

an3: Konvergenz, Funktionsgrenzwerte, Stetigkeit im \mathbb{R}^n Stichworte: Funktionsgrenzwerte, Stetigkeit (Komponentenweise und partiell)

Literatur: [Hoff], Kapitel 9.3

3.1 Einleitung: Wir definieren Funktionsgrenzwerte bei Funktionen f von \mathbb{R}^n nach \mathbb{R}^m

3.2 Vereinbarung/Situation: Seien $M, n \in \mathbb{N}$, $M \subseteq \mathbb{R}^n$, $f : D \rightarrow \mathbb{R}^m$

und $b \in \mathbb{R}^m$. Als Norm benutzen wir die Maximumsnorm und schreiben deswegen $\|\cdot\|$ für $\|\cdot\|_\infty$. Weiter sei $a \in \mathbb{R}^n$ ein Häufungspunkt zu/von M , d.h. $\forall \epsilon > 0 : \neq \{x \in M; \|x - a\| < \epsilon\} = \emptyset$ (vgl. An 10.2).

(Anmerkung $\{x \in M; \|x - a\| < \epsilon\} = U_a^\epsilon(M) \leftarrow \epsilon$ -Umgebung um a , vgl. 3.14).

Dies bedeutet, dass a aus M heraus durch von a verschiedene Punkte $x \in M$ beliebig gut approximierbar ist, bzw. "man kommt mit Punkten aus M beliebig gut heran an a ", und zwar aus "allen Richtungen" falls $\exists \epsilon > 0 : U_a^\epsilon(\mathbb{R}^n) \subseteq M$.

Wie in An 10.4 definieren wir dann den Funktionsgrenzwert:

3.3 Def.: In Situation 3.2 gilt: $f(x) \rightarrow b$ (für $M \ni x \rightarrow a$)

: $\Leftrightarrow \forall \epsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall x \in M : \|x - a\| < \delta \Rightarrow \|f(x) - b\| < \epsilon$

Lesen "f(x) Konvergiert gegen b, wenn x (aus M heraus) gegen a geht/Konvergiert".

Wir nennen $b \in \mathbb{R}^m$ den Grenzwert (Kurz GW) von $f(x)$ für $M \ni x \rightarrow a$.

Notation: $f(x) \xrightarrow{M \ni x \rightarrow a} b$ oder $\lim_{M \ni x \rightarrow a} f(x) = b$ oder $\lim_{x \rightarrow a | x \in M} f(x) = b$.

Umformulierung: $\|f(x) - b\| \xrightarrow{M \ni x \rightarrow a} 0$.

3.4 Bem.: Falls $M = D$ ist, hat die Bedingung " $x \in M$ " Keine Weitere Bedeutung und kann weggelassen werden. Fehlt eine Bedingung, ist einfach $m = D$ gemeint.

3.5 Funktionsgrenzwerte können Komponentenweise untersucht und gebildet werden:

Für $x \in D$ ist $f(x)$ ein Element des \mathbb{R}^m , also Schreibbar in den Komponenten/Koordinaten

$f(x) = \begin{pmatrix} f_1(x) \\ f_2(x) \\ \vdots \\ f_m(x) \end{pmatrix}$, den Komponentenfunktionen $f_1, \dots, f_m : D \rightarrow \mathbb{R}$, nämlich $\forall i \in \{1, \dots, m\} : \underline{f_i := pr_i \circ f}$.

Mit $b = (b_1, \dots, b_m)^T \in \mathbb{R}^m$ gilt dann:

Beh.:

$$\begin{aligned} f(x) \xrightarrow{n \ni x \rightarrow a} b &\Leftrightarrow \forall i \in \{1, \dots, m\} : f_i(x) \rightarrow b_i (n \ni x \rightarrow a) \\ &\Leftrightarrow \forall i : |f_i(x) - b_i| \rightarrow 0 (n \ni x \rightarrow a) \end{aligned} \quad (1)$$

Bew.: Für $z = (z_1, \dots, z_m)^T \in \mathbb{R}^m, i \in \{1, \dots, m\}$ gilt $|z_i - b_i| \leq \|z - b\|_\infty \leq \sum_{i=1}^m |z_i - b_i|$.

□

3.6 Bem.: Mit 3.5 kann man sich also auf die kgz. der Komponentenfunktionen zurückziehen, falls das nützlich/schneller geht.

3.7 Bsp.: $D = \mathbb{R}^2 \setminus \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}, f(v) := \frac{xy}{\sqrt{x^2 + y^2}}$, wenn $v = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in D$, also $f : D \rightarrow \mathbb{R}$.

Beh.: $f(v) \rightarrow 0$ (bei $D \ni v \rightarrow (0,0)^T =: 0$).

Bew.: $|f(v) - 0| = |f(v)| \leq \frac{\|v\|_2^2}{\|v\|_2} = \|v\|_2 \rightarrow 0$.

Bei $\leq \frac{\|v\|_2^2}{\|v\|_2} \Leftarrow |xy| \leq \max(x^2, y^2) = \|v\|^2 \leq x^2 + y^2 = \|v\|_2^2$.

□

3.8Bsp.: