

# Chapitre XV – Matrices et graphes (Maths expertes)

 ${\sf Bacomathiques-https://bacomathiqu.es}$ 

TABLE DES MATIÈRES
I - Matrices 1
1. Définition
2. Types de matrices carrées
II - Opérations sur les matrices 3
1. Somme
2. Produit
3. Inverse et déterminant
4. Puissance
5. Transposition
III - Applications 8
1. Écriture matricielle d'un système d'équations linéaires
2. Suites de matrices colonnes
3. Transformations géométriques du plan
IV - Graphes 12
1. Graphes non-orientés et orientés
2. Chaînes et chemins
3. Matrices d'adjacence

### I - Matrices

### 1. Définition

### À RETENIR : DÉFINITION 🕴

Soient m et n deux entiers non nuls. Une **matrice réelle** A de taille  $m \times n$  est un tableau de réels tel que :

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \dots & a_{m,n} \end{pmatrix}$$

Où  $a_{1,1}$ ,  $a_{1,2}$ ,  $a_{2,1}$ , ...,  $a_{m,n}$  sont les **coefficients** de la matrice. L'ensemble des matrices à coefficients réels est noté  $\mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{R})$ .

Il serait également possible de prendre des matrices à coefficients entiers ou même complexes, mais nous limiterons ici au cas des matrices réelles.

### À RETENIR : TYPES DE MATRICES 📍

Selon leur taille, on peut avoir différents types de matrices :

- Une matrice  $1 \times n$  est une **matrice ligne de taille** n.
  - Une matrice  $m \times 1$  est une matrice colonne de taille m.
  - Une matrice  $n \times n$  est une **matrice carrée d'ordre** n. L'ensemble de ces matrices est noté  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .
  - Une matrice  $1 \times 1$  est un **réel**.
  - La matrice  $m \times n$  dont tous les termes sont nuls est la **matrice nulle** et est notée  $0_{\mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{R})}$  (ou plus simplement  $0_{m,n}$ ).

## 2. Types de matrices carrées

### À RETENIR : TYPES DE MATRICES CARRÉES •

Il existe différentes matrices carrées remarquables :

- Une matrice carrée dont tous les coefficients en dessous de la diagonale principale sont nuls est une **matrice triangulaire supérieure**.
- Une matrice triangulaire supérieure dont les coefficients sur la diagonale sont nuls est une matrice triangulaire supérieure stricte.
- Une matrice carrée dont tous les coefficients au-dessus de la diagonale principale sont nuls est une **matrice triangulaire inférieure**.
- Une matrice triangulaire inférieure dont les coefficients sur la diagonale sont nuls est une matrice triangulaire inférieure stricte.
- Une matrice carrée dont tous les coefficients qui ne sont pas sur la diagonale sont nuls est une **matrice diagonale**.
- Une matrice diagonale dont les coefficients sont égaux à 1 est une **matrice identité**. Si la taille d'une telle matrice est n, alors on la note  $I_n$ .

#### À LIRE : DIAGONALE D'UNE MATRICE CARRÉE 59

La diagonale d'une matrice carrée d'ordre n représente l'ensemble des coefficients  $a_{i,i}$  où i varie de 1 à n.

# II - Opérations sur les matrices

#### 1. Somme

#### À RETENIR : SOMME DE DEUX MATRICES •

Pour additionner deux matrices de même taille, il suffit d'additionner leurs coefficients deux-à-deux. Plus spécifiquement :

$$\begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \dots & a_{m,n} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{1,1} & b_{1,2} & \dots & b_{1,n} \\ b_{2,1} & b_{2,2} & \dots & b_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{m,1} & b_{m,2} & \dots & b_{m,n} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_{1,1} + b_{1,1} & a_{1,2} + b_{1,2} & \dots & a_{1,n} + b_{1,n} \\ a_{2,1} + b_{2,1} & a_{2,2} + b_{2,2} & \dots & a_{2,n} + b_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m,1} + b_{m,1} & a_{m,2} + b_{m,2} & \dots & a_{m,n} + b_{m,n} \end{pmatrix}$$

#### À LIRE: ATTENTION! 99

Il n'est possible d'additionner que deux matrices de même taille.

