#### Введение

Опишем процедуру построения теории, на которой держится математическая статистика.

В первую очередь в курсе теории вероятностей вводится понятие вероятностного пространства. Это понятие обобщает под одним термином три сущности, позволяющие в дальнейшем исследовать различные теоретические вопросы.

Итак, вероятностным пространством называют тройку

$$(\Omega, \mathcal{F}, P),$$

где  $\Omega$  — это пространство элементарных исходов (все возможные результаты эксперимента),  $\mathcal{F}$  — семейство подмножеств  $\Omega$ , которые называются событиями, P — функция на событиях (вероятность).

Задание вероятностного пространства означает задание модели физического эксперимента.

 ${\bf C}$  точки зрения теории меры, вероятность P называют еще вероятностной мерой.

В экспериментах мы хотим уметь рассчитывать вероятности событий, которые можно описать числами. Например, температуру в комнате, количество аварий, количество голов в матче и т.д. Поэтому естественно вводится понятие случайной величины.

$$X:\Omega\to\mathbb{R}$$

Случайная величина X, заданная на пространстве  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathcal{P})$ , задает автоматически свою вероятностную меру, но уже на подмножествах B значений X (по-умному можно так записать  $B \subseteq \operatorname{Im} X \subseteq \mathbb{R}$ ):

$$P_X(B) := P(\omega : X(\omega) \in B) \equiv P(X \in B) \equiv P(X^{-1}(B))$$

To есть каждая случайная величина, как говорят, индуцирует свое вероятностное пространство

$$(\mathcal{X}, \mathcal{F}_X, P_X)$$

Задание  $P_X$  называется заданием распределения X.

В задаче математической статистики мы имеем результат некоторого эксперимента. В терминах вероятностного пространства у нас есть исход  $\omega \in \Omega$ , на котором посчитана некоторая числовая характеристика X. В нашей мат. модели X — это случайная величина (обычно, случайный вектор), про распределение которой мы точно не знаем, но имеем уверенность, что это распределение лежит в некотором семействе распределений  $\mathcal{P}$ .

Если это семейство запараметризовано, т.е. каждому распределению семейства соответствует некоторый числовой параметр  $\theta \in \Theta \subseteq \mathbb{R}^k$ , то такое семейство называется параметризованным, и тогда задача узнать распределение сводится к задаче узнать параметр распределения.

Таким образом, статистическая модель (статистическое пространство) выглядит следующим образом

$$(\mathcal{X}, \mathcal{F}, \mathcal{P})$$

где  $\mathcal{X}$  — множество всех возможных значений  $X, \mathcal{F}$  — семейство событий на  $\mathcal{X}, \mathcal{P}$  — семейство распределений X.

# Оценивание (Estimation)

Выборкой назвается набор из n случайных величин  $X_1, \ldots, X_n$ . Реализацией выборки называется набор чисел  $X_1(\omega), \ldots, X_n(\omega)$ .

Итак, задача статистики заключается в том, чтобы получить какую-либо информацию о распределении по данной выборке  $X_1, \ldots, X_n$ .

Узнать что-либо о распределении это то же самое, что узнать что-то о его параметре, некую величину  $h(\theta)$ , где  $\theta$  — параметр распределения. То есть нам надо, чтобы была функция  $\hat{\theta}(x_1,\ldots,x_n)$ , такая что случайная величина  $\hat{\theta}(X_1,\ldots,X_n)$  както характеризовала величину  $h(\theta)$ . Тогда  $\hat{\theta}(X_1,\ldots,X_n)$  называют оценкой  $h(\theta)$ .

### Несмещенность

Встает вопрос, как определить, насколько оценка хороша. Естественно потребовать, чтобы оценка в среднем была равна оцениваемому параметру, то есть, чтобы

$$E_{\theta}\hat{\theta}(X_1,\ldots,X_n) = h(\theta)$$

где  $E_{\theta}$  — математическое ожидание по мере  $P_{\theta}$  (иначе говоря, для распределения  $P_{\theta}$ ).

Если такое условие выполнено, то оценка  $\hat{\theta}$  называется несмещенной для  $h(\theta)$ .

# Квадратичное отклонение

Как для случайных величин важно понятие дисперсии (среднеквадратичного отклонения от среднего), так и для оценок важно понятие квадратичного смещения.

Квадратичным смещением называется

$$E_{\theta}(\hat{\theta}(X_1,\ldots,X_n)-h(\theta))^2$$

Для несмещенных оценок квадратичное смещение равно  $D_{\theta}\hat{\theta}(X_1,\ldots,X_n)$ .

### Задачи

**Задача 1.** Пусть  $F_{\theta}(x) = 1 - \theta^{x+1}, x \in \{0, 1, \ldots\}, \Theta = (0, 1)$ . Построить несмещенную оценку для  $\theta$  от одного наблюдения.

**Решение.** Нужно построить оценку  $\hat{\theta}(X_1)$ , чтобы  $E_{\theta}\hat{\theta}(X_1) = \theta$ .

Посчитаем математическое ожидание такой оценки в общем виде, а затем попытаемся понять, какой должна быть сама оценка.

$$E_{\theta}\hat{\theta}(X_1) = \sum_{k=0}^{\infty} \hat{\theta}(k) P_{\theta}(X_1 = k) = (*)$$

Найдем  $P_{\theta}(X_1 = k)$  из нашей функции распределения.

Так как  $F_{\theta}(x) = P_{\theta}(X \leq x)$ , то

$$P_{\theta}(X_1 = k) = F_{\theta}(k) - F_{\theta}(k-1) = 1 - \theta^{k+1} - 1 + \theta^k = \theta^k(1-\theta)$$

Теперь вернемся к подсчету мат. ожидания:

$$(*) = \sum_{k=0}^{\infty} \hat{\theta}(k)\theta^k (1-\theta) = (1-\theta) \sum_{k=0}^{\infty} \hat{\theta}(k)\theta^k$$

(воспользовались суммой геом. прогрессии  $\sum_{k=0}^{\infty} \theta = \frac{1}{1-\theta}$ )

Итак, чтобы оценка  $\sum_{k=0}^{\infty} \hat{\theta}(k) \theta^k$  была несмещенной, нужно, чтобы

$$(1-\theta)\sum_{k=0}^{\infty}\hat{\theta}(k)\theta^k = \theta \Leftrightarrow \sum_{k=0}^{\infty}\hat{\theta}(k)\theta^k = \frac{\theta}{1-\theta} = \theta + \theta^2 + \theta^3 + \dots = \sum_{k=1}^{\infty}\theta^k$$

Таким образом, мы хотим, чтобы  $\hat{\theta}(0) = 0$ , а  $\hat{\theta}(k) = 1$  для всех  $k = 1, 2, \dots$  Отсюда

$$\hat{\theta}(X_1) = I_{X_1 > 0}.$$

**Задача 2.** а) Найти несмещенную оценку для  $DX_1$  вида  $cS^2$ , где  $S^2=\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n(X_i-\overline{X})^2,\, X_i$  — независимые одинаково распределенные (далее н.о.р.).

б) Найти ее квадратичное смещение в случае  $X_i \sim \mathcal{N}(0, \theta)$ .

 $\square$  Пункт а).

$$ES^{2} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} E(X_{i} - \overline{X})^{2} = \frac{1}{n} \sum (EX_{i}^{2} - 2EX_{i}\overline{X} + E\overline{X}^{2}) =$$

$$= \frac{1}{n} \sum EX_{i}^{2} - \frac{2}{n} \sum EX_{i}\overline{X} + \frac{1}{n} \sum E\overline{X}^{2} =$$

$$= EX_{1}^{2} - 2E\left(\frac{1}{n} \sum X_{i}\overline{X}\right) + \frac{1}{n}nE\overline{X}^{2} =$$

$$= EX_{1}^{2} - 2E\overline{X}^{2} + E\overline{X}^{2} = EX_{1}^{2} - E\overline{X}^{2}$$

Теперь посчитаем  $E\overline{X}^2$ :

$$E\overline{X}^{2} = E\left(\frac{X_{1} + \dots + X_{n}}{n}\right)^{2} = \frac{1}{n^{2}}E(X_{1}^{2} + \dots + X_{n}^{2} + 2\sum_{i < j} X_{i}X_{j}) =$$

$$= \frac{1}{n^{2}}\left(nEX_{1}^{2} + 2C_{n}^{2}(EX_{1})^{2}\right) = \frac{1}{n}EX_{1}^{2} + \frac{n-1}{n}(EX_{1})^{2}$$

Подставляя в предыдущую формулу, получаем, что

$$ES^{2} = EX_{1}^{2} - \frac{EX_{1}^{2}}{n} - \frac{n-1}{n}(EX_{1})^{2} = \frac{n-1}{n}(EX_{1}^{2} - (EX_{1})^{2}) = \frac{n-1}{n}EX_{1}$$

Таким образом, оценка  $S^2$  — смещенная, но оценка  $S_0 = \frac{n}{n-1}S^2$  будет несмещенной. Теперь пункт б). Теперь мы знаем, что  $X_i \sim \mathcal{N}(0,\theta)$ , то есть  $EX_i = 0$ ,  $DX_i = \theta$ .

Так как наша оценка несмещенная, то квадратичным смещением будет просто дисперсия  $DS_0$ .

$$DS_0 = ES_0^4 - (ES_0^2)^2 = ES_0^4 - (EX_1)^2 = ES_0^4 = E\left(\frac{n}{n-1}S^2\right)^2 = \frac{n^2}{(n-1)^2}ES^4$$

Для поиска  $ES^4$  воспользуемся тем, что  $S^2=\overline{X^2}-\overline{X}^2$ . тогда

$$ES^{4} = E\frac{1}{n^{2}}(\overline{X^{2}}^{2} - \overline{X}^{2})^{2} = \frac{1}{n^{2}}E(\overline{X^{2}}^{2} - 2\overline{X^{2}} + \overline{X}^{4}) = \frac{1}{n^{2}}(E())$$