

Teil 1: Differentialrechnung im \mathbb{R}^n

an5: Partielle und totale Ableitungen

Stichworte: Funktionalmatrix, Gradient, Kettenregel, Richtungsableitungen

Literatur: [\[Hoff\]](#), Kapitel 9.4

5.1. Einleitung: Die totale Ableitung liefert einen einfachen Weg, Richtungsableitungen zu berechnen. Wir definieren für $m=1$ den Gradienten und beweisen die allgemeine Kettenregel.

5.2. Konvention: Betrachten Funktionen $f : U \rightarrow \mathbb{R}^m$ mit $U \subseteq \mathbb{R}^n$.

Sei $a \in U$ ein innerer Punkt von U , d.h. $\exists s > 0 : U_a^s \subseteq U$.

Wir bezeichnen die Menge aller Richtungsvektoren $v \in \mathbb{R}^n$ mit $S^{n-1} := \{v \in \mathbb{R}^n; \|v\|_2 = 1\}$, die $(n-1)$ -dimensionale Sphäre im \mathbb{R}^n .

• Für einen inneren Punkt $a \in U$ und ein $v \in S^{n-1}$ haben wir in [an4.8](#)

$$D_v f(a) := \lim_{t \neq 0, t \rightarrow 0} \frac{1}{t} (f(a + tv) - f(a))$$

als Richtungsableitung von f in a in Richtung v definiert.

(Diese Def. benutzt, dass $a + tv \in U$ ist aöoe $t \in \mathbb{R}$ mit hinreichend kleinen $|t|$)

• Speziell: Ist $v = e_i$ der i -te Einheitsvektor, so ist

$$D_i f(a) = \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = f_{x_i}(a) := (D_{e_i} f)(a) \text{ die } i\text{-te partielle Ableitung.}$$

5.3. Satz: Vor.: f in a diff'bar (d.h. total diff'bar), $v \in S^{n-1}$.

Beh.: f ist in Richtung v in a diff'bar und $(D_v f)(a) = \underbrace{(Df)(a)}_{\in \mathbb{R}^{m \times n}} \cdot \underbrace{v}_{\in \mathbb{R}^n} = \underbrace{f'(a)(v)}_{\text{mit } f'(a) \in \text{Hom}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m) \text{ ausgedrückt, dh als lineare Abb.}}$

$$\begin{aligned} \text{Bew.: } \frac{1}{t} (f(a + tv) - f(a)) &= \frac{1}{t} (f'(a)(tv) + o(\|tv\|_2)) = \text{Bew.: } \frac{1}{t} (f(a + tv) - f(a)) = \frac{1}{t} (f'(a)(tv) + o(\|tv\|_2)) = \\ &= f'(a)(v) + \underbrace{\frac{|t| \cdot \|v\|_2}{t}}_{\text{beschränkt}} \cdot \underbrace{\frac{o(\|tv\|_2)}{\|tv\|_2}}_{\xrightarrow{t \rightarrow 0} 0} \\ &\quad \underbrace{\hspace{10em}}_{\xrightarrow{t \rightarrow 0} 0} \end{aligned}$$

□

5.4 Bsp.: $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y) = \begin{pmatrix} x^2 - y \\ 3x \\ \sin(y) \end{pmatrix}$ gibt $f'(x, y) = \begin{pmatrix} 2x & -1 \\ 3 & 0 \\ 0 & \cos(y) \end{pmatrix}$, sei $a = \begin{pmatrix} 1 \\ \pi/4 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$.

Dann: $f'(\begin{pmatrix} 1 \\ \pi/4 \end{pmatrix}) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}\sqrt{2} \end{pmatrix}$ und sei $v = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$, haben $\|v\|_2 = \frac{1}{5} \cdot \sqrt{3^2 + 4^2} = 1$.

$$\text{sich dann als } f' \left(\begin{pmatrix} 1 \\ \pi/4 \end{pmatrix} \right) \cdot \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 \cdot 3 + (-1) \cdot 4 \\ 3 \cdot 3 + 0 \cdot 4 \\ 0 \cdot 3 + \frac{1}{2}\sqrt{2} \cdot 4 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 \\ 9 \\ 2\sqrt{2} \end{pmatrix}.$$

Die partiellen Ableitungen sind $D_1 f(a) = f' \left(\begin{pmatrix} 1 \\ \pi/4 \end{pmatrix} \right) \cdot e_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$, $D_2 f(a) = f' \left(\begin{pmatrix} 1 \\ \pi/4 \end{pmatrix} \right) \cdot e_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ \frac{1}{2}\sqrt{2} \end{pmatrix}$.

5.5 Folgerungen: Sei f in a Diff'bar.

Beh.:

(a) f ist in a in jeder Koordinate partiell diff'bar,

(b) $(D_i f)(a) = f'(a) \cdot e_i$, und dies ist die i-te Spalte von $f'(a)$, denn Sie wissen ja: die Spalten einer Matrix sind genau die Bildere der Einheitsvektoren.

Also sind die Spalten von f' genau die Partiellen Ableitungen von f .

(c) Es ist $f'(a) = Df(a) = \begin{pmatrix} (D_1 f_1)(a) & \cdots & (D_n f_1)(a) \\ (D_1 f_2)(a) & \cdots & (D_n f_2)(a) \\ \vdots & & \vdots \\ (D_1 f_m)(a) & \cdots & (D_n f_m)(a) \end{pmatrix}$

(d) Es ist $(D_j f_i)(a) = pr_i(D_j f(a))$, also $D_j f_i = pr_i \circ D_j f$ für alle $j \in \{1, \dots, n\}, i \in \{1, \dots, m\}$.

Bew.: (a),(b),(c): Klar mit 5.3 und $v = e_i$.

Für (d): Haben $f(a) = \begin{pmatrix} f_1(a) \\ \vdots \\ f_m(a) \end{pmatrix}$ und $d_j f(a) = \begin{pmatrix} D_j f_1(a) \\ D_j f_2(a) \\ \vdots \\ D_j f_m(a) \end{pmatrix}$,

also $pr_j(D_j f_i(a))_{1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n} \in \mathbb{R}^{m \times n}$

die Jacobimatrix/Funktionalmatrix von f in a .

Bem.: " \Leftarrow " Kann in 5.5 nicht gelten, die Existenz der Partiellen Ableitungen reicht nicht zum Nachweis der Differenzierbarkeit! (vgl. 4.15, 4.16)

5.7 Fall: sei $m=1$, also f ein Skalarfeld.

Dann:

$$f'(a) = (d_1 f(a), \dots, D_n f(a)) =: (gradf(a))^T \quad \text{"Gradient"} \quad (1)$$

$$=: (\nabla f(a))^T \quad \text{"Nabla"} \quad (2)$$

Wir nennen den Spaltenvektor $grad f(a) = \begin{pmatrix} D_1 f(a) \\ \vdots \\ D_n f(a) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$ den Gradient von f in a .

mit $\nabla := \begin{pmatrix} D_1 \\ \vdots \\ D_n \end{pmatrix}$ bezeichnen wir den Nabla-Operator.

Somit:

$$f(x) = f(a) + (gradf(a))^T \cdot (x - a) + o(\|x - a\|) \quad (3)$$

$$\Rightarrow f(x) = f(a) + \langle gradf(a), x - a \rangle + o(\|x - a\|). \quad (4)$$

Sei $grad f(a) \neq 0$, und betrachte alle $v \in S^{n-1}$.

Dann gilt: $|D_v f(a)| = |f'(a)(v)| = |(gradf(a))^T \cdot v|$

$= |\langle gradf(a), v \rangle| \leq \|gradf(a)\| \cdot \|v\|_2$ (Cauchy-Schwarzungleichung Anhang 7 in an1)

Wobei " $=$ " genau dann gilt, wenn v parallel zu $grad f(a)$, d.h. ex. $t \in \mathbb{R} \setminus \{0\} : gradf(a) = tv$,

in diesem Fall wird für $D_v f(a)$ der maximale Wert angenommen.

