2=rac{2\pm 2i}{2}=egin{bmatrix}1-i\\1+i\end{bmatrix}\Rightarrow$$
 диагонализируем над $\mathbb C.$ Так как $n=2=$

$$\dim V$$
 различных собственных значений. $\Lambda = \begin{pmatrix} 1-i & 0 \\ 0 & 1+i \end{pmatrix}$ - диагональный вид.

2. Ищем собственные векторы.

$$\lambda_1 = 1 - i$$

$$B = A - \lambda_1 E = \begin{pmatrix} 1 - (1 - i) & -1 \\ 1 & 1 - (1 + i) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i & -1 \\ 1 & i \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & i \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$x_1 = -ix_2$$

$$\frac{y_1}{x_1 - i}$$

$$\lambda_2 = 1 + i$$

$$B \sim \begin{pmatrix} 1 & -i \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, T = (y_1, y_2) = \begin{pmatrix} -i & i \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\frac{y_2}{x_1} \begin{vmatrix} i \\ x_2 \end{vmatrix} 1$$

$$A = T\Lambda T^{-1}, \ T_{A \to \Lambda} = \begin{pmatrix} -i & i \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

б)
$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$
 - диагонализируем ли линейный оператор? $\chi_A(\lambda) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & -2 \\ 0 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)^2 \Rightarrow \lambda_1 = 1, \ m_1 = 2$

Критерий диагонализируемости:

- 1. $n = \dim V$ собственных значений
- 2. $\forall \lambda_i \ m_i = s_i \ ($ алгебраическая кратность = геометрической)

$$\begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \ n-r=2-1=1=s \neq m \Rightarrow$$
 недиагонализируема.

Семинар 15 мая

Задача 1

Можно ли привести матрицу линейного оператора к диагональному виду. Если да, то найти разложение $A=T\Lambda T^{-1}.$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 3 & -1 \\ -3 & 5 & -1 \\ -3 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

T - матрица перехода от исходного базиса к базису из собственных векторов. $\Lambda = T^{-1}AT$

Решал у доски, коспекта не будет.

Задача 2.

Всего 10000 жителей. Каждый день 15% здоровых заболевают, а 10% больных выздоравливают (можно болеть повторно). В первый день заболело 100 человек. Как будет вести себя количество больных с ростом времени.

Пусть
$$\begin{pmatrix} x - 3доровые \\ y - больные \end{pmatrix} \Rightarrow v_0 \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9900 \\ 100 \end{pmatrix}$$

$$\varphi \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - 0, 15x + 0, 1y \\ y - 0, 1y + 0, 15x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0, 85x + 0, 1y \\ 0, 15x + 0, 9y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0, 85 & 0, 1 \\ 0, 15 & 0, 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow A = \begin{pmatrix} \frac{17}{20} & \frac{1}{10} \\ \frac{3}{20} & \frac{9}{10} \end{pmatrix}, \quad \chi_A(\lambda) = (\lambda - 1)(\lambda - \frac{3}{4}) \Rightarrow \Lambda = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{3}{4} \end{pmatrix}$$

$$\lim_{n \to \infty} \varphi^n \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \lim_{n \to \infty} A^n \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix}, \quad A = T\Lambda T^{-1}$$

$$A^n = (T\Lambda T^{-1})^n = T\Lambda T^{-1} T\Lambda T^{-1} \dots T\Lambda T^{-1} = T\Lambda^n T^{-1} = T \begin{pmatrix} 1^n & 0 \\ 0 & (\frac{3}{4})^n \end{pmatrix} T^{-1}$$

$$\lambda_1 = 1$$

$$B = A - E = \begin{pmatrix} -\frac{3}{20} & \frac{1}{10} \\ \frac{3}{20} & -\frac{1}{10} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow v_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = \frac{3}{4}$$

$$B = A - \frac{3}{4}E = \begin{pmatrix} \frac{1}{10} & \frac{1}{10} \\ \frac{3}{20} & \frac{3}{20} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}, \ T^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$A^* = \lim_{n \to \infty} A^n = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0, 4 & 0, 4 \\ 0, 6 & 0, 6 \end{pmatrix}$$

$$A^* \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0, 4 & 0, 4 \\ 0, 6 & 0, 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 9900 \\ 100 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4000 \\ 6000 \end{pmatrix} \Rightarrow$$
число заболевших стабилизируется на 6000.

Второй способ

Найти базис из собственных векторов $\{v_1, v_2\} = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

Найти базис из собственных векторов
$$\{v_1, v_2\} = \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$v_0 = x_1 v_1 + x_2 v_2 - \text{разложим} \left(v_0 = \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \right)$$

$$\lim_{n \to \infty} \varphi^n = x_1 \lim_{n \to \infty} \varphi^n(v_1) + x_2 \lim_{n \to \infty} \varphi^n(v_2) = \lim_{n \to \infty} (x_1 \lambda_1^n v_1 + x_2 \lambda_2^n v_2) =$$

$$= \lim_{n \to \infty} \left(x_1 1^n v_1 + x_2 \left(\frac{3}{4} \right)^n v_2 \right) = x_1 v_1$$
Найдём x_1 :

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = T^{-1} \begin{pmatrix} 9900 \\ 100 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 9900 \\ 100 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2000 \\ -5900 \end{pmatrix} \Rightarrow x_1 = 2000 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lim_{n \to \infty} \varphi^n(v_0) = x_1 v_1 = 2000 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4000 \\ 6000 \end{pmatrix}$$

Задача 3.

$$A^{64} = \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ 14 & -8 \end{pmatrix}^{64}$$

$$\chi_{A}(\lambda) = \begin{vmatrix} 7 - \lambda & -4 \\ 14 & -8 - \lambda \end{vmatrix} = \lambda(\lambda + 1)$$

$$A' = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$A_{0} = \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ 14 & -8 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 7 & -4 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, v_{1} = \begin{pmatrix} 4 \\ 7 \end{pmatrix}$$

$$A_{-1} = \begin{pmatrix} 8 & -4 \\ 14 & -7 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 8 & -4 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, v_{2} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 7 & 2 \end{pmatrix}$$

Евклидовы пространства

 $\mathcal{E} = (V, g(x, y)), g$ - скалярное произведение. Аксиомы скалярного произвдения:

- 1. Симметричность g(x, y) = g(y, x)
- 2. Линейность $g(\alpha x + \beta y, z) = \alpha g(x, z) + \beta g(y, z)$
- 3. $\forall x \in \mathcal{E} \ g(x, x) \ge 0 \land g(x, x) = 0 \Rightarrow x = 0$

Неравенство Коши-Буняковского

$$|g(x, y)| \le ||x|| \cdot ||y||$$

Неравенство треугольника

$$||x+y|| \leqslant ||x|| + ||y||$$

Задача 4.

$$\mathcal{E} = C[a, b], \langle f, g \rangle = \int_a^b f(x)g(x) dx$$

Проверить, что это скалярное произведение и выписать неравенство Коши-Буняковского и треугольника.

1.
$$\int_{a}^{b} f(x)g(x) dx = \int_{a}^{b} g(x)f(x) dx$$
2.
$$\int_{a}^{b} (\alpha f_{1} + \beta f_{2})(x)g(x) dx = \alpha \int_{a}^{b} f_{1} dx + \beta \int_{a}^{b} f_{2} dx \quad 3. \quad \int_{a}^{b} f^{2} dx \geq 0 \land \int_{a}^{b} f^{2} dx = 0 \Rightarrow f_{1} \equiv 0$$

$$\left| \int_{a}^{b} f \cdot g dx \right|^{2} \leq \int_{a}^{b} f^{2} dx \int_{a}^{b} g^{2} dx \\ \sqrt{\int_{a}^{b} (f + g)^{2} dx} \leq \sqrt{\int_{a}^{b} f^{2} dx} + \sqrt{\int_{a}^{b} g^{2} dx} \right|_{\|f\|}$$

Задача 5.

Применяя процесс ортогонализации Гаусса-Шмидта построить ортонормированный базис подпространства $\mathcal{L}(a_1, a_2, a_3)$.

$$a_{1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}, \ a_{2} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -5 & 3 \end{pmatrix}, \ a_{3} = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 8 & -7 \end{pmatrix}$$

$$b_{1} = a_{1}$$

$$b_{2} = a_{2} - c_{2}, \ _{1}b_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}, \ c_{2}, \ _{1} = \frac{(a_{2}, b_{1})}{(b_{1}, b_{1})} = -1$$

$$b_{3} = a_{3} - c_{3}, \ _{1}b_{1} - c_{3}, \ _{2}b_{2} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \\ -7 \end{pmatrix} - 3\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}, \ c_{3}, \ _{1} = \frac{(a_{3}, b_{1})}{(b_{1}, b_{1})} = -1$$

$$c_{3}, \ _{2} = \frac{(a_{3}, b_{2})}{(b_{2}, b_{2})} = -1$$

Ортогональный базис:

$$\{b_1, b_2, b_3\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1\\2\\2\\-1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2\\3\\-3\\2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2\\-1\\-1\\-2 \end{pmatrix} \right\}$$

Ортонормированный базис:

$$\{b_1, b_2, b_3\} = \left\{ \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1\\2\\2\\-1 \end{pmatrix}, \frac{1}{26} \begin{pmatrix} 2\\3\\-3\\2 \end{pmatrix}, \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2\\-1\\-1\\-2 \end{pmatrix} \right\}$$

Семинар 22 мая

Напоминание с лекции:

Ортогональное дополнение

$$L^{\perp} = \left\{ x \in \mathcal{E} \mid \forall h \in L \ (x, \ h) = 0 \right\}$$

$$\mathcal{E} = L \oplus L^{\perp} \Rightarrow \forall x \in \mathcal{E} \exists ! h \in L \ \exists ! h^{\perp} \in L^{\perp} \ x = h + h^{\perp}$$

$$\Phi_{\text{AKT}} : \left(L^{\perp} \right)^{\perp}$$

Задача 1.

Проверить, что векторы образуют ортогональную систему и дополнить их до ортогонального базиса пространства.

$$a_1 = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 & -3 \end{pmatrix}^T$$
, $a_2 = \begin{pmatrix} 2 & -3 & 2 & 4 \end{pmatrix}^T$ — базис L

Тогда
$$L^\perp:=\begin{pmatrix}1&-2&2&-3\\2&-3&2&4\end{pmatrix}\begin{pmatrix}x_1\\x_2\\x_3\\x_4\end{pmatrix}=0$$
, то есть L^\perp - множество решений

ОСЛАУ $A^{T}x = 0$, где $A = [a_1, a_2]$

Проверим ортогональность: $(a_1, a_2) = 2 + 6 + 4 - 12 = 0$ ортогональны.

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 & -3 \\ 2 & -3 & 2 & 4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 & -3 \\ 0 & 1 & -2 & 10 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 17 \\ 0 & 1 & -2 & 10 \end{pmatrix}, \begin{array}{c|ccc} & y_1 & y_2 \\ \hline x_1 & 2 & -17 \\ x_2 & 2 & -10 \\ \hline x_3 & 1 & 0 \\ x_4 & 0 & 1 \\ \hline \end{array}$$

Используем метод ортогонализации Грамма-Шмидта:

$$b_{1} = y_{1} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix},$$

$$b_{2} = y_{2} - \frac{(y_{2}, b_{1})}{(b_{1}, b_{1})} b_{1};$$

$$b_{2} = \begin{pmatrix} -17 \\ -10 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{54}{9} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ 2 \\ 6 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Искомый базис будет выглядеть как $[a_1, a_2, b_1, b_2]$

Задача 2.

$$L: egin{cases} 2x_1+x_2+3x_3-x_4=0 \ 3x_1+2x_2-2x_4=0 \ 3x_1+x_2+9x_3-x_4=0 \end{cases}$$
 Найти уравнения, задающие L^\perp

$$L^{\perp} = \mathcal{L}(a_1, a_2, a_3), \begin{cases} a_1 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 & -1 \end{pmatrix}^T \\ a_2 = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 & -2 \end{pmatrix}^T \\ a_3 = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 9 & -1 \end{pmatrix}^T \end{cases}$$

1 способ:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 & -1 \\ 3 & 2 & 0 & -2 \\ 3 & 1 & 9 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 1 & -9 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{- базис } L^\perp\text{, так как решение } L^\perp x = 0$$

есть решение L

$$A^{T}x = 0, M = a'_{1} \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & x_{3} & x_{4} \\ 1 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 1 & -9 & -1 \end{pmatrix}, M_{123}^{123} = \begin{vmatrix} x_{1} & x_{2} & x_{3} \\ 1 & 0 & 6 \\ 0 & 1 & -9 \end{vmatrix} = -6x_{1} + 9x_{2} + x_{3} = 0$$

$$M_{123}^{124} = \begin{vmatrix} x_1 & x_2 & x_4 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{vmatrix} = x_2 + x_4 = 0$$

2 способ.

Ищем ФСР:

$$A^{T} \sim \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & x_{3} & x_{4} \\ 1 & 0 & 6 & 0 \\ 0 & 1 & -9 & 1 \end{pmatrix}, \Rightarrow \begin{cases} x_{1} = -6x_{3} \\ x_{2} = 9x_{3} + x_{4} \end{cases}, \begin{cases} x_{1} & -6 & 0 \\ x_{2} & 9 & 1 \\ x_{3} & 1 & 0 \\ x_{4} & 0 & 1 \end{cases}$$

 $Y^T x = 0$ - искомая СЛАУ, заданная L^{\perp} .

$$\begin{pmatrix} -6 & 9 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} -6x_1 + 9x_2 + x_3 = 0 \\ x_2 + x_4 = 0 \end{cases}$$
 Проекция на подпространство:

3 способа искать:

1. Дан базис
$$L: a_1, \ldots, a_k$$
, тогда $x = h + h^{\perp} = \alpha_1 a_1 + \cdots + \alpha_k a_k + h^{\perp} = (*)$

Умножаем скалярно (*) на a_1, \ldots, a_k :

$$\begin{cases} \alpha_1(a_1, a_1) + \alpha_2(a_1, a_2) + \dots + \alpha_k(a_1, a_k) = (a_1, x) \\ \vdots \\ \alpha_1(a_k, a_1) + \alpha_2(a_k, a_2) + \dots + \alpha_k(a_k, a_k) = (a_k, x) \end{cases}$$

Получаем $\Gamma(a_1,\ldots,\,a_k)$ $\begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_k \end{pmatrix} = A^Tx$. Отсюда находим решение $\alpha_1,\ldots,\,\alpha_k,$ далее ищем проекцию:

$$\prod_{L} x = A\alpha = \alpha_1 a_1 + \dots + \alpha_k a_k$$

2. Ортогонализируем по Грамму-Шмидту: $a_1, \dots, a_k \to b_1, \dots, b_k$ - ортогональный базис L

$$\prod p_L x = \sum \frac{(x, b_i)}{(b_i, b_i)} b_i$$

3. По формуле $\Pi p_L x = A(A^T A)^{-1} A^T x$, где $A = [a_1, \dots, a_k]$

Задача 3.

Найти отогональную проекцию h и ортогональную составляющую вектора x на $Л\Pi\Pi$ L

$$x = (4 \quad -1 \quad -3 \quad 4), L = \mathcal{L}(a_1, a_2, a_3)$$

Решал у доски + хотел спать, можете скинуть запись.

Задача 4.

Найти $\Pi \mathbf{p}_L x, \ x_L^{\perp}$

$$x = \begin{pmatrix} 7 & -4 & -1 & 2 \end{pmatrix}, L : \begin{cases} 2x_1 + x_2 + x_3 + 3x_4 = 0 \\ 3x_1 + 2x_2 + 2x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 2x_3 - 9x_4 = 0 \end{cases}$$

Рассмотрим матрицу коэффициентов системы:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 & 3 \\ 3 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & -9 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & -9 \\ 1 & 1 & 1 & -2 \\ 2 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 & -6 \\ 1 & 1 & 1 & -2 \\ 2 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}, Rg = 2$$

Ненулевые строки образуют базис
$$L^{\perp}$$
.
$$\Gamma(a_1,\ a_2) = \begin{pmatrix} 7 & -9 \\ -9 & 26 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 17 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$x_L^{\perp} = \alpha_1 a_1 + \alpha_2 a_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix},\ \Pi \mathbf{p}_L \, x = x - x_L^{\perp} = \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}$$