### 2. Produit

### À RETENIR : MULTIPLICATION D'UNE MATRICE PAR UN RÉEL 📍

Soit  $\lambda$  un réel. Le produit d'une matrice par  $\lambda$  est la matrice de même taille dont les coefficients sont tous multipliés par  $\lambda$ . Plus spécifiquement :

$$\lambda \times \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} & \dots & a_{1,n} \\ a_{2,1} & a_{2,2} & \dots & a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m,1} & a_{m,2} & \dots & a_{m,n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda \times a_{1,1} & \lambda \times a_{1,2} & \dots & \lambda \times a_{1,n} \\ \lambda \times a_{2,1} & \lambda \times a_{2,2} & \dots & \lambda \times a_{2,n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda \times a_{m,1} & \lambda \times a_{m,2} & \dots & \lambda \times a_{m,n} \end{pmatrix}$$

Si A est la matrice de gauche, on note  $\lambda A$  la matrice de droite.

### À LIRE : SOUSTRACTION DE DEUX MATRICES \*\*

Pour soustraire deux matrices A et B, on additionne A et (-1)B i.e. A-B=A+(-1)B.

### À RETENIR : PRODUIT D'UNE MATRICE LIGNE ET D'UNE MATRICE COLONNE

Soient  $L = \begin{pmatrix} I_1 & \dots & I_n \end{pmatrix}$  une matrice ligne de taille n et  $C = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$  une matrice colonne de taille n

Le produit de ces deux matrices (noté LC) est le réel  $LC = l_1 \times c_1 + ... + l_n \times c_n$ .

Plus généralement, le produit matriciel ne se limite pas qu'à la multiplication d'une matrice ligne avec une matrice colonne.

#### À RETENIR : PRODUIT DE DEUX MATRICES \*

Soient A une matrice de taille  $m \times n$  et B une matrice de taille  $n \times p$  deux matrices. Le produit de ces deux matrices (notée  $A \times B$  ou AB) est la matrice de taille  $m \times p$  dont le coefficient à la position (i;j) est égal au produit de la i-ième ligne de A par la j-ième colonne de B. Plus spécifiquement, en notant  $L_i$  la i-ème ligne de A et  $C_j$  la j-ième colonne de B:

$$AB = \begin{pmatrix} c_{1,1} & c_{1,2} & \dots & c_{1,p} \\ c_{2,1} & c_{2,2} & \dots & c_{2,p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m,1} & c_{m,2} & \dots & c_{m,p} \end{pmatrix} \text{ où } c_{i,j} = L_i \times C_j.$$

#### À LIRE : ATTENTION ! 99

Le produit matriciel n'est pas commutatif! Donc en général,  $AB \neq BA$ .

De plus, il faut bien s'assurer que le nombre de lignes de A est égal au nombre de colonnes de B.

### À LIRE 00

Si A et B sont deux matrices diagonales de taille n. Leur produit est la matrice diagonale de même taille dont le coefficient à la position (i;i) est le produit du coefficient de A à la position (i;i) par celui du coefficient de B à la position (i;i). Plus spécifiquement, en notant  $A = (a_{i,j})$  et  $B = (b_{i,j})$ :

$$\begin{pmatrix} a_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{2,2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{n,n} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} b_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & b_{2,2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & b_{n,n} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_{1,1} \times b_{1,1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{2,2} \times b_{2,2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{n,n} \times b_{n,n} \end{pmatrix}$$

De plus, on a AB = BA.

### À RETENIR : PROPRIÉTÉS DU PRODUIT MATRICIEL 📍

Soient A, B et C trois matrices carrées d'ordre n. Alors :

- Le produit matriciel est **associatif** : A(BC) = (AB)C.
- Le produit matriciel est **distributif** : A(B + C) = AB + AC.
- $I_n$  est l'**unité** de  $\mathbb{M}_n(\mathbb{R})$  :  $AI_n = I_nA = A$ .
- $0_n$  est le **zéro** de  $\mathbb{M}_n(\mathbb{R})$  :  $A0_n = 0_n A = 0_n$  et  $A + 0_n = A$ .
- Pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}$ ,  $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$ .

#### À LIRE : ATTENTION ! 00

Si on a une égalité du type  $A \times B = 0$ , cela n'implique pas forcément que A = 0 ou B = 0!

De plus, si on a AB = AC, on n'a pas forcément B = C.

Cela peut sembler logique, mais on signale tout de même que les priorités les opératoires sont "les mêmes" que dans les ensembles de nombres comme  $\mathbb R$  ou  $\mathbb C$  (la multiplication prime sur l'addition, etc...).

### 3. Inverse et déterminant

#### À RETENIR : INVERSE D'UNE MATRICE •

Soit A une matrice carrée d'ordre n. A est dite inversible s'il existe une matrice  $A^{-1}$  telle que  $A \times A^{-1} = I_n$ .

Si cette matrice existe, elle est unique et s'appelle **inverse** de A. De plus, A et  $A^{-1}$  commutent.

Le **déterminant** permet, entre autres, de calculer l'inverse d'une matrice (s'il existe). Nous nous limiterons ici au cas des matrices carrées d'ordre 2, mais il est possible de le généraliser encore plus.

### À RETENIR : DÉTERMINANT D'UNE MATRICE 2 × 2

Soit  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  une matrice carrée d'ordre 2.

Alors le déterminant de A (noté det(A)) est le réel det(A) = ac - bd. De plus, A est inversible si et seulement si  $det(A) \neq 0$ .

#### À RETENIR : INVERSE D'UNE MATRICE 2 $\times$ 2 $\P$

Soit  $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$  une matrice carrée d'ordre 2 dont le déterminant ne s'annule pas.

Alors 
$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$
.

#### À LIRE : EXEMPLE 99

Calculons le produit de  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 6 & 4 \end{pmatrix}$  par  $B = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -6 & 2 \end{pmatrix}$ , et déduisons-en que A est inversible sans utiliser la formule donnée précédemment.

Le produit nous donnera une matrice carrée d'ordre 2 car on multiplie deux matrices carrées d'ordre 2 :

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 6 & 4 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -6 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 - 6 & -2 + 2 \\ 24 - 24 & -6 + 8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Donc  $A \times B = 2I_2$ . Ainsi, A est inversible et  $A^{-1} = \frac{1}{2}B$ .

### 4. Puissance

#### À RETENIR : PUISSANCE D'UNE MATRICE CARRÉE 🕈

Soient A une matrice carrée d'ordre n et i un entier naturel :

- Si 
$$i > 0$$
,  $A^{i} = \underbrace{A \times ... \times A}_{i \text{ fois}} = A^{i-1} \times A$ .  
- Si  $i = 0$ ,  $A^{i} = A^{0} = I_{n}$ .  
- Si  $i < 0$ ,  $A^{i} = \underbrace{A^{-1} \times ... \times A^{-1}}_{i \text{ fois}} = A^{i-1} \times A^{-1}$ .

De plus, pour tout entier naturel j, on a  $A^i \times A^j = A^{i+j}$ .

### À LIRE : PUISSANCE D'UNE MATRICE DIAGONALE 99

Si A est une matrice diagonale, alors  $A^i$  est la matrice de même taille où tous les termes de la diagonale sont mis à la puissance i (cela vaut aussi si i est négatif et que la diagonale ne comporte pas de 0).

### 5. Transposition

#### À RETENIR : DÉFINITION 🕴

Soit A une matrice. La **matrice transposée** de A (notée  ${}^tA$ ) est la matrice dont la i-ième ligne correspond à la i-ième colonne de A.

### À LIRE : EXEMPLE 99

Soient 
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 5 & 9 \\ 3 & 6 & 10 \end{pmatrix}$$
 et  $B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 5 \\ 8 & 13 & 21 \end{pmatrix}$ . Calculons  ${}^tA$  et  ${}^tB$ .

On a  ${}^tA = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 5 & 6 \\ 9 & 10 \end{pmatrix}$  et  ${}^tB = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 8 \\ 1 & 3 & 13 \\ 1 & 5 & 21 \end{pmatrix}$ .

On a 
$${}^{t}A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 5 & 6 \\ 9 & 10 \end{pmatrix}$$
 et  ${}^{t}B = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 8 \\ 1 & 3 & 13 \\ 1 & 5 & 21 \end{pmatrix}$ 

# **III - Applications**

# 1. Écriture matricielle d'un système d'équations linéaires

### À RETENIR : LIEN ENTRE SYSTÈME D'ÉQUATIONS LINÉAIRES ET MATRICES 📍

Soient quatre réels a, b, c et d et soient deux réels  $\alpha$  et  $\beta$ . Le système d'équations linéaires à deux inconnues (S):  $\begin{cases} ax + by = \alpha \\ cx + dy = \beta \end{cases}$  (d'inconnues x et y) peut s'écrire matriciellement :

$$(S) \iff \underbrace{\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}}_{=A} \underbrace{\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}}_{=X} = \underbrace{\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}}_{=B}$$

#### À RETENIR : RÉSOLUTION DU SYSTÈME (S) 📍

Avec les notations ci-dessus, si A est inversible (voir les paragraphes suivants) alors le système (S) admet une unique solution  $X = A^{-1}B$ .

#### À LIRE : EXEMPLE 00

Cela peut sembler compliqué à appliquer, mais il n'en est rien!

Par exemple, transformons le système (S) :  $\begin{cases} x + 2y = 1 \\ 2x + 5y = 4 \end{cases}$  en une égalité de matrices :

$$(S) \iff \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Or l'inverse de 
$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$$
 est  $\begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$ . D'où  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \end{pmatrix}$ .

Or deux matrices sont égales si et seulement si leurs coefficients sont tous égaux. Donc on a x=-3 et y=2.

Nous avons travaillé ici avec un système de deux équations, mais il est tout-à-fait possible de généraliser cette méthode à plus de deux équations!

### 2. Suites de matrices colonnes

#### À RETENIR 💡

Soit  $(U_n)$  une suite de matrices colonnes de taille m vérifiant une relation du type  $U_{n+1} = AU_n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$  et où  $A \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})$ .

Alors, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $U_n = A^n U_0$ .

#### À LIRE 99

Il peut sembler étrange de manipuler des suites de matrices, mais c'est en réalité très intuitif. Par exemple, définissions la suite  $(U_n)$  par  $U_0=\binom{1}{2}$  et pour tout  $n\geq 1$  par

$$U_{n+1} = \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}}_{\bullet} U_n$$
 et cherchons son terme général.

Par la formule précédente, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $U_n = A^n U_0$ . Or, A est une matrice diagonale, donc  $A^n = \begin{pmatrix} 1^n & 0 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix}$ , et ainsi :

$$U_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2^{n+1} \end{pmatrix}$$

On remarque en particulier que la suite  $(U_n)$  est divergente (à cause de sa deuxième coordonnée qui tend vers  $+\infty$ ).

### À RETENIR 💡

Soit  $(V_n)$  une suite de matrices colonnes de taille m vérifiant une relation du type  $V_{n+1} = AV_n + B$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$  et où A,  $B \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})$ . Supposons qu'il existe une matrice  $X \in \mathcal{M}_m(\mathbb{R})$  telle que AX + B = X.

Alors, pour tout  $n \in \mathbb{N}$ ,  $U_n = A^n(U_0 - X) + X$ .

# 3. Transformations géométriques du plan

Il est possible de faire le lien entre les matrices et certains types de transformations géométriques du plan.

### À RETENIR 💡

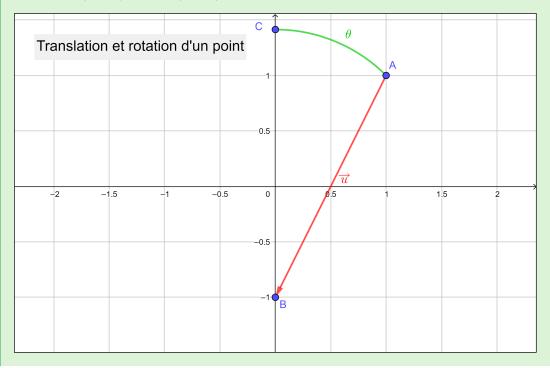
On se place dans un repère  $(O; \overrightarrow{i}, \overrightarrow{j})$ . Soient  $A = (x_A; y_A)$  et  $B = (x_B; y_B)$  deux points du plan.

On pose A=(1;1). Calculons les coordonnées de B qui est l'image de A par la translation de vecteur  $\overrightarrow{u}=\begin{pmatrix} -1\\-2 \end{pmatrix}$ , et de C qui est l'image de A par la rotation de centre O et d'angle  $\frac{\pi}{4}$ .

On a:

$$\begin{pmatrix} x_B \\ y_B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ et } \begin{pmatrix} x_C \\ y_C \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Donc B = (-1, 1) et  $C = (0, \sqrt{2})$ .



# **IV** - Graphes

### 1. Graphes non-orientés et orientés

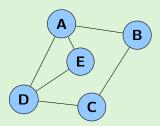
### À RETENIR : GRAPHE NON-ORIENTÉ 📍

Un graphe G non-orienté est un couple (S; A) où :

- S est l'ensemble des **sommets** de G.
- A est un ensemble contenant les éléments de la forme  $\{s_i; s_j\}$  où  $s_i, s_j \in S$ , et correspond aux **arêtes** de G.

### À LIRE : EXEMPLE 00

Par exemple,  $G = (\{A; B; C; D; E\}, \{\{A; B\}; \{B; C\}; \{C; D\}; \{D; A\}; \{D; E\}; \{E; A\}\})$  est un graphe non-orienté que l'on peut représenter comme tel :



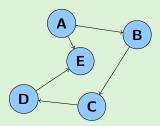
Signalons tout de même que l'ordre dans lequel on relie les sommets n'a pas d'importance.

### À RETENIR : GRAPHE ORIENTÉ 📍

Un graphe G orienté est un couple (S; A) où :

- -- S est l'ensemble des **sommets** de G.
- A est un sous-ensemble de  $S \times S$ , et correspond aux **arêtes orientées** de G.

Par exemple,  $G = (\{A; B; C; D; E\}, \{(A; B); (B; C); (C; D); (D; E); (A; E)\}$  est un graphe orienté que l'on peut représenter comme tel :



#### À LIRE 00

À noter que dans les deux cas, il est possible de relier un sommet à lui-même (en faisant une boucle).

### À RETENIR : DÉFINITION 📍

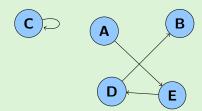
Soit G = (S; A) un graphe. Donnons quelques définitions nécessaires pour la suite :

- L'ordre de G est le nombre de sommets que possède G (i.e. le cardinal de S).
- Le degré d'un sommet est le nombre d'arêtes qui passent par ce sommet (quelquesoit le sens de l'arête dans le cas où G est orienté). Les boucles comptent pour 2.
- Un sommet A est **adjacent** à un autre sommet B s'il existe une arête reliant A à B (i.e. si  $(A; B) \in A$  dans le cas où G est orienté / si (A; B) ou  $(B; A) \in A$  si G n'est pas orienté). Si A n'est adjacent à aucun autre sommet, alors A est un sommet **isolé**.
- G est dit **complet** si tout sommet de A est adjacent à chacun des autres.

### À RETENIR 💡

Soit G un graphe. On note par a son nombre d'arêtes, et par d la somme des degrés de ses sommets. Alors d=2a.

On considère le graphe orienté G suivant :



### Alors:

- *G* n'est pas complet.
- L'ordre de G est égal à 5.
- G a 4 arêtes (donc la somme des degrés des sommets de G vaut  $2 \times 4 = 8$ ).
- Le degré des sommets A et B est égal à 1.
- Le degré des sommets C, D et E est égal à 2.
- Le sommet A est adjacent au sommet E (mais E n'est pas adjacent à A).
- *C* est un sommet isolé.
- L'arête orientée qui va de C à C est une boucle.

### 2. Chaînes et chemins

### À RETENIR : DÉFINITION 🕴

Soit G un graphe non-orienté. On appelle **chaîne de taille** n, toute succession de n arêtes de G telle que l'extrémité de chacune est l'origine de la suivante.

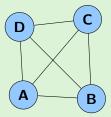
Si G est un graphe orienté, on parle de **chemin** plutôt que de chaîne.

### À RETENIR : DÉFINITION 🕴

Dans un graphe G non-orienté :

- Si l'origine d'une chaîne coïncide avec sa fin, on parle de **chaîne fermé** (ou de **chemin fermée** si *G* est orienté).
- Si la chaîne est composée d'arêtes toutes distinctes, on parle de **cycle** (ou de **circuit** si *G* est orienté).