Für $\tilde{v} := \frac{1}{\|gradf(a)\|_2} gradf(a)$ gilt demnach:

$$|D_{\tilde{v}} f(a)| = \|gradf(a)\|_2.$$

5.8. FAZIT: $grad f(a)$ ist die Richtung maximaler Steigung von f in a
(welche dann $\|gradf(a)\|_2$ beträgt).

5.9. Veranschaulichung: Der Graph von f , nämlich $G(f): \left\{ \begin{pmatrix} x \\ f(x) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+1} \right\}$ (falls $U = \mathbb{R}^n$),

wird in $\begin{pmatrix} a \\ f(a) \end{pmatrix}$ approximiert durch

$$\xi_{n+1} = f(a) + \langle \text{grad} f(a), x - a \rangle,$$

und dies ist die Glg. für eine n -dim. Hyperebene im \mathbb{R}^{n+1} !

Diese heißt Tangentialhyperebene von f im Punkt a .

5.10 Bsp. mit $n=2$: $f(x, y) = x^2 - 3y, a = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \end{pmatrix} \rightarrow \text{grad} f(a) = (2\alpha_1, -3\alpha_2)^T$, und

$\xi_3 = \alpha_1^2 - 3\alpha_2 + 2\alpha_1(\xi_1 - \alpha_1) - 3\alpha_2(\xi_2 - \alpha_2)$ ist die Glg. der Tangentialhyperebene im \mathbb{R}^3 .

5.11. Fall: Sei $m=n$, also f ein Vektorfeld.

Dann heißt $\text{div} f(a) = \langle \nabla, f \rangle(a) := \sum_{i=1}^n D_i f_i(a) = \text{spur} f'(a) \in \mathbb{R}$ \leftarrow [Erinnerung Lineare Algebra: $\text{spur} A = \sum_{i=1}^n \alpha_{ii}$, wenn $A = (\alpha_{ij}) \in \mathbb{R}^{m \times n}$, heißt Spur der Matrix A .] die Divergenz von f in a .

Die Funktionalmatrix ist quadratisch: $Df(a) = f'(a) = \begin{pmatrix} D_1 f_1(a) & D_2 f_1(a) & \cdots & D_n f_1(a) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ D_1 f_n(a) & D_2 f_n(a) & \cdots & D_n f_n(a) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times m}$.

Ihre Determinante heißt Funktionaldeterminante bzw. Jacobideterminante.

Eine wichtige Rechenregel für das Ableiten verketteter Funktionen im Mehrdimensionalen ist die (allgemeine)

5.12. Kettenregel: Vor.: $U \subseteq \mathbb{R}^n; U_1 \subseteq \mathbb{R}^m; a \in U \xrightarrow{f} U_1 \xrightarrow{g} \mathbb{R}^k$, f in a diff'bar, g in $f(a)$ diff'bar (insb. a innerer Punkt von U , $f(a)$ innerer Punkt von U_1).

Beh.: $g \circ f$ in a diff'bar, $\underbrace{D(f \circ f)(a)}_{\in \mathbb{R}^{k \times n}} = \underbrace{(Dg)(f(a))}_{\in \mathbb{R}^{k \times m}} \cdot \underbrace{(Df)(a)}_{\in \mathbb{R}^{m \times n}}$.

Bew.: Setze $B := f(a)$.

dann gilt für $r_1(x) = o(\|x - a\|)$, dass $f(x) = f(a) + f'(a)(x - a) + r_1(x)$, $\textcircled{*}$

und für $r_2(y) = o(\|y - b\|)$, dass $g(y) = g(b) + g'(b)(y - b) + r_2(y)$.

$$\xrightarrow{y=f(x)|b=f(a)} g(f(x)) = g(f(a)) + g'(f(a))(f(x) - f(a)) + r_2(f(x))$$

$$\xrightarrow{\textcircled{*}} g \circ f(a) + \underbrace{(Df)(f(a)) \cdot (Df)(a \cdot (x - a)) + g'(f(a))(r_1(x))}_{= D(g \circ f)(a) \rightarrow \text{Beh.}} + r_2(f(x))$$

Noch z.z.: