Санкт - Петербургский государственный университет Математико - механический факультет

Отчёт по практике №7

Проекционные методы решения краевой задачи для ОДУ второго порядка

Выполнил: Розыков Б.

451 группа

1 Предисловие

Иногда при постановке краевых задач математической физики бывает удобнее использовать не дифференциальные, а интегральные уравнения, и формулировать задачу как задачу о поиске минимума некоторого функционала. Такой подход, в частности, позволяет формулировать обобщенные постановки задач, в которых от решения требуется меньшая гладкость, чем при использовании дифференциальных уравнений. В соответствие краевым задачам математической физики можно ставить задачи о поиске минимума функционала. Этот минимум можно приближенно найти на некотором конечномерном множестве функций.

2 Постановка задачи

Будем решать проекционными методами Ритца и методом коллокаций ОДУ второго порядка с однородными граничными условиями. Общий вид рассматриваемой задачи

$$Lu = f(x) \tag{1}$$

с краевыми условиями

$$\begin{cases} \alpha_1 \cdot u(a) - \alpha_2 \cdot u'(a) = \alpha_3, \ |\alpha_1| + |\alpha_2| \neq 0, \ \alpha_1 \cdot \alpha_2 \geq 0 \\ \beta_1 \cdot u(b) + \beta_2 \cdot u'(b) = \beta_3, \ |\beta_1| + |\beta_2| \neq 0, \ \beta_1 \cdot \beta_2 \geq 0 \end{cases}$$
 (2)

Применение любого проекционного метода заключается в выборе л.н.з. система функций $\varphi_1(x), \varphi_2(x), \dots, \varphi_n(x)$. Такая система называется координатной, а приближенное решение ищется в виде линейной комбинации этих функий

$$u^{n}(x) = \sum_{i=1}^{n} c_{i} \varphi_{i}(x)$$
(3)

Коэффициенты разложения c_i являются решением линейной системы

$$\sum_{j=1}^{n} a_{ij}c_j = f_i, \quad i = 1, \dots, n$$
(4)

Компоненты a_{ij} матрицы A и f_i вектора F задаются непосредственно используемым проекционным методом.

3 Метод Ритца

Основная идея заключается в переходе от решения краевой задачи к решению вариационной задачи приближенными методами. Как было заявлено выше: решение будем искать в виде линейной комбинации конечного числа координатных функций

$$u^{n}(x) = \sum_{i=1}^{n} c_{i} \varphi_{i}(x)$$

$$\tag{5}$$

Не забываем про краевые условия. Рассмотрим их в следующем виде

$$u(a) = u_a, u(b) = u_b \tag{6}$$

Поэтому положим, что

$$\varphi_0(a) = 1, \varphi_i(a) = 0, i \geqslant 1 \qquad \varphi_n(b) = 1, \varphi_i(b) = 0, i \leqslant n - 1 \tag{7}$$

В таком случае $c_0 = u_a$, $c_n = u_b$. Теперь задача заключается в том, чтобы из множества допустимых экстремалей выбрать те, что удовлетворяют заявленным краевым условиям, а так же условиям минимума. Поставленная задача решается при помощи первой вариации функционала (необходимое условие экстремума)

$$\frac{\partial}{\partial c_i} L\left(\sum_{i=1}^n c_i \varphi_i(x)\right) = 0 \quad i = 1, \dots, n-1$$
(8)

Таким образом, если, например, рассмотреть следующий функционал

$$L(u) = \frac{1}{2} \int_{a}^{b} (k(u')^{2} + qu^{2}) dx - \int_{a}^{b} f u dx$$
 (9)

то система принимает вид

$$\sum_{i=1}^{n} a_{ij} c_i(x) = d_i, i = 1, \dots, n-1 \qquad c_0 = u_a, c_n = u_b, \tag{10}$$

где

$$a_{ij} = \int_{a}^{b} (k\varphi_i'\varphi_j' + q\varphi_i\varphi_j)dx, \quad d_i = \int_{a}^{b} f\varphi_i dx$$
 (11)

Стоит отметить, что в этом методе получаемая функция u^n определена на всем промежутке [a,b] (в сеточных методах определяли только в узлах сетки). Но за это есть своя плата – матрица в общем случае будет плотной и может быть плохо обусловленной.

4 Метод коллокаций

Метод требует, чтобы невязка L(u) - f(x) обращалась в ноль в некоторых точках исследуемого промежутка [a,b], так же естественное требование – координатные функции удовлетворяют краевым условиям. Выбираем узлы коллокаций

$$a \leqslant t_0 < t_1 < \dots < t_n \leqslant b \tag{12}$$

Тогда система принимает вид

$$\sum_{j=1}^{n} L(\varphi_j)|_{x=t_i} c_j = f(t_i), i = 0, 1, \dots, n$$
(13)

В качестве узлов коллокации удобно брать узлы многочлена Чебышева первого рода. В качестве координатной системы – ортогональные многочлены Якоби.

5 Описание численного эксперимента

Рассмотрим краевую задачу ОДУ. Будем строить решения точным методом, а затем сравнивать с решениями, полученными проекционными методами. Оценим полученные погрешности (максимальные) для методов Ритца и коллокаций (обозначим их через d_r и d_c).

6 **Тест**

6.1 Tect 1

$$xsin(x)u'' + xcos(x)u' - cos(x)u = -log(x+2) + \frac{3x^2 + 7x + 2(x+2)log(x+2)}{(x+2)^2}$$

$$u(-1) = u(1) = 0$$

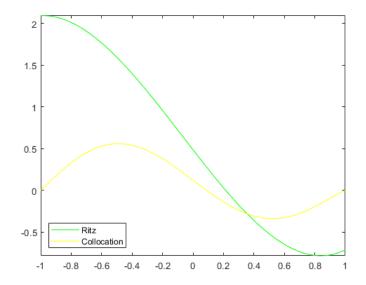


Рис. 1: Графики численного решения

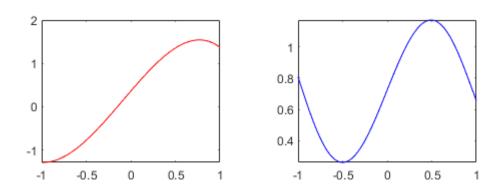


Рис. 2: Графики для погрешностей

Имеем $d_r = 1.5$ и $d_c = 1.1$

6.2 Tect 2

$$-(e^{x^2}\frac{x-5}{x+4}u')' + (x^3-1)\sin(x)u = x^3 - x^2\sin(x) + x$$
$$u'(-1) = u(1) = 0$$

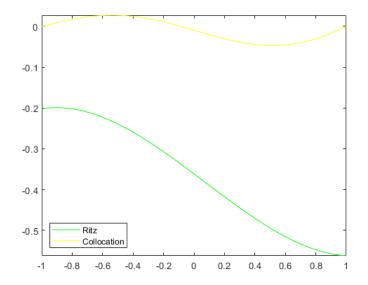


Рис. 3: Графики численного решения

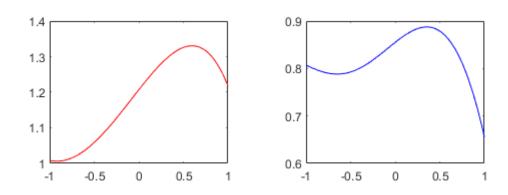


Рис. 4: Графики для погрешностей

Имеем $d_r = 1.3$ и $d_c = 0.8$

6.3 Тест 3

$$-(\frac{2}{2+x}u')' + \cos(\frac{x}{2})u = \frac{1}{2}x + 1$$

$$u(-1) + u'(-1) = 0, \quad u'(1) = 0$$

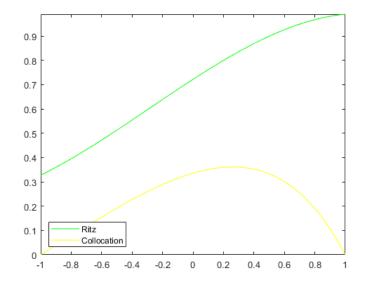


Рис. 5: Графики численного решения

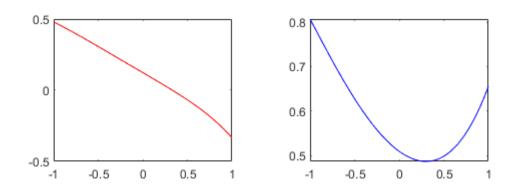


Рис. 6: Графики для погрешностей

Имеем $d_r = 0.4$ и $d_c = 0.8$

6.4 Tect 4

$$-\left(\frac{x}{(x^2+1)^2}u'\right)' + \frac{e^{-x}}{(x+1)^{3/2}}u = \frac{\log(x^2+1)}{x^2+1}$$
$$u(0) + u'(0) = 0, \quad u(1) + u'(1) = 0$$

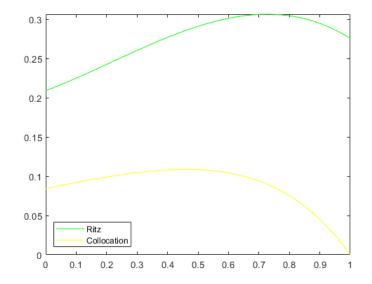


Рис. 7: Графики численного решения

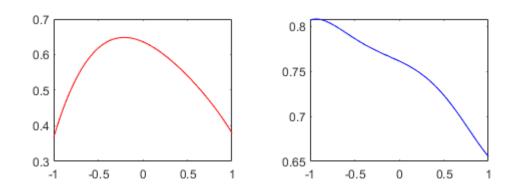


Рис. 8: Графики для погрешностей

Имеем $d_r = 0.6$ и $d_c = 0.8$

6.5 Tect 5

$$-\left(\frac{1}{1+x}u'\right)' + e^x u = \frac{3x^2 - 6x - 1}{(x+1)^2} + (x^3 + x + 2)e^x$$

$$10u(1) + u'(1) = 0, \quad 2u(5) + u'(5) = 0$$

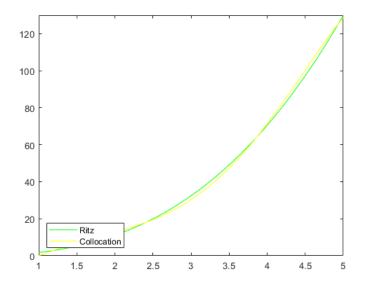


Рис. 9: Графики численного решения

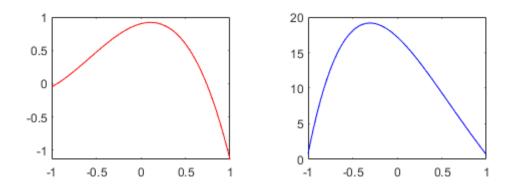


Рис. 10: Графики для погрешностей

Имеем $d_r = 1.1$ и $d_c = 19.1$

7 Вывод

По полученным графическим результатам можно заключить, что решение, полученное проекционными методами, оказывается достаточно близким к точному решению.