On considère le graphe non-orienté suivant :



### Alors:

- A B C D A est un chemin fermé de longueur 4 (c'est même un cycle).
- A-C-B-D est un chemin de longueur 3 reliant  $A \ni D$  (mais il y en a beaucoup d'autres).

# 3. Matrices d'adjacence

Le but de cette section est d'étudier le lien étroit qui relie les matrices et les graphes.

### À RETENIR : DÉFINITION 📍

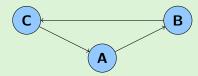
Soit G = (S; A) un graphe d'ordre n. On note  $S = \{s_1, ..., s_n\}$  l'ensemble des sommets de G.

On fait correspondre à G la matrice carrée d'ordre n dont le coefficient à la ligne i et la colonne j est égal au nombre d'arêtes reliant le sommet  $s_i$  au sommet  $s_j$ . Cette matrice est appelée **matrice d'adjacence** du graphe G.

On notera qu'une telle matrice est **symétrique** (par rapport à sa diagonale) si le graphe en question est non-orienté.

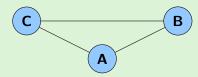
### À LIRE : EXEMPLE 99

On considère le graphe orienté  $G_1$  suivant :



Sa matrice d'adjacence est la matrice  $M_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

On considère le graphe non-orienté  $G_2$  suivant (i.e. le même que le  $G_1$  mais sans les orientations) :



Sa matrice d'adjacence est la matrice  $M_2=egin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  .

Remarquons sur ces deux exemples que le caractère orienté ou non d'un graphe change sa matrice d'adjacence!

### À RETENIR : NOMBRE DE CHEMINS DE LONGUEUR K

Soient G = (S; A) un graphe orienté d'ordre n et M sa matrice d'adjacence. On note  $S = \{s_1, \ldots, s_n\}$  l'ensemble des sommets de G.

Alors le coefficient à la ligne i et à la colonne j de  $M^k$  est le nombre de chemins de longueur k reliant le sommet  $s_i$  au sommet  $s_i$ .

#### DÉMONSTRATION : NOMBRE DE CHEMINS DE LONGUEUR K

On pose  $m_{i,j}^{(k)}$  le coefficient à la ligne i et à la colonne j de  $M^k$  et on note  $\mathcal{P}_k$  la propriété définie pour tout  $k \geq 1$  par  $\mathcal{P}_k$ : " $m_{i,j}^{(k)}$  est le nombre de chemins de longueur k reliant le sommet  $s_i$  au sommet  $s_j$ ". Montrons  $\mathcal{P}_n$  par récurrence.

**Initialisation :** On teste la propriété au rang 1 :

 $\mathcal{P}_1$  est vraie car  $m_{i,j}^{(1)}$  est égal au nombre d'arêtes (i.e. de chemins de longueur 1) reliant le sommet  $s_i$  au sommet  $s_j$ .

**Hérédité**: Supposons la propriété vraie jusqu'à un rang  $k \ge 1$  et vérifions qu'elle est vraie au rang k + 1.

On a 
$$M^{n+1} = M^n \times M$$
. Donc  $m_{i,j}^{(k+1)} = m_{i,1}^{(k)} m_{1,j}^{(1)} + m_{i,2}^{(k)} m_{2,j}^{(1)} + \dots + m_{i,n}^{(k)} m_{n,j}^{(1)}$ .

Or, par hypothèse, pour tout  $l \in \{1; ...; n\}$ ,  $m_{i,l}^{(n)}$  est le nombre de chemins de longueur n reliant  $s_i$  à  $s_l$  et  $m_{l,j}$  est le nombre d'arêtes reliant le sommet  $s_l$  au sommet  $s_j$ .

Ainsi,  $m_{i,l}^{(k)}m_{l,j}^{(1)}$  est le nombre de chemins de longueur n+1 passant par  $s_l$  et reliant  $s_i$  à  $s_i$ .

Donc en sommant pour tous les sommets  $s_l$ , on obtient le nombre de chemins de longueur n+1 reliant  $s_i$  à  $s_i$ . Donc  $\mathcal{P}_{n+1}$  est vraie.

### Conclusion:

La propriété est initialisée au rang 1 et est héréditaire. Ainsi,  $\mathcal{P}_n$  est vraie pour tout  $n \geq 1$ .