

Teil 1: Differentialgleichung im \mathbb{R}^n

an4: Mehrdimensionales Ableiten

Stichworte: Richtungsableitung, partielle Ableitung, totale Ableitung, Klein-o

Literatur: [\[Hoff\], Kapitel 9.4](#)

4.1. Einleitung: Wir führen den Differenzierbarkeitsbegriff für Funktionen $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ ein: über Richtungsableitungen entlang der Koordinatenachsen gelangen wir zu partiellen Ableitungen. Wir definieren die totale Ableitung und sehen wie mit den partiellen Ableitungen der Komponentenfunktionen berechnet werden kann. Die "Linearisierung" von f ergibt also die Matrix $Df(a) \in \mathbb{R}^{m \times n}$ so, dass $f(x) \approx f(a) + Df(a) \cdot (x - a)$ in guter Näherung ist.

4.2 Konvention: Betrachte Funktionen $f : U \rightarrow \mathbb{R}^m$ mit $U \subseteq \mathbb{R}^n$.

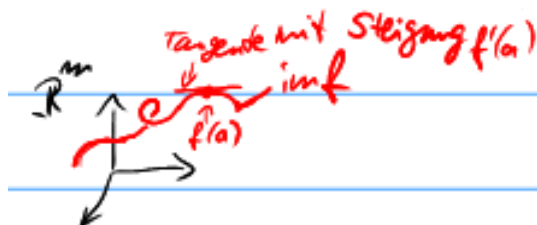
Sei $a \in U$ ein innerer Punkt von U , d.h. $\exists S > 0 : U_a^S \subseteq U$.

Man könnte D für die Definitionsmenge von f schreiben, tun dies aber wegen Verwechslungsgefahr mit den anderen D 's in diesem Kapitel nicht.

4.3. Hatten: im Fall $n=m=1$ ist $f'(a) = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$ die Ableitung. ($\mathbb{R} \supseteq U \ni x \rightarrow a$)

4.4. Falls $n > 1$, ist $x - a$ ein Vektor und der Differentialquotient nicht bildbar.

4.5. Falls $n=1, m \geq 1$, ist $\frac{1}{x-a} \cdot (f(x) - f(a))$ der (n -dimensionale) Differenzenquotient $\in \mathbb{R}^m$, und $Df(a) := \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a}$ die Ableitung. ($\mathbb{R} \supseteq U \ni x \rightarrow a$)



Sind f_1, \dots, f_m die Komponentenfunktionen von f , d.h. $f(x) = \begin{pmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{pmatrix}$ für alle $x \in U \subseteq \mathbb{R}$,

also die $f_i : U \rightarrow \mathbb{R}, f_i := \text{pr}_i \circ f$, so ist

$$\frac{1}{x-a} \cdot (f(x) - f(a)) = \frac{1}{x-a} \cdot \begin{pmatrix} f_1(x) - f_1(a) \\ \vdots \\ f_m(x) - f_m(a) \end{pmatrix} \xrightarrow{x \rightarrow a} \begin{pmatrix} f'_1(a) \\ \vdots \\ f'_m(a) \end{pmatrix}, \quad (1)$$

falls alle Komponentenfunktionen f_i diffbar in a sind.

Wir erhalten $Df(a) = \begin{pmatrix} f'_1(a) \\ \vdots \\ f'_m(a) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^m$ in diesem Fall und schreiben auch $f'(a)$ für $Df(a)$.

4.6 Bsp.: Betrachten $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, f(x) := \begin{pmatrix} x \\ x^2 \end{pmatrix}$. also $f_1(x) = x, f_2(x) = x^2, f'_1(x) = 1, f'_2(x) = 2x$,

wir erhalten $f'(a) = \begin{pmatrix} f'_1(a) \\ f'_2(a) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2a \end{pmatrix}$ für $a \in \mathbb{R}$.

4.7 Fall $n \geq 1$: Mit $a \in U \subseteq \mathbb{R}^n$ und der Konvention, dass a ein innerer Punkt von U ist, können wir und mit $x \in U$ aus verschiedenen Richtungen an a annähern, Ist etwa $v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ ein Vektor, der uns die "Richtung" der Ableitung angeben soll, so wollen wir f "in diese Richtung" ableiten, d.h. die

Funktion $f_v: \begin{cases}]-s, s[\rightarrow \mathbb{R}^m \\ t \mapsto f(a + tv) \end{cases}$

in $(t_0 = 0)$ ableiten, und haben die Fragestellung auf 4.5 zurückgeführt. Dabei ist $s > 0$ geeignet so, dass $U_a^{s\|v\|} \subseteq U$ ist (damit auch $a \pm sv \in U$ ist). Hier ist es üblich, den Richtungsvektor auf 1 zu normieren, d.h. $\|v\| = 1$ vorauszusetzen, damit wir in der Bedingung an s einfach $U_a^s \subseteq U$ schreiben können.

4.8 Def.: Das Ergebnis $D_v f(a) := \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \cdot (f(a + tv) - f(a)) \in \mathbb{R}^m$, d.h. $D_v f(a) := f'_v(0)$, heißt Richtungsableitung von f in a in Richtung v .

Diese beschreibt also das Wachstum von f entlang der Geraden $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$
 $g(t) := a + tv$ (in Parameterform mit $t \in \mathbb{R}$ als Parameter).

4.9 Bsp.: $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x + y \\ x - y \\ 2x^2 \end{pmatrix}$ soll in $a = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix}$ abgeleitet werden, und zwar entlang
 $v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ (es sei $\|\cdot\| = \|\cdot\|_\infty$).

dazu bilden wir $f_v: t \mapsto f(a + tv) = f \begin{pmatrix} -3 + t \\ 4 + t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + 2t \\ -7 \\ 2(-3 + t)^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f_{v,1}(t) \\ f_{v,2}(t) \\ f_{v,3}(t) \end{pmatrix}, \begin{cases} f_{v,1}(t) = 2 \\ f_{v,2}(t) = 0 \\ f_{v,3}(t) = 4(-3 + t) \end{cases}$

deren Ableitung ist

$$D \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} f \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix}'(0) = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 4 \cdot (-3 + 0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -7 \end{pmatrix}.$$

• Dasselbe f soll entlang der Koordinatenachsen $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} =: e_1$ und $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} =: e_2$ in $a = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix}$
abgeleitet werden. haben $f_{e_1}: t \mapsto f(a + te_1) = f \begin{pmatrix} -3 + t \cdot 1 \\ 4 + t \cdot 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + t \\ -7 + t \\ 2(-3 + t)^2 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{cases} f_{e_1,1}(t) = 1 \\ f_{e_1,2}(t) = 1 \\ f_{e_1,3}(t) = 4(-3 + t) \end{cases}$

$$\text{mit Abl. } \underline{\underline{D_{e_1} f \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix} = f' \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} (0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -12 \end{pmatrix}}},$$

$$\text{und mit } f_{e_2}: t \mapsto f(a + te_2) = f \begin{pmatrix} -3 + t \cdot 0 \\ 4 + t \cdot 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + t \\ -7 - t \\ 18 \end{pmatrix} \rightsquigarrow \begin{cases} f_{e_2,1}(t) = 1 \\ f_{e_2,2}(t) = 1 \\ f_{e_2,3}(t) = 4(-3 + t) \end{cases}$$

SCHAU NACH WAS HIER RICHTIG IST E 2 ODER E 1-3!!!!!!!!!!!!

$$\text{mit Ableitung } \underline{\underline{D_{e_1} f \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix} = f' \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} (0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}}}.$$

4.10 Def.: Für $j \in \{1, \dots, n\}$ heißt die Richtungsableitung $D_j f(a) = \frac{\delta f}{\delta x_j} := D_{e_j} f(a) \in \mathbb{R}^m$

von f in a in Richtung des j -ten Kanonischen Einheitsvektors $e_j = (0, \dots, 0, \mathbf{1}(\text{setlle } j), 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^n$
 (d.h. in richtung der j -ten Koordinatenachse)
 dir j -te partielle ableitung von f in a .

4.11 Bem.:• Für $m=1$ erhält man dies Ableitung $\in \mathbb{R}$ durch Ableiten nach der j -ten Variable, denn

$$D_{e_j} f(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} (f(a + t e_j) - f(a)) \quad (2)$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{1}{t} \cdot (f(\dots, a_{j-1}, a_j + t \cdot \mathbf{1}, a_{j+1}, \dots) - f(\dots, a_{j-1}, a_j, a_{j+1}, \dots)), \quad (3)$$

4.12 Bsp.: